Оборотна мартенситна деформація сплавів з ефектом пам'яті форми з урахуванням трансформації структури

I. М. Голиборода

Національний університет "Львівська політехніка", Львів, Україна

Розглядається узагальнення двохрівневої феноменологічної моделі нелінійної деформації полікристалу, яка враховує трансформацію дислокаційної структури матеріалу при циклічних мартенситних перетвореннях і дію різних груп залишкових мікронапружень.

Дослідження та прогнозування деформаційної поведінки сплавів з ефектом пам'яті форми (ЕПФ) є складною і актуальною проблемою в силу особливої перспективності матеріалів даного класу. У цих матеріалах, звичайно, має місце взаємовплив деформаційних процесів принципово відмінної (мартенситної, дефектної, пружної) природи зі складним характером: оборотні мартенситні перетворення (МП) викликають накопичення дефектів кристалічної структури (дислокацій), що призводить до появи залишкових мікронапружень; у свою чергу, мікроструктурні дефекти і залишкові напруження можуть впливати на перебіг МП. Ці явища повинні враховуватися при дослідженні умов попередньої обробки та експлуатації сучасних матеріалів з ЕПФ.

У роботах [1-4] у термінах двохрівневої феноменологічної моделі досліджувалася деформаційна поведінка сплаву з ЕПФ на основі заліза (Fe-9%Cr-5%Ni-14%Mn-6%Si) в умовах взаємовпливу деформаційних явиш відмінного походження (матеріали даного класу відзначаються високими маханічними характеристиками та порівняно низькою вартістю, що зумовлює їх перспективність при створенні новітнього великогабаритного обладнання – з'єднувальних муфт, сучасних домкратів, пресів, тощо). Там же математично описано експерименти з матеріалом, який перед регулярними випробуваннями проходив попередню циклічну термомеханічну обробку ("тренування"). Зазначалося, що такий матеріал отримує оптимальні властивості, і це зумовлює його ефективне застосування при подальших регулярних випробуваннях. Тому у згаданих дослідженнях увага приділялася модельному представленню деформаційної поведінки саме тренованого сплаву. У той же час велике значення має адекватний опис та надійне прогнозування поведінки матеріалів з ЕПФ безпосередньо в процесі попередніх випробувань, урахування трансформації маханічних властивостей матеріалу внаслідок тренування.

Стандартні режими попередньої обробки, як і типові режими експлуатації, включають циклічні термомеханічні випробування. При цьому в кожному циклі тренування має місце оборотна механомартенситна реакція і ЕПФ, індукований силовим навантаженням (механомартенситний ЕПФ). Результатом попередньої обробки є формування у циклі регулярного термомеханічного гістерезису з максимальним рівнем оборотної мартенситної деформації (МД), яка наводиться на етапі силового навантаження [5].

I. М. Голиборода

Подальші регулярні випробування тренованого матеріалу, що реалізуються за аналогічною схемою, можуть призводити до формування умов для реалізації ЕПФ, індукованого простою зміною температури (термомартенситний ЕПФ): накопичення і знаття макродеформації проходить єдино внаслідок зміни температури при постійному (або нульовому) навантаженні (так званий "Two Way Memory Effect" (TWME)) [4–6].

Експериментально встановлено, що при термомеханічному циклюванні і проходженні фронту МП по мірі збільшення числа циклів має місце поступова трансформація мікроструктури матеріалу (відбувається формування варіантів мартенситу у відповідності до прикладеного навантаження) і концентрація досконалих дислокацій в точках перетину пластин мартенситу різних орієнтацій. При цьому рівень механічно наведеної у циклі оборотної МД зростає з кожним черговим навантаженням. Для нетренованого матеріалу це збільшення особливо різко проявляється у другому циклі випробувань [5]. Мікроструктурні процеси у матеріалі при циклічному МП призводять також до формування полей залишкових мікронапружень різної природи.

Нижче пропонується узагальнення двохрівневої феноменологічної моделі нелінійної деформації [1–4, 7, 8] для сплаву з ЕПФ на основі заліза, що дозволяє враховувати дію різних груп мікронапружень а також загальну трансформацію дислокаційної структури зразка в процесі випробувань і її вплив на оборотну мартенситну деформацію.

