

© Г.Т. Продайвода, Г.К. Хірнова, 2010

Київський національний університет імені Тараса Шевченка,
м. Київ

МАТЕМАТИЧНЕ МОДЕЛЮВАННЯ ДИСПЕРСІЇ І РОЗСІЮВАННЯ СЕЙСМІЧНИХ ХВИЛЬ В СКЛАДНОПОБУДОВАНИХ КОЛЕКТОРАХ НАФТИ І ГАЗУ

Запропонований новий метод математичного моделювання динамічних ефективних пружних постійних геологічного середовища ґрунтуються на теорії методу умовних моментів. У результаті моделювання встановлено суттєву різницю між значеннями фазової і групової швидкості пружних хвиль тріщинуватого середовища, що залежить від формату тріщин і частоти. Встановлено дисперсію значень фазової і групової швидкості, що залежить від концентрації і формату мікротріщин. Коєфіцієнти затухання повздовжньої та поперечної хвиль залежать не лише від ефективного розміру тріщин, але і від їх формату.

Ключові слова: динамічні пружні постійні, пружні хвилі, розсіювання, дисперсія, неоднорідне середовище, тріщини, флюїд.

Дослідження дисперсії і розсіювання пружних хвиль на мікро- і макро-неоднорідностях геологічного середовища представляє інтерес у зв'язку з розробкою сейсмоакустичних методів пошуку та розвідки складно-побудованих порід-колекторів, моніторингом відпрацювання родовищ нафти, газу, вугілля.

Затухання сейсмічних хвиль у геологічному середовищі обумовлено поглинанням і розсіюванням пружної енергії. У дослідженнях використовують три діапазони частот, що не перекриваються: сейсмічний (10–100 Гц), звуковий (1–10 КГц) і ультразвуковий (0,1–1 МГц). Питання про можливість переносу експериментальних даних з одного діапазону частот у інший є проблематичним. Факт збільшення поглинання і дисперсії пружних хвиль зі зменшенням довжини хвилі свідчить, що у реальному геологічному середовищі наявні неоднорідності різного розміру. Якщо в акустичному і ультразвуковому діапазоні розсіювання пружних хвиль викликають мікротріщинами, зернами мінералів, мікрошаруватістю, то у сейсмічному – макротріщинами, зонами розущільнення, тонкошаруватістю тощо.

У зв'язку з цим привертає увагу розробка чисельних методів математичного моделювання дисперсії та розсіювання пружних хвиль на структурних неоднорідностях геологічного середовища. Застосування

методів, що існують для чисельних розрахунків розсіювання пружних хвиль у реальному середовищі, обмежено невеликими концентраціями мікротріщин.

К. Енг і Р. Труелл [1] розглядали розсіяння пружних хвиль на сферичних включеннях. Запропонований П. Уотерманом матричний T -метод [2], використовували В.К. Вардан, В.В Вардан і І-Синг Пао [3] з метою дослідження розсіювання пружних хвиль на неоднорідностях циліндричної форми.

А. Мел і Л. Кнопов [4], І. Хадсон [5] вивчали розсіяння пружних хвиль на мікротріщинах, які мають форму шайби, за обмеженої їх концентрації.

У цій статті розглянуто новий метод математичного моделювання дисперсії і розсіювання пружних хвиль на неоднорідностях без обмежень, пов'язаних з їхньою формою, властивостями, концентрацією, і який базується на методах теорії статистичного осереднення з використанням методу умовних ймовірностей.

Статистичні ефективні модулі пружності. Рівняння руху запишемо з врахуванням тензору напруги Коші лінійної теорії пружності [1]:

$$\sigma_{ij,l} - \rho \ddot{U}_j = 0, \quad (1)$$

де σ_{ij} – тензор напруги, ρ – щільність, \ddot{U}_j – вектор зміщень. У даному випадку індекс після коми означає диференціювання по відповідній просторовій змінній, а точки над буквою символізують диференціювання по змінній часу.

Будемо досліджувати гармонічний хвильовий рух типу :

$$U_i(x,t) = U_i^A(x) \exp(i\omega t), \quad (2)$$

де $U_i^A(x)$ – діюча амплітуда пружних зміщень, ω – кругова частота.

