

УДК 681.142.2/518.3

П.Н. Денисенко

Кировоградский учебно-научный педагогический комплекс МОН Украины,
г. Кировоград, Украина
pnden_osvita@yahoo.com

Алгоритм для решения нелинейных краевых задач по τ -методу Ланцоша в системах компьютерной алгебры

Построен алгебраический алгоритм для преобразования многоточечной линейной краевой задачи для дифференциального уравнения порядка k с линейной частью – линейный дифференциальный оператор многочленными коэффициентами порядка k и нелинейной частью – функция $f(y, y', \dots, y^{(k-1)})$ в алгебраический многочлен порядка $n \in N$. Этот многочлен – аппроксимация решения $y(x)$, $x \in [a, b]$ исходной краевой задачи. Эта аппроксимация оптимальна в пространстве $C^k_{[a,b]}$.

Введение

Актуальность темы исследования. Многоточечные краевые задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений являются классическим аппаратом математического моделирования [1]. Maple, Mathematica, Mathcad, Matlab и другие системы компьютерной алгебры (СКА) – системы символьных вычислений на компьютерах – стали естественной средой математического моделирования.

СКА для обыкновенных дифференциальных уравнений символьно вычисляют:

- решение – композицию специальных математических функций (существует редко),
 - частную сумму ряда Тейлора решения задачи Коши порядка n . Обычно $n < 10$.
- Этот алгебраический многочлен, как правило, не удовлетворяет основной критерий эффективности математических моделей – *точность*.

Возможности классического математического обеспечения ЭВМ. Компьютерные системы типа Matlab вычисляют сеточную аппроксимацию решения краевых задач для обыкновенных дифференциальных уравнений по численным методам. Это методы, как правило, с насыщением. Производные сеточной функции, как правило, являются не оптимальным аппаратом аппроксимации производных исходной функции.

Цель работы. Построить алгебраический алгоритм для вычисления в СКА аппроксимации на отрезке $[a, b]$ решения многоточечных линейных краевых задач для обыкновенных дифференциальных уравнений порядка k следующего вида

$$D[y] = f(y, y', \dots, y^{(k-1)}), \quad D[y] = A y^{(k)} + \dots + C y, \quad (1)$$

$$Cond(y) = \{ D_i[y] |_{x=d_i} + G_i = 0 \}_{i=1}^k, \quad D_i[y] = A_i y^{(k-i)} + \dots + C_i y. \quad (2)$$

Коэффициенты A, \dots, C линейного оператора $D[y]$ (1) – алгебраические многочлены. Точки задания краевых условий (2) принадлежат отрезку $[a, b]$ – $d_i \in [a, b]$, $i = 1, \dots, k$ и являются регулярными не особыми точками оператора $D[y]$ – $A(d_i) \neq 0$, $i = 1, \dots, k$.

По этому алгоритму в СКА вычисляют алгебраический многочлен y_n порядка $n \in N$

$$y_n = c_0 + c_1 x + \dots + c_n x^n = \text{algorithm_1}((1), (2), [a, b], n). \quad (3)$$

Многочлен y_n (3) аппроксимирует решение $y = \text{solve}((1), (2))$, $y = y(x)$, $x \in [a, b]$ краевой задачи (1), (2). Эта аппроксимация оптимальна для преобразований в СКА решения y задачи (1), (2) и его производных $y', \dots, y^{(k)}$ на отрезке $[a, b]$ – коэффициент оптимальности алгоритма на краевой задаче (1), (2) в пространстве $C^k_{[a, b]}$ ограничен $C_n(\text{algorithm_1}, (1), (2), C^k_{[a, b]}) = \|y - y_n\|_X / \inf_{c_0, \dots, c_n} \|y(x) - (c_0 + c_1 x + \dots + c_n x^n)\|_X < \infty$.

Актуальность задачи. Уравнения вида (1) применяются в математических моделях более часто, чем дифференциальные уравнения других типов. Если процесс моделируют дифференциальным уравнением порядка k , то, часто, на отрезке $[a, b]$ исследуют решение $y = y(x)$ этого уравнения и его производные $y', \dots, y^{(k)}$ – преобразуют эти функции на отрезке $[a, b]$.

1. Композиция итерации, τ -метода и интерполяции

Алгоритм 1.

Вход: Уравнение (1), условия (2), отрезок $[a, b]$, параметр n .

Выход: Алгебраический многочлен (3) (порядка n).

Преобразования:

1. Вычислить начальное приближение к решению краевой задачи (1), (2) – многочлен порядка $k - 1$, удовлетворяющий краевые условия (2)

$$y_{n,0} = y_{k-1} = \text{solve}(\text{Cond}(y_{k-1} \in P_{k-1})). \quad (4)$$

2. Для $s = 1, 2, \dots$ выполнить:

2.1. Вычислить производные $y'_{n,s-1}, \dots, y^{(k-1)}_{n,s-1}$ многочлена $y_{n,s-1}$.

2.2. Преобразовать функцией $f(1)$ многочлен $y_{n,s-1}$ и его производные в функцию

$$f_s = f_s(x) = f(x, y_{n,s-1}, \dots, y^{(k-1)}_{n,s-1}). \quad (5)$$

2.3. Вычислить алгебраический многочлен

$$F_s = U_n[f_s] = U_n[\{f_s(a + (b - a)(1 - \cos(i\pi/n))/2), i = 0, \dots, n\}] - \quad (6)$$

интерполяцию функции f_s (5) в узлах Чебышева на отрезке $[a, b]$ [2, с. 94].