Основні положення теорії. Величина деформації приймається залежною від переміщення площин п'ятивимірного простору девіаторів Ільюшина; кожній площині відповідає певна система ковзання. Як і в концепції Будянського, вважається, що дана система ковзання є єдино можливою системою для кожного виділеного об'єму, який відповідає нижньому рівню моделі; при навантаженні окремі кристалічні елементи не взаємодіють між собою; полікристалічний характер середовища має різну орієнтацію виділених об'ємів та відповідно систем ковзання і площин девіаторного простору. Масштаб нижнього рівня залежить від фізичної суті досліджуваних явищ [9]; виділений об'єм розглядається як представницький елементарний об'єм, по якому проводиться усереднення. Такий характер виділеного об'єму передбачає, що його характеристики самі по собі є результатом певного усереднення по окремих елементах меншого масштабу, тому далі для його характеристики будемо застосовувати термін "мезооб'єм".

Площини девіаторного простору переміщуються самопаралельно, величина переміщення характеризує елементарний деформаційний акт. У розглядуваному суміщеному просторі напружень і деформацій компоненти вектора напружень та деформацій відомим чином визначаються через компоненти відповідних девіаторів [10]. Якщо навантаження проводиться у тривимірному підпросторі згаданого простору девіаторів, яке визначається компонентами S_1 , S_2 , S_3 вектора навантаження S, то деформація однозначно визначається по переміщенню слідів вказаних площин у тривимірному підпросторі; зв'язок між площинами п'ятивимірного простору (із нормаллю \overline{M}) та тривимірного підпростору (із нормаллю \overline{n}) задається кутом λ . При усередненні по мезорівню застосовується спеціальна сферична система ко-

ординат, яка визначається координатними кутами α , β і фактично реалізує суміщення вектора навантаження з координатною віссю і таким чином забезпечує представлення компонент вектора деформації у скінченному вигляді при довільному пропорційному навантаженні. Зв'язок між площинами п'ятивимірного простору і тривимірного підпростору та принцип орієнтації площин за допомогою кутів α , β детально розглянуто в [7, 8]. Надалі в першу чергу зупинятимемося на моментах, що стосуються запропонованого узагальнення моделі.

При визначенні оборотної мартенситної деформації функція МД на мезорівні задається співвідношенням:

$$\frac{d\varphi}{dt} = A_m D_{13} \, \frac{d\Phi}{dt} \,, \tag{1}$$

де Ф – відносна кількість мартенситу у мезооб'ємі; D_{13} – компонента тензора дисторсії гратки при МП [7–9]; A_m – параметр, який визначає розвиток дислокаційної структури матеріалу при МП, тобто рівень переорієнтації пластин мартенситу внаслідок циклічних випробувань, $A_m = A_1 + A_2(1 - e^{-rE})$; в свою чергу, $A_1, A_2, r = \text{const}; E = \int (|d\varepsilon_m|/ds)ds - довжина шляху інтегрування по мартенситному каналу. Вважається, що параметр <math>A_m$ у кожному циклі випробувань є сталою величиною (враховується сумарна зміна мартенситної деформації, яка мала місце у попередніх циклах).

При описі МД застосовується модифіковане рівняння Клаузіуса–Клапейрона, яке може бути представлено у вигляді

$$\frac{dT^*}{dt} = \frac{dT}{dt} - \frac{T_0}{q_0} D_{13} \frac{d}{dt} [(S, M) + c_1 I_M + c_2 R_M - c_3 f_M],$$
(2)

де T^* – ефективна температура; T_0 – температура фазової рівноваги; q – тепловий ефект МП [8, 9]; $c_2 = c_2^1 [1 - c_2^3 \exp(-c_2^2(E))]; c_1, c_3, c_2^1, c_2^2, c_2^3 = = \text{const.}$

Величини I_M та R_M відповідають дії залишкових, так званих орієнтованих мікронапружень (ОМН) у площині з нормаллю \overline{M} . Дані напруження виникають внаслідок неповного суміщення кристалічних граток суміжних фаз при механомартенситному перетворенні [5] і є відповідно здатними та нездатними до релаксації. Вони можуть бути визначені зі співвідношень:

$$dI_{M} = r_{1}d[(\overline{S}, \overline{M})] - h(T)I_{M}dt, \quad I_{M} \equiv |I_{M}|;$$

$$dR_{M} = \begin{cases} r_{2}d[(\overline{S}, \overline{M})], & dR_{M} > 0; \\ 0, & dR_{M} < 0, \end{cases}$$
(3)

де

$$r_1 = a_i (c_r + d_r (E - E_c) H (E - E_c))^{-1};$$

ISSN 0556-171Х. Проблемы прочности, 2002, № 2

І. М. Голиборода

$$r_2 = a_r(c_r + d_r(E - E_c)H(E - E_c))^{-1};$$

 a_i , a_r , c_r , d_r = const; величина E_c відповідає рівню розвитку дислокаційної структури, що характерний для тренованого матеріалу, прийнято E_c = const.

