

## ПЕРИОДИЧЕСКИЕ РЕШЕНИЯ СИЛЬНО НЕЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ С НЕКЛАССИЧЕСКОЙ ПРАВОЙ ЧАСТЬЮ В СЛУЧАЕ СЕМЕЙСТВА ПОРОЖДАЮЩИХ РЕШЕНИЙ

Рассматривается задача о существовании периодических решений дифференциальных уравнений с импульсным воздействием на поверхностях и дифференциальных уравнений с разрывной частью, близких к произвольным нелинейным. Предполагается существование семейства периодических решений порождающих уравнений.

Розглядається задача про існування періодичних розв'язків диференціальних рівнянь з імпульсною дією на поверхнях та диференціальних рівнянь з розривною правою частиною, близьких до довільних нелінійних. Припускається існування сімейства періодичних розв'язків породжуючих рівнянь.

Уравнения рассматриваемого в работе вида исследовались ранее в [1—6]. Доказываемые теоремы являются обобщениями утверждений из [7]. Используются результаты, полученные в [8—10].

**1. Импульсные системы.** Пусть  $\Omega_x$  — область из  $R^n$ , имеющая компактное замыкание,  $\mu_0$  — фиксированное положительное число. На множестве

$$\Omega = \{(x, t, i, \mu) \mid x \in \Omega_x, -\infty < t < \infty, i = 0, \pm 1, \dots, -\mu_0 < \mu < \mu_0\}$$

рассмотрим систему дифференциальных уравнений с импульсным воздействием на поверхностях, имеющую вид

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x) + \mu g(t, x, \mu), \quad t \neq t_i(x) + \mu \tau_i(x, \mu), \quad (1)$$

$$\Delta x \Big|_{t=t_i(x) + \mu \tau_i(x, \mu)} = I_i(x) + \mu W_i(x, \mu),$$

в которой функции  $I_i, t_i, W_i, \tau_i$  имеют непрерывные частные производные второго порядка по переменным  $\mu, x_j, j = \overline{1, n}, f \in C^{(0,2)}(\Omega) \cap C^{(1,2)}(\Omega_0), g \in C^{(0,1,1)}(\Omega) \cap C^{(1,2,2)}(\Omega_0)$ , где  $\Omega_0$  — объединение некоторых окрестностей поверхностей  $t = t_i(x), i = 0, \pm 1, \dots$

Дальше для простоты векторы  $x, f, I$  и их производные будем считать векторами-столбцами, а производные функций  $t_i$  — векторами-строками. Будем предполагать, что существуют действительное число  $\omega > 0$  и целое число  $p > 0$ , для которых равномерно в области  $\Omega$  выполняются равенства

$$f(t + \omega, x) = f(t, x), \quad g(t + \omega, x, \mu) = g(t, x, \mu), \quad (2)$$

$$I_{i+p} = I_i, \quad W_{i+p} = W_i, \quad t_{i+p} = t_i + \omega, \quad \tau_{i+p} = \tau_i.$$

Допустим, что порождающая система

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x), \quad t \neq t_i(x), \quad \Delta x \Big|_{t=t_i(x)} = I_i(x) \quad (3)$$

имеет  $m$ -параметрическое семейство ( $m < n$ ) периодических с периодом  $\omega$  решений  $\varphi(t, \alpha), \alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m)$  таких, что хотя бы один из миноров порядка  $m$  матрицы  $\varphi'_\alpha(0, \alpha_0)$  отличен от нуля при некотором фиксированном  $\alpha = \alpha_0$ .

Решение  $\varphi(t, \alpha_0)$  назовем порождающим.

Предположим, что порождающее решение пересекает поверхности  $t = t_i(x)$  в моменты времени  $\theta_i = \theta_i(\alpha_0)$ ,  $0 < \theta_1 < \theta_2 < \dots < \theta_p < \omega$  и будем считать справедливым неравенство

$$1 - \frac{\partial t_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0))}{\partial x} f(\theta_i, \varphi(\theta_i, \alpha_0)) \neq 0. \quad (4)$$

Тогда, как нетрудно проверить, в силу непрерывной зависимости решений от начальных данных и параметров [9] все решения системы (1), начинающиеся в достаточно малой окрестности точки  $(0, \varphi(0, \alpha_0))$ , будут при малом  $|\mu|$  встречаться с каждой из поверхностей разрыва ровно один раз.

