- 1. Mеханика контактных взаимодействий / Под ред. И. И. Воровича, В. М. Александрова. Москва: Физматгиз, 2001.-670 с.
- 2. Горшков А.Г., Тарлаковский Д.В. Динамические контактные задачи с подвижными границами. Москва: Наука, Физматгиз, 1995. 352 с.
- 3. Гузь А. Н., Кубенко В. Д., Черевко М. А. Дифракция упругих волн. Киев: Наук. думка, 1978. 308 с.
- 4. Диткин В. А., Прудников А. П. Интегральные преобразования и операционное исчисление. Москва: ГИФМЛ, 1961. 524 с.
- 5. *Кубенко В. Д.* Удар затупленных тел о поверхность жидкости или упругой среды // Прикл. мех. 2004. −  $\mathbf{40}$ , № 11. С. 3–44.
- 6. *Кубенко В. Д.*, *Марченко Т. А*. Осесимметричная задача соударения двух одинаковых тел вращения // Там же. № 7. С. 70–80.
- 7. *Кубенко В. Д.*, *Марченко Т. А.*, *Старовойтов Э. И.* Об определении напряженого состояния плоского упругого слоя при ударе тупым жестким телом о его поверхность // Доп. НАН України. 2006. N 8. С. 47–56.
- 8. Снеддон И. Н., Берри Д. С. Классическая теория упругости. Москва:  $\Gamma$ И $\Phi$ МЛ, 1961. 220 с.

Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины, Киев Поступило в редакцию 20.07.2006

УДК 539.3

© 2007

## П. С. Ковальчук, Л. А. Крук

## Анализ нелинейного взаимодействия изгибных форм композитных цилиндрических оболочек, заполненных жидкостью

(Представлено академиком НАН Украины В. Д. Кубенко)

The problem of the particularities of a multimode nonlinear deformation of the orthotropic cylindrical shells filled by a liquid on their free vibrations is considered. The main attention is paid to the analysis of the interaction of different forms (the modes) of a carrying shell on the realization of internal resonances.

Проблеме нелинейных колебаний тонких цилиндрических оболочек с учетом взаимодействия различных изгибных форм посвящены работы [1, 2 и др.]. В [3, 4] исследованы особенности влияния жидкостного заполнителя (частичное заполнение) на процессы динамического взаимодействия форм несущих оболочек.

В данной работе рассматривается задача о многомодовых нелинейных колебаниях композитных цилиндрических оболочек (ортотропная модель), полностью заполненных жидкостью. Главное внимание уделяется изучению специфики взаимодействия в условиях резонансов сопряженных и несопряженных изгибных форм этих оболочек при свободных колебаниях совокупной системы оболочка — жидкость.

**1.** Исходные динамические уравнения оболочки, несущей жидкость, выберем в смешанной форме [5, 6]

$$\frac{1}{h} \left[ D_{11} \frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + 2(D_{12} + 2D_{66}) \frac{\partial^4 w}{\partial x^2 \partial y^2} + D_{22} \frac{\partial^4 w}{\partial y^4} \right] = L(w, \Phi) + \frac{1}{R} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} - \frac{P_h}{h} - \rho \frac{\partial^2 w}{\partial t^2};$$

$$A_{22} \frac{\partial^4 \Phi}{\partial x^4} + (A_{66} + 2A_{12}) \frac{\partial^4 \Phi}{\partial x^2 \partial y^2} + A_{11} \frac{\partial^4 \Phi}{\partial y^4} = -\frac{1}{2} L(w, w) - \frac{1}{R} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}.$$
(1)

Здесь w — радиальный прогиб;  $D_{jk}$  — жесткостные параметры оболочки, причем

$$D_{ii} = \frac{E_i h^3}{12(1 - \mu_1 \mu_2)} \quad (i = 1, 2); \qquad D_{66} = \frac{Gh^3}{12}; \qquad D_{12} = D_{11} \mu_2; \tag{2}$$

 $A_{ik}$  — компоненты матрицы податливости ортотропного материала

$$A_{ii} = \frac{1}{E_i}(i=1,2);$$
  $A_{12} = -A_{11}\mu_1;$   $A_{66} = \frac{1}{G};$   $E_1\mu_2 = E_2\mu_1;$  (3)

 $P_h$  — гидродинамическое давление на оболочку со стороны жидкости; остальные обозначения — общепринятые.