Використаємо закон зв'язку між напругами σ_{ij} і деформаціями $\varepsilon_{\alpha,\beta}$ в формі

$$\sigma_{ij} = C_{ij\alpha\beta} \varepsilon_{\alpha\beta}, \quad (3)$$

де $C_{ij\alpha\beta}$ – тензор пружних постійних геологічного середовища. Деформації зв'язані з вектором пружних зміщень співвідношенням

$$\varepsilon_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} (U_{\alpha,\beta} - U_{\beta,\alpha}). \quad (4)$$

Підставляючи вирази (3), (4) у рівняння (1), одержимо

$$\left(C_{ij\alpha\beta} U_{\alpha\beta}^A \right)_i + \omega^2 U_j^A = 0. \quad (5)$$

Якщо геологічне середовище, в якому розповсюджується хвиля, неоднорідне, то тензор пружних постійних $C_{ij\alpha\beta}$ і щільність ρ є випадковими функціями просторових координат. Припустимо, що ці функції статистично однорідні в межах деякого приведення об'єму V , лінійні розміри якого значно менші довжини хвилі [6].

Виділимо в лівій частині рівняння (5) диференціальний оператор з постійними коефіцієнтами, тоді одержимо:

$$C_{ij\alpha\beta}^0 \tilde{U}_{\alpha\beta i}^A + \omega^2 \rho_0 \tilde{U}_j = -q_j \quad (6)$$

де

$$\begin{aligned} C_{ij\alpha\beta}^0 &= \lambda_0 \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} + \mu_0 (\delta_{i\beta} \delta_{j\alpha} + \delta_{ji} \delta_{\alpha\beta}) \\ \tilde{U}_j &= U_j - \langle U_j \rangle; q_j = (\sigma_{ij} + \psi_{ij}), i + \omega^2 \theta_j; \\ \tilde{\sigma}_{ij} &= \delta C_{ij\alpha\beta} \varepsilon_{\alpha\beta}; \psi_{ij} = C_{ij\alpha\beta}^0 \langle \varepsilon_{\alpha\beta} \rangle; \\ \theta_j &= U_j \delta \rho + \langle U_j \rangle \rho_0; \quad C_{ij\alpha\beta} = \langle C_{ij\alpha\beta} \rangle + C_{ij\alpha\beta}^0; \\ \delta \rho &= \rho - \rho_0; \end{aligned} \quad (7)$$

кутові дужки символізують операцію статистичного усереднення, коефіцієнти λ_0 , μ , ρ_0 мають постійні значення в межах об'єму приведення, індекс амплітуди для скорочення опустимо.

Вирішенням рівняння (6) за допомогою функції Гріна в операторній формі:

$$\tilde{U} = G * q, \quad q = \nabla(\sigma + \psi) + \omega^2 \theta, \quad (8)$$

де ∇ – оператор диференціювання, зірочкою позначена операція інтегральної згортки. Після диференціювання аргументу лівої частини рівняння (8) отримуємо:

$$\tilde{E} = \Gamma * (\sigma + \psi) + \omega^2 H * \theta, \quad (9)$$

де Γ і H – інтегральні оператори типу згортка, дія яких виконується згідно формул

$$\begin{aligned} \Gamma_{ij\alpha\beta} * \sigma_{\alpha\beta} + \int G_{\alpha(i,j)} * \sigma_{\alpha\beta} dV + \oint G_{\alpha(i,j)} * \sigma_{\alpha\beta} N_\beta dS, \\ H_{ij\alpha} * \theta_\alpha = \int G_{\alpha(i,j)\beta} * \theta_{\alpha\beta} dV. \end{aligned} \quad (10)$$

Виконавши статистичне осереднення рівняння (9) за умови, що координата – аргумент лівої частини – позначає точку, яка належить до об’єму V_{1n} , який заповнений сфероїдальними включеннями, орієнтованими в n -напрямку, запишемо рівняння:

$$\langle E | 1n \rangle = \langle E \rangle + \sum_{i=1}^{m+1} \left[\Gamma * \langle \sigma | i, 1n \rangle w_i^{1n} + \omega^2 H * \langle \theta | i, 1n \rangle w_i^{1n} \right]. \quad (11)$$

Введемо позначення умовних статистичних функцій:

$$\langle f | i, 1n \rangle = \langle f(x) | x \in V_i, y \in V_{1n} \rangle,$$

$$w_i^{1n} = p(x \in V_i | y \in V_{1n}) - \text{умовна щільність.}$$

Використаємо умову про однорідність напруженно-деформованого стану в межах множини включень, орієнтованих в одному напрямку, тобто будемо вважати

$$\langle E | i, 1n \rangle = \langle E | i \rangle, \quad (i = 1, 2, \dots, m+1). \quad (12)$$