Зафиксируем  $i$  и пусть  $x_0(t)$  — решение уравнения

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x) + \mu g(t, x, \mu) \quad (5)$$

с начальным условием  $x_0(\theta_i) = x$ ,  $\xi_i$  — решение уравнения  $\xi = t_i(x_0(\xi)) + \mu \tau_i(x_0(\xi), \mu)$ ,  $x_1(t)$  — решение уравнения (5) с начальным условием  $x_1(\xi_i) = x_0(\xi_i) + J_i(x_0(\xi_i)) + \mu W_i(x_0(\xi_i), \mu)$ . Предположим, что решения  $x_0$  и  $x_1$  существуют и построим отображение  $J_i: (x, \mu, \alpha) \rightarrow x_1(\theta_i)$ . Можно проверить, что последовательность  $J_i$  имеет период  $p$ . Кроме того, применив лемму Адамара и лемму 1.5 [8], найдем, что справедливо представление  $J_i(x, \mu, \alpha) = Q_i(x, \alpha) + \mu H_i(x, \mu, \alpha)$ , где функция  $Q_i(x, \alpha) = J_i(x, 0, \alpha)$  имеет по каждой из переменных  $x_j$ ,  $j = \overline{1, n}$ ,  $\alpha_k$ ,  $k = \overline{1, m}$ , непрерывную производную второго порядка,  $H_i$  — непрерывно дифференцируемая функция и равномерно по  $x, \mu, i$  справедливы равенства  $H_{i+p} = H_i$ ,  $Q_{i+p} = Q_i$ .

Построим систему дифференциальных уравнений с импульсным воздействием в фиксированные моменты времени, имеющую вид

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y) + \mu g(t, y, \mu), \quad t \neq \theta_i, \quad (6)$$

$$\Delta y \Big|_{t=\theta_i} = Q_i(y, \alpha) + \mu H_i(y, \mu, \alpha).$$

Справедливо следующее свойство [10](А): если  $x(t)$  и  $y(t)$  — решения соответственно уравнений (1) и (6), имеющие одинаковые начальные условия и общую область определения,  $\xi_i$  — точки разрыва решения  $x(t)$ , то для каждого  $i$  справедливо равенство  $x(\theta_i) = y(\theta_i)$ , если  $\xi_i \geq \theta_i$ , или равенство  $x(\theta_i) = y(\theta_i +)$ , если  $\xi_i < \theta_i$ .

Ниже значения функций и их производных в точках  $(\theta_i, \varphi(\theta_i, \alpha_0), 0)$  и  $(\theta_i, \varphi(\theta_i +, \alpha_0), 0)$  будем записывать без указания значений аргументов, отличая второй случай от первого верхним индексом +.

Произведения векторов и матриц будем определять по правилу умножения прямоугольных матриц.

Система уравнений в вариациях относительно решения  $\varphi(t, \alpha_0)$  имеет вид

$$\frac{du}{dt} = A(t, \alpha_0) u, \quad t \neq \theta_i, \quad \Delta u \Big|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0) u, \quad (7)$$

где

$$A(t, \alpha_0) = \frac{\partial f(t, \varphi(t, \alpha_0))}{\partial x}, \quad P_i(\alpha_0) = (f - f^+) \frac{\partial t_i / \partial x}{1 - (\partial t_i / \partial x) f} + \\ + \frac{\partial I_i}{\partial x} \left( E + f \frac{\partial t_i / \partial x}{1 - (\partial t_i / \partial x) f} \right) f, \quad \det(E + P_i(\alpha_0)) \neq 0.$$

$E$  — единичная  $n \times n$  матрица.

Из предположения о минорах матрицы  $\varphi'_\alpha(0, \alpha_0)$  вытекает, что уравнение (7) допускает  $m$  линейно-независимых  $\omega$ -периодических решений  $\partial \varphi(t, \alpha_0) / \partial \alpha_k$ ,  $k = \overline{1, m}$ . Отсюда в свою очередь следует, что сопряженная к (7) система также имеет  $m$   $\omega$ -периодических решений  $\psi_k$ ,  $k = \overline{1, m}$ . Составим из них матрицу  $\Psi(t, \alpha_0)$  размера  $m \times n$ .