Динамический прогиб оболочки w с учетом различных форм аппроксимируем разложением [2]

$$w = f_1(t)\cos s_1 y \sin \lambda x + f_2(t)\sin s_1 y \sin \lambda x + f_3(t)\cos s_2 y \sin \lambda x +$$

$$+ f_4(t)\sin s_2 y \sin \lambda x + f_5(t)\sin^4 \lambda x,$$
(4)

удовлетворяющим условиям свободного опирания на торцах. Здесь  $s_k = n_k/R$  (k=1,2),  $\lambda = m\pi/l$  — параметры волнообразования в окружном и продольном направлениях соответственно (l- длина оболочки);  $f_k(t)$  — некоторые функции времени. Давление жидкости  $P_h$  определим из соотношения [6]  $P_h = -\rho_0 \partial \varphi/\partial t$ , где  $\rho_0$  — плотность жидкости;  $\varphi = \varphi(x,r,\theta,t)$  — потенциал скоростей, который находим, решая краевую задачу [3, 7],

$$\triangle \varphi = 0; \qquad \frac{\partial \varphi}{\partial r}\Big|_{r=0} < \infty; \qquad \frac{\partial \varphi}{\partial r}\Big|_{r=R} = -\frac{\partial w}{\partial t}; \qquad \varphi\big|_{x=0} = \varphi\big|_{x=l} = 0 \tag{5}$$

 $(x, r, \theta -$  цилиндрические координаты).

Подставляя функцию прогиба w (4) и функцию давления  $P_h$  в (1) и реализуя известную процедуру метода Бубнова–Галеркина, получим систему уравнений для нахождения неизвестных обобщенных перемещений  $f_k$  ( $k=\overline{1,5}$ )

$$\ddot{f}_{j} + \omega_{j}^{2} f_{j} + k_{j1} (f_{1}^{2} + f_{2}^{2}) f_{j} + k_{j2} (f_{3}^{2} + f_{4}^{2}) f_{j} + k_{j3} f_{5} f_{j} + k_{j4} f_{5}^{2} f_{j} = 0;$$

$$\ddot{f}_{5} + \omega_{5}^{2} f_{5} + k_{51} (f_{1}^{2} + f_{2}^{2}) + k_{52} (f_{3}^{2} + f_{4}^{2}) + k_{53} (f_{1}^{2} + f_{2}^{2}) f_{5} + k_{54} (f_{3}^{2} + f_{4}^{2}) f_{5} = 0.$$

$$(6)$$

Здесь  $j=\overline{1,4};\;\omega_{j}$  — собственные частоты оболочки, причем

$$\omega_{1}^{2} = \omega_{2}^{2} = \frac{1}{\rho m_{01}} \left( \frac{1}{h} \triangle_{D}(\lambda, s_{1}) + \frac{\lambda^{4}}{R^{2} \triangle_{\delta}(\lambda, s_{1})} \right);$$

$$\omega_{3}^{2} = \omega_{4}^{2} = \frac{1}{\rho m_{02}} \left( \frac{1}{h} \triangle_{D}(\lambda, s_{2}) + \frac{\lambda^{4}}{R^{2} \triangle_{\delta}(\lambda, s_{2})} \right);$$

$$m_{0p} = 1 + \frac{\rho_{0}}{\rho} \frac{I_{n_{p}}(\lambda R)}{\lambda R I'_{n_{p}}(\lambda R)},$$
(7)