При обчисленні результату дії оператора H можемо знехтувати також флюктуаціями вектора пружних зміщень. Позначимо через φ кореляційну функцію поля щільності і пружних постійних включень, орієнтованих в n -напрямку. Тоді, згідно з методикою, що її використовують для розрахунку ефективних пружних сталих стохастичних матеріалів, отримаємо

$$\begin{aligned} w_i^{1n} = p\delta_{ni} + \xi_{1i}(1-p)(1-\delta_{ni}), \quad p = \xi_{1i} + (1-\xi_{1i})\varphi, \quad w_i^{1n} = \xi_2(1-\varphi), \\ \xi_{1i} = V_{1n}/V, \quad \xi_2 = V_2/V_1, \quad V = UV_i. \end{aligned} \quad (13)$$

Для визначення статичних ефективних пружних постійних неоднорідного геологічного середовища підставимо в рівняння (11) $\omega = 0$ і використаємо співвідношення (12), (13). Після інтегрування:

$$\begin{aligned} \langle E | 1n \rangle = \langle E \rangle + g \left[\delta C_1 (\langle E | 1n \rangle - \xi_1 \langle E | 1 \rangle) - \xi_2 \delta C_2 \langle E | 2 \rangle \right], \\ G = \Gamma * \varphi, \quad \delta C_r = C_r - C_0. \end{aligned} \quad (14)$$

Для осереднення цього виразу по множині Ω імовірних орієнтацій включені отримаємо рівняння для визначення середніх деформацій компоненти 2:

$$(I + \xi_1 w) \langle E | 2 \rangle = \langle E \rangle, \quad w = Zd, \quad Z = \langle (I + \xi_1 g f_1)^{-1} g \rangle \Omega, \quad (15)$$

$$d = C_1 - C_2, \quad f_1 = C_1 - C_0,$$

де I – одиничний тензор четвертого рангу, кутові дужки з індексом Ω символізують осереднення по орієнтаціям включень.

Вирішивши рівняння (15), отримаємо формули, що пов’язують середні деформації компонентів і макроскопічні деформації об’єму:

$$\langle E | r \rangle = A_r \langle E \rangle, \quad A_1 = A_2 (I + w), \quad A_2 = (I + \xi_1 w)^{-1}. \quad (16)$$

Статистичне осереднення закону Гука (3) з врахуванням виразу (16) дає можливість записати співвідношення для обчислення тензору ефективних пружних постійних C_E :

$$C_E = C_M + \xi d^2 q, \quad \xi = \xi_1 \xi_2, \quad g = ZA_2, \quad C_M = \xi_1 C_1 = \xi_2 C_2. \quad (17)$$

Якщо k_r , μ_r – модулі об’ємного стиснення і зсуву r компоненти, а включення мають сферичну форму з співвідношенням півосей α , то для розрахунку ефективних пружних постійних K_e , μ_e геологічного середовища зі сфероїдальними включеннями отримаємо наступні формули:

$$K_E = K_M + \xi K_d S_A, \quad \mu_E = \mu_M + \xi \mu_d P_A. \quad (18)$$

Тут прийняті такі позначення:

$$K_d = K_1 + K_2, \quad \mu_d = \mu_1 - \mu_2, \quad K_M = \xi_1 K_1 + \xi_2 K_2, \quad \mu_M = \xi_1 \mu_1 + \xi_2 \mu_2,$$

$$S_A = S_q S_d, \quad P_A = P_q P_d, \quad S_q = S_z / (1 + \xi_1 S_d), \quad P_q = P_z / (1 - \xi_1 P_d),$$

$$S_w = S_z S_d, \quad P_w = P_z P_d, \quad S_d = 3K_{\Delta}, \quad P_d = 2\mu_{\Delta},$$

$$S_z = \frac{1}{3} (2t + 2l + 2l_T + n)_z, \quad P_z = \frac{1}{15} (t - 2l - 2l_T + 2n + 6v + 6w)_z,$$

$$T_z = (n_c t_g - 2l_c l_g)_z / C, \quad l_z = (n_c t_g - l_c n_g)_z / C, \quad l_{zt} = (t_c l_g - l_{ct} t_g)_z / C,$$

