

ИССЛЕДОВАНИЕ КОЛЕБАНИЙ В КВАЗИЛИНЕЙНЫХ СТОХАСТИЧЕСКИХ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ С ПОСЛЕДЕЙСТВИЕМ

Ключевые слова: стохастическая динамическая система, система с последствием, пуассоновское возмущение.

В работе [1] доказана непрерывность по малому параметру $\varepsilon > 0$ сильного решения стохастического дифференциально-функционального уравнения с пуассоновскими возмущениями (СДФУПВ). Это дает возможность заменить решения СДФУПВ некоторым марковским процессом [2–4]. Как следствие непрерывной зависимости решения СДФУПВ от параметра $\varepsilon > 0$, в настоящей статье установлено утверждение о близости этих процессов на асимптотически большом интервале времени $[0, T/\varepsilon]$, которое будет базироваться на методе усреднения [5, 6]. Кроме того, изложен метод приведения квазилинейного СДФУПВ второго порядка к стандартной форме и доказана теорема об усреднении для этой системы. Описан метод расщепления, в котором производящий оператор детерминированной части стохастического уравнения на выбранное пространство $C([- \tau, 0])$ непрерывных функций представляется в виде контурного интеграла комплексной плоскости [7, 8].

На вероятностном базисе $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}, \mathbb{F})$ [9] задан случайный процесс $R_+ \times \Omega \rightarrow R^1$, как сильное решение [10–12] квазилинейного СДФУПВ

$$dx(t) = m(x_t)dt + \sigma(t)dw(t) + \int_U \lambda(t, u)\tilde{v}(dt, du) + f(t)dt \quad (1)$$

с начальным условием

$$x_0 = \varphi(\theta); \quad -\tau \leq \theta \leq 0. \quad (2)$$

Здесь $x_t := \{x(t+\theta), -\tau \leq \theta \leq 0\}$; $m: S([- \tau, 0]) \rightarrow R^1$; S — пространство Скорохода [13, 14]; случайные процессы $f: R_+ \times \Omega \rightarrow R^1$; $\sigma: R_+ \times \Omega \rightarrow R^1$ и случайная функция $\lambda: R_+ \times \Omega \times U \rightarrow R^1$ такие, что $\forall t', t'' \in [0, T]$, $T > 0$,

$$\int_{t'}^{t''} \mathbb{E} |f(t)|^2 dt + \int_{t'}^{t''} \mathbb{E} |\sigma(t)|^2 dt < K < \infty, \quad (3)$$

$$\int_{t'U} \int_{t''U} \mathbb{E} |\lambda(t, u)|^2 \Pi(du)dt + \int_U \Pi(du) < K < \infty. \quad (4)$$

Кроме того, $w(t)$ — скалярный винеровский процесс; $\tilde{v}(t, A) := \nu(t, A) - \mathbb{E}\nu(t, A)$ — центрированная пуассоновская мера [9, 10]; $\mathbb{E}\nu(t, A) = t\Pi(A)$; $w(t)$ и $\tilde{v}(t, A)$ — независимые случайные процессы.

Обозначим $H(t)$ решение детерминированного уравнения [7, 15]

$$dH(t) = m(H_t)dt \quad (5)$$

по начальному условию

$$H(t) = \begin{cases} 1, & t = 0, \\ 0, & t < 0. \end{cases}$$

Это решение, следуя [7], будем называть фундаментальным решением (5).

Для упрощения изложения доказательства будем считать, что начальная функция (2) непрерывна и детерминирована. Для первого утверждения необходимо начальное условие

$$x_0 = 0. \quad (6)$$

Лемма 1. Пусть:

1) случайные процессы $\sigma(t), f(t)$ и $\lambda(t, u)$ с вероятностью единица непрерывны по $t \in [0, T]$;

2) выполняются условия (3), (4).

Тогда решение СДФУПВ (1), (6) имеет вид

$$x(t) = \int_0^t H(t-s)f(s)ds + \int_0^t H(t-s)\sigma(s)dw(s) + \int_0^t \int_U H(t-\tau)\lambda(s, u)\tilde{v}(ds, du). \quad (7)$$

Доказательство нетрудно провести, подставляя случайный процесс (7) в СДФУПВ (1), используя при этом обобщенную формулу Ито [12].

Замечание 1. Если вместо нулевых начальных условий (6) задать ненулевые условия (2), то для решения СДФУПВ (1) используется формула Коши

$$x(t) = y(t) + \int_0^t H(t-s)\sigma(s)dw(s) + \int_0^t \int_U H(t-s)\lambda(s, u)\tilde{v}(ds, du) + \int_0^t H(t-s)f(s)ds, \quad (8)$$

где $y(t)$ удовлетворяют уравнению (5) и начальным условиям (2).

На вероятностном базисе $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}, \mathbb{F})$ рассмотрим случайный процесс $x: R_+ \times \Omega \rightarrow R^1$, который задан СДФУПВ второго порядка

$$\begin{aligned} & \frac{d^2 x(t)}{dt^2} + \sum_{k=0}^N \left[a_k \frac{dx(t-\tau_k)}{dt} + b_k x(t-\tau_k) \right] = \\ & = \varepsilon m^\varepsilon(t, x_t, \dot{x}_t) + \sigma^\varepsilon(t, x_t, \dot{x}_t) \frac{dw(\varepsilon t)}{dt} + \int_U \lambda^\varepsilon(t, x_t, \dot{x}_t, u) \frac{\tilde{v}(\varepsilon dt, du)}{dt} \end{aligned} \quad (9)$$

с начальными условиями

$$x_0 = \varphi_1, \quad \dot{x}_0 = \varphi_2, \quad (10)$$

здесь $0 = \tau_0 < \tau_1 < \dots < \tau_N = \tau < \infty$; функционалы $m^\varepsilon, \sigma^\varepsilon: R_+ \times S([- \tau, 0]) \times S([- \tau, 0]) \rightarrow R^1$, $\lambda^\varepsilon: R_+ \times S([- \tau, 0]) \times S([- \tau, 0]) \times U \rightarrow R^1$ ограниченные:

$$\sup_{\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)} |m^\varepsilon(t, \psi_1, \psi_2)| + |\sigma^\varepsilon(t, \psi_1, \psi_2)| + \int_U |\lambda^\varepsilon(t, \psi_1, \psi_2, u)| \Pi(du) \leq K,$$

если $\|\psi_i\| \leq K_1$, где $\|\cdot\|$ — норма в пространстве Скорохода, ε_0 — некоторая константа.