где  $\triangle_D$ ,  $\triangle_\delta$  — операторы вида

$$\Delta_D(\lambda, s_p) = D_{11}\lambda^4 + 2(D_{12} + 2D_{66})\lambda^2 s_p^2 + D_{22}s_p^2;$$

$$\Delta_\delta(\lambda, s_p) = \delta_2 \lambda^4 + 2\delta_3 \lambda^2 s_p^4 + \delta_1 s_p^4$$
(8)

 $(p=1,2;\ \delta_{1,2}=1/E_{1,2};\ 2\delta_3=1/G-2\mu_1/E_1),$  частота  $\omega_5$  отвечает осесимметричной форме колебаний

$$\omega_5^2 = \frac{64}{35\rho m_{05}} \left( \frac{8D_{11}\lambda^4}{h} + \frac{35}{64R^2\delta_2} \right) \tag{9}$$

 $(m_{05}$  — параметр присоединенной массы;  $k_{rq}$   $(r=\overline{1,5},q=\overline{1,4})$  — постоянные коэффициенты, характеризующие геометрическую нелинейность оболочки).

Уравнения (6) являются исходными для исследования особенностей взаимодействия как сопряженных (с одними и теми же параметрами волнообразования), так и несопряженных (с различными параметрами  $s_1$ ,  $s_2$ ) форм деформирования оболочек, заполненных жидкостью.

**2.** Эффекты взаимодействия форм оболочек наиболее существенно будут проявляться при реализации в системе (6) внутренних резонансов вида  $\omega_1 \approx k\omega_3$ , k = 1, 2, 1/2 [1, 8]. Строго эти резонансы будут выполняться при равенстве

$$c_0(\xi)\eta^3 + c_1(\xi)\eta^2 + c_2(\xi)\eta + c_3(\xi) = 0, (10)$$

полученном на основании (7). Здесь обозначено

$$\xi = \frac{l}{R}; \qquad \eta = \frac{h}{R}; \qquad c_{0}(\xi) = M_{1} - M_{2}k^{2}; \qquad c_{1}(\xi) = M_{1}\beta_{2} - M_{2}\beta_{1}k^{2};$$

$$c_{2}(\xi) = M_{0}(C_{2} - C_{1}k^{2}); \qquad c_{3}(\xi) = M_{0}(C_{2}\beta_{2} - C_{1}k^{2}\beta_{1});$$

$$M_{1,2} = n_{1,2}^{4} + k_{1} \left(\frac{m\pi}{\xi}\right)^{4} + k_{2} \left(\frac{m\pi}{\xi}\right)^{2} n_{1,2}^{2};$$

$$C_{1,2} = n_{1,2}^{4} + k_{1} \left(\frac{m\pi}{\xi}\right)^{4} + k_{3} \left(\frac{m\pi}{\xi}\right)^{2} n_{1,2}^{2}; \qquad M_{0} = \frac{12(1 - \mu_{1}\mu_{2})k_{1}(m\pi)^{4}}{C_{1}C_{2}\xi^{4}};$$

$$k_{1} = \frac{E_{1}}{E_{2}}; \qquad k_{2} = 2\left(\mu_{2}k_{1} + \frac{2(1 - \mu_{1}\mu_{2})}{k_{4}}\right); \qquad k_{3} = k_{4} - \frac{2\mu_{1}}{k_{1}}; \qquad k_{4} = \frac{E_{2}}{G};$$

$$\beta_{1,2} = \frac{\rho_{0}}{\rho} \frac{I_{n_{1,2}}\left(\frac{m\pi}{\xi}\right)}{m\pi I_{n_{1,2}}'\left(\frac{m\pi}{\xi}\right)}.$$

$$(11)$$

В качестве иллюстрации на рис. 1 показаны графические зависимости  $\eta=\eta(\xi)$ , построенные на основании уравнения (10) при  $m=1;\ k=1;\ k_1=1,75;\ k_2=1,054;\ k_3=10,1;$   $k_4=5,08;\ \mu_1=0,2;\ \mu_2=0,114;\ \rho=1,65\rho_0.$  Сплошные кривые соответствуют заполненной жидкостью оболочке ( $\rho_0=1\cdot 10^3$  кг/м³), штриховые — этой же оболочке без жидкости.