$$N_z = (t_c n_g - 2l_{ct} l_g)_z / C, \quad v_z = v_g / v_c, \quad w_z = w_g / w_c, \quad C = (t_n - 2l_T) C,$$

$$t_c = (2S + p)_{cl}/3, \quad l_c = (S - p)_{cl}/3, \quad l_{ct} = (S - p)_{ct}/3, \quad n_c = (S + 2p)_{ct}/3,$$

$$S_{cl} = 1 - S_{F1}S_{gl}, \quad S_{ct} = 1 - S_{F1}S_{gt}, \quad P_{cl} = 1 - P_{F1}P_{gl}, \quad P_{ct} = 1 - P_{F1}P_{gt},$$

$$V_c = 1 - P_{F1}V_g, \quad W_c = 1 - P_{F1}W_g, \quad S_{F1} = 3(K_1 - K_0), \quad P_{F1} = 2(\mu_1 - \mu_0),$$

$$S_{gl} = (l + t)_g, \quad S_{gt} = (n + 2l)_g, \quad l_g = -g_1 r_3, \quad P_{gl} = (t - 2l)_g, \quad P_{gt} = (n - l)_g,$$

$$t_g = g_1(j_2 + r_3), \quad n_g = 2g_1(j_1 + r_3), \quad V_g = g_0 j_2 + \frac{1}{2} t_g,$$

$$P_{gl} = (t - 2l)_g, \quad P_{gt} = (n - 1)_g, \quad t_g = g_1(j_2 + r_3), \quad W_g = g_0(1 + j_1) - 2l_g,$$

$$g_0 = -1/(4\mu_0), \quad g_1 = -1/(2n_0), \quad n_0 = K_0 + \frac{3}{4}\mu_0, \quad r_3 = \left(K_0 / \mu_0 + \frac{1}{3} \right) / j_3,$$

$$j_1 = \left(j \alpha / \sqrt{|r|} - 1 \right) r, \quad j_2 = 1 - j_1, \quad j_3 = \left[(1 + 2\alpha^2) j_1 - 1 \right] / (2r), \quad r = \alpha^2 - 1,$$

$$j = \begin{cases} \ln(\chi + \sqrt{r}), & \text{якщо } \chi > 1 \\ \arcsin(\sqrt{|r|}), & \text{якщо } \chi < 1 \end{cases}, \quad K_0 = \xi_2 K_2 + \xi_1 K_1 K_2 / (\xi_1 K_2 + \xi_2 K_1),$$

$$\mu_0 = \xi_2 \mu_2 + \xi_1 \mu_1 \mu_2 / (\xi_1 \mu_2 + \xi_2 \mu_1). \quad (19)$$

Вираз (19) можна використовувати як за наявності твердих включені сфероїдальної форми, так і для розрахунку ефективних пружних постійних геологічного середовища, що містять пори і мікротріщини.

Ефективні динамічні пружні модулі. З метою визначення ефективних динамічних пружних модулів геологічного середовища в довготривалому наближенні розкладемо функцію Гріна рівняння (6) в ряд за параметром, пов'язаним з коловою частотою і розглянемо перші чотири члена:

$$G_{mn}(X) = G_{mn(0)}(X) + i\omega G_{mn(1)}(X) + \omega^2 G_{mn(2)}(X) + i\omega^3 G_{mn(3)}(X). \quad (20)$$

Введемо наступні позначення:

$$G_{kl(n)} = X^{n-1} (a_n \delta_{ij} + b_n \gamma_i \gamma_j), \quad \gamma_i = X_i / X, \quad X = |X|,$$

$$a_0 = b_0 \frac{(\lambda_e + 3\mu_e)}{(\lambda_e + \mu_e)}, \quad b_0 = \frac{1}{8\pi} \frac{(\lambda_e + \mu_e)}{(\eta_e \mu_e)},$$

$$a_1 = -\frac{1}{12\pi\rho_0} \left(\frac{2}{C_T^3} + \frac{1}{C_L^3} \right), \quad a_2 = -\frac{1}{32\pi\rho_0} \left(\frac{3}{C_T^4} + \frac{1}{C_L^4} \right), \quad (21)$$

$$C_T^2 = \mu_e / \rho_0, \quad C_L^2 = \eta_e / \rho_0, \quad \eta_e = \lambda_e + 2\mu_e, \quad \lambda_{et} = K_e - \frac{2}{3}\mu_e, \quad \rho_0 = \xi_1\rho_1 + \xi_2\rho_2.$$