Пусть существует ограниченная мера μ такая, что $\forall t \geq 0, \forall \varphi_i, \psi_i \in S([- \tau, 0]), i = 1, 2$, при ограниченной норме выполняются условия равномерно по $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$:

$$\begin{aligned} 1^\circ) & |m^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1) - m^\varepsilon(t, \varphi_2, \psi_2)| + |\sigma^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1) - \sigma^\varepsilon(t, \varphi_2, \psi_2)| + \\ & + \int_U |\lambda^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1, u) - \lambda^\varepsilon(t, \varphi_2, \psi_2, u)| \Pi(du) \leq \int_{-\tau}^0 [|\varphi_1(\theta) - \varphi_2(\theta)| + \\ & + |\psi_2(\theta) - \psi_1(\theta)|] d\mu(\theta); \end{aligned}$$

$$2^\circ) |m^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1)|^2 + |\sigma^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1)|^2 + \int_U |\lambda^\varepsilon(t, \varphi_1, \psi_1, u)|^2 \Pi(du) \leq \\ \leq \int [1 + |\varphi_1(\theta)|^2 + |\varphi_2(\theta)|^2] d\mu(\theta);$$

3°) для $t > 0$, $\delta > 0$ выполняется неравенство

$$\int_t^{t+\delta} |m^\varepsilon(s, \varphi_1, \psi_1) - m^0(s, \varphi_1, \psi_1)| ds + \\ \int_t^{t+\delta} \int_U |\lambda^\varepsilon(s, \varphi_1, \psi_1, u) - \lambda^0(s, \varphi_1, \psi_1, u)|^2 \Pi(du, ds) + \\ + \int_t^{t+\delta} |\sigma^\varepsilon(s, \varphi_1, \psi_1) - \sigma^\varepsilon(s, \varphi_2, \psi_2)|^2 ds \leq \psi(\varepsilon) \int_{-\tau}^0 [1 + |\varphi_1(\theta)| + |\psi_1(\theta)|] d\mu(\theta),$$

где $\psi(\varepsilon) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0$.

Обозначим характеристический квазиполином однородного детерминированного уравнения

$$y^{(2)}(t) + \sum_{k=0}^N (a_k y^{(1)}(t - \tau_k) + b_k y(t - \tau_k)) = 0, \quad (11)$$

как функцию комплексной переменной

$$L(z) := z^2 + \sum_{k=0}^N (a_k z + b_k) e^{-z\tau_k}.$$

Пусть характеристическое уравнение

$$L(z) = 0 \quad (12)$$

имеет n пар простых чисто мнимых корней

$$\pm i\alpha_1, \pm i\alpha_2, \pm \dots, \pm i\alpha_n, \quad (13)$$

остальные корни расположены в полуплоскости $\operatorname{Re} z \leq -\rho < 0$.

От СДФУПВ (9) перейдем к системе уравнений

$$dx(t) = x^1(t) dt,$$

$$dx^1(t) = - \sum_{k=0}^N [a_k x^1(t - \Delta_k) + b_k x(t - \Delta_k)] dt + \varepsilon m^\varepsilon(t, x_t, x_t^1) dt + \\ + \sigma^\varepsilon(t, x_t, x_t^1) dw(\varepsilon t) + \int_U \lambda^\varepsilon(t, x_t, x_t^1, u) \tilde{v}(\varepsilon dt, du).$$

Эту систему с учетом формулы Коши (8) можно записать в интегральной форме

$$\vec{x}(t) = \vec{y}(t) + \varepsilon \int_0^t H(t-s) \vec{m}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \int_0^t H(t-s) \vec{\sigma}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dw(\varepsilon s) + \\ + \int_0^t \int_U H(t-s) \vec{\lambda}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, u) \tilde{v}(\varepsilon ds, du), \quad (14)$$

где

$$\vec{x}(t) := (x(t), x^1(t))^T; \quad \vec{y}(t) := (y(t), y^1(t))^T; \quad \vec{m}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) := (0; m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1))^T;$$

$$\vec{\sigma}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) := (0; \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1))^T; \quad \vec{\lambda}^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, u) := (0; \lambda^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, u))^T.$$

Здесь $\bar{y}(t)$ — решение (11), записанное в виде системы дифференциальных уравнений с начальными данными (10).

Лемма 2. Пусть характеристическое уравнение (12) имеет n пар простых чисто мнимых корней (13), остальные корни расположены в полуплоскости $\text{Re } z \leq -\rho < 0$.

Тогда функция $H(t)$ расщепляется в виде суммы

$$H(t) = G_1(t) + G_2(t) + \dots + G_{2n}(t) + G(t), \quad (15)$$

где

$$G(t) := \frac{1}{2\pi i} \int_{\text{Re } z = -\rho} \Lambda^{-1}(z) e^{zt} dz, \quad i := \sqrt{-1},$$

функции $G_k(t)$, $k = \overline{1, 2n}$, равны вычету от функции $L^{-1}(z)e^{zt}$ в соответствующем корне (13).

