

В. В. Семкин, А. М. Чугай

Нормализованная Φ -функция сферических сегментов

(Представлено членом-корреспондентом НАН Украины Ю. Г. Стояном)

Для аналитического описания отношений включения, пересечения и касания двух сферических сегментов строится нормализованная Φ -функция. Данная функция может быть использована для математического моделирования задач оптимального размещения трехмерных объектов, образованных с помощью произвольных сферических сегментов.

Теория Φ -функций [1, 2] позволила создать фундаментальные основы построения адекватных математических моделей задач размещения геометрических объектов. Целью данной работы является построение нормализованной Φ -функции сферических сегментов.

Рассмотрим следующие типы сегментов:

$$\check{G} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3: x^2 + y^2 + (z - \tau)^2 \leq \rho^2, z \leq 0\},$$

$$G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3: x^2 + y^2 + (z + \tau)^2 \leq \rho^2, -z \leq 0\},$$

где $\tau = \rho - w$, w — высота сегмента. Обозначим через S_i шар, с помощью которого образован сегмент G_i (или \check{G}_i). Радиус окружности в основании сегмента G_i (или \check{G}_i) обозначим через $r_i = w_i \sqrt{\frac{2}{w_i} \rho_i - 1}$, а сечения S_i и G_i плоскостью YOZ — через S_i^* и G_i^* соответственно, $i = 1, 2$. Сегменты допускают лишь аффинные преобразования трансляции. Сегмент G_i (или \check{G}_i), транслированный на вектор $u_i = (x_i, y_i, z_i)$, обозначим $G_i(u_i)$ (или $\check{G}_i(u_i)$).

Построим нормализованную Φ -функцию для \check{G}_1 и G_2 . Координаты точки P на S_1^* , в которой касательная к S_1^* совпадает с касательной к S_2^* в точке $(y_2 - r_2, z_2)$, равны $\left(\rho_1 \frac{r_2}{\rho_2}, \rho_1 \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} - \frac{\tau_2}{\rho_2}\right)\right)$. Введем функцию $f(\nu) = \frac{\tau_1}{\rho_1} - \frac{\tau_2}{\rho_2}$, где $\nu = (\nu_1, \nu_2)$, $\nu_i = (\rho_i, w_i)$, $i = 1, 2$, значение которой будет определять вид искомой Φ -функции. Рассмотрим следующие случаи.

1. Если $f(\nu) > 0$, то $P \notin \check{G}_1^*$ и сечение плоскостью YOZ поверхности d -уровня Φ -функции для $\check{G}_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ будет иметь вид, представленный на рис. 1.

Введем следующие функции:

$$\omega_1(x, y, z) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12})^2 + z^2};$$

$$\omega_2(x, y, z) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - r_1)^2 + (z - \tau_2)^2} - \rho_2;$$

$$\theta_1(x, y, z) = \frac{r_2}{w_2} \sqrt{x^2 + y^2} + z - \frac{r_2}{w_2} R_{12};$$

$$\theta_2(x, y, z) = \frac{2}{k} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) \sqrt{x^2 + y^2} - \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) R_{12} \right),$$

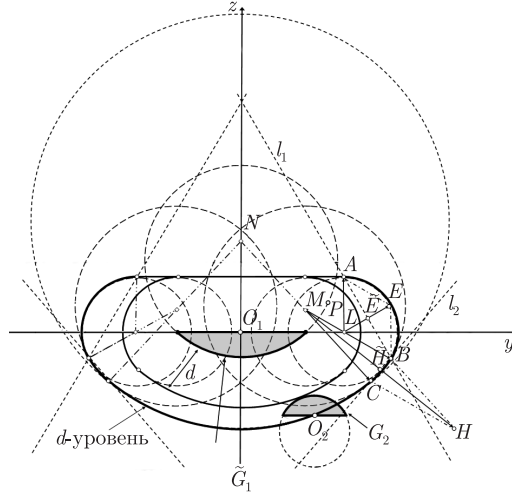


Рис. 1. Сечение поверхности d -уровня Φ -функции для $\check{G}_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ при $f(\nu) > 0$