Будемо апроксимувати функції, що залежать від частоти хвилі, лише першими членами рядів розкладання, а саме:

$$\begin{aligned} \cos(kx) &= 1 - \alpha/2, \quad \alpha = \bar{\omega}x\gamma_m v_m / c, \quad \sin(kx) = \alpha - \alpha^3/6, \\ x &= x\gamma, \quad k = kv, \quad k = \frac{\bar{\omega}}{c} = \frac{2\pi}{\lambda}. \end{aligned} \quad (22)$$

У цьому випадку дію оператора Γ і H в рівнянні (11) можна записати так:

$$\begin{aligned} g_{ij\alpha\beta} &= \Gamma_{ij\alpha\beta} * \varphi = l_g \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} + p_g I_{ij\alpha\beta} + a_g I_{ij\alpha\beta} + b_g k_{ij\alpha\beta}, \\ h_{ij\alpha} &= H_{ij\alpha} * \varphi = v_b (l_H \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} + p_H I_{ij\alpha\beta}). \end{aligned} \quad (23)$$

Тут прийняті позначення:

$$\begin{aligned} l_g &= l_{g0} + \omega^2 l_{g2} + i\omega^3 l_{g3}, \quad a_H = \omega^2 a_{H2}, \quad p_g = p_{g0} + i\omega^3 p_{g3}, \quad b_H = \omega^2 b_{H2}, \\ l_H &= \omega^2 l_{H2}, \quad p_H = \omega^2 p_{H2}, \quad l_{g0} = \frac{8\pi}{15} b_0, \quad p_{g0} = -\frac{4\pi}{15} (b_0 + 5a_0), \\ S_{g0} &= 3l_{g0} + p_{g0}, \quad l_{g2} = \frac{4}{15} \left(2b_2 - \frac{b_0}{7c^2} \right) I_1, \quad p_{g2} = \frac{2}{15} \left(5a_2 + 3b_2 + \frac{7a_0 - b_0}{14c^2} \right) I_1, \\ l_{g3} &= b_3 I_2, \quad p_{g3} = (2a_3 + b_3) I_2, \quad a_{g2} = \frac{2}{35c^2} b_0 I_1, \quad l_{g2} = \frac{1}{70c^2} (7a_0 + 3b_0) I_1, \\ l_{H2} &= -\frac{2}{15} b_0 I_1, \quad p_{H2} = \frac{2}{15} (5a_0 + b_0) I_1, \quad I_1 = 4\pi D^2, \quad I_2 = 8\pi D^3, \end{aligned} \quad (24)$$

D – середній діаметр розсіяння включень.

Умовні математичні очікування тензорів деформації компонентів $\langle E | r \rangle$ визначається за допомогою операторів g^*h та статистичних середніх:

$$\langle E | r \rangle = A_r \langle E \rangle, \quad A_r = A_{r0} + \omega^2 A_{r2} + i\omega^3 A_{r3}, \quad (r = 1, 2). \quad (25)$$

Врахуємо члени, що містять частоту не більше третьої степені. Підставляючи вираз (25) в співвідношення між тензорами напруги і деформацій (3), отримаємо

$$\langle \sigma \rangle = C^E \langle E \rangle, \quad (26)$$

де C^E – ефективний динамічний тензор пружних постійних, який у випадку розорієнтованих включень має вигляд

$$C_{ij\alpha\beta}^E = k^E \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} + 2\mu^E \left(I_{ij\alpha\beta} - \frac{1}{3} \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} \right) + \gamma^E v_i v_j \delta_{\alpha\beta}, \quad (27)$$

$$k^E = k_0^E + \omega^2 k_2^E + i\omega^3 k_3^E, \quad \mu^E = \mu_0^E + \omega^2 \mu_2^E + i\omega^3 \mu_3^E, \quad \gamma^E = \omega^2 \gamma_2^E.$$

