

СТОХАСТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ГАЗОСТРУЙНОГО ИЗМЕЛЬЧЕНИЯ

Предложен стохастический подход к математическому моделированию измельчения материалов в помольной камере газоструйной мельницы и алгоритм оценки параметров полученного аналитического решения.

The stochastic approach to mathematical modelling of materials crushing in milling chamber of the gas-jet mill and the estimating algorithm for obtained analytical solution parameters is proposed.

Процесс измельчения сыпучих материалов в помольной камере газоструйной мельницы довольно сложный, и полная модель должна учитывать пульсационную природу движения частиц при соударениях и особенности взаимодействия частиц при столкновениях в газовых высокоскоростных потоках. Необходимо отметить, что хотя процесс газоструйного измельчения до сих пор теоретически не исследован, существуют разработки и описания критериев разрушения материала. Имеющиеся основные критерии разрушения либо чрезмерно локализованы (критерий Гриффитса), либо чрезмерно делокализованы (критерий поврежденности). Процесс разрушения горных пород является дисперсным и случайным, поэтому теории измельчения и диспергирования также должны содержать элементы множественности и случайности. Таким образом, в рамках газодинамических уравнений рассмотреть движение частиц, носящее хаотический и случайный характер, не представляется возможным. Решение задачи рассматривается в рамках теории вероятностей и функционального анализа.

Цель данной работы – на основе стохастического подхода создать математическую модель газоструйного измельчения в помольной камере и разработать алгоритм оценки параметров полученного решения.

Процесс перемещения частиц рассматривается как случайное блуждание при диффузии и броуновском движении. В схеме случайных блужданий отдельные шаги крайне малы, но очень быстро следуют друг за другом. В пределе такой процесс будет казаться непрерывным движением, что объясняется наложением многих малых воздействий на частицу. При переходе к пределу получаемые формулы сохраняют смысл и согласуются с физически осмысленными формулами теории диффузии.

Для постановки задачи в рамках теории вероятностей и функционального анализа объект изучения (смесь частиц) должен быть достаточно формализован. Рабочее пространство разбивается на элементарные объемы кубической формы и считается, что частицы находятся в каждом из них. Тогда мгновенная картина состава смеси будет известна. Возьмем один из элементарных объемов, который условно обозначается dV , и определим его материальный состав. Интересующие нас частицы занимают только часть объема, равную mdV ($m < 1$), а остальная часть, равная $(1 - m)dV$, занята газом. Далее рассматриваем только ту часть объема dV , которая занята частицами. Последняя может обладать различными свойствами, т.е. частицы могут отличаться друг от друга крупностью, минеральным составом, скоростью движения и т.д. Все свойства учесть невозможно.

В качестве количественной меры для оценки материального состава рабочего пространства и смеси частиц в нем определена концентрация частиц в

элементарном объеме dV в помольной камере. При $dV \rightarrow 0$ получаем состав смеси в окрестности точки $P(x, y, z)$, в которую стягивается объем dV . Это математическая абстракция, которая имеет физический смысл при обволакивании этой точки объемом dV . В общем случае состав смеси в точке будет зависеть не только от координат (x, y, z) , но и от времени t , так как в помольной камере частицы непрерывно двигаются и состав их в каждой точке непрерывно меняется. Смесь, находящаяся в рабочем пространстве, содержит n компонентов с различными плотностями ρ_i , тогда состояние ее характеризуется n переменными числами \tilde{n}_{pi} – концентрациями отдельных компонентов. Эти числа являются функциями координат и времени, т.е. $\tilde{n}_{pi} = \tilde{n}_i(x, y, z, t)$, так как состав пространства от точки к точке меняется. Введем еще функцию $\gamma(\rho, x, y, z)$ такую, что величина $\gamma d\rho$ равна объемной доле узкой фракции частиц с плотностью в диапазоне от ρ до $\rho + d\rho$ в точке (x, y, z) в момент времени t .