Доказательство леммы 2 вытекает из формулы Коши [8]. ■

Следствие 1. Согласно [1] координаты решения $\bar{y}(t)$ соответствующего матричного однородного уравнения (11) можно представить в виде

$$\begin{cases} y(t) = \sum_{j=1}^n B_j e^{i\alpha_j t} + \sum_{j=1}^n \bar{B}_j e^{-i\alpha_j t} + \tilde{y}(t), \\ y^1(t) = \sum_{j=1}^n D_j e^{i\alpha_j t} + \sum_{j=1}^n \bar{D}_j e^{-i\alpha_j t} + \tilde{y}^1(t), \end{cases} \quad (16)$$

где $\tilde{y}(t) = o(e^{-\rho t})$, $\tilde{y}^1(t) = o(e^{-\rho t})$ при $t \rightarrow +\infty$, а постоянные $B_j, \bar{B}_j, D_j, \bar{D}_j$, $j = \overline{1, n}$, определяются согласно начальным условиям (10).

Теорема 1. Решение системы (14) $\bar{x}(t) = (x(t), x^1(t))^T$ представим в виде

$$\begin{cases} x(t) = u(t) + \sum_{i=1}^n u^i(t), \\ x^1(t) = v(t) + \sum_{i=1}^n v^i(t), \end{cases}$$

где процессы $u(t), v(t), u^i(t), v^i(t)$, $i = \overline{1, n}$, удовлетворяют системе СДФУПВ

$$\begin{aligned} du^i(t) &= v^i(t)dt + 2p_i \varepsilon m^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t \right) dt + \\ &+ 2p_i \sigma^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t \right) dw(\varepsilon t) + \\ &+ 2p_i \int_U \lambda^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t, z \right) \tilde{\nu}(\varepsilon dt, dz); \\ dv^i(t) &= -\alpha_i^2 u^i(t)dt - 2\alpha_i q_i \varepsilon m^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t \right) dt - \\ &- 2\alpha_i q_i \sigma^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t \right) dw(\varepsilon t) - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -2\alpha_i q_i \int_U \lambda^\varepsilon \left(t, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_t, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_t, z \right) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz); \\
u(t) &= \tilde{y}(t) + \varepsilon \int_0^t g(t-s) m^\varepsilon \left(s, \sum_{j=1}^n u_s^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_s^j + v_s \right) + \\
& + \int_0^t g(t-s) \sigma^\varepsilon \left(s, \sum_{j=1}^n u_s^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_s^j + v_s \right) dW(\varepsilon s) + \\
& + \int_0^t \int_U g(t-s) \lambda \left(s, \sum_{j=1}^n u_s^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_s^j + v_s, u \right) \tilde{v}(\varepsilon ds, du); \\
v(t) &= \tilde{y}^1(t) + \varepsilon \int_0^t g_1(t-s) m^\varepsilon \left(s, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_s \right) ds + \\
& + \int_0^t g_1(t-s) \sigma \left(s, \sum_{j=1}^n u_s^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_s^j + v_s \right) dW(\varepsilon s) + \\
& + \int_0^t \int_U g_1(t-s) \lambda^\varepsilon \left(s, \sum_{j=1}^n u_t^j + u_s, \sum_{j=1}^n v_t^j + v_s, u \right) \tilde{v}(\varepsilon ds, du), \quad i = \overline{1, n},
\end{aligned}$$

где $p_j := \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{\det L'(i\alpha_j)} \right\}$, $q_i := \operatorname{Im} \left\{ \frac{1}{\det L'(i\alpha_j)} \right\}$, $j = \overline{1, n}$, $g(t) :=$

$$:= \frac{1}{2\pi i} \int_{\operatorname{Re} z = -\rho} \frac{e^{zt}}{L(z)} dz, \quad g_1(t) := \frac{1}{2\pi i} \int_{\operatorname{Re} z = -\rho} \frac{ze^{zt}}{L(z)} dz.$$

Доказательство. Учитывая расщепление матрицы $H(t)$ (15) и соотношение для $y(t)$, $y^1(t)$ (16), систему (14) можно расписать по координатам для $x(t)$ и $x^1(t)$:

$$\begin{cases}
x(t) = \sum_{j=1}^n B_j e^{i\alpha_j t} + \sum_{j=1}^n \bar{B}_j e^{-i\alpha_j t} + \tilde{y}(t) + \int_0^t \sum_{j=1}^n \left[\frac{e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} + \frac{e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)} + g(t-s) \right] \times \\
\times \left[\varepsilon m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dW(\varepsilon s) + \int_U \lambda(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz) \right], \\
x^1(t) = \sum_{j=1}^n D_j e^{i\alpha_j t} + \sum_{j=1}^n \bar{D}_j e^{-i\alpha_j t} + \tilde{y}^1(t) - \\
- \int_0^t \sum_{j=1}^n \left[\frac{i\alpha_j e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} + \frac{i\alpha_j e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)} + g_1(t-s) \right] \times \\
\times \left[\varepsilon m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dW(\varepsilon s) + \int_U \lambda(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz) \right].
\end{cases} \quad (17)$$

Тогда для переменных $u(t), v(t), u^i(t), v^i(t), i = \overline{1, n}$, получим $2n + 2$ уравнения:

$$\left\{ \begin{array}{l} u^j(t) = B_j e^{i\alpha_j t} + \overline{B}_j e^{-i\alpha_j t} + \int_0^t \left[\frac{e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} - \frac{e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)} \right] \times \\ \times \left[\varepsilon m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dw(\varepsilon s) + \int_U \lambda^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz) \right], \\ v^j(t) = D_j e^{i\alpha_j t} + \overline{D}_j e^{-i\alpha_j t} + \int_0^t \left[\frac{i\alpha_j e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} - \frac{i\alpha_j e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)} \right] \times \\ \times \left[\varepsilon m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dw(\varepsilon s) + \int_U \lambda^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz) \right], \end{array} \right. j = \overline{1, n};$$

$$u(t) = \tilde{y}(t) + \varepsilon \int_0^t g(t-s) m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \int_0^t g(t-s) \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dw(\varepsilon s) +$$

$$+ \int_0^t \int_U g(t-s) \lambda^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz);$$

$$v(t) = \tilde{y}^1(t) + \varepsilon \int_0^t g_1(t-s) m^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) ds + \int_0^t g_1(t-s) \sigma^\varepsilon(s, x_s, x_s^1) dw(\varepsilon s) +$$

$$+ \int_0^t \int_U g_1(t-s) \lambda^\varepsilon(s, x_s, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon ds, dz).$$