Рассмотрим теперь линейную неоднородную систему

$$\frac{dx}{dt} = A(t, \alpha_0)x + g(t, \varphi(t, \alpha_0), 0), \quad t \neq \theta_i, \quad (8)$$

$$\Delta x \Big|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0)x + H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0).$$

Известно [3], что это уравнение допускает  $\omega$ -периодическое решение тогда и только тогда, когда справедливо равенство  $v(\alpha_0) = 0$ , где

$$v(\alpha) = \int_0^\omega \Psi(t, \alpha) g(t, \varphi(t, \alpha), 0) dt + \sum_{i=1}^p \Psi(\theta_i, \alpha) H_i(\varphi(\theta_i, \alpha), 0, \alpha).$$

В этом случае  $\omega$ -периодическое решение системы (8) имеет вид

$$\delta(t, \gamma) = \gamma_1 \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha_1} + \dots + \gamma_m \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha_m} + \zeta(t),$$

где  $\gamma = (\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_m)$  — вещественнозначный вектор,  $\zeta$  — частное  $\omega$ -периодическое решение системы (8).

**Теорема 1.** Пусть справедливы перечисленные для системы (1) условия. Тогда если  $\alpha = \alpha_0$  есть корень уравнения  $\sigma(\alpha) = 0$ , в котором

$$\sigma(\alpha) = \int_0^\omega \Psi(t, \alpha) g(t, \varphi(t, \alpha), 0) dt + \sum_{i=1}^p \Psi(\theta_i, \alpha) \left\{ \left[ \left( E + \frac{\partial I_i}{\partial x} \right) f - f^+ \right] \frac{\tau_i}{1 - (\partial t_i / \partial x) f} + W_i \right\}$$

удовлетворяет неравенству

$$\det \left( \frac{\partial \sigma(\alpha_0)}{\partial \alpha} \right) \neq 0,$$

то система (1) при достаточно малом  $|\mu|$  допускает  $\omega$ -периодическое решение вида  $x = \varphi(t, \alpha_0) + \mu \xi$ , где функция  $\xi$  при  $\mu \rightarrow 0$  стремится в  $B$ -топологии к одному из решений  $\delta(t, \gamma)$ , в котором вектор  $\gamma$  определяется из невырожденной линейной системы.

**Доказательство.** Начальное значение  $\omega$ -периодического решения  $x(t, \eta, \mu, \alpha)$ ,  $x(0, \eta, \mu, \alpha) = \eta$  системы (6) полностью определяется из уравнения

$$D(\eta, \mu, \alpha) \equiv x(\omega, \eta, \mu, \alpha) - \eta = 0. \quad (9)$$

Рассуждая аналогично доказательству соответствующего предложения из

[7], с помощью исследования уравнения (9), используя теоремы о линейных импульсных системах [3] и зависимости решений от начальных данных и параметров, найдем, что если решение  $\alpha = \alpha_0$  уравнения  $v(\alpha) = 0$  таково, что

$$\det \left( \frac{\partial v(\alpha_0)}{\partial \alpha} \right) \neq 0,$$

то при достаточно малом  $|\mu|$  система (6) допускает единственное  $\omega$ -периодическое решение, которое стремится при  $\mu \rightarrow 0$  к порождающему решению.

Дальше, используя соотношение

$$H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0) = \frac{\partial J_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0)}{\partial \mu},$$

получаем

$$H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0) = \left[ (E + \frac{\partial H_i}{\partial x})f - f \right] \frac{\tau_i}{1 - (\partial \tau_i / \partial x)f} + W_i.$$

т. е.  $v(\alpha_0) = \sigma(\alpha_0)$ .

Утверждение о существовании  $\omega$ -периодического решения системы (1) следует из свойства А).

Осуществим в уравнении (6) замену  $y = \varphi(t, \alpha_0) + \mu z$  и перейдем к системе

$$\frac{dz}{dt} = A(t, \alpha_0)z + h(t, \alpha_0) + \mu F(t, z, \mu, \alpha_0), \quad t \neq \theta_i, \tag{10}$$

$$\Delta z|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0)z + \vartheta_i(\alpha_0) + \mu V_i(z, \mu, \alpha_0),$$

где

$$h(t, \alpha_0) = g(t, \varphi(t, \alpha_0), 0), \quad \vartheta_i(\alpha_0) = H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0).$$

$$F(t, z, \mu, \alpha_0) = \frac{1}{\mu^2} \{ f(t, \varphi(t, \alpha_0) + \mu z) - f(t, \varphi(t, \alpha_0)) - \mu A(t, \alpha_0)z + \mu g(t, \varphi(t, \alpha_0) + \mu z, \mu) - \mu g(t, \varphi(t, \alpha_0), 0) \},$$

$$V_i(z, \mu, \alpha_0) = \frac{1}{\mu^2} \{ Q_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0) + \mu z, \alpha_0) - Q_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), \alpha_0) - \mu P_i(\alpha_0)z + \mu H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0) + \mu z, \mu, \alpha_0) - \mu H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0, \alpha_0) \}.$$