Рассмотрение всех сил, которые действуют на объем частиц при их движении, приводит к интегро-дифференциальному уравнению типа Колмогорова-Фоккера-Планка. Подробное рассмотрение сил, действующих на частицу в среде, состоящей из таких же частиц, рассмотрено в [1,2]. Для простоты рассуждений допустим, что все частицы в среднем увлекаются вдуваемым потоком газа с некоторой постоянной скоростью $v_{\text{г}}$. Процесс газоструйного измельчения можно представить следующим образом.

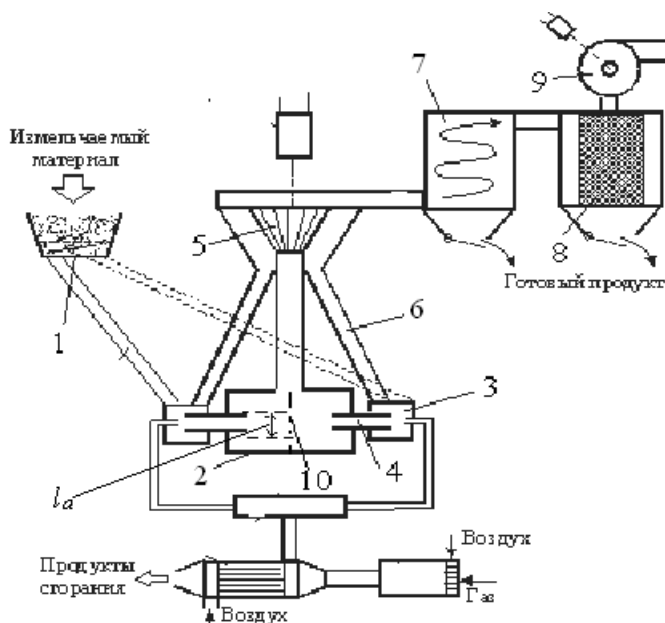


Рис.1

Конструктивно-компоновочная схема газоструйного измельчителя (помольной камеры с каскадным классификатором) представлена на рис. 1. Сверху из загрузочного бункера 1 в помольную камеру 2 загружаются частицы различной крупности. Под действием вдуваемого воздуха через эжекторы 3 с разгонными трубками 4 с обеих сторон камеры навстречу

друг другу вносятся частицы и сталкиваются между собой. Некоторые разрушаются, делятся на несколько частей. При этом частицы совершают хаотичное, случайное блуждание. Измельченные до определенного размера частицы, попавшие в зону разряжения, создаваемого классификатором 5, пневмотранспортом выносятся из камеры. Разработанная новая конструктивная схема классификатора гравитационного типа позволяет разделять уносимый измельчаемый продукт и возвращать крупные фракции повторно в камеру помола по специальной магистрали возврата 6. Наиболее мелкие фракции измельченного материала попадают в циклон 7. Часть наиболее мелких частиц улавливает рукавный фильтр 9, который осуществляет очистку выходящего воздуха.

Главная цель разработки и усовершенствования процесса газоструйного измельчения состоит в создании условий, при которых наибольшее количество частиц измельчилось до размера, менее заданного, за наименьший период времени. Для математического описания измельчения частицы в камере процесс считается законченным, когда частица вынесена из камеры в классификатор.

По физической картине процесса создана математическая модель с использованием уравнения Колмогорова-Фоккера-Планка относительно концентрации частиц $\alpha(x, y, z, t)$. Эта концентрация является функцией, убывающей вдоль математического ожидания траектории блуждания l , направленной от начального положения частицы в объеме камеры либо до точки пересечения с вертикальной плоскостью сечения камеры, в которой происходит вынос частицы 10 (см. рис.1), либо до точки столкновения данной частицы с другой. Блуждания частицы рассматриваются в выделенном слое с радиусом l_a , равным абсолютному отклонению в подвижной системе координат от траектории детерминированного движения частицы. Этот слой определен для блуждания всего класса частиц данной характеристики крупности x .

При рабочих режимах измельчения (до разгрузки камеры) концентрация частиц довольно высокая, поэтому необходимо рассматривать нелинейные уравнения для моделирования массопереноса в стесненных условиях [2]. В этом случае вводится понятие локальной концентрации частиц в смеси, определяемое как математическое ожидание случайной величины плотности смеси.