Далее преобразуем полученную систему так, чтобы первые $2n$ уравнения имели вид

$$\left\{ \begin{array}{l} du^j(t) = v^j(t) dt + \beta_{2j-1} [\varepsilon m^\varepsilon(t, x_t, x_s^1) dt + \sigma^\varepsilon(t, x_t, x_s^1) dw(\varepsilon t) + \\ + \int_U \lambda^\varepsilon(t, x_t, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz)], \\ dv^j(t) = -\alpha_j^2 u^j(t) dt + \beta_{2j} [\varepsilon m^\varepsilon(t, x_t, x_s^1) dt + \sigma^\varepsilon(t, x_t, x_s^1) dw(\varepsilon t) + \\ + \int_U \lambda^\varepsilon(t, x_t, x_s^1, z) \tilde{v}(\varepsilon dt, du)], \end{array} \right. \quad (18)$$

где $j = \overline{1, n}$, а коэффициенты $\beta_k, k = \overline{1, 2n}$, определяются соотношениями

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\beta_{2j-1}}{2} \left(e^{i\alpha_j(t-s)} + e^{-i\alpha_j(t-s)} \right) + \frac{\beta_{2j}}{2} \left(e^{i\alpha_j(t-s)} + e^{-i\alpha_j(t-s)} \right) = \frac{e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} + \frac{e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)}, \\ \frac{\beta_{2j-1}}{2} \left(\alpha_j e^{i\alpha_j(t-s)} + \alpha_j e^{-i\alpha_j(t-s)} \right) + \frac{\beta_{2j}}{2} \left(e^{i\alpha_j(t-s)} + e^{-i\alpha_j(t-s)} \right) = \\ = \frac{i\alpha_j e^{i\alpha_j(t-s)}}{L'(i\alpha_j)} + \frac{i\alpha_j e^{-i\alpha_j(t-s)}}{L'(-i\alpha_j)}, \end{array} \right. j = \overline{1, n}.$$

В результате решения этой системы получим

$$\beta_{2j-1} = 2 \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{L'(i\alpha_j)} \right\}, \quad \beta_{2j} = -2\alpha_j \operatorname{Im} \left\{ \frac{1}{L'(i\alpha_j)} \right\}. \quad (19)$$

Подставив (19) в матричную систему (18), получим утверждение теоремы 1.

Теорема 1 доказана. ■

Замечание 2. В дальнейших выкладках будем считать, что $n=1$.

Теорема 2. Пусть задача (9), (10) имеет ограниченное в среднем решение. Тогда существует $C > 0$ такое, что для $\forall \varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$, где ε_0 — достаточно малое, и $\forall t \in \left[0, \frac{T}{\varepsilon}\right]$ выполняется соотношение

$$\|u - \tilde{y}\|_{T/\varepsilon} + \|v - \tilde{y}^1\|_{T/\varepsilon} \leq \varepsilon C, \quad (20)$$

при этом

$$\|\varphi\|_T := \left(\sup_{t \in [-h, T]} E\varphi^2(t) \right)^{1/2}.$$

Доказательство. Определим случайные процессы:

$$\begin{aligned} u^{(0)}(t) &:= y(t); \quad v^{(0)}(t) := y^1(t); \\ u^{(n)}(t) &= \tilde{y}(t) + \varepsilon \int_0^t g(t-s) m^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) ds + \\ &\quad + \int_0^t g(t-s) \sigma^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) dw(\varepsilon s) + \\ &\quad + \int_0^t \int_U g(t-s) \lambda^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) \tilde{\nu}(\varepsilon ds, du); \\ v^{(n)}(t) &= \tilde{y}^1(t) + \varepsilon \int_0^t g_1(t-s) m^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) ds + \\ &\quad + \int_0^t g_1(t-s) \sigma^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) dw(\varepsilon s) + \\ &\quad + \int_0^t \int_U g_1(t-s) \lambda^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}, z) \tilde{\nu}(\varepsilon ds, dz). \end{aligned}$$

Рассмотрим разность между двумя соседними итерациями, обозначая $\|\bullet\| = \|\bullet\|_{T/\varepsilon}$:

$$\begin{aligned} \|u^{(n)} - u^{(n-1)}\| + \|v^{(n)} - v^{(n-1)}\| &\leq \left\| \varepsilon \int_0^{\cdot} G(t-s) \Delta m^\varepsilon(s) ds \right\| + \left\| \int_0^{\cdot} G(t-s) \Delta \sigma^\varepsilon(s) dw(\varepsilon s) \right\| + \\ &\quad + \left\| \int_0^{\cdot} \int_U G(t-s) \Delta \lambda^\varepsilon(s, u) \tilde{\nu}(\varepsilon ds, du) \right\|, \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
 G(t) &= g(t) + g_1(t), \\
 \Delta m^\varepsilon(s) &= m^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) - m^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-2)}, v_s^1 + v_s^{(n-2)}); \\
 \Delta \sigma^\varepsilon(s) &= \sigma^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}) - \sigma^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-2)}, v_s^1 + v_s^{(n-2)}), \\
 \Delta \lambda^\varepsilon(s, z) &= \lambda^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-1)}, v_s^1 + v_s^{(n-1)}, z) - \lambda^\varepsilon(s, u_s^1 + u_s^{(n-2)}, v_s^1 + v_s^{(n-2)}, z).
 \end{aligned}$$

Далее, используя условия 1° и условия ограниченности (3), (4), получаем оценку

$$\|u^{(n)} - u^{(n-1)}\| + \|v^{(n)} - v^{(n-1)}\| \leq C_1 \sqrt{\varepsilon} (\|u^{(n-1)} - u^{(n-2)}\| + \|v^{(n-1)} - v^{(n-2)}\|),$$

где $C_1 = C(T, C, K) < \infty$. Выберем ε таким, чтобы выполнялось условие $C_1 \varepsilon < 1$. Тогда можно утверждать о существовании случайных процессов $\bar{u}(t)$ и $\bar{v}(t)$, которые задаются соотношениями

$$\bar{u}(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} u^{(n)}(t), \quad \bar{v}(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} v^{(n)}(t),$$

причем $u(t) \equiv \bar{u}(t)$, $v(t) \equiv \bar{v}(t)$.