2.4. Вычислить линейное дифференциальное уравнение с многочленными коэффициентами (ЛДУМК)

$$D[y] = F_s. \quad (7)$$

2.5. Решить по алгоритму [3] τ -метода Ланцоша [1] с параметром n краевую задачу (2) для ЛДУМК (7) на отрезке $[a, b]$ и вычислить аппроксимацию точного решения краевой задачи (7), (2) – $y(s, x) = \text{solve}((7), (2))$ – алгебраический многочлен порядка n

$$y_{n,s} = \text{algorithm_3}(D[y] = F_s, \text{Cond}(y), [a, b], n). \quad (8)$$

3. Вычислить искомую аппроксимацию (3) решения y краевой задачи (1), (2) – предел последовательности многочленов (8) при $s \rightarrow \infty$

$$y_n = \text{algorithm_1}((1), (2), [a, b], n) = \lim_{s \rightarrow \infty} y_{n,s}.$$

2. Оптимальность алгоритма 1 на модельной задаче

Модельная краевая задача метода квазилинеаризации [4]

$$y'' = \exp(y), y(0) = 0, y(1) = 0. \quad (9)$$

Эта задача является одномерным аналогом уравнения гидродинамики $y''_{x,x} + y''_{t,t} = \exp(y)$ и имеет единственное решение – функцию аналитическую в окрестности отрезка $[0,1]$ комплексной плоскости

$$y = -\ln(2) + 2 \ln(c \sec(c(x - 1/2)/2)), c = \text{solve}(\text{sqrt}(2) = c \sec(c/4)). \quad (10)$$

Свойства функции y (10). Отличные от нуля коэффициенты Фурье – Чебышева функций y, y'' (10) на отрезке $[0,1]$ только четные и принимают следующие значения

$$\begin{aligned} \{ a_{2i}(y, [0,1]) \}_{i=0}^9 &= \{ -0.057, 0.057, 0.00027, 2.1 \cdot 10^{-6}, 1.8 \cdot 10^{-8}, \\ &1.66 \cdot 10^{-10}, 1.6 \cdot 10^{-12}, 1.6 \cdot 10^{-14}, 1.6 \cdot 10^{-16}, 2.1 \cdot 10^{-18} \}, \\ \{ a_{2i}(y'', [0,1]) \}_{i=0}^{10} &= \{ 0.94, 0.053, 0.001, 1.6 \cdot 10^{-5}, 2.4 \cdot 10^{-7}, \\ &3.5 \cdot 10^{-9}, 4.7 \cdot 10^{-11}, 6.3 \cdot 10^{-13}, 8.2 \cdot 10^{-15}, 8.8 \cdot 10^{-17}, -5.5 \cdot 10^{-18} \}. \end{aligned} \quad (11)$$

С ростом параметра $n = 2i$ они регулярно убывают к нулю

$$\begin{aligned} |a_{2i+2}(y, [0,1])| / |a_{2i}(y, [0,1])| &= \gamma_{1,2i}, \gamma_{1,0} = 1, \gamma_{1,2} = 0.005, \gamma_{1,4} = 0.007, \dots, \gamma_{1,14} = 0.01, \\ |a_{2i+2}(y'', [0,1])| / |a_{2i}(y'', [0,1])| &= \gamma_{2,2i}, \gamma_{2,0} = 0.06, \gamma_{2,2} = 0.2, \gamma_{2,4} = 0.016, \dots, \gamma_{2,16} = 0.01. \end{aligned}$$

Следовательно, для величины наилучшего приближения функции y (10) алгебраическими многочленами порядка n в пространстве $C_{[0,1]}$ и $C^2_{[0,1]}$ справедливы тождества

$$\begin{aligned} \inf_{c_0, \dots, c_n} \|y(x) - (c_0 + \dots + c_n x^n)\|_{C_{[0,1]}} &= (1 + \beta_n) |a_{2[n/2]+2}(y, [0,1])|, \\ \inf_{c_0, \dots, c_n} \|y(x) - (c_0 + \dots + c_n x^n)\|_{C^2_{[0,1]}} &= (1 + \gamma_n) |a_{2[n/2]}(y'', [0,1])|, \end{aligned} \quad (12)$$

где $n > 1 \rightarrow |\beta_n| \leq \beta \approx 0.01, n > 2 \rightarrow |\gamma_n| \leq \gamma \approx 0.01$.

Вычислительный эксперимент с алгоритмом 1. Норма погрешности решения краевой задачи (9) по алгоритму 1 в пространстве $C_{[0,1]}$ и $C^2_{[0,1]}$ удовлетворяет тождества

$$\begin{aligned} \{ \|y - y_{2i}\|_{C_{[0,1]}} \}_{i=1}^5 &= \{ 0.0043, 2.5 \cdot 10^{-5}, 1.2 \cdot 10^{-7}, 1.1 \cdot 10^{-9}, 6.7 \cdot 10^{-11} \}, \\ \{ \|y - y_{2i}\|_{C^2_{[0,1]}} \}_{i=1}^5 &= \{ 0.056, 0.001, 1.7 \cdot 10^{-5}, 2.5 \cdot 10^{-7}, 3.6 \cdot 10^{-9} \}. \end{aligned}$$

Из тождеств (11) и (12) можно сделать следующее заключение.

Вывод 1. Главной частью коэффициента оптимальности решения по алгоритму 1 краевой задачи (9) в пространствах $C_{[0,1]}$ и $C^2_{[0,1]}$ являются отношения

$$\begin{aligned} \{ \|y - y_n\|_{C_{[0,1]}} / |a_{2[n/2]+2}(y, [0,1])| = C_{2[n/2]}, \{ C_{2i} \}_{i=1}^4 &= \{ 16, 12, 7, 6 \}, \\ \|y - y_n\|_{C^2_{[0,1]}} / |a_{2[n/2]}(y'', [0,1])| = 1 + \alpha_{2[n/2]}, \{ \alpha_{2i} \}_{i=1}^4 &= \{ 0.06, 0.000006, 0.05, 0.04 \}. \end{aligned} \quad (13)$$

Согласно определению, коэффициент оптимальности метода вычисления алгебраического многочлена, аппроксимирующего решение задачи (1), (2), не меньше единицы. Поэтому из этих тождеств и тождеств (12) можно сделать следующее заключение.