Для процесса измельчения частиц в камере нелинейные уравнения массопереноса в случае высококонцентрированных потоков частиц получаем, исходя из следующих соображений. Пусть $\alpha(x, y, z, t)$ функция концентрации частиц узкого класса крупности в пространстве и времени. Тогда $g(x, y, z, t) = 1 - \alpha(x, y, z, t)$ – доля газовой составляющей. Изменение локальной средней плотности смеси в этом случае выражается как $\bar{\rho} = [1 - \alpha(x, y, z, t)] \cdot \rho_m + \alpha(x, y, z, t) \rho_T$. Здесь ρ_m – средняя плотность смеси газа; ρ_T – плотность частиц твердой фазы. Коэффициент сноса в этом случае будет пропорционален не разности плотностей частиц и газа, как в случае слабо концентрированных смесей, а разности между плотностью частиц и средней плотностью смеси $V = \alpha g(\rho - \rho_m)(1 - c)$, где α – коэффициент сопротивления при обтекании частицы газом, g – ускорение силы тяжести.

Уравнение массопереноса для одномерной задачи получается в виде $\frac{\partial c}{\partial t} = D \frac{\partial^2 c}{\partial x^2} + \alpha g(\rho_T - \rho_m)(1 - 2c) \frac{\partial c}{\partial x}$. Решение этого уравнения позволяет осуществить аналитическое моделирование процесса измельчения и создать методику нахождения неопределенных параметров модели. Для изменения концентрации частиц в процессе измельчения в зависимости от поставленных граничных условий уравнение Колмогорова-Фоккера-Планка позволяет получать параметрическое решение либо в явном виде, либо с помощью численного алгоритма [2, 3].

Концентрация частиц с заданным свойством (крупность) x меняется в аппарате по закону, который описывается уравнением диффузии в частных производных. Решение содержит вектор параметров $\bar{\theta}$. Его составляющие в общем случае неизвестны, и они численно оцениваются путем сравнения с экспериментом. Для этого экспериментально определенный остаток помольной камеры $\tilde{\varepsilon}(x)$ частиц крупности x необходимо сравнить с теоретическим значением остатка $\hat{\varepsilon} = \varepsilon(x, \bar{\theta})$, найденным в результате решения уравнения диффузии в смысле некоторой метрики, например $\rho = \max_x \left| \frac{\tilde{\varepsilon} - \hat{\varepsilon}}{\hat{\varepsilon}} \right|$ или $\rho = \max_x |\tilde{\varepsilon} - \hat{\varepsilon}|$. Это также может быть сумма квадратов отклонений от полученного решения или сумма модулей таких отклонений. Минимизируя $\rho(\bar{\theta})$, находим такие значения вектора параметров $\bar{\theta}^*$, которые обеспечивают минимум функционала $\rho(\bar{\theta})$, то есть $\rho(\bar{\theta}^*) = \min_{\bar{\theta}} \max_x |\tilde{\varepsilon} - \hat{\varepsilon}|$.

Рассмотрим в общем случае плоскость движения частиц, перпендикулярную горизонтальному центральному сечению камеры и направленную вдоль ее длины. Тогда уравнение случайного блуждания вдоль вертикальной оси камеры в этой плоскости, записанное в форме уравнения Колмогорова-Фоккера-Планка относительно концентраций, имеет вид:

$$\frac{\partial \bar{n}}{\partial t} = D \frac{\partial^2 c}{\partial l^2} + V \frac{\partial c}{\partial l}. \quad (1)$$

Здесь $\alpha(t, l)$ – значение концентрации частиц в момент времени t в точке траектории блуждания l , D – коэффициент диффузии, V – коэффициент сноса, соответствующий результирующей составляющей скорости частицы. Смесь неоднородна по своим физическим свойствам. Для каждого класса (или фракции) записывается уравнение случайного блуждания в рабочем объеме со своими условиями прохождения частиц сквозь слой до линии уноса l_a из помольной камеры. Достигнув точки $l - l_a = 0$, частица с вероятностью $1 - \rho$ отражается от границы слоя (разрушенная после соударения или неизменная, т.к. не произошло соударения) и возвращается к процессу блуждания или с вероятностью ρ уносится в классификатор, т.е. выходит из процесса блуждания. Отражение происходит от нижней или верхней границы

камеры. Таким образом, в общем случае величина l – это величина приближения к точке возможной реализации фазового перехода, т.е. измельчения частицы до уноса из камеры.