где

$$k = \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right)^2 + \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right)^2, \quad R_{12} = r_1 + r_2.$$

Для определения коэффициентов функции $\theta_1(x, y, z)$ осуществим следующие построения. Вначале построим нормальное уравнение прямой l_1 , проходящей через точки с координатами $A(R_{12}, d)$ и $B\left(R_{12} + d\frac{r_2}{\rho_2}, -d\frac{\tau_2}{\rho_2}\right)$ (рис. 1). Поскольку $L(R_{12}, 0)$, то $LE = LA + LB = d\left(\frac{r_2}{\rho_2}, \frac{w_2}{\rho_2}\right)$, где $LA = (0, d)$ и $LB = d\left(\frac{r_2}{\rho_2}, -\frac{\tau_2}{\rho_2}\right)$, и $\|LE\| = d\sqrt{\frac{2w_2}{\rho_2}}$. Поэтому нормальное уравнение прямой l_1 будет иметь вид

$$\frac{r_2}{\sqrt{2\rho_2w_2}}y + \frac{w_2}{\sqrt{2\rho_2w_2}}z + \hat{C} = 0.$$

Далее, $L\tilde{E} = d\cos\frac{\mu_1}{2}$, $\cos\mu_1 = -\frac{\tau_2}{\rho_2}$, $\cos\frac{\mu_1}{2} = \sqrt{\frac{1 + \cos\mu_1}{2}} = \frac{w_2}{\sqrt{2\rho_2w_2}}$, где $\mu_1 = \angle ALB$, $\frac{\mu_1}{2} = \angle ALE$. Поэтому $d = \frac{L\tilde{E}}{\cos(\mu_1/2)}$. Отсюда коэффициенты \tilde{A} , \tilde{B} , \tilde{C} в уравнении конуса $\theta_1(x, y, z) = \tilde{A}\sqrt{x^2 + y^2} + \tilde{B}z - \tilde{C} = 0$ равны $\tilde{A} = \frac{r_2}{\sqrt{2\rho_2w_2}} \frac{\sqrt{2\rho_2w_2}}{w_2} = \frac{r_2}{w_2}$, $\tilde{B} = \frac{w_2}{\sqrt{2\rho_2w_2}} \frac{\sqrt{2\rho_2w_2}}{w_2} = 1$. Коэффициент $\tilde{C} = \frac{r_2}{w_2}R_{12} + 1 \cdot 0 = \frac{r_2}{w_2}R_{12}$ получается из необходимости прохождения прямой l_1 на 0-уровне через точку $(R_{12}, 0)$.

Аналогичным образом определяются коэффициенты функции $\theta_2(x, y, z)$. Для этого строится нормальное уравнение прямой l_2 , проходящей через точки с координатами $B\left(R_{12} + d\frac{r_2}{\rho_2}, -d\frac{\tau_2}{\rho_2}\right)$ и $C\left(r_1 + (\rho_2 + d)\frac{r_1}{\rho_1}, \tau_2 - (\rho_2 + d)\frac{\tau_1}{\rho_1}\right)$ (см. рис. 1). Так как $M(r_1, \tau_2)$ и $MH = MB + MC$, то $MH = (\rho_2 + d)\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2}, -\left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2}\right)\right)$, где $MC = (\rho_2 + d)\left(\frac{r_1}{\rho_1}, -\frac{\tau_1}{\rho_1}\right)$