Обозначим

$$I(\gamma) = \int_0^\omega \Psi(t, \alpha_0) F(t, \delta(t, \gamma), 0, \alpha_0) dt + \sum_{i=1}^P \Psi(\theta_i, \alpha_0) V_i(\delta(\theta_i, \gamma), 0, \alpha_0).$$

На основании теоремы о существовании периодических решений квазилинейных систем [8] необходимым и достаточным условием существования  $\omega$ -периодического решения системы (10), стремящегося при  $\mu \rightarrow 0$  к решению  $\delta(t, \gamma_0)$  уравнения (8), является соотношение  $\det(\partial I(\gamma_0) / \partial I \gamma) \neq 0$ , где  $\gamma = \gamma_0$  есть решение уравнения  $I(\gamma) = 0$ .

Покажем, что последнее уравнение является линейным.

Заметим сначала, что

$$F_j(t, \delta(t, \gamma), 0, \alpha_0) = \frac{1}{2} \sum_{k,r=1}^n \frac{\partial^2 f_j}{\partial x_k \partial x_r} \delta_k \delta_r + \sum_{k=1}^n \frac{\partial g_j}{\partial x_k} \delta_k + \frac{\partial g_j}{\partial \mu};$$

$$V_{ij}(\delta(\theta_i, \gamma), 0, \alpha_0) = \frac{1}{2} \sum_{k,r=1}^n \frac{\partial^2 Q_{ij}}{\partial x_k \partial x_r} \delta_k \delta_r + \sum_{k=1}^n \frac{\partial H_{ij}}{\partial x_k} \delta_k + \frac{\partial H_{ij}}{\partial \mu}.$$

Отсюда следует

$$I_s(\gamma) = \frac{1}{2} \gamma_q \gamma_0 \left[ \int_0^{\omega} \Psi_{js} \frac{\partial^2 f_j}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v} dt + \sum_{i=1}^p \Psi_{js} \frac{\partial^2 Q_{ji}}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v} \right] + \\ + \gamma_q \left[ \int_0^{\omega} \Psi_{js} \left( \frac{\partial^2 f_j}{\partial x_k \partial x_r} \zeta_r + \frac{\partial g_i}{\partial x_k} \right) \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} + \sum_{i=1}^p \Psi_{js} \left( \frac{\partial^2 Q_{ji}}{\partial x_k \partial x_r} \zeta_r + \frac{\partial H_{ji}}{\partial x_k} \right) \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \right] + \dots, \quad (11)$$

где  $s = \overline{1, m}$ , а ненаписанные слагаемые не зависят от  $\gamma_q$ .

Дважды дифференцируя выражение

$$\varphi(t, \alpha) = \varphi(0, \alpha) + \int_0^t f(t, \varphi(t, \alpha)) dt + \sum_{0 < \theta_i < t} I_i(\varphi(\theta_i, \alpha)).$$

найдем, что функция  $\partial^2 \varphi / \partial \alpha_q \partial \alpha_r$  при  $\alpha = \alpha_0$  является  $\omega$ -периодическим решением уравнения

$$\frac{du}{dt} = A(t, \alpha_0) u + \sum_{k,r=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v}, \quad t \neq \theta_i, \quad (12)$$

$$\Delta u|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0) u + \sum_{k,r=1}^n \frac{\partial^2 Q_{ij}}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v}.$$

Но, как известно [3], для того чтобы система (12) имела  $\omega$ -периодическое решение, необходимо и достаточно, чтобы выполнялось условие

$$\int_0^{\omega} \Psi(t, \alpha_0) \sum_{k,r=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v} dt + \sum_{i=1}^p \Psi(\theta_i, \alpha_0) \frac{\partial^2 Q_{ij}}{\partial x_k \partial x_r} \frac{\partial \varphi_k}{\partial \alpha_q} \frac{\partial \varphi_r}{\partial \alpha_v} = 0.$$

Отсюда следует, что коэффициент при  $\gamma_q \gamma_r$  в (11) равен нулю. Таким образом, вектор  $\gamma$  есть решение линейной системы, невырожденность матрицы коэффициентов в которой вытекает из доказанной выше единственности  $\omega$ -периодического решения системы (6). Теорема доказана.