Вывод 2. Главная часть коэффициента оптимальности алгоритма 1 на задаче (9):

– в пространстве $C_{[0,1]}$ ограничена и справедливо тождество

$$C_n(\text{algorithm}_1, (9), C_{[0,1]}) = (1 + \beta_n) C_{2[n/2]},$$

– в пространстве $C^2_{[0,1]}$ асимптотически тождественна минимальному значению коэффициента оптимальности и справедливо тождество

$$C_n(\text{algorithm}_1, (9), C^2_{[0,1]}) = (1 + \gamma_n) (1 + \alpha_{2[n/2]}).$$

3. Алгоритм 1 и метод квазилинеаризации

Метод квазилинеаризации [4]. По этому методу решают двухточечные краевые задачи для нелинейных дифференциальных уравнений второго порядка, разрешенных относительно старшей производной (*task*) с точками задания краевых условий a и b (типа задачи (9)) на отрезке $[a, b]$, и вычисляют сеточную функцию с $q + 1$ равноотстоящими узлами сетки

$$x_0 = a, x_1 = a + h, \dots, x_q = b, h = (b - a)/q, \\ y_h = \{y_h(x_i)\}_{i=0}^q = \{y_h(x_i, task)\}_{i=0}^q = method[4](task, [a, b], q) \approx \{y(x_i)\}_{i=0}^q.$$

Композиция метода квазилинеаризации и интерполяции алгебраическим многочленом сеточной функции y_h (вычисленной по методу квазилинеаризации) является методом вычисления алгебраического многочлена порядка q

$$P_q[y_h] = P_q[method[4](task, [a, b], q)], h = (b - a)/q. \quad (14)$$

Этот многочлен аппроксимирует решение y исходной задачи *task* на отрезке $[a, b]$. Норма погрешности метода (14) в пространстве $C_{[a, b]}$ не меньше соответствующей сеточной нормы. Сеточная норма погрешности метода (14) тождественна сеточной норме погрешности метода квазилинеаризации

$$\max_{x \in [a, b]} |y - P_q[y_h]| \geq \max_{i=0, \dots, q} |y - P_q[y_h]|_{x=x_i} = \max_{i=0, \dots, q} |y(x_i) - y_h(x_i)|.$$

Следовательно, коэффициент оптимальности метода (14) в пространстве $X = C_{[a, b]}$ не меньше

$$C_q(P_q[y_h], task, C_{[a, b]}) \geq \max_{i=0, \dots, q} |y(x_i) - y_h(x_i)| / \inf_{c_0, \dots, c_q} \|y(x) - (c_0 + \dots + c_q x^q)\|_{C_{[a, b]}}.$$

Сравнение алгоритма 1 с методом $P_q[y_h]$ (14). На краевой задаче (9), согласно [4, с. 42], метод квазилинеаризации с параметром $q = 10$ имеет погрешность $3 \cdot 10^{-7}$. Поэтому из тождеств (11) – (13) можно сделать следующее заключение.

Вывод 3. Главная часть коэффициента оптимальности в пространстве $C_{[0, 1]}$ метода алгебраической интерполяции сеточного решения метода квазилинеаризации (14) на краевой задаче (9) более чем в 100 000 раз больше $1 + \alpha_2 [n/2]$ (13) – главной части коэффициента оптимальности алгоритма 1 на этой задаче

$$C_{10}(P_{10}[y_{h=1/10}], task(9), C_{[0, 1]}) \geq 3 \cdot 10^{-7} / 1.6 \cdot 10^{-12} > 10^5.$$

4. Алгоритм 1 и методы с насыщением

Метод квазилинеаризации и другие сеточные методы решения функциональных уравнений, как правило, являются методами с насыщением. Скорость убывания с ростом числа узлов погрешностей решения по методу с насыщением краевой задачи с решением – аналитической функцией полиномиальная

$$\max_{i=0, \dots, q} |y(x_i) - y_h(x_i)| = O(q^p), h = (b - a) / q, p = p(method) = Const.$$

Скорость убывания (с возрастанием параметра n) величины наилучшего приближения функции y (10) алгебраическими многочленами порядка n в пространствах $C_{[0, 1]}$ и $C^2_{[0, 1]}$ оценивают тождества (11). Поэтому коэффициент оптимальности метода (14) и других методов интерполяции сеточного решения y_h многочленами возрастает с ростом числа узлов сетки q и скорость роста

$$C_q(P_q[y_h], task, C_{[0, 1]}) = O(z^q), z \geq 2.$$

Коэффициент оптимальности метода ряда Тейлора имеет такую же скорость роста. Из этих тождеств и вывода 1 можно сделать следующее заключение.

Вывод 4. На краевой задаче (9) алгоритм 1 предпочтительнее метода (14) и метода ряда Тейлора, согласно критерию – минимум коэффициента оптимальности.

5. Эквивалентный алгоритм метода Галеркина

Пусть для условий (2) существуют многочлен y_{k-1} (4) и линейный интегральный оператор

$$K[f] = solve(y^{(k)} = f, \{ D_i[y] |_{x=d_i} = 0 \}_{i=1}^k), \quad (15)$$

где $D_i[y]$ – линейные дифференциальные операторы условий (2). Тогда результат подстановки $y = K[u] + y_{k-1}$ в уравнении (1) является интегральным уравнением относительно функции u

$$D[K[u] + y_{k-1}] = f(K[u] + y_{k-1}, (K[u] + y_{k-1})', \dots, (K[u] + y_{k-1})^{(k-1)}). \quad (16)$$

Для решения u уравнения (16) и решения y краевой задачи (1), (2) справедливо тождество

$$y = K[u] + y_{k-1}.$$

Метод 1.