Використовуючи вирішення (16) та (25) запишемо вираз для розрахунку ефективних пружних постійних (27):

$$\begin{aligned} k_0^E &= k_e, \quad \mu_0^E = \mu_e, \quad k_2^E = \xi k_D s_{A2}, \quad k_3^E = \xi k_D s_{A3}, \quad \mu_2^E = \xi \mu_D p_{A2}, \\ \mu_3^E &= \xi \mu_D p_{A3}, \quad \gamma_2^E = 2\xi \mu_D \gamma_{A2}, \quad s_{A0} = s_{y0} / s_{x0}, \quad s_{A2} = s_{A0} (s_{y2} / s_{y0} - s_{x2} / s_{x0}), \\ s_{A3} &= s_{A0} (s_{y3} / s_{y0} - s_{x3} / s_{x0}), \quad p_{A2} = p_{A0} (p_{y2} / p_{y0} - p_{x2} / p_{x0}), \\ p_{A3} &= p_{A0} (p_{y3} / p_{y0} - p_{x3} / p_{x0}), \quad \gamma_{A2} = p_{A0} (\gamma_{y2} / \gamma_{y0} - \gamma_{x2} / \gamma_{x0}), \\ s_{x0} &= 1 - s_F s_{g0}, \quad s_{x2} = (3l + p + \gamma) x_2, \quad s_{x3} = (3l + p) x_3, \\ l_{x2} &= \left[l_F (s_{g2} + a_{g2}) + p_F (l_{g2} + a_{g2}) + \rho_F l_{H2} \right], \quad l_{x2} = -l_F s_{g3} + p_F l_{g3}, \\ p_{x0} &= 1 - p_F p_{g0}, \quad p_{x2} = -\left[p_F (p_{g2} + a_{g2} + b_{g2}) + \rho_F p_{H2} \right], \quad (28) \\ p_{x3} &= -p_f p_{g3}, \quad \gamma_{x2} = -\left[l_F (5a_{g2} + 2b_{g2}) + p_F (2a_{g2} + b_{g2}) \right], \\ s_F &= 3(\xi_1 k_2 + \xi_2 k_1 - k_e), \quad l_F = (s_F - p_F) / 3s, \quad p_F = 2(\xi_1 \mu_2 + \xi_2 \mu_1 - \mu_e), \\ \rho_F &= \xi_1 \rho_2 + \xi_2 \rho_1 - \rho_0, \quad s_{y0} = s_D s_{g0}, \quad s_{y2} = (3l + p + \gamma)_{y2}, \quad s_{y3} = (3l + p)_{y3}, \\ l_{y2} &= l_D (s_{g2} + a_{g2}) + p_D (l_{g2} + a_{g2}) + \rho_D l_{H2}, \quad l_{y3} = l_D s_{g3} + p_D l_{g3}, \\ p_{y0} &= p_D p_{g0}, \quad p_{y2} = p_d (p_{g2} + a_{g2} + b_{g2}) + \rho_D p_{H2} + a_{g2}, \quad p_{y3} = p_D p_{g3}, \\ \gamma_{y2} &= l_D (5a_{g2} + 2b_{g2}) + p_d (2a_{g2} + b_{g2}), \quad s_D = 3(k_1 - k_2), \quad l_D = (s_D - p_D) / 3, \\ k_d &= s_D / 3, \quad p_D = 2(\mu_1 - \mu_2), \quad \rho_D = \rho_1 - \rho_2. \end{aligned}$$

Ефективні динамічні модулі пружності ізотропного неоднорідного геологічного середовища є функціями частоти хвилі, що поширюється. Наведені формули (27), (28) отримані без обмежень на величину флуктуацій пружних властивостей компонент геологічного середовища. Вони справедливі для дослідження динамічної поведінки таких середовищ з пустотами і тріщинами.

Коефіцієнт поглинання і дисперсія пружних хвиль. Запишемо макроскопічне рівняння руху в такому вигляді:

$$C_{ij\alpha\beta}^E \langle u_\alpha \rangle_{\beta j} - \langle \rho \rangle \langle \ddot{u}_i \rangle = 0 \quad (29)$$

і розглянемо поширення плоскої гармонічної хвилі в неоднорідному геологічному середовищі

$$\langle u_j \rangle = a_j(k) \exp[i(\omega t - kx)]. \quad (30)$$

Враховуючи ефективні динамічні модулі пружності (27), використовуючи рівняння (29), (30), отримаємо

$$\left(k + \frac{1}{3} \mu + \gamma \right)^E k_i k_j a_i \mu^E k^2 a_i - \omega^2 \langle \rho \rangle a_i = 0. \quad (31)$$