Величина f_M відповідає дії так званих неорієнтованих мікронапружень (НОМН), що виникають у змінному полі температур внаслідок дії різних факторів, зокрема анізотропії коефіцієнтів теплового розширення суміжних фаз [9]. Останні можна визначити з рівняння [11]

$$df_{M} = \begin{cases} r_{3}(\overline{S}, \overline{M})dT - p(S)f_{M}dt, & df_{M} \ge 0; \\ 0, & df_{M} < 0, \end{cases}$$
(4)

де

$$r_3 = b_f (c_f + d_f (E - E_c) H (E - E_c));$$

 $b_f, c_f, d_f = \text{const.}$

Для опису кінетики МП та визначення оборотної МД на верхньому структурному рівні моделі застосовуємо відповідні співвідношення [1, 2, 7]:

$$\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{dT^*}{dt} \left\{ H(1-\Phi)H\left(-\frac{dT^*}{dt}\right) H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{d\Phi}{dt} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - \Phi(M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) - T^*](M_s - \Phi(M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) + T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) + T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) + T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) + T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT^*}{dt} H[M_s - \Phi(M_s - M_f) + T^*](M_s - M_f)^{-1} + \frac{dT$$

$$+H(\Phi)H\left(\frac{dT^{*}}{dt}\right)H[T^{*}+\Phi(A_{f}-A_{s})-A_{s}](A_{f}-A_{s})^{-1}\bigg\};$$
(5)

$$\varepsilon_m = \int_{S} ds \int \int_{\Omega} \int M_k \left(\frac{d\varphi}{dt} \right) f(\Omega) d\Omega, \quad \Omega = \Omega(\alpha, \beta, \lambda), \tag{6}$$

де $H(x) - функція Хевісайда; A_s, A_f, M_s, M_f - характеристичні темпера$ тури МП; <math>f(u) - параметр макроанізотропії; Ω - область реалізації МП в орієнтаційному просторі.

Співвідношення (1)–(6) дозволяють описати оборотну мартенситну деформацію сплаву з ЕПФ. При цьому враховується як значний приріст МД у перших циклах тренування (внаслідок трансформації дислокаційної структури матеріалу), так і поступова еволюція діаграми деформування при тривалих термомеханічних випробуваннях (завдяки накопиченню та проявленню різних груп залишкових мікронапружень). Компоненти необоротної деформації дефектного походження, пружної деформації та деформації теплового розширення матеріалу визначаються згідно з [1, 2, 4]. Як і раніше [1, 2, 7, 8], визначальні співвідношення моделі можуть бути приведені до вигляду, аналогічного деформаційній теорії пластичності.

Опис термомеханічного тренування. Вважається, що нетренований матеріал проходить попередню термомеханічну обробку за стандартною схемою [5, 6]: в циклі має місце навантаження до S_m , розвантаження до

нуля ($S_h = 0$, температура витримки T_h), нагрів до T_{max} і охолодження до вихідного рівня T_h . Не обмежуючи загальності, приймемо: $c_1 = 0$. У силу того що розвантаження є повним, НОМН не проявляються [4]. Для *N*-го циклу випробувань (N = 1, 2, ...) приріст МД на етапі силового навантаження становитиме

$$\Delta \varepsilon_k^f = \frac{n_k^0 D_{13} A_m K (1 + c_2 r_2)}{6 \Pi (M_s - M_f)} F(S_p, S + R_a),$$
(7)

де

$$K = T_0 D_{13}/q_0; \qquad F(x,y) = y \arccos(x/y) - 2xa_p(x/y) + x^3/y^2 b_p(x/y);$$

$$a_p(x) = (1 - x^2)^{1/2}; \qquad b_p(x) = \ln \left| (1 + (1 - x^2)^{1/2})/x \right|; \qquad S_p = (T_h - M_s)/K;$$

$$R_a = c_2 r_2 N S_m / (1 + c_2 r_2).$$

При цьому під час реалізації чергового циклу випробувань $A_m = \text{const}$; після достатньо тривалого циклування даний параметр досягне певного максимального значення і надалі не залежатиме від номера циклу.