1. Преобразовать краевую задачу (1), (2) в интегральное уравнение (16).

2. Вычислить аппроксимацию уравнения (16) по методу Галеркина с оператором проектирования $S_p: L_2(a,b;\rho) \rightarrow H_p[a,b]$ (вычисляет частную сумму порядка $p = n - k$, где k – порядок уравнения (1), ряда Фурье – Чебышева функции на отрезке $[a,b]$) и возмущением алгебраическим интерполированием правой части уравнения (16) по узлам Чебышева на отрезке $[a,b]$ – $U_n[f]$ (6)

$$S_p[D[K[u_p] + y_{k-1}]] = S_p[U_n[f(K[u_p] + y_{k-1}, \dots, (K[u_p] + y_{k-1})^{(k-1)})]] \quad (u_p \in H_p[a,b]). \quad (17)$$

Неизвестным уравнения (17) является алгебраический многочлен u_p порядка $p = n - k$ вида – частная сумма ряда Чебышева на отрезке $[a,b]$ – $u_p \in H_p[a,b]$.

3. Решить уравнение (17) по методу простой итерации с начальным приближением $u_{p,0} = 0$. Следующие приближения являются решением уравнения

$$u_{p,s} = solve(S_p[D[K[u_p] + y_{k-1}] - F_s] = 0 \quad (u_p \in H_p[a,b])), \quad (18)$$

$$F_s = U_n[f(K[u_{p,s-1}] + y_{k-1}, \dots, (K[u_{p,s-1}] + y_{k-1})^{(k-1)})], \quad s = 1, 2, \dots$$

По этому методу вычисляют алгебраический многочлен $u_p = \lim_{s \rightarrow \infty} u_{p,s}$.

4. Преобразовать многочлен u_p в искомую аппроксимацию решения y задачи (1), (2)

$$y_n = K[u_p] + y_{k-1}.$$

Замечание 1. Уравнение (18) является аппроксимацией по методу Галеркина линейного интегрального уравнения с многочленными коэффициентами (ЛИУМК)

$$D[K[u] + y_{k-1}] = F_s. \quad (19)$$

Уравнение (19) является результатом подстановки $y = K[u] + y_{k-1}$ (введена в уравнении (16)) в ЛДУМК (7). Следовательно, метод 1 можно реализовать в виде следующего алгоритма.

Алгоритм 2. Алгоритм 1 со следующей модификацией п. 1 и п. 2.5.

1. Вычислить начальное приближение к решению уравнения (17) $u_{p,0} = 0$, оператор K (15) и многочлен (4) $y_{n,0} = y_{k-1}$ ($K[0] = 0$).

2.5. Вычислить:

– ЛИУМК (19) – преобразовать краевую задачу для ЛДУМК (7), (2),

- решение $u_{p,s}$ (18) уравнения (19) по методу Галеркина,
- аппроксимацию решения задачи (7), (2) – преобразовать многочлен $u_{p,s}$ (18)

$$y_{n,s} = K[u_{p,s}] + y_{k-1}. \quad (20)$$

Теорема 1. Пусть:

- для условий (2) существуют многочлен y_{k-1} (4) и оператор $K[u]$ (15),
- оператор $K[u]$ (15) преобразует моном x^i , $i \in N$ в полином

$$K[x^i] = b_i x^{i+k} + \dots + e_i, \quad b_i \neq 0,$$

- параметр алгоритма $1 \leq n \geq 2k$, $k = \text{ord}_{\text{equ}}(D[y])$ – порядок уравнения (1).

Тогда алгоритм 1 эквивалентен алгоритму 2.

Доказательство. Если выполнены условия теоремы, то, согласно [3], многочлен $y_{n,s}$ (8) тождественен многочлену $y_{n,s}$ (20).

Остальные преобразования алгоритмов 1 и 2 тождественны.

6. Сходимость алгоритма 1

Из оценок оптимальности операторов S_n и U_n как аппарата аппроксимации функций на отрезке $[a, b]$ [2, с. 77-95]

$$\begin{aligned} \|y - S_n[y]\|_{L_2(a,b;\rho)} &= \inf_{c_0, \dots, c_n} \|y(x) - (c_0 + \dots + c_n x^n)\|_{L_2(a,b;\rho)}, \\ \|S_n\|_{L_2(a,b;\rho)} &= 1, \quad \|S_n\|_{C[a,b]} = (4/\pi^2) \ln(n) + O(1), \quad O(1) \leq 3, \quad n > 0, \\ \|U_n\|_{C[a,b]} &= (2/\pi) \ln(n) + O(1), \quad O(1) \leq 1, \quad n > 0 \end{aligned}$$

можно сделать следующее заключение.

Вывод 5. Результаты исследования метода Галеркина [5] решения операторных уравнений в пространстве Гильберта $L_2(a, b; \rho)$ на интегральных уравнениях вида (16) достаточно широкого класса доказывают:

- существование многочлена

$$u_p = \text{solve}((17)), \quad p \geq m, \quad m = m(D[K[u]], f(x, y, y', \dots, y^{(k-1)}))|_{y=K[u]+y_{k-1}},$$

- сходимость последовательности $u_m, \dots, u_p, u_{p+1}, \dots \rightarrow u = \text{solve}((16))$,
- ограниченность коэффициента оптимальности метода 1 (и алгоритма 2).