Далее получим цепочку неравенств

$$\begin{aligned}
 \|u^{(n)} - \tilde{y}\| + \|v^{(n)} - \tilde{y}^1\| &\leq \|u^{(n)} - u^{(n-1)}\| + \|u^{(n-1)} - u^{(n-2)}\| + \dots + \|u^{(1)} - \tilde{y}\| + \\
 &+ \|v^{(n)} - v^{(n-1)}\| + \|v^{(n-1)} - v^{(n-2)}\| + \dots + \|v^{(1)} - \tilde{y}^1\| \leq \\
 &\leq [(C_1 \sqrt{\varepsilon})^{n-1} + \dots + C_1 \sqrt{\varepsilon}] (\|u^{(1)} - \tilde{y}\| + \|v^{(1)} - \tilde{y}^1\|) \leq K \frac{C_1 \sqrt{\varepsilon}}{1 - C_1 \sqrt{\varepsilon}} < K \frac{C_1 \varepsilon}{1 - C_1 \sqrt{\varepsilon}},
 \end{aligned}$$

где $K := \|u^{(1)} - \tilde{y}\| + \|v^{(1)} - \tilde{y}^1\|$.

Теорема 2 доказана. ■

Рассмотрим систему стохастических дифференциальных уравнений

$$\begin{cases}
 dy^1(t) = y^2(t)dt + 2p_i \varepsilon m^0(t, y_t^1, y_t^2)dt + 2p_i \sigma^0(t, y_t^1, y_t^2)dw(\varepsilon t) + \\
 + 2p_i \int \lambda^0(t, y_t^1, y_t^2, z) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz), \\
 dy^2(t) = -\alpha_i^2 y^1(t)dt - 2\alpha_i q_i \varepsilon m^0(t, y_t^1, y_t^2)dt - 2\alpha_i q_i \sigma^0(t, y_t^1, y_t^2)dw(\varepsilon t) - \\
 - 2\alpha_i q_i \int \lambda^0(t, y_t^1, y_t^2, z) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz),
 \end{cases} \quad (21)$$

которую иногда называют частично усредненной системой относительно системы, рассмотренной в утверждении теоремы 1. Тогда справедлива теорема.

Теорема 3. При выполнении условий 1°–3° имеет место оценка

$$\|x - y^1\|_{T/\varepsilon} + \|x^1 - y^2\|_{T/\varepsilon} \leq C_1 \varepsilon.$$

Доказательство. В силу теоремы 2 достаточно показать, что

$$\|u_t^1 - y_t^1\| + \|v_t^1 - y_t^2\| \leq C\varepsilon.$$

Это нетрудно выполнить, используя условия 1°–3° и неравенство Гронуолла.

Теорема 3 доказана. ■

Для системы СДФУПВ (21) сделаем замену переменных

$$r(t) = \sqrt{(y^1(t))^2 + \frac{1}{\alpha_1^2} (y^2(t))^2}; \quad \psi(t) = -\operatorname{arctg} \frac{y^2(t)}{\alpha_1 y^1(t)} - \alpha_1 t.$$

Определим функции

$$f_1(x_1, x_2) = \sqrt{x_1^2 + \frac{x_2^2}{\alpha_1^2}}, \quad f_2(t, x_1, x_2) = -\operatorname{arctg} \frac{x_2}{\alpha_1 x_1} - \alpha_1 t.$$

Тогда согласно формуле Ито–Скоророхода [9, 10] для случайных процессов $r(t)$ и $\psi(t)$ получим СДФУПВ

$$\begin{aligned} dr(t) = & \left\{ \left[a_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \frac{b_1^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{b_2^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + b_1 b_2 \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \right] f_1(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} + \right. \\ & + \int_U [f_1(y^1(t) + 2p_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z), y^2(t) + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z)) - f_1(y^1(t), y^2(t)) - \\ & - \left. \left[2p_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z) \frac{\partial}{\partial x_1} + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z) \frac{\partial}{\partial x_2} \right] \times \right. \\ & \left. \left. \times f_1(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} \right] \Pi(dz) \right\} dt + \\ & + \left[b_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial}{\partial x_2} \right] f_1(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} dw(t) + \\ & + \int_U [f_1(y^1(t) + 2p_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z), y^2(t) + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z)) - \\ & - f_1(y^1(t), y^2(t))] \tilde{\nu}(\varepsilon dt, du); \\ d\psi(t) = & \left\{ \left[\frac{\partial}{\partial t} + a_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \frac{b_1^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \right. \right. \\ & + \left. \left. \frac{b_2^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + b_1 b_2 \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \right] f_2(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} + \right. \\ & + \int_U [f_2(y^1(t) + 2p_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z), y^2(t) + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z)) - f_2(y^1(t), y^2(t)) - \\ & - \left. \left. \left[2p_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z) \frac{\partial}{\partial x_1} + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z) \frac{\partial}{\partial x_2} \right] \times \right. \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \times f_2(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} \Big] \Pi(dz) \Big\} dt + \\ & + \left[b_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial}{\partial x_2} \right] f_2(x_1, x_2)_{x_1=y^1(t), x_2=y^2(t)} dw(t) + \\ & + \int_U [f_2(y^1(t) + 2p_1\lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z), y^2(t) + 2\alpha_1 q_1 \lambda^0(t, y_t^1, y_t^1, z)) - \\ & - f_2(y^1(t), y^2(t))] \tilde{v}(\varepsilon dt, du), \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned} a_1 &= y^2(t) + 2p_i \varepsilon m^0(t, y_t^1, y_t^2), \quad a_2 = -\alpha_i^2 y^1(t) - 2\alpha_i q_i \varepsilon m^0(t, y_t^1, y_t^2), \\ b_1 &= 2\sqrt{\varepsilon} p_i \sigma^0(t, y_t^1, y_t^2), \quad b_2 = 2\sqrt{\varepsilon} \alpha_i q_i \sigma^0(t, y_t^1, y_t^2). \end{aligned}$$