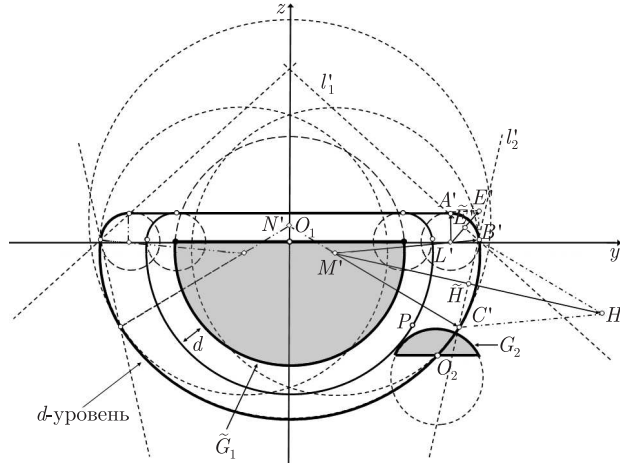


Рис. 2. Сечение поверхности d -уровня Φ -функции для $\check{G}_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ при $f(\nu) < 0$

и $MB = (\rho_2 + d) \left(\frac{r_2}{\rho_2}, -\frac{\tau_2}{\rho_2} \right)$, $\|MH\| = (\rho_2 + d) \sqrt{\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right)^2 + \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right)^2} = (\rho_2 + d)c$,
 $c = \sqrt{k}$. Отсюда нормальное уравнение прямой l_2 примет вид

$$\frac{1}{c} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) y - \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right) z + \tilde{C} \right) = 0.$$

Далее, $M\tilde{H} = (\rho_2 + d) \cos \frac{\mu_2}{2}$, $\cos \mu_2 = \frac{r_1 r_2}{\rho_1 \rho_2} + \frac{\tau_1 \tau_2}{\rho_1 \rho_2} = \frac{c^2}{2} - 1$, $\cos \frac{\mu_2}{2} = \sqrt{\frac{1 + \cos \mu_2}{2}} = \frac{c}{2}$,
 где $\mu_2 = \angle BMC$, $\frac{\mu_2}{2} = \angle BMH$. Поэтому $\rho_2 + d = \frac{MH'}{\cos(\mu_2/2)}$. Отсюда коэффициенты
 в уравнении конуса равны $\tilde{A} = \frac{2}{k} \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right)$, $\tilde{B} = -\frac{2}{k} \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right)$. Коэффициент $\tilde{C} =$
 $= \frac{2}{k} \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) R_{12}$ получается из необходимости прохождения прямой l_2 на 0-уровне через
 точку $(R_{12}, 0)$.

Положим

$$\varphi_i(x, y, z) = \min\{\theta_i(x, y, z), \omega_i(x, y, z)\}, \quad i = 1, 2;$$

$$\varphi_3(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2 + (z - (\tau_1 + \tau_2))^2} - (\rho_1 + \rho_2); \quad \varphi_4(x, y, z) = z.$$

Очевидно, если $\vartheta(x, y, z) = \max_{i=1,2,3,4} \varphi_i(x, y, z) > 0$, то $\check{G}_1 \cap G_2 = \emptyset$. Тогда нормализованная Φ -функция сегментов $\check{G}_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$ для случая $f(\nu) > 0$ примет вид $\Phi^{\check{G}G}(u_1, u_2) = \vartheta(u_2 - u_1)$.

2. Если $f(\nu) < 0$, то $P \in \check{G}_1^*$ и сечение плоскостью YOZ поверхности d -уровня Φ -функции для $\check{G}_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ будет иметь вид, представленный на рис. 2.

Введем следующие функции:

$$\omega'_1(x, y, z) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12})^2 + z^2};$$

$$\begin{aligned}\omega'_2(x, y, z) &= \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - r_2)^2 + (z - \tau_1)^2} - \rho_1; \\ \theta'_1(x, y, z) &= \frac{r_1}{w_1} \sqrt{x^2 + y^2} + z - \frac{r_1}{w_1} R_{12}; \\ \theta'_2(x, y, z) &= \frac{2}{k} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) \sqrt{x^2 + y^2} - \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) R_{12} \right).\end{aligned}$$

Коэффициенты в функциях $\theta'_i(x, y, z)$, $i = 1, 2$, определяются по аналогии с первым случаем. Пусть

$$\begin{aligned}\varphi'_i(x, y, z) &= \min\{\theta'_i(x, y, z), \omega'_i(x, y, z)\}, \quad i = 1, 2; \\ \varphi'_3(x, y, z) &= \sqrt{x^2 + y^2 + (z - (\tau_1 + \tau_2))^2} - (\rho_1 + \rho_2); \quad \varphi'_4(x, y, z) = z.\end{aligned}$$