Поэтому из теоремы 1 для краевой задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений вида (1), (2) достаточно широкого класса следует:

- существование многочлена y_n (3), $n \geq m+k$,
- сходимость последовательности $y_{m+k}, \dots, y_n, y_{n+1}, \dots \rightarrow y = \text{solve}((1), (2))$.

7. Апостериорные оценки погрешности

Теоретические оценки. Для алгоритма [3] известны точные и конструктивные апостериорные оценки нормы в пространстве $C_{[a,b]}$ и $C^k_{[a,b]}$ погрешности решения $y(s, x)$ краевой задачи для ЛДУМК (7), (2) – $\|y(s, x) - y_{n,s}(x)\|$. Если последовательность этих оценок ($s = 1, 2, \dots$) сходится, то ее предел естественно принять за оценку погрешности алгоритма 1 на краевой задаче (1), (2).

Пример 1. (Иллюстрация эффективности теоретических оценок). Мы решили по алгоритму 1 краевую задачу (9) и тождественную задачу

$$y'' - y = \exp(y) - y, \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 0. \quad (21)$$

Начальное приближение $y_{n,0} = y_{k-1} = 0$. По алгоритму 1 для задачи (21) решают следующие краевые задачи для ЛДУМК

$$y'' - y = U_n[\exp(y_{n,s-1}) - y_{n,s-1}], \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 0, \quad s = 1, 2, \dots \quad (22)$$

Оценка [3] нормы в пространстве X погрешности решения по алгоритму [3] краевой задачи (22) на отрезке $[0,1]$ с параметром n имеет вид

$$\| W_{2[n/2]+2}(x) \|_X | \tau(n, s) |, \quad s = 1, 2, \dots, \quad (23)$$

где $\tau(n, s) = \tau(2[n/2], s)$ – отличный от нуля коэффициент дополнительного многочлена решения задачи (22) по алгоритму [3],

$$\| W_{2i}(x) \|_{C^2[0,1]} = 1, \quad i = 0, 1, \dots$$

Коэффициенты $\{ \tau(6,1), \tau(6,2), \dots \}$ оценки (23) принимают следующие значения

$$\{ 6 \cdot 10^{-7}, 1.7 \cdot 10^{-5}, 1.65326 \cdot 10^{-5}, 1.65277 \cdot 10^{-5}, \dots, 1.65277 \cdot 10^{-5}, \dots \}.$$

Последовательность $\tau(n, 1), \tau(n, 2), \dots$ ($n \in N$) коэффициентов оценки (31) имеет предел $\tau(n) = \tau(2[n/2])$. Этот предел для задач (9) и (21) принимает следующие значения

$$\{ \tau(2), \tau(4), \dots, \tau(10) \} = \{ 0.056, 0.001, 1.7 \cdot 10^{-5}, 2.5 \cdot 10^{-7}, 3.5 \cdot 10^{-9} \}.$$

Поэтому из оценок [3] и тождеств (11) – (13) можно сделать следующее заключение.

Вывод 6. Предел оценок [3] погрешностей алгоритма [3] на краевой задаче для ЛДУМК (7), (2) при $s \rightarrow \infty$ является конструктивной оценкой погрешности алгоритма 1 на краевой задаче (1), (2). На краевой задаче (9) и (21) эта оценка точная.

8. Априорные оценки погрешности

Теоретические оценки. Для решения краевой задачи для ЛДУМК (7), (2) по алгоритму [3] известны [3] точные и конструктивные априорные оценки нормы погрешности и коэффициента оптимальности в пространстве $C^k_{[a,b]}$. Этот коэффициент зависит от оператора $D[y]$ (1) и операторов D_i (2). Если линейная часть (по y) функции f уравнения (1) мала, то коэффициент оптимальности решения краевой задачи для ЛДУМК (7), (2) по алгоритму [3] достаточно точно аппроксимирует коэффициент оптимальности решения краевой задачи (1), (2) по алгоритму 1.

Пример 2. (Иллюстрация эффективности теоретических оценок). Оценка [3] коэффициента оптимальности в пространстве $C^2_{[0,1]}$ решения по алгоритму [3] задачи (22) на отрезке $[0,1]$ имеет вид

$$C_n(\text{algorithm [3]}, (22), C^2_{[0,1]}) \approx \| W^{n/2}_i(x) \|_{C[0,1]} / a_{2i}(W^{n/2}_i(x), [0,1]), \quad (24)$$

где $i = [n/2]$. Мы вычислили составляющие правой части оценки (24) –

$$\| W^{n/2}_i(x) \|_{C[0,1]} = 1, \quad 1/a_{2i}(W^{n/2}_i(x), [0,1]) = 1 + \delta_{2i},$$

$$\{ \delta_{2i}, i = 0, \dots, 6 \} = \{ 0,06, 0,04, 0,008, 0,0036, 0,0022, 0,0013, 0,00087 \}.$$

Из этих тождеств и тождеств (13) можно сделать следующее заключение.

Вывод 7. В пространстве $C^2_{[0,1]}$ оценка (24) коэффициента оптимальности алгоритма [3] на краевой задаче для ЛДУМК (22) является эффективной оценкой коэффициента оптимальности (13) алгоритма 1 на краевых задачах (9) и (21).

9. Вычисление оценок погрешности

В работе [3] построены следующие алгоритмы для вычисления оценок погрешности решения краевых задач (2) для ЛДУМК (7) по алгоритму [3]:

– алгоритм 2 оценки нормы погрешности в пространстве $C^k_{[a,b]}, \dots$,

– алгоритм 3 оценки коэффициента оптимальности в пространстве $C^k_{[a,b]}$.