После несложных вычислений стохастические дифференциалы $dr(t)$ и $d\psi(t)$ примут вид при $\alpha = \alpha_1$, $p = p_1$, $q = q_1$:

$$\begin{aligned} dr(t) &= 2\varepsilon \{ [p \cos(\alpha t + \psi(t)) + q \sin(\alpha t + \psi(t))] m_1(t, r_t, \psi_t) + \\ & + \frac{1}{2} [p^2 \sin^2(\alpha t + \psi(t)) + q^2 \cos^2(\alpha t + \psi(t)) - pq \sin(\alpha t + \psi(t))] \sigma_1^2(t, r_t, \psi_t) + \\ & + \int_U \frac{1}{r(t)} \lambda_1^2(t, r_t, \psi_t, z) [p^2 \sin^2(\alpha t + \psi(t)) + q^2 \cos^2(\alpha t + \psi(t)) - \\ & - pq \sin(\alpha t + \psi(t))] \Pi(dz) \} dt + \\ & + 2\sigma_1(t, r_t, \psi_t) [p \cos(\alpha t + \psi(t)) + q \sin(\alpha t + \psi(t))] dw(\varepsilon t) + \\ & + 2 \int_U \lambda_1(t, r_t, \psi_t, z) [p \cos(\alpha t + \psi(t)) + q \sin(\alpha t + \psi(t))] \tilde{v}(\varepsilon dt, du), \\ d\psi(t) &= \frac{2\varepsilon}{r(t)} \{ [q \cos(\alpha t + \psi(t)) - p \sin(\alpha t + \psi(t))] + m_1(t, r_t, \psi_t) + \\ & + \frac{1}{r(t)} \sigma_1^2(t, r_t, \psi_t) [p^2 \sin^2(2\alpha t + 2\psi(t)) - 2pq \cos(2\alpha t + 2\psi(t)) - \\ & - q^2 \sin^2(2\alpha t + 2\psi(t))] + \frac{1}{r(t)} \int_U \lambda_1^2(t, r_t, \psi_t, z) [p^2 \sin^2(2\alpha t + 2\psi(t)) - \\ & - 2pq \cos(2\alpha t + 2\psi(t)) - q^2 \sin^2(2\alpha t + 2\psi(t))] \Pi n(du) \} dt + \\ & + \frac{2}{r} \sigma_1(t, r_t, \psi_t) [q \cos(\alpha t + \psi(t)) - p \sin(\alpha t + \psi(t))] dw(\varepsilon t) + \\ & + \frac{2}{r} \int_U \lambda_1^2(t, r_t, \psi_t, z) [q \cos(\alpha t + \psi(t)) - p \sin(\alpha t + \psi(t))] \tilde{v}(\varepsilon dt, dz), \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned} m_1(t, \varphi_1, \varphi_2) &:= m^0(t, \varphi_1, \varphi_2), \quad \sigma_1(t, \varphi_1, \varphi_2) := \sigma^0(t, \varphi_1, \varphi_2), \\ \lambda_1(t, \varphi_1, \varphi_2, z) &:= \lambda^0(t, \varphi_1, \varphi_2, z). \end{aligned}$$

Исходные процессы $x(t)$ и $\dot{x}(t)$ выражаются через процессы $r(t)$ и $\psi(t)$ следующим образом:

$$x(t) = r(t) \cos(\alpha t + \psi(t)), \quad \dot{x}(t) = -r(t) \alpha \sin(\alpha t + \psi(t)).$$

Для доказательства основного результата работы введем обозначения

$$x_t(\tau) := \{x(t+s), s \in [-\tau, 0]\}, \quad \bar{x}_t := \{\bar{x}(t+s) = x(t), s \in [-\tau, 0]\},$$

$$\bar{m}^\varepsilon(t, x(t)) = m^\varepsilon(t, \bar{x}_t), \quad \bar{\sigma}^\varepsilon(t, x(t)) = \sigma^\varepsilon(t, \bar{x}_t), \quad \bar{\lambda}^\varepsilon(t, x(t), z) = \lambda^\varepsilon(t, \bar{x}_t, z).$$

Рассмотрим следующее СДФУПВ для $\varepsilon \geq 0$:

$$\begin{aligned} dx^\varepsilon(t) = & \varepsilon m^\varepsilon(t, x_t^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) dt + \sigma^\varepsilon(t, x_t^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) dw(\varepsilon t) + \\ & + \int_U \lambda^\varepsilon(t, x_t^\varepsilon(\tau(\varepsilon)), z) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz), \end{aligned} \quad (22)$$

которое определяет «малую» часть уравнения (9) и СДФУПВ

$$dz^\varepsilon(t) = \varepsilon \bar{m}^\varepsilon(t, z^\varepsilon(t)) dt + \bar{\sigma}^\varepsilon(t, z^\varepsilon(t)) dw(\varepsilon t) + \int_U \bar{\lambda}^\varepsilon(t, z^\varepsilon(t), z) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz) \quad (23)$$

и задает некоторый марковский процесс.

Основной результат работы сформулируем в следующем утверждении.