Очевидно, если $\vartheta'(x, y, z) = \max_{i=1,2,3,4} \varphi'_i(x, y, z) > 0$, то $\check{G}_1 \cap G_2 = \emptyset$. Тогда нормализованная Φ -функция сегментов $\check{G}_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$ для случая $f(\nu) < 0$ будет иметь вид $\Phi^{\check{G}G}(u_1, u_2) = \vartheta'(u_2 - u_1)$.

3. Если $f(\nu) = 0$, то $P \in \check{G}_1^*$. В этом случае действует любая из Φ -функций, полученных для предыдущих случаев. При этом функции $\omega_2(x, y, z)$ и $\theta_2(x, y, z)$ в данном случае будут отсутствовать.

Таким образом, на основании описанных случаев Φ -функция для сегментов $\check{G}_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$ может быть записана в виде

$$\Phi^{\check{G}G}(u_1, u_2, \nu) = \max_{i=1,2,3,4} \varphi_i(u_2 - u_1, \nu),$$

где

$$\begin{aligned}\varphi_1(u, \nu) &= \min\{\theta_1(u, \nu), \omega_1(u, \nu)\}; \quad \varphi_2(u, \nu) = \min\{\theta_2(u, \nu), \omega_2(u, \nu), \zeta(\nu)\}; \\ \varphi_3(u, \nu) &= \sqrt{x^2 + y^2 + (z - (\tau_1 + \tau_2))^2} - (\rho_1 + \rho_2); \quad \varphi_4(u, \nu) = z; \\ \omega_1(u, \nu) &= \sqrt{\left(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12} \right)^2 + z^2}; \\ \omega_2(u, \nu) &= \sqrt{\left(\sqrt{x^2 + y^2} - r_{3-t} \right)^2 + (z - \tau_t)^2} - \rho_t; \\ \theta_1(u, \nu) &= \frac{r_t}{w_t} \sqrt{x^2 + y^2} + z - \frac{r_t}{w_t} R_{12}; \\ \theta_2(u, \nu) &= \frac{2}{k} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) \sqrt{x^2 + y^2} - \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) R_{12} \right); \\ f &= \frac{\tau_1}{\rho_1} - \frac{\tau_2}{\rho_2}, \quad t = \begin{cases} 1, & \text{если } f(\nu) < 0, \\ 2, & \text{если } f(\nu) \geq 0, \end{cases} \quad k = \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right)^2 + \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} + \frac{\tau_2}{\rho_2} \right)^2, \\ R_{12} &= r_1 + r_2, \quad \zeta(\nu) = \begin{cases} -\lambda, & \text{если } f(\nu) = 0, \\ \lambda, & \text{если } |f(\nu)| > 0, \end{cases}\end{aligned}$$

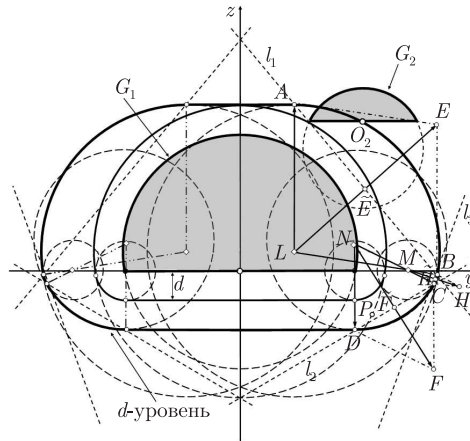


Рис. 3. Сечение поверхности d -уровня Φ -функции для $G_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ при $f(\nu) > 0$