Для задачи (22) по этим алгоритмам с параметром q вычисляют многочлен

$$W_{n,q}(x) \approx W_n(x), \quad \| W_{n,q}(x) - W_n(x) \|_{C^2[0,1]} \leq |\tau(n, q)|$$

и один отличный от нуля коэффициент дополнительного многочлена $\tau(n, q)$. Этот коэффициент убывает к нулю (с ростом параметра q)

$$\tau(n, q) = o(u^{q-n}), \quad u < 0.1.$$

Поведение коэффициента $\tau(n, q)$ хорошо иллюстрируют его значения

$$\{ \tau(2j, 10) \}_{j=0}^6 = \{ 2 \cdot 10^{-16}, 3 \cdot 10^{-15}, 8 \cdot 10^{-13}, 4 \cdot 10^{-10}, 3 \cdot 10^{-7}, 5 \cdot 10^{-4}, 1 \}.$$

Из этих тождеств можно сделать следующее заключение.

Вывод 8. В случае задачи (22), отрезка $[0, 1]$ и параметра n :
– по алгоритму 2 [3] с параметром q вычисляют аппроксимацию

$$\| W_{2[n/2]+2, q}(x) \|_{C^2_{[0,1]}} | \tau(n, s), \quad s = 1, 2, \dots,$$

оценки (24) погрешности алгоритма 1 и погрешность этой аппроксимации не больше

$$\begin{aligned} & \| W_{2[n/2]+2}(x) \|_{C^2_{[0,1]}} - \| W_{2[n/2]+2, q}(x) \|_{C^2_{[0,1]}} | | \tau(n, s) | \leq \\ & | \tau(n, s) | | \tau(2[n/2]+2, q) | = | \tau(n, s) | o(u^{q-2[n/2]-2}) = o(u^{q-2[n/2]-2}), \quad u < 0.1, \end{aligned}$$

– по алгоритму 3 [3] с параметром q вычисляют аппроксимацию

$$\| W''_{2[n/2]+2, q}(x) \|_{C[0,1]} 1/a_{2[n/2]+2}(W''_{2[n/2]+2, q}(x), [0,1]),$$

оценки (24) коэффициента оптимальности алгоритма 1 и погрешность этой аппроксимации имеет порядок

$$O(|\tau(2[n/2]+2, q)|) = O(u^{q-2[n/2]}), \quad u < 0.1.$$

10. Программирование алгоритма 1 в APS

Структура данных на входе.

1. Уравнение (1) определяют его правая и левая части – функция $f(y, y', \dots, y^{(k-1)})$ и линейный дифференциальный оператор с многочленными коэффициентами $D[y]$.

2. Оператор $D[y]$ имеет вид $A * \text{dif}(y, k) + \dots + C * y + G$, где y – атом, многочлены A, \dots, C, G являются термами, имеют вид, естественный для математики и аргумент – атом x .

3. Функция $f(x, y, y', \dots, y^{(k-1)})$ имеет вид, обычный для СКА, и аргументы – атомы $x, y, y_1, y_2, \dots, y_s, s = k-1$.

4. Условия (2) имеют вид $(\dots, (x = d_i, A_i * \text{dif}(y, k_i) + \dots + C_i * y + G_i = 0), \dots)$.

5. Отрезок аппроксимации $[a, b]$ определяет список (a, b) .

6. Параметр n алгоритма является целым числом.

Структура данных на выходе. Многочлен y_n (3) имеет коэффициенты – числа и вид, естественный для математики, $d + \dots + f * x^n$.

APLAN-процедура. Алгебраическая спецификация п. 2 алгоритма 1.

```

y1_n := d_x(y_n); /* y'_n */
y2_n := d_x(y1_n); /* y''_n */
....
fy_n := subs((y=y_n, y1=y1_n, ...), fy); /* f(x, y_n, ...) */
F_s := Cheb_interpol(fy_n, interval, n); /* U_n[fy_n] */
LDUMK := (Dy + (-1) * F_s = 0);

```

APLAN-процедура – реализация алгоритма [3].

Структура выхода операторов APLAN-процедуры.

Процедура вычисляет начальное приближение $y_{n,0}$ (4) – многочлен с числовыми коэффициентами вида, естественного для математики.

На каждой итерации (s) процедура вычисляет:

- производные многочлена $y_{n,s-1}$ вида, естественного для математики,
- функцию $f_s = f(x, y, y', \dots, y^{(k-1)})|_{y=y_{n,s-1}}$ естественного вида,
- многочлен $F_s = U_n[f_s]$ естественного вида,
- ЛДУМК (7) вида [3] $A \cdot \text{dif}(y, k) + \dots + C \cdot y + -1 \cdot F_s = 0$,
- следующее приближение $y_{n,s}$ к решению исходной краевой задачи (1), (2) – многочлен с числовыми коэффициентами вида, естественного для математики.

11. Исследование APLAN-процедуры

Теорема 2. Сложность выполнения одной итерации алгоритма 1 APLAN-процедурой с ростом параметра n возрастает как полином

$$(m+1) Q(\text{canplf}, m) + O(n^3), \quad m = \max \{ \deg(D[y_n \in P_n]), n \} + k = n + O(1),$$

где $Q(\text{canplf}, m)$ – сложность преобразования оператором canplf многочлена порядка m к каноническому виду – сумме мономов вида $c(i) \cdot x^i$, $i, j = 0, \dots, m$.

Доказательство. Процедура вычисления одной итерации решения линейная. Поэтому вычислительная сложность этой процедуры тождественна сумме вычислительной сложности операторов этой процедуры. Вычислительная сложность APLAN-процедуры, реализующей алгоритм [3], оценена в работе [3]. Остальные операторы процедуры имеют по параметру n полиномиальную сложность $O(n^s)$, $s \leq 3$.