Система (31) визначає комплексні хвильові вектори:

$$k_T = |k_T| = \omega \left(\langle \rho \rangle / \mu^E \right)^{\frac{1}{2}}, \quad k_L = |k_L| = \omega \left(\langle \rho \rangle / n^E \right)^{\frac{1}{2}}, \quad n^E = \left(k + \frac{4}{3} \mu + \gamma \right)^E. \quad (32)$$

Уявні частини хвильового вектора є коефіцієнтами поглинання:

$$\begin{aligned} -I_m k_T &= \frac{1}{2} \omega^4 \mu_3^E / (\mu_0^E c_T), \quad -I_m k_L = \frac{1}{2} \omega^4 n_3^E / (n_0^E c_L), \\ c_T &= (\mu_0^E / \langle \rho \rangle)^{\frac{1}{2}}, \quad c_L = (n_0^E / \langle \rho \rangle)^{\frac{1}{2}}, \\ n_3^E &= k_3^E + \frac{4}{3} \mu_3^E, \quad n_0^E = k_0^E + \frac{4}{3} \mu_0^E. \end{aligned}$$

Вирази для фазової і групової швидкості можна записати так:

$$c_{PT}^{(\omega)} = c_T (1 + z), \quad c_{GT}^{(\omega)} = c_T (1 + 3z), \quad c_{PL}^{(\omega)} = c_L (1 + z_1), \quad c_{GL} = c_L (1 + 3z_1),$$

$$z = \omega^2 \mu_2^E / (2 \mu_0^E), \quad z_1 = \omega^2 n_2^E / (2 n_0^E), \quad n_2^E = k_2^E + \frac{4}{3} \mu_2^E + \gamma_2^E.$$

Результати математичного моделювання. З метою дослідження дисперсії фазової та групової швидкості в тріщинуватому геологічному середовищі проведені чисельні розрахунки для моделі тріщинуватого вапняку, що містить пустоти різної форми. Прийняті наступні пружні модулі та щільність твердого скелету вапняку: $K_2 = 75$ ГПа, $\mu_2 = 45$ ГПа, $\rho_2 = 2,70$ г/см³. Для пустот і мікротріщин були прийняті наступні параметри: для сферичних пор – $\alpha = 1$, для сфероїдальних $\alpha = 10^{-1}$, $\alpha = 10^{-2}$, для мікротріщин $\alpha = 10^{-4}$, для каверн $\alpha = 10^4$.

Розглянемо залежності частотно незалежної (статистичної) C_L та динамічної C_{PL} фазової швидкості повздовжньої хвилі від концентрації пор, мікротріщин та каверн для частоти $f = 0,3$ МГц і діаметру розсіювача 0,2 см. Спостерігається додатня дисперсія ($C_L < C_{PL}$) фазової швидкості для сферичних пор практично у всьому діапазоні концентрацій, але при $\xi_1 = 0,475$ дисперсія швидкості зникає, а за подальшого збільшення їх концентрації спостерігається вже від'ємна дисперсія $C_L > C_{PL}$. Analogічна залежність для каверн та сфероїдальних пор.

Для моделі тріщинуватого вапняку $\alpha = 10$ спостерігається від'ємна дисперсія $C_L > C_{PL}$. Остання зростає також зі збільшенням розміру мікротріщин. Тріщинуватий вапняк є ефективним акустичним фільтром. Ці властивості різко проявлені за збільшення розміру мікротріщин навіть за відносно невеликої їх концентрації. Співвідношення C_{GL}/C_{PL} спочатку зростає, потім, за збільшення концентрації пустот різного формату, знов зменшується. Причому групова швидкість повздовжньої хвилі стає менше від фазової швидкості.

Коефіцієнт розсіяння пружних хвиль обчислюється із співвідношення

$$\alpha_{(P,T)} = 4\pi \left[-I_m k_{(L,T)} / k_{(L,T)} \right]. \quad (33)$$

Розсіяння повздовжніх і поперечних хвиль достатньо швидко зростає за збільшення концентрації пор, каверн та мікротріщин. За однакової концентрації затухання зростає в такій послідовності: сферичні пори, голчаті каверни, сфероїдальні пори, мікротріщини. У мікротріщинуватих вапняках коефіцієнти розсіяння повздовжніх та поперечних хвиль дуже швидко збільшуються навіть за невеликої концентрації мікротріщин. Наприклад, за концентрації мікротріщин близько одного відсотка тріщинуватий вапняк можна розглядати як акустичний фільтр. Розсіяння пружних хвиль зростає також зі збільшенням частоти.