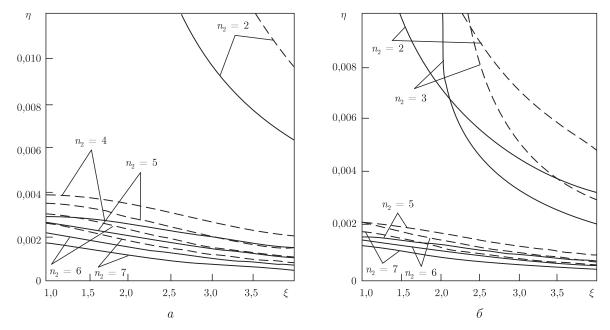


Рис. 1

Из полученных графиков следует, что практически каждая ортотропная оболочка с жидкостью или без нее может иметь близкие собственные частоты (при определенных геометрических размерах). При этом вероятность выполнения рассматриваемого основного внутреннего резонанса  $\omega_1 \approx \omega_3$  значительно выше для оболочек, полностью заполненных жидкостью. Это обусловлено тем, что наличие жидкости не только "способствует" существенному уменьшению собственных частот этой оболочки (как показали вычисления, в 2–4 раза), но и обусловливает "сгущение" ее частотного спектра в зоне низких частот (по сравнению со случаем, когда жидкость в ней отсутствует).

При наличии в системе (6) внутреннего резонанса  $\omega_1 \approx \omega_3$  ее решение в соответствии с [9] и с учетом условия  $f_5 \ll f_k \ (k=\overline{1,4})$  [1, 10] можно в первом приближении представить в виде

$$f_{1} = u_{1}\cos\omega t + u_{2}\sin\omega t; \qquad f_{2} = u_{3}\cos\omega t + u_{4}\sin\omega t;$$

$$f_{3} = u_{5}\cos\omega t + u_{6}\sin\omega t; \qquad f_{4} = u_{7}\cos\omega t + u_{8}\sin\omega t;$$

$$f_{5} = -\frac{1}{\omega_{5}^{2}}[k_{51}(f_{1}^{2} + f_{2}^{2}) + k_{52}(f_{3}^{2} + f_{4}^{2})]; \qquad \omega = \sqrt{\frac{\omega_{1}^{2} + \omega_{3}^{2}}{2}}.$$
(12)

При этом неизвестные функции  $u_k$  должны быть определены из системы связанных уравнений (при учете нелинейностей до третьей степени включительно)

$$\frac{du_1}{d\tau} = M_1 u_2 + T_2 K_1 u_3 + T_3 K_2 u_5 + T_3 K_3 u_7;$$

$$\frac{du_2}{d\tau} = -M_1 u_1 + T_2 K_1 u_4 + T_3 K_2 u_6 + T_3 K_3 u_8;$$

$$\frac{du_3}{d\tau} = M_1 u_4 - T_2 K_1 u_1 + T_3 K_4 u_5 + T_3 K_5 u_7;$$

ISSN 1025-6415 Reports of the National Academy of Sciences of Ukraine, 2007, № 4

$$\frac{du_4}{d\tau} = -M_1 u_3 - T_2 K_1 u_2 + T_3 K_4 u_6 + T_3 K_5 u_8;$$

$$\frac{du_5}{d\tau} = M_2 u_6 + T_5 K_6 u_7 - T_6 K_2 u_1 - T_6 K_4 u_3;$$

$$\frac{du_6}{d\tau} = -M_2 u_5 + T_5 K_6 u_8 - T_6 K_2 u_2 - T_6 K_4 u_4;$$

$$\frac{du_7}{d\tau} = M_2 u_8 - T_5 K_6 u_5 - T_6 K_3 u_1 - T_6 K_5 u_3;$$

$$\frac{du_8}{d\tau} = -M_2 u_7 - T_5 K_6 u_6 - T_6 K_3 u_2 - T_6 K_5 u_4.$$
(13)