12. Вычислительный эксперимент с процедурой

Описание краевой задачи (21) на языке APLAN.

```
process[1] := (
    Dy := dif(y, 2) + -1 * y;
    fy := exp(y) + -1 * y;
    Cond := ( ( x = 0 , y = 0 ) , ( x = 1 , y = 0 ) );
    interval := ( 0 , 1 ) ;
    ...);
```

Результаты решения задачи (21) процедурой ($n=2$).

```
fy_n := subs((y = y_n, y1 = y1_n, ...), fy) = 1;
F_s := Cheb_interpol(fy_n, interval, n) = 1;
LDUMK := ( Dy + -1 * F_s = 0 ) =
    (dif(y, 2) + -1 * y + -1 = 0);
... y_n := ser(n, Coef) = 0.470588 * x ^ 2 + -0.470588 * x ;
F_s := Cheb_interpol(fy_n, interval, n) =
    -0.0266273 * x ^ 2 + 0.0266273 * x + 1 ;
LDUMK := ( Dy + -1 * F_s = 0 ) =
    (dif(y, 2) + -1 * y +
    0.0266273 * x ^ 2 + -0.0266273 * x + -1 = 0);
... y_n := ser(n, Coef) = 0.472155 * x ^ 2 + -0.472155 * x ;
... y_n := ser(n, Coef) = 0.472165 * x ^ 2 + -0.472165 * x ;
```

13. Программирование алгоритма 1 в СКА

Построенная выше APLAN-процедура доказывает – алгоритм 1 имеет алгебраические преобразования и его можно реализовать в других СКА. Результаты исследования этой процедуры доказывают эффективность такой реализации.

14. Решение практической задачи – задачи Прагера

Задача о деформации упругой струны под действием поперечной нагрузки. Конечные деформации упругой струны под действием поперечной нагрузки хорошо моделирует краевая задача

$$y''' = 1 + a^2 (y')^2, \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 0. \quad (25)$$

Эту задачу предложил В. Прагер для оценки эффективности метода квазилинеаризации [4, с. 43]. Задача (25) имеет единственное решение – функцию, аналитическую в окрестности отрезка $[0,1]$ комплексной плоскости

$$y = 1/a^2 \ln(\cos(a (x-1/2)) / \cos(a/2)). \quad (26)$$

Свойства функции y (26). Отличные от нуля коэффициенты Фурье – Чебышева функции y (26) и функции y'' на отрезке $[0,1]$ только четные. В случае параметра $a = 0,7$ они принимают следующие значения

$$\begin{aligned} \{ a_{2i} y, [0,1] \}_{i=0}^9 &= \{ 0.064, -0.064, -0.00034, -2.8 \cdot 10^{-6}, -2.7 \cdot 10^{-8}, \\ &\quad -2.7 \cdot 10^{-10}, -2.9 \cdot 10^{-12}, -3.2 \cdot 10^{-14}, -4.6 \cdot 10^{-16}, 6.2 \cdot 10^{-18} \}, \\ \{ a_{2i} y'', [0,1] \}_{i=0}^{10} &= \{ -1.1, -0.067, -0.0014, 2.5 \cdot 10^{-5}, -4 \cdot 10^{-7}, \\ &\quad -6.3 \cdot 10^{-9}, -9.5 \cdot 10^{-11}, -1.4 \cdot 10^{-12}, 2 \cdot 10^{-14}, -2.6 \cdot 10^{-16}, 4.4 \cdot 10^{-17} \}. \end{aligned} \quad (27)$$

С возрастанием параметра $n = 2i$ они регулярно убывают к нулю, аналогично функции (10). Следовательно, для величины наилучшего приближения функции y (26) с параметром $a = 0.7$ алгебраическими многочленами порядка n в пространстве $C_{[0,1]}$ и в пространстве $C^2_{[0,1]}$ справедливы аналоги тождеств (12).

Вычислительный эксперимент с алгоритмом 1. Норма в пространстве $C_{[0,1]}$ и $C^2_{[0,1]}$ погрешности решения по алгоритму 1 задачи (25) с параметром $a = 0,7$ удовлетворяет тождества

$$\begin{aligned} \{ \| y - y_{2i} \|_{C_{[0,1]}} \}_{i=1}^5 &= \{ 0.006, 3.7 \cdot 10^{-5}, 1.8 \cdot 10^{-7}, 1.8 \cdot 10^{-9}, 4.8 \cdot 10^{-11} \}, \\ \{ \| y - y_{2i} \|_{C^2_{[0,1]}} \}_{i=1}^5 &= \{ 0.07, 0.0014, 2.5 \cdot 10^{-5}, 4.1 \cdot 10^{-7}, 10^{-8} \}. \end{aligned} \quad (28)$$

Из тождеств (27) и (28) можно сделать следующее заключение.

Вывод 9. Главной частью коэффициента оптимальности решения по алгоритму 1 краевой задачи (25) в пространствах $C_{[0,1]}$ и $C^2_{[0,1]}$ являются отношения

$$\begin{aligned} \| y - y_n \|_{C_{[0,1]}} / | a_{2[n/2]+2}(y, [0,1]) | &= C_{2[n/2]}, \quad \{ C_{2i} \}_{i=1}^5 = \{ 18, 13, 6.(6), 6.(6), 6.2 \}, \\ \| y - y_n \|_{C^2_{[0,1]}} / | a_{2[n/2]}(y'', [0,1]) | &= 1 + \alpha_{2[n/2]}, \quad \{ \alpha_{2i} \}_{i=1}^4 = \{ 0.05, 0.009, 0.004, 0.002 \}. \end{aligned} \quad (29)$$

Согласно определению, коэффициент оптимальности метода вычисления алгебраического многочлена, аппроксимирующего решение краевой задачи (1), (2), не меньше единицы. Поэтому, из этих тождеств и тождества (12) можно сделать следующее заключение.

