

С. В. Яковлев (Ун-т внутренних дел, Харьков),
О. А. Валуйская (Полтав. техн. ун-т)

ОПТИМИЗАЦИЯ ЛИНЕЙНЫХ ФУНКЦИЙ НА ВЕРШИНАХ ПЕРЕСТАНОВОЧНОГО МНОГОГРАННИКА С ДОПОЛНИТЕЛЬНЫМИ ЛИНЕЙНЫМИ ОГРАНИЧЕНИЯМИ

We propose an approximate polynomial method, by means of which, with a given accuracy, one can find the extremum of a function on permutation polyhedron with additional linear constraints.

Пропонується наближений поліноміальний метод, за допомогою якого з заданою точністю можна знайти екстремум функції на переставному багатограннику при додаткових лінійних обмеженнях.

В роботах [1 – 3] исследовались вопросы оптимизации выпуклых (в том числе линейных) функций на вершинах перестановочного многогранника [4]. Представляет интерес случай, когда при этом накладываются дополнительные ограничения на принадлежность точек перестановочному многограннику. В настоящей работе рассматривается подход к минимизации линейной функции на перестановочном многограннике с учетом дополнительных линейных ограничений. Вначале предложен подход к оптимизации на симплексах специального вида. Краткое изложение предложенного подхода ранее было приведено в [5]. В дальнейшем удалось обобщить предложенный подход для линейных ограничений общего вида.

1. Постановка задачи. Пример практической задачи. Рассмотрим множество E_k , представляющее собой вершины перестановочного многогранника, порожденного действительными числами $\{g_1, \dots, g_k\}$. Аналитическое описание этого множества приведено в [3, 4]. Пусть на множестве E_k задана линейная функция

$$f(x) = \sum_{i=1}^k c_i x_i. \quad (1)$$

Требуется найти минимум $f(x)$ при следующих ограничениях:

$$x \in E_k,$$

$$\sum_{j=1}^k a_{ij} x_j \geq b_i, \quad i = 1, \dots, m, \quad (2)$$

где a_{ij} , b_i , c_i — заданные действительные числа.

Выделим случай, когда система линейных ограничений (2) представляет собой симплекс специального вида, характеризуемого при $m = k + 1$ коэффициентами

$$a_{k+1,j} = -c_j, \quad j = 1, \dots, k. \quad (3)$$

Приведем в качестве примера следующую задачу о распределении ресурсов. Пусть имеем k пронумерованных мест распределения ресурсов и k объектов распределения, которые предполагается в последующем наилучшим образом использовать. Объекту распределения с номером i поставим в соответствие число g_i , характеризующее эффективность последующего использования данного объекта (например, мощность, стоимость или аналогичное свойство). Число

сло g_i будем называть числовой характеристикой объекта распределения с номером i . Таким образом, имеем множество $G = \{g_1, \dots, g_i, \dots, g_k\}$. Зададим возможное распределение ресурсов как перестановку $(g_{j_1}, \dots, g_{j_i}, \dots, g_{j_k}) \in E_k$, где месту распределения с номером i отведен объект с номером j_i . Введем целевую функцию, как функцию суммарной эффективности последующего использования ресурсов при данном распределении

$$f(x) = \sum_{i=1}^k c_i x_i,$$

где эффективность использования полученного объекта распределения на месте распределения с номером i пропорциональна числовой характеристике данного объекта с постоянным для данного места распределения коэффициентом c_i . Задача оптимизации состоит в нахождении $\max_{x \in E_k} f(x)$.

Введем дополнительные линейные ограничения следующим образом. Пусть затраты по последующей эксплуатации ресурсов рассматриваются по m параметрам (например, стоимость перевозки, оплата электроэнергии, оплата ремонта и т. д.). Затраты по эксплуатации по параметру i не должны в сумме превышать величину b_i и имеют вид

$$\sum_{j=1}^k a_{ij} x_j \leq b_i,$$

где затраты по эксплуатации полученного объекта на месте распределения с номером j пропорциональны числовой характеристике данного объекта с постоянным для данного места распределения и данного параметра затрат коэффициентом a_{ij} . Таким образом, имеем задачу максимизации линейной функции на перестановочном многограннике с дополнительными линейными ограничениями.

Введем следующие обозначения. Пусть

$$c = (c_1, \dots, c_k), \quad a_i = (a_{i1}, \dots, a_{ik}), \quad C_i = \left\{ x : \sum_{j=1}^k a_{ij} x_j \geq b_i \right\}, \quad i = 1, \dots, m,$$

$$\partial C_i = \left\{ x : \sum_{j=1}^k a_{ij} x_j = b_i \right\}, \quad i = 1, \dots, m.$$

Обозначим через $d(x, y)$ расстояние между точками x и y , через $d(x, \partial C_j)$ расстояние между точкой x и гиперплоскостью ∂C_j , через $d(X, Y)$ расстояние между множествами X и Y в евклидовой метрике.

2. О нахождении вершины перестановочного многогранника, ближайшей к заданному отрезку. Рассмотрим следующую задачу (назовем ее вспомогательной задачей 1). Для заданного шара пространства R^k и принадлежащего ему отрезка требуется найти такую точку из множества E_k (если она существует), которая лежит внутри шара и является ближайшей к указанному отрезку.

Пусть $B(a; r) = \{x : \|x - a\| \leq r\}$ — заданный шар и $L = \{c_t : c_t = c_0 + t c\}$ — отрезок внутри шара, где $c_0 = a - c$, $t \in [0, 2]$ и $\|c\| = r$. Каждому c_t поставим в соответствие точку g_t такую, что $g_t \in E_k \cap B(a, r)$ и достигается

$$\|c_t - g_t\| = \min_{g \in E_k} \|c_t - g\|.$$

Задача оптимизации состоит в нахождении такого минимального параметра

t , для которого существует g_t . Обозначим этот параметр через τ . Тогда c_τ — ортогональная проекция g_τ на L и $f(g_\tau) = f(c_\tau)$.