Здесь введено "медленное время"  $au = t/(2\omega)$  и обозначено

$$M_{1} = \Delta_{1} + T_{1}A_{1}^{2} + \overline{T_{1}}A_{2}^{2}; \qquad M_{2} = \Delta_{2} + T_{4}A_{2}^{2} + \overline{T_{4}}A_{1}^{2};$$

$$K_{1} = u_{1}u_{4} - u_{2}u_{3}; \qquad K_{2} = u_{1}u_{6} - u_{2}u_{5}; \qquad K_{3} = u_{1}u_{8} - u_{2}u_{7};$$

$$K_{4} = u_{3}u_{6} - u_{4}u_{5}; \qquad K_{5} = u_{3}u_{8} - u_{4}u_{7}; \qquad K_{6} = u_{5}u_{8} - u_{6}u_{7};$$

$$A_{1}^{2} = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{4} u_{k}^{2}; \qquad A_{2}^{2} = \frac{1}{2} \sum_{i=5}^{8} u_{i}^{2}; \qquad \Delta_{1} = \omega_{1}^{2} - \omega^{2}; \qquad \Delta_{2} = \omega_{2}^{2} - \omega^{2};$$

$$T_{1} = 3T_{2} = \frac{3\gamma_{1}}{2}; \qquad T_{3} = \frac{\overline{T_{1}}}{3} = \frac{\gamma_{2}}{3}; \qquad T_{4} = 3T_{5} = \frac{3\gamma_{3}}{2}; \qquad T_{6} = \frac{\overline{T_{4}}}{3} = \frac{\gamma_{4}}{2}.$$

$$(14)$$

Постоянные коэффициенты  $\gamma_1 - \gamma_4$  выражаются так:

$$\gamma_{1} = k_{11} - \frac{k_{13}k_{51}}{\omega_{5}^{2}}; \qquad \gamma_{2} = k_{12} - \frac{k_{13}k_{52}}{\omega_{5}^{2}}; 
\gamma_{3} = k_{22} - \frac{k_{23}k_{52}}{\omega_{5}^{2}}; \qquad \gamma_{4} = k_{21} - \frac{k_{23}k_{51}}{\omega_{5}^{2}}.$$
(15)

3. Умножая поочередно каждое из уравнений (13) на  $u_1, u_2, \ldots, u_8$  соответственно и суммируя затем все эти уравнения, можно получить интеграл вида

$$\frac{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2 + u_4^2}{\gamma_2} + \frac{u_5^2 + u_6^2 + u_7^2 + u_8^2}{\gamma_4} = C_0, \tag{16}$$

где  $C_0$  — постоянная интегрирования. Из него следует, что приданная в начальный момент времени  $\tau = \tau_0$  несущей оболочке энергия будет впоследствии (при  $\tau > \tau_0$ ) перераспределяться между всеми ее обобщенными координатами  $f_k$  ( $k=\overline{1,4}$ ). Увеличение в процессе колебаний одной из амплитуд  $u_k$  будет сопровождаться соответствующим уменьшением других амплитуд  $u_i$  ( $i \neq k$ ), и наоборот.

Два других интеграла системы (13) имеют вид

$$K_1 = u_1 u_4 - u_2 u_3 = C_1;$$
  $K_6 = u_5 u_8 - u_6 u_7 = C_2$   $(C_{1,2} = \text{const}).$  (17)

Первый из них описывает особенности энергообмена между сопряженными формами  $\cos s_1 y \sin \lambda x$  и  $\sin s_1 y \sin \lambda x$ , второй — между формами  $\cos s_2 y \sin \lambda x$  и  $\sin s_2 y \sin \lambda x$ . Нетрудно показать, что если начальные условия  $u_k = u_k(0)$  ( $k = \overline{1,4}$ ) подобраны так, что

 $C_1=0$ , то наложение сопряженных форм  $\cos s_1 y \sin \lambda x$  и  $\sin s_1 y \sin \lambda x$  обусловит деформирование оболочки по типу стоячая волна [1, 2]. Такой же результат будет иметь место и при  $C_2=0$ . В противном случае (при  $C_1\neq 0$  или  $C_2\neq 0$ ) взаимодействие и наложение каждой из пар сопряженных форм приведет к реализации бегущей, распространяющейся в окружном направлении, изгибной волны.