Зняття оборотної МД на стадії нагрівання задається співвідношенням

$$\Delta \varepsilon_k^f = -\frac{n_k^0 D_{13} A_m K}{6\Pi (A_f - A_s)} F((T_h + A_f - M_s - T)/K, S_m).$$
(8)

Нехай тепер після N циклів термомеханічних випробувань (навантаження, розвантаження, нагрівання і охолодження) будемо проводити циклічну зміну температури (охолодження—нагрівання). Тоді з рівняння кінетики МП (5) аналогічно [3] знаходимо температуру початку прямого перетворення, індукованого зміною температури (охолодженням):

$$T_s = M_s + Kc_2 r_2 NS_m. (9)$$

При температурі $T_{cr} = c_2 r_2 N(T_h - M_s)/(1 + c_2 r_2 N) + M_s$ область орієнтаційного простору, в якому проходить термомартенситне перетворення при охолодженні, буде такою ж, що і при *N*-му навантаженні до величини S_m в період термомеханічних випробувань.

Приріст МД на етапі охолодження визначається за формулою

$$\Delta \varepsilon_k^T = \frac{n_k^0 D_{13} A_m K}{6 \Pi [M_s - M_f]} F((T - M_s) / K, B),$$
(10)

де $B = c_2 r_2 NS_m$. Без попереднього тренування при термоіндукованому МП деформація на макрорівні дорівнює нулю. При зменшенні температури до

I. М. Голиборода

величини T_{cr} мартенситна деформація, що проходить внаслідок охолодження, дорівнює мартенситній деформації, що проходила внаслідок навантаження до величини S_m на *N*-му стапі термомеханічних випробувань.

Якщо тепер почати нагрівання, то за деякої температури $T_p = T_{cr} + A_f - M_s$ почнеться обернене термомартенситне перетворення, що буде супроводжуватися зменшенням МД. При температурі $T_z = A_f + KB$ обернене МП повністю завершиться, і сумарна макродеформація буде дорівнювати нулю. При наступному термоциклуванні характеристики оборотного термомартенситного перетворення (температури початку прямого й оберненого МП, величина макродеформації в циклі) не змінюються, що відповідає даним експерименту (відповідно "навчені" сплави з ЕПФ припускають реалізацію ТWME на протязі значного числа циклів при незмінних характеристиках матеріалу [5]).

Порівняння даних розрахунку з експериментом. Для розрахунків використовували нетреновані зразки, виготовлені зі сплаву Fe–9%Cr–5%Ni–14%Mn–6%Si, що перебували під дією циклічних температурних і силових навантажень (розтяг) за згаданою схемою. Об'єктом експериментального дослідження [12] служив аналогічний матеріал, який випробовували за наведених раніше [1, 2, 4] термомеханічних умов: характеристичні температури – $M_s = 270$ K; $M_f = 118$ K; $A_s = 305$ K; $A_f = 457$ K; максимальне навантаження в циклі – $\sigma_h = 350$ МПа; розвантаження в циклі – повне; $T_{\text{max}} = 873$ К. Проте у попередніх роботах досліджувалися треновані зразки: було представлено розрахунки для експериментів за різними програмами, зокрема при повному ($S_h = 0$ [1, 2]) та нєповному ($S_h > 0$ [4]) розвантаженні у циклі.



Рис. 1. Діаграма деформаційної поведінки сплаву при циклічних випробуваннях.

Діаграму деформаційної поведінки сплаву при циклічних випробуваннях ілюструє рис. 1 (тут і далі: криві *I* – дані експерименту [12]; *II* – результати розрахунків). На рис. 2 та 3 представлено діаграми відповідно мартенситної деформації та необоротної деформації дефектної природи в залежності від числа циклів. Має місце кількісна та якісна відповідність теоретичних розрахунків експерименту – спостерігається різке збільшення рівня механічно наведеної оборотної МД після першого циклу і його поступове наближення до певної максимальної величини при подальших випробуваннях. Аналогічна картина спостерігається і для необоротної деформації.



Рис. 2. Діаграма мартенситної деформації в залежності від числа циклів



Рис. 3. Діаграма необоротної деформації дефектного походження в залежності від числа циклів.