**2. Уравнения с разрывной правой частью.** На множестве  $\Omega$ , определенном в п. 1, рассмотрим систему дифференциальных уравнений вида

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x) + \mu g(t, x, \mu). \quad (13)$$

Пусть  $S_i$  — последовательность поверхностей, задаваемых уравнениями  $t = t_i(x) + \mu \tau_i(x, \mu)$ , в которых функции  $t_i$  и  $\tau_i$  определены для  $x \in \Omega_x$  и  $\mu \in (-\mu_0; \mu_0)$ ,  $t_{i+1}(x) - t_i(x) \geq \gamma > 0$  для всех  $x \in \Omega_x$  и  $i = 0, \pm 1, \dots$

Обозначим через  $\Omega_i$  область, расположенную между поверхностями  $S_i$  и  $S_{i+1}$ ,  $A_i$  и  $A_{i+1}$  — открытые подмножества  $\Omega_i$ , частью границы которых являются соответственно поверхности  $S_i$  и  $S_{i+1}$ . Будем предполагать, что для каждого  $i$

$$f \in C^{(0,2)}(\Omega_i) \cap C^{(1,2)}(A_i \cup A_{i+1}), \quad g \in C^{(0,1,1)}(\Omega_i) \cap C^{(1,2,2)}(A_i \cup A_{i+1}).$$

Функции  $f$  и  $g$ , их производные непрерывны вплоть до множеств  $S_i$  и  $S_{i+1}$  на которых они имеют разрывы первого рода. Пусть также существуют действительное число  $\omega > 0$  и целое число  $p > 0$  такие, что равномерно в области  $\Omega$  справедливы равенства

$$f(t + \omega, x) = f(t, x), \quad g(t + \omega, x, \mu) = g(t, x, \mu), \quad t_{i+p} = t_i + \omega, \quad \tau_{i+p} = \tau_i.$$

Допустим, что порождающая система

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x) \tag{14}$$

имеет  $m$ -параметрическое  $m < n$  семейство  $\omega$ -периодических решений  $\varphi(t, \alpha)$ ,  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_m)$ . Для некоторого значения  $\alpha = \alpha_0$  существует отличный от нуля минор матрицы  $\partial\varphi(0, \alpha_0) / \partial\alpha$ . Пусть порождающее решение таково, что

$$1 - \frac{\partial t_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0))}{\partial x} f^\pm \neq 0,$$

где знаки  $+$  и  $-$  используются для обозначения предельных значений функций при  $t \rightarrow \theta_i \pm$ ,  $x = \varphi(\theta_i, \alpha_0)$ ,  $\alpha = \alpha_0$ .

Для каждого  $i$  осуществим следующее построение. Пусть  $x_0(t)$ ,  $x_0(\theta_i) = x -$  — решение уравнения (13),  $\xi_i$  — решение уравнения  $\xi = t_i(x_0(\xi)) + \mu\tau_i(x_0(\xi), \mu)$ . Пусть для определенности  $\xi_i \geq \theta_i$ . Предположим, сохраняя гладкость, функции  $f$  и  $g$  с области  $\Omega_i$  на множество  $\Omega_x \times (\theta_i, \theta_{i+1}) \times (-\mu_0, \mu_0)$  с условием, что эти функции вместе с их производными будут непрерывными вплоть до плоскостей  $t = \theta_i$  и  $t = \theta_{i+1}$ . Обозначим полученные расширения  $f_1$  и  $g_1$  и построим систему дифференциальных уравнений

$$\frac{dx}{dt} = f_1(t, x) + \mu g_1(t, x, \mu).$$

Пусть  $x_1(t)$ ,  $x_1(\xi_i) = x_0(\xi_i)$  — решение этой системы. Определим отображение  $J_i: (x, \mu, \alpha) \rightarrow x_1(\theta_i)$ . Используя лемму Адамара, дифференцируемость решений системы (13), по начальным данным и параметру найдем, что  $J_i(x, \mu, \alpha) = Q_i(x, \alpha) + \mu H_i(x, \mu, \alpha)$ .

Построим систему уравнений с импульсным воздействием в фиксированные моменты времени

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= f_1(t, y) + \mu g_1(t, y, \mu), \quad t \neq \theta_i, \\ \Delta y|_{t=\theta_i} &= Q_i(y, \alpha) + \mu H_i(y, \mu, \alpha). \end{aligned} \tag{15}$$

Системы (13) и (15) удовлетворяют свойству А), определенному выше для импульсных систем (1) и (6).