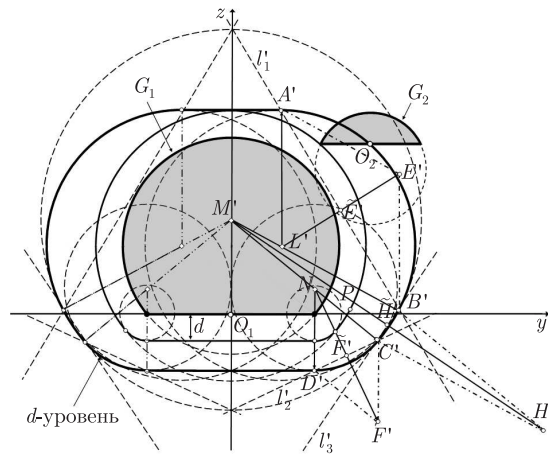


Рис. 4. Сечение поверхности d -уровня Φ -функции для $G_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ при $f(\nu) < 0$

λ — сколь угодно большое положительное число, не влияющее на значение Φ -функции, $u \in R^3$.

Построим нормализованную Φ -функцию для $G_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$. При этом воспользуемся рассуждениями, изложенными выше. Как и в случае с Φ -функцией для $G_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$, вид Φ -функции для $G_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$ будет зависеть от значения функции $f(\nu) = \tau_1/\rho_1 + \tau_2/\rho_2$. На рис. 3, 4 представлены сечения плоскостью YOZ поверхности d -уровня Φ -функции сегментов $G_1(0, 0, 0)$ и $G_2(0, y_2, z_2)$ для случаев $f(\nu) > 0$ и $f(\nu) < 0$.

Основываясь на рассуждениях, приведенных выше, введем следующие функции:

$$\omega_i(u, \nu) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - r_{3-i})^2 + (z + (-1)^{i-1}\tau_i)^2} - \rho_i, \quad i = 1, 2;$$

$$\omega_3(u, \nu) = \begin{cases} \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12})^2 + z^2}, & \text{если } f(\nu) > 0, \\ \sqrt{x^2 + y^2 + (z - (\tau_2 - \tau_1))^2} - (\rho_1 + \rho_2), & \text{если } f(\nu) < 0, \end{cases}$$

$$\theta_i(u, \nu) = \begin{cases} \frac{w_i}{r_i} \sqrt{x^2 + y^2} + (-1)^{i-1} z + \frac{w_i}{r_i} R_{12}, & \text{если } f(\nu) \geq 0, \\ \frac{r_{3-i}}{w_{3-i}} \sqrt{x^2 + y^2} + (-1)^{i-1} z + 2\rho_{3-i} - w_{3-i} + w_i, & \text{если } f(\nu) < 0, \end{cases} \quad i = 1, 2,$$

$$\theta_3(u, \nu) = \frac{2}{k} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) \sqrt{x^2 + y^2} + \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} - \frac{\tau_2}{\rho_2} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right) R_{12} \right),$$

где

$$k = \left(\frac{r_1}{\rho_1} + \frac{r_2}{\rho_2} \right)^2 + \left(\frac{\tau_1}{\rho_1} - \frac{\tau_2}{\rho_2} \right)^2, \quad u \in R^3.$$

Пусть

$$\varphi_i(u, \nu) = \min\{\theta_i(u, \nu), \omega_i(u, \nu)\}, \quad i = 1, 2,$$

$$\varphi_3(u, \nu) = \min\{\theta_3(u, \nu), \omega_3(u, \nu), \zeta(\nu)\}; \quad \varphi_4(u, \nu) = z - w_1; \quad \varphi_5(u, \nu) = -z - w_2.$$

Тогда нормализованную Φ -функцию для сферических сегментов $G_1(u_1)$ и $G_2(u_2)$ можно записать в следующем виде:

$$\Phi^{GG}(u_1, u_2, \nu) = \max_{i=1,2,3,4,5} \varphi_i(u_2 - u_1, \nu).$$

На основании построенных Φ -функций легко можно получить Φ -функции для трехмерных объектов, сформированных с использованием различных сферических сегментов. В качестве примера такой Φ -функции приведем вид Φ -функции для дисков L , образованных объединением двух сегментов \tilde{G} и G , высота которых не превышает радиус шара.