Важливо відмітити, що всі константи моделі, визначені при попередніх розрахунках [1, 2, 4] для тренованих зразків, зберігають свої значення також при обчисленні складових деформаційного процесу для нетренованого зразка. Так, зокрема, константи, які "працюють" при визначенні мартенситної деформації, мають значення: $K = 0,4842105 \text{ K} \cdot \text{MIa}^{-1}$; $D_{13} = 0.8$; $c_2^1 = 1$; $c_2^2 = 0$; $c_3^2 = 0$; $c_3 = 1$; $a_r = 0.05 \text{ MIa}^{-1}$; $d_r = 25$; $c_r = 1$. При проведенні даних обчислень додатково визначаються константи: $A_1 = 0.3$; $A_2 = 0.4$; r = 70. Зауважимо, що після тривалих випробувань $A_m = A_1 + A_2 = 0.7$, що відповідає значенню цього параметра для тренованого матеріалу [4].

Таким чином, запропонована феноменологічна модель дозволяє адекватно відтворювати і прогнозувати деформаційну поведінку високотехнологічного сплаву з ЕПФ на основі заліза в умовах складних термосилових випробувань. При цьому враховується взаємовплив мікроструктурних процесів різної природи, зокрема трансформація дислокаційної структури спла-

ISSN 0556-171Х. Проблемы прочности, 2002, № 2

ву внаслідок МП та дія залишкових мікронапружень. Деформаційна поведінка матеріалу на різних етапах його попередньої обробки й експлуатації в широкому спектрі програм випробувань може бути описана за єдиними визначальними співвідношеннями та єдиними значеннями констант і параметрів моделі.

Резюме

Рассматривается обобщение двухуровневой феноменологической модели нелинейной деформации поликристалла, которая учитывает трансформацию дислокационной структуры материала при циклических мартенситных преобразованиях и действие различных групп остаточных микронапряжений.

- 1. Голиборода І. М. Опис взаємовпливу деформаційних процесів дефектної та мартенситної природи в термінах синтезної моделі // Пробл. прочности. 1998. № 6. С. 124 131.
- Goliboroda I., Rusinko K., and Tanaka K. Description of an Fe-based shape memory alloy thermomechanical behaviour in terms of the synthetic model // Comp. Mater. Sci. – 1999. – No. 13. – P. 218 – 226.
- Голиборода И. М. Описание влияния предварительных испытаний на деформационное поведение сплава с ЭПФ // Материалы XXXV семинара "Актуальные проблемы прочности" (15–18 сент. 1999 г., Псков). – Псков, 1999. – С. 271 – 274.
- 4. Голиборода І. М. Опис необоротної деформації, пружної деформації та деформації теплового розширення полікристалу в умовах оборотного мартенситного перетворення // Математичні методи та фізико-механічні поля. 2001. 44, № 1. С. 114 123.
- Nishimura F. and Tanaka K. Phenomenological analysis of thermomechanical training in an Fe-based shape memory alloy // Comp. Mater. Sci. - 1998. - No. 12. - P. 26 - 38.
- Tanaka K., Hayashi T., Nishimura F., and Tobushi H. Hysteretic behavior in an Fe-Cr-Ni-Mn-Si polycrystalline shape memory alloy during thermomechanical cyclic loading // J. Mater. Eng. Perform. - 1995. - 3, No. 2. -P. 135 - 143.
- 7. Голиборода И. М., Русинко К. Н. Описание обратимой деформации, вызванной мартенситными преобразованиями, в рамках синтезной модели // Пробл. прочности. – 1995. – № 8. – С. 68 – 75.
- 8. Голиборода И. М., Русинко К. Н. Феноменологическая модель нелинейной деформации поликристаллических тел, порожденной мартенситными преобразованиями // Журн. техн. физики. – 1996. – № 11. – С. 124 – 135.
- 9. *Лихачев В. А., Малинин В. Г.* Структурно-аналитическая теория прочности. СПб.: Наука, 1993. 472 с.
- 10. Ильюшин А. А. Теория пластичности. М., 1963. 295 с.

- 11. Голиборода И. М. Влияние температурных эффектов на деформацию ползучести // Вест. Ленингр. политехн. ин-та. Динамическая прочность машин и приборов. 1987. № 210. С. 33 34.
- Nishimura F., Watanade N., and Tanaka K. Hysteretic behavior in an Fe-based shape memory alloy under tensile/compressive cyclic thermomechanical loading // Mater. Sci. Research Int. – 1997. – 3, No. 1. – P. 23 – 30.

Поступила 08. 06. 2001