Таким чином, пористі, кавернозні та мікротріщинуваті вапняки при розповсюджені пружних хвиль поводяться як пружні середовища. Час-

тоту, за якої енергія пружної хвилі повністю розсіюється тріщинуватим геологічним середовищем, можна називати граничною частотою пропускання пружних хвиль. Зазначимо, що розглянуто затухання, обумовлене геометричною дисперсією або розсіянням. У цьому випадку дисипація пружної енергії за рахунок поглинання середовища відсутня. За низької концентрації та частоти розсіяння є майже зайвою функцією концентрації, оскільки пори, каверни та мікротріщини поводяться як одиничні розсіювачі пружної енергії.

Висновки. Розроблено новий метод та алгоритм математичного моделювання пружних хвиль у тріщинуватих геологічних середовищах. Його переваги полягають у тому, що він не накладає жодних обмежень на концентрацію тріщин, а також враховує реальну структуру тріщинно-порового простору.

Розсіяння пружних хвиль у пористих, кавернозних, мікротріщинуватих вапняках залежить від частоти, форми та розміру розсіювача, а також його концентрації.

Поведінка тріщинно-порового геологічного середовища під час розповсюдження пружних хвиль подібніша до поведінки дискретного середовища, що підтверджує дисперсія фазових і групових швидкостей та характер затухання.

Затухання пружних хвиль реального тріщинно-порового геологічного середовища обумовлено не тільки в'язкопружними властивостями скелету та флюїду, що заповнює тріщинно-поровий простір середовища. Велике значення має пружне розсіяння енергії на локальних неоднорідностях середовища.

Таким чином, отримані результати розширяють наші уявлення щодо закономірностей розповсюдження пружних хвиль у геологічному середовищі, мають велике значення для інтерпретації результатів сейсмоакустичних досліджень у процесі пошуків та розвідки нафти та газу в складних геологічних умовах.

1. Труэлл Р., Эльбаум Ч., Чик Б. Ультразвуковые методы в физике твердого тела. – М.: Мир, 1972. – 308 с.
2. Waterman P.C. New formulation of acoustic scattering // J. Acoust. Soc. Amer. – 1968. – **45**, № 6. – P. 1417–1429.
3. Vardam V.K. Multiple scattering of elastic waves by cylinders, of arbitrary Cross section // Ibid. – 1978. – **63**, № 5. – P. 1310–1319.
4. Mal A.H. and Knopoff L. Elastic wave velocities in two-component systems // J. Inst. Math. Appl. – 1967. – **3**. – P. 76–387.

5. *Hudson I.A.* Wave speeds and attenuation of elastic waves in material containing cracks // Geophys. J. R. Astr. Soc. – 1981. – 64. – P. 133–150.
6. *Маслов Б.П.* Формирование структуры композиционных материалов и их свойства. – М.: Научный мир, 2006.

Математическое моделирование дисперсии и рассеивание сейсмических волн в сложнопостроенных коллекторах нефти и газа Г.Т. Продайвода, А.К. Хирнова

РЕЗЮМЕ. Предложенный новый метод математического моделирования динамических эффективных упругих постоянных геологической среды основан на теории метода условных моментов. В результате моделирования установлена существенная разница между значениями фазовой и групповой скорости упругих волн трещиноватой среды, которая зависит от формата трещин и частоты. Определена дисперсия фазовой и групповой скорости, зависящая от концентрации и формата микротрещин. Коэффициенты затухания продольной и поперечной волн зависят не только от эффективного размера трещин, но и от их формата.

Ключевые слова: динамические упругие постоянные, упругие волны, рассеяние, дисперсия, неоднородная среда, трещины, флюид.

Mathematical modeling of dispersion of seismic waves of composite rock-reservoirs of oil and gas G.T. Prodaivoda, G.K. Hirnova

SUMMARY. A new method of mathematical modeling of effective dynamic elastic constants of a geologic medium based on a theory of the method of relative moments is proposed. The modeling revealed notable differences between phase and group velocities of elastic waves of a cracked medium which depends on the crack format and frequency. Phase and group velocity dispersion depending on microcrack concentration and format has been established. The longitudinal and transverse wave attenuation coefficients depend not only on the effective size of cracks but also on their format.

Keywords: dynamic elastic constant, elastic waves, dispersion, inhomogeneous media, cracks, fluid.