Система уравнений в вариациях для решения  $\varphi(t, \alpha_0)$  имеет вид

$$\frac{du}{dt} = A(t, \alpha_0)u, \quad t \neq \theta_i, \quad \Delta u|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0)u, \tag{16}$$

где

$$A(t, \alpha_0) = \frac{\partial f(t, \varphi(t, \alpha_0))}{\partial x}, \quad P_i(\alpha_0) = (f^- - f^+) \frac{\partial t_i / \partial x}{1 - (\partial t_i / \partial x) f^-},$$

$$\det(E + P_i(\alpha_0)) \neq 0, \quad i = 1, p.$$

Построим  $\omega$ -периодическое решение уравнения

$$\frac{dx}{dt} = A(t, \alpha_0)x + g(t, \varphi(t, \alpha_0), 0), \quad t \neq \theta_i,$$

$$\Delta x|_{t=\theta_i} = P_i(\alpha_0)x + H_i(\varphi(\theta_i, \alpha_0), 0)$$

в виде

$$\delta(t, \gamma) = \gamma_1 \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha_1} + \dots + \gamma_m \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha_m} + \zeta(t),$$

где  $\zeta(t)$  — частное  $\omega$ -периодическое решение этого уравнения.

Пусть  $\psi_k$ ,  $k = \overline{1, m}$ , —  $\omega$ -периодические линейно-независимые решения уравнения, сопряженного к (16). Составим из них матрицу  $\Psi(t, \alpha_0)$  размера  $m \times n$ . Аналогично теореме 1 на основе свойства А) доказывается следующая теорема.

**Теорема 2.** Пусть система (13) удовлетворяет перечисленным условиям. Тогда если корень  $\alpha = \alpha_0$  уравнения  $\sigma(\alpha) = 0$ , где

$$\sigma(\alpha) = \int_0^{\omega} \Psi(t, \alpha)g(t, \varphi(t, \alpha), 0) dt + \sum_{i=1}^p \Psi(\theta_i, \alpha) (f^- - f^+) \frac{\tau_i}{1 - (\partial t_i / \partial x) f^-},$$

удовлетворяет условию

$$\det \left( \frac{\partial \sigma(\alpha_0)}{\partial \alpha} \right) \neq 0,$$

то система (13) при достаточно малом  $|\mu|$  допускает  $\omega$ -периодическое решение вида  $x = \varphi(t, \alpha_0) + \mu \xi$ , где функция  $\xi$  при  $\mu \rightarrow 0$  стремится в  $B$ -топологии к одному из решений  $\delta(t, \gamma)$ . Вектор  $\gamma$  определяется как решение невырожденной линейной системы.

1. Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике. — Киев : Наук. думка, 1971. — 440 с.
2. Самойленко А. М. Метод усреднения в системах с толчками // Мат. физика. — 1971. — Вып. 9. — С. 101 — 117.
3. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. — Киев : Вища шк., 1987. — 288 с.
4. Филиппов А. Ф. Дифференциальные уравнения с разрывной правой частью. — М. : Наука, 1985. — 224 с.
5. Неймарк Ю. И., Шильников Л. П. О применении малого параметра к системам дифференциальных уравнений с разрывными правыми частями // Изв. АН СССР. Механика и машиностроение. — 1959. — №6. — С. 51 — 59.
6. Козловский М. Э. Об условиях существования периодических решений системы дифференциальных уравнений с разрывными правыми частями, содержащими малый параметр // Прикл. математика и механика. — 1960. — 24. — Вып. 9. — С. 738 — 745.
7. Малкин И. Г. Некоторые задачи теории нелинейных колебаний. — М. : Гостехиздат, 1956. — 491 с.
8. Самойленко А. М., Перестюк Н. А., Ахметов М. У. Дифференциальные свойства решений и интегральных поверхностей нелинейных импульсных систем. — Киев, 1990. — 50 с. — (Препринт / АН УССР. Ин-т математики; 90. 37).
9. Ахметов М. У., Перестюк Н. А. О дифференциальной зависимости решений импульсных систем от начальных данных // Укр. мат. журн. — 1989. — 41. — №8. — С. 1028 — 1033.
10. Ахметов М. У., Перестюк Н. А. О методе сравнения для систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Дифференц. уравнения. — 1990. — 26. — №9. — С. 1475 — 1483.

Получено 04. 04. 91.