Представленные выше интегралы позволяют понизить порядок системы (13), из которой получаем еще один, более общий, интеграл вида

$$T_3(K_2^2 + K_3^2 + K_4^2 + K_5^2) + N_1 A_1^2 + N_2 A_1^4 = C_3 = \text{const.}$$
 (18)

Здесь обозначено

$$N_{1} = \frac{4T_{3}}{\gamma_{2}} (\Delta_{0} + 2T_{6}C_{0}(T_{4} - 3T_{3}));$$

$$N_{2} = \frac{4T_{3}}{\gamma_{2}^{2}} (3T_{3}(3T_{6} - T_{1}) + T_{6}(3T_{3} - T_{4})); \qquad \Delta_{0} = \omega_{1}^{2} - \omega_{2}^{2}.$$
(19)

Этот интеграл, в отличие от (16) и (17), описывает энергетическую связанность при колебаниях системы оболочка — жидкость между амплитудным параметром колебаний  $A_1$ , с одной стороны, и фазовыми сдвигами всех обобщенных координат  $f_k$  ( $k = \overline{1,4}$ ) — с другой. Эти сдвиги определяются функциями времени  $K_1$ ,  $K_2$ ,  $K_3$ ,  $K_4$ . Физически они становятся наглядными, если решение исходных уравнений (6) представить в традиционной форме [9]

$$f_k = a_k \cos(\omega t + \vartheta_k) \tag{20}$$

с использованием в качестве неизвестных величин амплитуд  $a_k$  и фаз  $\vartheta_k$ .

Таким образом, получен ряд аналитических соотношений, на основании которых могут быть исследованы основные закономерности многомодовых колебаний заполненных жид-костью композитных оболочек, имеющих близкие собственные частоты. Аналогичные соотношения могут быть получены и в случае кратных частот, когда  $\omega_1 \approx 2\omega_3$  или  $\omega_1 \approx \omega_3/2$ .

**4.** Рассмотрим численный пример. Пусть заполненная водой ( $\rho_0 = 1 \cdot 10^3 \ \mathrm{kr/m^3}$ ) оболочка характеризуется параметрами

$$E_1 = 2.15 \cdot 10^9 \text{ Ha}; E_2 = 1.23 \cdot 10^9 \text{ Ha}; G = 0.21 \cdot 10^9; \mu_1 = 0.19;$$

$$\rho = 1.65\rho_0; \frac{h}{R} = 3.125 \cdot 10^{-3}; \frac{l}{R} = 2.495; R = 0.16 \text{ M}.$$
(21)

Эта оболочка будет иметь две близкие собственные частоты ( $\omega_1$  и  $\omega_3$ ), отвечающие формам с волновыми параметрами  $m=1, n_1=5$  и  $m=1, n_2=7; \omega_1=60,42$  рад/с;  $\omega_3=59,58$  рад/с.

На рис. 2 приведены типичные, полученные путем численного интегрирования уравнений (13) при различных начальных условиях для  $u_k(\tau)$  ( $0 \le \tau \le 2\pi/\omega$ ), фазовые траектории колебательных процессов, характеризующие специфику энергообмена между модами оболочки, которым отвечают частоты  $\omega_1$  и  $\omega_3$ . Здесь обозначено  $\overline{A_i} = A_i/h$ ,  $\overline{A_i} = \dot{A_i}/h$  (i = 1, 2). Траектории 1 и 2 характеризуют соответственно зависимости  $\overline{A_1} = \dot{A_1}(\overline{A_1})$  и  $\overline{A_2} = \dot{A_2}(\overline{A_2})$ . Рис. 2, a построен при  $K_1(0) = K_6(0) = 0$ ; рис. 2, b = 00; рис. 2, b = 01, гори b = 02, гори b = 03, гори b = 04, гори b = 04, гори b = 05, гори b = 06, гори b = 07.