Пусть даны диски L_j , $j = 1, 2$, с параметрами: r_j — радиус основания; $\rho_{j,j}$ — радиус верхнего шара; $\rho_{3-j,j}$ — радиус нижнего шара; $w_{j,j}$ — высота верхнего сегмента; $w_{3-j,j}$ — высота нижнего сегмента, причем $\rho_{i,j} = \frac{r_j^2 + w_{i,j}^2}{2w_{i,j}^2}$, $i = 1, 2$; $\nu_{s,i} = (\rho_{s,i}, w_{s,i})$, $\nu_s = (\nu_{s,1}, \nu_{s,2})$, $i, s = 1, 2$; $\nu = (\nu_1, \nu_2)$.

Введем две функции:

$$f_s(\nu_s) = \frac{\tau_{s,1}}{\rho_{s,1}} - \frac{\tau_{s,2}}{\rho_{s,2}}, \quad s = 1, 2,$$

а также зададим функции

$$\omega_s(u, \nu) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - r_{3-t_s})^2 + (z + (-1)^{s-1} \tau_{s,t_s})^2} - \rho_{s,t_s}, \quad s = 1, 2,$$

$$\omega_3(u, \nu) = \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12})^2 + z^2},$$

$$\theta_s(u, \nu) = \frac{2}{k_s} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_{s,1}} + \frac{r_2}{\rho_{s,2}} \right) \sqrt{x^2 + y^2} + (-1)^{s-1} \left(\frac{\tau_{s,1}}{\rho_{s,1}} + \frac{\tau_{s,2}}{\rho_{s,2}} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_{s,1}} + \frac{r_2}{\rho_{s,2}} \right) R_{12} \right),$$

$$s = 1, 2,$$

$$\theta_3(u, \nu) = \frac{2}{\mu} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_{1,2}} + \frac{r_2}{\rho_{2,2}} \right) \sqrt{x^2 + y^2} + \left(\frac{\tau_{1,2}}{\rho_{1,2}} - \frac{\tau_{2,2}}{\rho_{2,2}} \right) z - \left(\frac{r_1}{\rho_{1,2}} + \frac{r_2}{\rho_{2,2}} \right) R_{12} \right),$$

$$\begin{aligned}
\omega_{s,1}(x, y, z) &= \sqrt{x^2 + y^2 + (z + (-1)^{s-1}(\tau_{s,1} + \tau_{s,2} - H_{12}))^2 - (\rho_{s,1} + \rho_{s,2})}; \\
\omega_{s,2}(x, y, z) &= \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - r_{3-t_s})^2 + (z + (-1)^{s-1}(\tau_{s,t_s} - H_{12}))^2 - \rho_{s,t_s}}; \\
\omega_{s,3}(x, y, z) &= \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_{12})^2 + z^2}; \\
\theta_{s,1}(x, y, z) &= (-1)^{s-1}z - \left(w_{s,t_s} - \frac{\rho_{s,t_s}}{\rho_{s,3-t_s}} w_{s,3-t_s} + H_{12} \right); \\
\theta_{s,2}(x, y, z) &= \frac{2}{k_s} \left(\left(\frac{r_1}{\rho_{s,1}} + \frac{r_2}{\rho_{s,2}} \right) \sqrt{x^2 + y^2} + (-1)^{s-1} \left(\frac{\tau_{s,1}}{\rho_{s,1}} + \frac{\tau_{s,2}}{\rho_{s,2}} \right) z - \right. \\
&\quad \left. - \left(\frac{r_1}{\rho_{s,1}} + \frac{r_2}{\rho_{s,2}} \right) R_{12} + \left(\frac{\tau_{s,1}}{\rho_{s,1}} + \frac{\tau_{s,2}}{\rho_{s,2}} \right) H_{12} \right); \\
\theta_{s,3}(x, y, z) &= \frac{2}{\mu} \left(\left(\frac{r_2}{\rho_{1,2}} + \frac{r_2}{\rho_{2,2}} \right) \sqrt{x^2 + y^2} + \left(\frac{\tau_{1,2}}{\rho_{1,2}} - \frac{\tau_{2,2}}{\rho_{2,2}} \right) z - \left(\frac{r_2}{\rho_{1,2}} + \frac{r_2}{\rho_{2,2}} \right) R_{12} \right),
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
k_s &= \left(\frac{r_1}{\rho_{s,1}} + \frac{r_2}{\rho_{s,2}} \right)^2 + \left(\frac{\tau_{s,1}}{\rho_{s,1}} + \frac{\tau_{s,2}}{\rho_{s,2}} \right)^2; & \mu &= \left(\frac{r_2}{\rho_{2,2}} + \frac{r_2}{\rho_{1,2}} \right)^2 + \left(\frac{\tau_{1,2}}{\rho_{1,2}} - \frac{\tau_{2,2}}{\rho_{2,2}} \right)^2; \\
t_s &= \begin{cases} 1, & \text{если } f_s(\nu_s) < 0, \\ 2, & \text{если } f_s(\nu_s) \geq 0 \end{cases} & u &\in R^3.
\end{aligned}$$