Теорема 4. Пусть:

- 1) функционалы m^ε , σ^ε и λ^ε из уравнения (22) измеримы по всем переменным и удовлетворяют условиям $1^\circ - 3^\circ$;
- 2) решения уравнений (22) и (23) непрерывны слева;
- 3) $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \tau(\varepsilon) = 0$ и $\sup_{\varepsilon} \int_0^\infty E(m^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon))))^2 ds < K < \infty$;
- 4) СДФУПВ (22), (23) рассматриваются при одинаковых начальных условиях. Тогда при достаточно малом значении $\varepsilon > 0$ имеет место оценка

$$\sup_{t \in [0, T/\varepsilon]} E|x^\varepsilon(t) - z^0(t)|^2 \leq \gamma_1(\varepsilon), \quad (24)$$

где $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \gamma_1(\varepsilon) = 0$.

Доказательство. Согласно теоремам 2 и 3 для доказательства теоремы 4 достаточно доказать, что

$$\sup_{t \in [0, T/\varepsilon]} E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)|^2 \leq \gamma_1(\varepsilon). \quad (25)$$

Рассмотрим разность

$$\begin{aligned} E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)| \leq & 3E \left| \int_0^t \varepsilon (m^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) - \bar{m}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s))) ds \right|^2 + \\ & + 3E \left| \int_0^t (\sigma^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) - \bar{\sigma}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s))) dw(\varepsilon s) \right|^2 + \\ & + 3E \left| \int_0^t \int_U (\lambda^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon)), z) - \bar{\lambda}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s), z)) \tilde{v}(\varepsilon dt, dz) \right|^2 \leq \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\leq C_1 \left(\int_0^t \varepsilon E(m^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) - \bar{m}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s)))^2 ds + \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t E(\sigma^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon))) - \bar{\sigma}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s)))^2 ds + \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t \int_U E(\lambda^\varepsilon(s, x_s^\varepsilon(\tau(\varepsilon)), z) - \bar{\lambda}^\varepsilon(s, z^\varepsilon(s), z))^2 \Pi(dz) ds \right), \end{aligned}$$

где $C_1 < \infty$ — некоторая константа, не зависящая от ε .

Используя условие Липшица 1° и условие интегрируемости 3°, получаем неравенство

$$E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)| \leq \varepsilon KC_1 + C_2 \int_0^t \sup_{s_1 \in [0, \tau(\varepsilon)]} E|x^\varepsilon(s-s_1) - z^\varepsilon(s-s_1)| ds,$$

где $C_2 = C_2(C_1, K, \mu, T) < \infty$.

Последнее неравенство позволяет сделать заключение, что

$$\sup_{t \in [0, T/\varepsilon]} E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)| \leq \varepsilon KC_1 + C_2 \int_0^T \sup_{t \in [0, T/\varepsilon]} E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)| dt.$$

Используя неравенство Гронуоллу, получаем соотношение

$$\sup_{t \in [0, T/\varepsilon]} E|x^\varepsilon(t) - z^\varepsilon(t)| \leq \varepsilon KC_1 e^{C_2 T},$$

что доказывает (25) и утверждение теоремы 4.

Теорема 4 доказана. ■

Замечание 3. С помощью теорем 3 и 4 удалось усреднить снос и перейти от диффузии $\sigma^\varepsilon(t, x_t)$ к диффузии $\sigma^0(t, x(t))$ и от $\lambda^\varepsilon(t, x_t, z)$ к $\lambda^\varepsilon(t, x(t), z)$, которые зависят уже не от отрезка траектории x_t , а от $x(t)$. Это означает, что сильное решение СДФУПВ (22) можно заменить марковским процессом [2–4].

Для упрощения изложения будем оперировать чисто диффузионным СДФУПВ, т.е. $\lambda(t, \psi, u) \equiv 0$.

Обозначим

$$\left\{ \begin{aligned} m_r(t, r_t, \psi_t) &:= 2\{[p \cos(\alpha t + \psi(t)) - q \sin(\alpha t + \psi(t))]m_1(t, r_t, \psi_t) + \\ &\quad + \frac{1}{r} \sigma_1^2(t, r_t, \psi_t)[-pq \cos(2\alpha t + 2\psi(t))]\}, \\ m_\psi(t, r_t, \psi_t) &:= \frac{2}{r} \{[q \cos(\alpha t + \psi(t)) - p \sin(\alpha t + \psi(t))]m_1(t, r_t, \psi_t) + \\ &\quad + \frac{1}{r} \sigma_1^2(t, r_t, \psi_t)[p^2 \sin(2\alpha t + 2\psi(t)) - 2pq \cos(2\alpha t + 2\psi(t)) + q^2 \sin(2\alpha t + 2\psi(t))]\}, \\ \sigma_r(t, r_t, \psi_t) &:= 2\sigma_1(t, r_t, \psi_t)[p \cos(\alpha t + \psi(t)) - q \sin(\alpha t + \psi(t))], \\ \sigma_\psi(t, r_t, \psi_t) &:= \frac{2}{r} \sigma_1(t, r_t, \psi_t)[q \cos(\alpha t + \psi(t)) - p \sin(\alpha t + \psi(t))]. \end{aligned} \right. \quad (26)$$

Перепишем дифференциалы $r(t)$ и $\psi(t)$ в обозначениях (26):

$$\begin{cases} dr(t) = \varepsilon m_r(t, r_t, \psi_t) dt + \sigma_r(t, r_t, \psi_t) dw(\varepsilon t), \\ d\psi(t) = \varepsilon m_\psi(t, r_t, \psi_t) dt + \sigma_\psi(t, r_t, \psi_t) dw(\varepsilon t). \end{cases}$$

Применив теорему 4 к данной системе, получим следующее частично усредненное СДФУПВ:

$$\begin{cases} dr(t) = \varepsilon \bar{m}_r(r(t), \psi(t))dt + \bar{\sigma}_r(t, r(t), \psi(t))dw(\varepsilon t), \\ d\psi(t) = \varepsilon \bar{m}_\psi(r(t), \psi(t))dt + \bar{\sigma}_\psi(t, r(t), \psi(t))dw(\varepsilon t). \end{cases}$$