Вывод 10. Главная часть коэффициента оптимальности решения по алгоритму 1 краевой задачи (25) с параметром $a = 0.7$:

– в пространстве $C_{[0,1]}$ ограничена и справедливо тождество

$$C_n(\text{algorithm}_1, (25), a = 0.7, C_{[0,1]}) = (1 + \beta_n) C_{2[n/2]}, \quad n > 1 \mid \beta_n \leq \beta \approx 0.015,$$

– в пространстве $C^2_{[0,1]}$ асимптотически тождественна минимальному значению коэффициента оптимальности и справедливо тождество

$$C_n(\text{algorithm}_1, (36), a = 0,7, C^2_{[0,1]}) = (1 + \gamma_n) (1 + \alpha_{2[n/2]}), \quad n > 2 \rightarrow |\gamma_n| \leq \gamma \approx 0.015.$$

Сравнение алгоритма 1 и метода квазилинеаризации на задаче Прагера.

На краевой задаче (25) с параметром $a = 0.7$, согласно [4, с. 42], метод квазилинеаризации имеет погрешность $3 \cdot 10^{-6}$. Поэтому из тождеств (27) – (29) можно сделать следующее заключение.

Вывод 11. На краевой задаче (25) ($a = 0.7$) главная часть коэффициента оптимальности метода алгебраической интерполяции сеточного решения метода квазилинеаризации (14) ($q = 10$) более чем в 1 000 000 раз больше $1 + \alpha_{2[n/2]}$ (29) – главной части коэффициента оптимальности алгоритма 1 на этой задаче

$$C_{10}(P_{10}[y_h], \text{task (25)}, a = 0.7, C_{[0,1]}) \geq 3 \cdot 10^{-6} / 2.9 \cdot 10^{-12} > 10^6.$$

Заключение

Построенный в работе алгоритм 1 имеет только алгебраические преобразования и решает весь класс краевых задач для обыкновенных дифференциальных уравнений порядка k вида (1), (2) с коэффициентами линейного оператора $D[y]$ (1) – многочленами и достаточно широким классом функций $f(x, y, y', \dots, y^{(k-1)})$. По этому алгоритму в СКА вычисляют алгебраический многочлен y_n порядка $n \in N$ – аппроксимацию решения $y = y(x)$, $x \in [a, b]$, исходной краевой задачи (1), (2). Эта аппроксимация оптимальна для символьных преобразований функции $y(x)$, $x \in [a, b]$ и её производных $y', \dots, y^{(k)}$ – в пространстве $C^k_{[a,b]}$ ограничен коэффициент оптимальности алгоритма 1. Следовательно, на краевой задаче (1), (2) алгоритм 1 реализует идею К. Ланцоша. *На основании τ -метода построить эффективные алгоритмы для вычисления алгебраических многочленов – аппроксимации решения функциональных уравнений отдельных типов.*

Дополнение

1. **Алгоритм 1'.** Модификация алгоритма 1. Алгоритм 1 [3] заменен алгоритмом 1' [3]. Это алгоритм τ -метода с базисом пространства $H_{[a, b]}$.
2. Для алгоритма 1' имеют место аналог теоремы 1 и аналоги применения теорем [3]. В аналогах пространство $L_2(a, b; \rho)$ заменено пространством $H_{[a, b]}$.
3. **Модификация APLAN-процедуры.** Процедура – реализация алгоритма 1 [3] – заменена процедурой – реализацией алгоритма 1' [3]. Она реализует алгоритм 1'.
4. Оценка погрешности алгоритма 1 в комплексной плоскости следует из тождеств теорем [3].
5. Оценка погрешности алгоритма 1' в комплексной плоскости следует из тождеств аналогов теорем [3].

Литература

1. Ланцош К. Практические методы прикладного анализа / Ланцош К. – М. : ФМ., 1957. – 584 с.
2. Пашковский С. Вычислительные применения многочленов и рядов Чебышева / Пашковский С. – М. : Наука, 1983. – 384 с.
3. Денисенко П.Н. Алгоритм решения краевых задач в системах компьютерной алгебры по τ -методу Ланцоша / П.Н. Денисенко // Искусственный интеллект. – 2008. – № 1. – С. 38-48.
4. Беллман Р. Квазилинеаризация и нелинейные краевые задачи / Р. Беллман, Р. Калаба. – М. : Мир, 1968. – 183 с.
5. Красносельский М.А. Приближенное решение операторных уравнений / Красносельский М.А., Вайникко Г.М. и др. – М. : Наука, 1969. – 456 с.

П.М. Денисенко

Алгоритм для розв'язування нелінійних крайових задач за τ -методом Ланцоша в системах комп'ютерної алгебри

Побудовано алгебраїчний алгоритм для перетворення багатоточкової лінійної крайової задачі для диференціального рівняння порядку k з лінійною частиною – лінійний диференціальний оператор з коефіцієнтами – многочленами та нелінійною – функція $f(y, y', \dots, y^{(k-1)})$ на алгебраїчний многочлен порядку $n \in N$. Цей многочлен – апроксимація розв'язку $y(x)$, $x \in [a, b]$ оригінальної крайової задачі. Ця апроксимація оптимальна в просторі $C^k_{[a,b]}$.

P.N. Denisenko

Solving the Nonlinear Boundary-Value Problem Using the Lanczos τ -Method in the Computer Algebra Systems

We constructed the algebraic algorithm for transforming the nonlinear boundary-value problem into the algebraic polynomial of order $n \in N$. This polynomial is the solution $y(x)$, $x \in [a, b]$ approximation for the problem. This approximation is optimal in the space $C^k_{[a,b]}$.

Статья поступила в редакцию 16.06.2009.