Качественно иным будет характер взаимодействия форм для заполненной жидкостью ортотропной оболочки при отсутствии внутренних резонансов. В этом случае уравнения

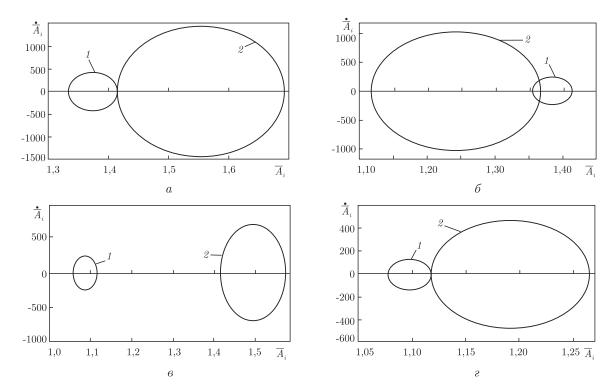


Рис. 2

для определения функций  $u_1$ — $u_4$  не будут связаны с уравнениями для определения функций  $u_5$ — $u_8$ , поскольку в системе (13) постоянные параметры  $T_3 = T_6 = \overline{T_1} = \overline{T_4} = 0$ . Фазовые траектории  $\dot{A}_1(A_1)$  не будут зависеть от фазовых траекторий  $\dot{A}_2(A_2)$ .

Работа выполнена при частичной финансовой поддержке  $\Gamma \Phi \Phi H$  Министерства образования и науки Украины (проект  $\Phi 10/36-2005$ ).

- 1. *Кубенко В. Д., Ковальчук П. С., Краснопольская Т. С.* Нелинейное взаимодействие форм изгибных колебаний цилиндрических оболочек. Киев: Наук. думка, 1984. 220 с.
- 2. Kubenko V. D., Kovalchuk P. S., Kruk L. A. Non-linear interaction of bending deformations of free oscillating cylindrical shells // J. of Sound and Vibration. 2003. 265. P. 245–268.
- 3. *Кубенко В. Д., Ковальчук П. С., Бояршина Л. Г. и др.* Нелинейная динамика осесимметричных тел, несущих жидкость. Киев: Наук. думка, 1992. 184 с.
- 4. *Ковальчук* П. С.,  $\mathit{Kpyk}$  Л. А. О нелинейном энергообмене между собственными формами круговых цилиндрических оболочек, заполненных жидкостью, при их свободных колебаниях // Прикл. мех. − 2000. **36**, № 1. С. 115-122.
- 5. Амбариумян С. А. Общая теория анизотропных оболочек. Москва: Наука, 1974. 448 с.
- 6. Вольмир А. С. Оболочки в потоке жидкости и газа. Задачи гидроупругости. Москва: Наука, 1979. 320 с.
- Amabili M., Pellicano F., Vakakis A. F. Nonlinear vibrations and multiple resonances of fluid-filled circular cylindrical shells. Part 1: Equations of motion and numerical results // J. of Vibration and Acoustics. – 2000. – 122. – P. 346–354.
- 8. *Кубенко В. Д., Ковальчук П. С., Крук Л. А.* О многомодовых нелинейных колебаниях цилиндрических оболочек, заполненных жидкостью // Прикл. мех. − 2003. − **39**, № 1. − С. 85–94.
- 9. *Боголюбов Н. Н.*, *Митропольский Ю. А*. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. Москва: Наука, 1974. 504 с.
- 10. Вольмир А. С. Нелинейная динамика пластинок и оболочек. Москва: Наука, 1972. 432 с.

Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины, Киев Поступило в редакцию 11.09.2006