Пусть

$$\begin{aligned}
\varphi_{s,1}(u, \nu) &= \min\{\theta_s(u, \nu), \omega_s(u, \nu), \zeta(\nu_s)\}, & s &= 1, 2, \\
\varphi_{s,2}(u, \nu) &= \sqrt{x^2 + y^2 + (z + (-1)^{s-1}(\tau_{s,1} + \tau_{s,2}))^2 - (\rho_{s,1} + \rho_{s,2})}, & s &= 1, 2, \\
\varphi_s(u, \nu) &= \max\{\varphi_{s,1}(u, \nu), \varphi_{s,2}(u, \nu)\}, & s &= 1, 2, \\
\varphi_3(u, \nu) &= \min\{\theta_3(u, \nu), \omega_3(u, \nu)\}.
\end{aligned}$$

Тогда нормализованная Φ -функция для рассматриваемых объектов будет иметь вид

$$\Phi^{LL}(u_1, u_2, \nu) = \max_{i=1,2,3} \varphi_i(u_2 - u_1, \nu).$$

Представленные в работе Φ -функции позволяют строить математические модели оптимизационных задач размещения трехмерных объектов, образованных с помощью сферических сегментов. Аппарат Φ -функций дает возможность применять для решения прикладных оптимизационных задач упаковки трехмерных объектов современные методы локальной и глобальной оптимизации [3].

1. *Stoyan Yu. G.* Φ -function and its basic properties // Доп. НАН України. – 2001. – No 8. – С. 112–117.
2. *Стоян Ю. Г., Романова Т. Е., Шайтхауэр Г.* Математическое моделирование взаимодействий базовых геометрических 3D объектов // Кибернетика и системн. анализ. – 2005. – № 3. – С. 19–31.

3. Chernov N., Stoyan Y., Romanova T. Mathematical model and efficient algorithms for object packing problem // Computational Geometry: Theory and Applications. – 2010. – **43**, No 5. – P. 535–553.

*Институт проблем машиностроения
им. А. Н. Подгорного НАН Украины, Харьков*

Поступило в редакцию 03.05.2012

В. В. Сьомкін, А. М. Чугай

Нормалізована Φ -функція сферичних сегментів

Для аналітичного опису відношень включення, перетинання та торкання двох сферичних сегментів будується нормалізована Φ -функція. Ця функція може бути використана для математичного моделювання задач оптимального розміщення тривимірних об'єктів, утворених за допомогою довільних сферичних сегментів.

V. V. Semkin, A. M. Chugay

The normalized Φ -function for spherical segments

For the analytical description of the relations of inclusion, intersection, and contact for spherical segments, the normalized Φ -function is constructed. The Φ -function can be used for the mathematical modeling of problems of optimal packing of three-dimensional objects, which are formed by arbitrary spherical segments.