Отражение происходит с вероятностью $1 - \rho = 1 - \alpha(x)$. Следовательно, условие полного отражения записывается как равенство нулю потока частиц через экран, т.е. $D \frac{\partial c}{\partial l} + Vc = 0$. Условию полного измельчения и уноса соответствует $c = 0$. Это событие происходит с вероятностью ρ , т.е. с этой вероятностью частица данного класса крупности переходит в новое фазовое состояние, становится принадлежностью смеси газовой среды. Она далее не рассматривается в процессе блуждания.

Поэтому взвешенная сумма этих двух равенств дает граничное условие для дифференциального уравнения (1) в частных производных при условии $l - l_a = 0$:

$$(1 - \rho)(D \frac{\partial c}{\partial t} + Vc) - \mu V \rho c = 0, \quad (2)$$

где $\mu > 0$ – безразмерный коэффициент.

Решение уравнения (1) находится в виде $\tilde{N}(t, l) = H(l) \cdot G(t)$. Эта процедура была представлена в [3,4] и без учета граничного условия решение получено в виде: $\tilde{N}(t, l) = (C_1 e^{k_1 l} + C_2 e^{k_2 l}) e^{-\lambda t}$. Неопределенные коэффициенты найдены из граничных и начальных условий. Затем находится доля продукта $m_x(t)$, остающегося в процессе измельчения по истечении времени t . Это дает возможность найти степень измельчения (остаточное содержание в камере) $\varepsilon(x)$ частицы с характеристикой x

$$\varepsilon(x) = \frac{\gamma - m_x}{\gamma} = 1 - \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{1}{\lambda_m} \cdot \int_0^{\lambda_m} \left(\int_0^{\infty} H(l) \cdot G(t) dl \right) d\lambda = 1 - \frac{1 - e^{-\lambda_m t}}{\lambda_m t}. \quad \text{Обозначим}$$

через τ безразмерное время $\tau = V^2 t / 4D$, через $K(x)$ – вспомогательную

$$\text{функцию: } K(x) = \tau \cdot K_1 (2 - g), \quad K_1 = \frac{1 - \rho_m}{\rho_m} \cdot \frac{\rho(x)}{1 - \rho(x)} \theta, \quad \text{через } f(x) \text{ проме-}$$

жуточную функцию $f(x) = (1 - e^{-K(x)}) / K(x)$. Тогда остаточное содержание частиц с характеристикой (крупностью) x при заданном фракционном составе частиц находится в виде $\varepsilon(x) = 1 - f(x)$. При этом параметры ρ_m и K имеют конкретный смысл, связанный с конструктивными и технологическими характеристиками.

Полученные зависимости используются для прогнозирования результатов технологического процесса измельчения и выбора оптимальных режимов измельчения. На практике представляет интерес определение результатов процесса измельчения, в частности, получение измельченных частиц в готовом продукте с фракционным составом $\varepsilon(x)$. Значения $\varepsilon(x)$ могут быть получены экспериментально как функция $\tilde{\varepsilon}(x)$ или теоретически $\hat{\varepsilon}(x)$ решением уравнения (1).

Для нахождения функции измельчения $\varepsilon(x, \bar{\theta})$, адекватно описывающей рассматриваемый процесс, необходимо определить вектор параметров $\bar{\theta}$. Задавая начальный вектор параметров $\bar{\theta}_0$ и используя алгоритм статистической оценки параметров, минимизирующий расхождение между теоретическими и экспериментальными характеристиками технологического процесса измельчения, можно получить решение с необходимой точностью. Реализация этого алгоритма позволяет быстро находить необходимые значения параметров функции $\varepsilon(x, \bar{\theta})$.