Составим для этой системы уравнение Фоккера–Планка–Колмогорова (ФПК) для совместной плотности распределения ξ случайных процессов r и ψ [5, 12]:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \xi}{\partial t} = & -\frac{\partial}{\partial r}(\varepsilon \bar{m}_r(r, \psi)\xi) - \frac{\partial}{\partial \psi}(\varepsilon \bar{m}_\psi(r, \psi)\xi) + \varepsilon \frac{\partial^2}{\partial r^2}(-\xi \bar{\sigma}_r^2(t, r, \psi)) + \\ & + 2\varepsilon \frac{\partial^2}{\partial r \partial \psi} \{\xi \bar{\sigma}_r(t, r, \psi) \bar{\sigma}_\psi(t, r, \psi)\} + \varepsilon \frac{\partial^2}{\partial \psi^2} \{\xi \bar{\sigma}_\psi^2(t, r, \psi)\}. \end{aligned}$$

В этом уравнении усредняем по явно входящему времени t те коэффициенты при ξ , которые еще содержат t [14], а именно

$$\begin{aligned} \frac{\partial \bar{\xi}}{\partial t} = & -\frac{\partial}{\partial r}[\varepsilon \bar{m}_r(r, \psi)\bar{\xi}] - \frac{\partial}{\partial \psi}[\varepsilon \bar{m}_\psi(r, \psi)\bar{\xi}] + \varepsilon \frac{\partial^2}{\partial r^2}[\bar{\xi} \bar{\sigma}_r^2(r, \psi)] + \\ & + 2\varepsilon \frac{\partial^2}{\partial r \partial \psi}[\bar{\xi} \bar{\sigma}_r(r, \psi) \bar{\sigma}_\psi(r, \psi)] + \varepsilon \frac{\partial^2}{\partial \psi^2}[\bar{\xi} \bar{\sigma}_\psi^2(r, \psi)]. \end{aligned}$$

Отметим, что этому уравнению соответствует система уравнений для амплитуды и фазы

$$\begin{cases} d\bar{r} = \varepsilon \bar{m}_r(\bar{r}, \bar{\psi})dt + \sigma_{11}(\bar{r}, \bar{\psi})d\eta_1(\varepsilon t) + \sigma_{12}(\bar{r}, \bar{\psi})d\eta_2(\varepsilon t), \\ d\bar{\psi} = \varepsilon \bar{m}_\psi(\bar{r}, \bar{\psi})dt + \sigma_{12}(\bar{r}, \bar{\psi})d\eta_1(\varepsilon t) + \sigma_{22}(\bar{r}, \bar{\psi})d\eta_2(\varepsilon t), \end{cases}$$

где η_1 и η_2 — одинаковые некоррелированные «белые шумы» [12], а коэффициенты σ_{11} , σ_{12} , σ_{22} определяются из матричного равенства

$$\begin{bmatrix} \sigma_{11} & \sigma_{12} \\ \sigma_{12} & \sigma_{22} \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} \bar{\sigma}_r^2 & \bar{\sigma}_r \bar{\sigma}_\psi \\ \bar{\sigma}_r \bar{\sigma}_\psi & \bar{\sigma}_\psi^2 \end{bmatrix}.$$

Эту систему назовем полностью упрощенной для системы (21).

В настоящей работе изложены следующие результаты: доказано утверждение о близости исходной системы (9), «частично» усредненной системы (21) и некоторого марковского процесса, заданного (23) при достаточно малых ε на бесконечно возрастающем интервале времени $[0, T/\varepsilon]$.

Таким образом, можно утверждать, что правая часть уравнения (9), не теряя общности, может быть заменена на некоторый марковский процесс при соответствующих условиях, наложенных на коэффициенты m^ε , σ^ε , λ^ε и память $\tau(\varepsilon)$. Отметим, что этот подход применим также и к дискретным системам со случайной памятью [4].

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ясинский В.К., Малык И.В. О непрерывности по параметру решений стохастических дифференциально-функциональных уравнений с пуассоновскими возмущениями // Кибернетика и системный анализ. — 2012. — № 6 — С. 45–61.

2. Дынкин Е.Б. Марковские процессы. — М.: Физматгиз, 1963. — 861 с.
3. Тихонов В.И., Миронов М.А. Марковские процессы. — М.: Сов. радио, 1977. — 488 с.
4. Korolyuk V.S., Limnios N. Stochastic systems in merging phase space. — Berlin: Springer, 2005 — 331 p.
5. Митропольский Ю.А. Метод усреднения в нелинейной механике. — К.: Наук. думка, 1971. — 440 с.
6. Царьков Е.Ф. Случайные возмущения дифференциально-функциональных уравнений. — Рига: Зинатне, 1989. — 421 с.
7. Беллман Р., Кук К. Дифференциально-разностные уравнения. — М.: Мир, 1967. — 548 с.
8. Шабат Б.В. Введение в комплексный анализ. — М.: Наука, 1969. — 576 с.
9. Jacod J., Shiryaev A.N. Limit theorems for stochastic processes. — Berlin: Springer, 1987. — 600 p.
10. Гихман И.И., Скороход А.В. Стохастические дифференциальные уравнения и их приложения. — К.: Наук. думка, 1982. — 612 с.
11. Царьков Е.Ф., Ясинский В.К. Квазилинейные стохастические дифференциально-функциональные уравнения. — Рига: Ориентир, 1992. — 314 с.
12. Ясинський В.К. Ясинський Є.В. Задачі стійкості та стабілізації динамічних систем зі скінченною післядією. — К.: ТВМС, 2005. — 578 с.
13. Биллингсли П. Сходимость вероятностных мер. — М.: Наука, 1977. — 352 с.
14. Jakubovskii A. A non-Skorohod topology on the Skorohod space// Electronic J. of Probability. — 1997. — **42**, N 18 — P. 1–21.
15. Букатарь М.И., Царьков Е.Ф. Об автоколебаниях в ламповом генераторе с запаздывающей обратной связью // Известие вузов. — 1970. — № 8. — С. 1117–1125.

Поступила 16.06.2010