Программная реализация алгоритма поиска с оптимизацией Optimizing.exe позволяет произвести подбор параметров уравнения Колмогорова-Фоккера-Планка, используя оптимизатор. Для опробования созданной математической модели и программы ее реализации использовались данные экспериментальных исследований процесса измельчения песка на газоструйной измельчительной установке УСИ-20 ИТМ НАНУ и НКАУ. Начальные значения параметров: $\bar{\theta} = 0,01$; $L = 1,7$; $\tau = 18$; $k = 0,2$.

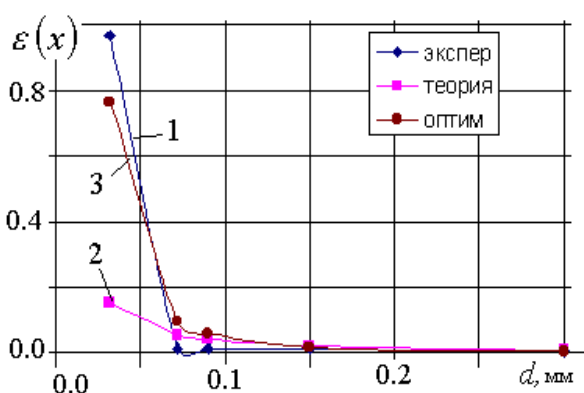


Рис.2

Результаты гранулометрического анализа остатков частиц в помольной камере строим в виде экспериментальной кривой $\tilde{\varepsilon}(x)$. На рис.2 приведены экспериментальные (1), расчетные (2) и оптимизированные (3) данные относительного количества частиц каждого класса крупности. Оптимальные значения параметров в этом случае равны:

$\bar{\theta} = 0,15$; $L = 0,85$; $\tau = 18,7$; $k = 0,05$. Результаты расчета функции измельчения приведены в таблице.

Таблица

Фракции, мм	Доля, г	$\tilde{\varepsilon}(x)$	$\hat{\varepsilon}(x)$	$\hat{\varepsilon}_{\bar{\theta}_0}(x)$
-0,4+0,2	0,21	0,003	0,0046	0,0016
-0,2+0,1	0,73	0,009	0,019	0,014
-0,1+0,08	0,75	0,0094	0,04	0,056
-0,08+0,063	0,84	0,011	0,05	0,092
-0,063	77,33	0,968	0,15	0,765

Полученные теоретические результаты удовлетворительно согласовываются с результатами экспериментального измельчения материала. Применение оптимизационного алгоритма значительно уменьшает погрешность

(до $\delta \approx 10^{-6}$) и позволяет уточнить необходимые параметры вектора $\bar{\theta}$, используемого для нахождения теоретического решения.

Разработанный подход к математической модели измельчения сыпучих материалов в помольной камере газоструйной мельницы на основе применения уравнения Колмогорова-Фоккера-Планка описывает принципиальные особенности совместного распределения физических и вещественных признаков частиц смеси и обеспечивает связь различных ее характеристик, позволяет в едином комплексе рассматривать общие закономерности этих распределений во всем диапазоне изменения признаков, включая фазовые переходы процесса измельчения.

1. *Пожидаев В.Ф.* О построении математических моделей многокомпонентных смесей // Техническая кибернетика. – 1970. – №6. – С.56 – 67.
2. *Гарус В.К., Грачов О.В., Пожидаев В.Ф., Полулях О.Д.* Формализация результатов разделительных процессов в углеобогащении. – Луганск: изд-во ООО"НВФ"СТЕК", 2003. –176с.
3. *В.Ф. Пожидаев, Н.С. Прядко, А.А. Ветров.* Математическое моделирование процесса сжигания угля в поточном кипящем слое // Системные технологии.–2004.– №1(30). – С.41 – 46.
4. *Прядко Н.С.* Усовершенствование топки кипящего слоя с целью газодинамического транспортирования материала. Автореф. дисс. канд. техн. наук: ИТМ НАН Украины и НКА Украины: Днепропетровск. – 2004. – 22с.

Работа выполнена под научным руководством д.т.н. Горобец Л.Ж. и д.т.н. Пожидаева В.Ф.

Институт технической механики
НАН Украины и НКА Украины
Днепропетровск

Получено 26.03.08,
в окончательном варианте 05.04.08