Отметим следующее основное свойство, которое имеет искомая точка g_τ .
Обозначим

$$D = \{x : \|x - c_{(\tau-T)/2}\| \leq d(c_T, c_\tau)/2\}.$$

Тогда множество D не содержит точек g таких, что $g \in E_k \cap D$ и $f(g) < f(g_\tau)$.

Рассмотрим $k(k-1)/2$ гиперплоскостей вида $x_i = x_j$ в R^k . Найдем их точки пересечения с отрезком L и обозначим их через $c_{t_{ij}}$, где t_{ij} — параметры отрезка L . Выделим только те значения t_{ij} , которые принадлежат отрезку $[0, 2]$. Тогда соответствующие им $c_{t_{ij}}$ определяют разбиение отрезка L на интервалы, которое имеет следующее свойство: для всех t из какого-либо интервала разбиения точка g_t является общей. Таким образом, вместо континуального параметра $t \in [0, 2]$ достаточно рассматривать по одной точке из каждого интервала разбиения отрезка L гиперплоскостями $x_i = x_j$, причем точек разбиения отрезка L будет не более, чем $k(k-1)/2$.

3. **Линейная оптимизация на однопараметрическом конусе специального вида.** Рассмотрим следующую задачу (назовем ее вспомогательной задачей 2). Пусть множество Z , зависящее от параметра $t \in [0, T]$, является k -мерным аналогом конуса: $Z = \bigcup_t B(a_t, r_t)$. Для каждого шара $B(a_t, r_t)$ решим вспомогательную задачу 1. Имеем совокупность решений $g_{t,\tau}$ оптимизационной задачи, зависящую от параметра $t \in [0, T]$. Тогда задача оптимизации на Z состоит в нахождении

$$g_{\min} = \arg \min_{g_{t,\tau}} (f(g_{t,\tau})).$$

Пусть $Z = \{x : \|tb + x_0 - x\| \leq tr\}$, где $b, x, x_0 \in R^k$, $r \geq 0$, $t \in [0, T]$. Нетрудно показать, что это множество может быть представимо также в виде

$$Z = \bigcup_t B(a_t, r_t), \quad a_t = tb + x_0, \quad r_t = tr.$$

Отметим следующее свойство точки g_{\min} . Рассмотрим a_t такие, что $f(a_t) \leq f(g_{\min})$. Для них определим $D_t = \{x : \|x - a_t\| \leq d(a_t, P)\}$, где $P = \{x : f(x) = f(g_{\min})\}$. Тогда в D_t нет точек g таких, что $g \in E_k \cap D_t$ и $f(g) < f(g_{\min})$.

Рассмотрим возможность ослабить условие на значение параметра t .

Для каждого шара $B(a_t, r_t)$ решим вспомогательную задачу 1. Тогда для каждого t имеет последовательность $T^t = \{\tau_{ij}^t\}$ разбиений отрезка $[0, 2]$, где τ_{ij}^t — параметр точки пересечения гиперплоскости $x_i = x_j$ и отрезка $L_t = [a_t - r_t c / \|c\|, a_t + r_t c / \|c\|]$, который имеет вид

$$\tau_{ij}^t = \left(\frac{x_{0j} - x_{0i}}{t} + (b_j - b_i) - (c_j - c_i) \right) / (c_i - c_j).$$

Выделим промежутки изменения t , для которых последовательность T^t упорядочена по возрастанию по совпадающим номерам i, j . В этом случае для

рассматриваемого промежутка изменения t множества $\{g_i\}$ совпадают. Ясно, что условие $\tau_{mn}^t = \tau_{ij}^t$ задает разбиение отрезка $[0, T]$ и имеет вид

$$t \left\{ \frac{b_j - b_i}{c_i - c_j} - \frac{b_n - b_m}{c_m - c_n} \right\} = \frac{x_{0n} - x_{0m}}{c_m - c_n} - \frac{x_{0j} - x_{0i}}{c_i - c_j}.$$

Таким образом, имеем разбиение отрезка $[0, T]$ на не больше чем $(k+1)k(k-1)(k-2)/8$ интервалов, соответствующих числу условий вида $\tau_{mn}^t = \tau_{ij}^t$. На каждом из интервалов разбиения отрезка $[0, T]$ для средней точки интервала находим решение вспомогательной задачи 1, которое и является решением рассматриваемой в данном пункте задачи для всего интервала разбиения отрезка $[0, T]$.

4. Линейная оптимизация на многопараметрическом конусе специального вида. Рассмотрим обобщение вспомогательной задачи 2 (назовем ее вспомогательной задачей 3). Пусть множество Z зависит от многомерного параметра ν , т. е.

$$Z = \{x : \|a_\nu - x\| \leq r_\nu\}, \quad \text{где } \nu = (t, t_1, \dots, t_i), \quad a_\nu = x_0 + t \sum_{j=1}^i t_j e_j,$$

$$r_\nu = t \sum_{j=1}^i t_j r_j, \quad e_j \in R^k, \quad x_0 \in R^k, \quad r_j \geq 0, \quad t \in [0, T], \quad \sum_{j=1}^i t_j = 1, \quad t_j \geq 0.$$

Поскольку $Z = \bigcup_\nu B(a_\nu, r_\nu)$, то для каждого $B(a_\nu, r_\nu)$ решим вспомогательную задачу 1. При этом получаем совокупность решений $g_{\nu, \tau}$, зависящую от параметра ν .

Обозначим

$$g_{\min} = \arg \min_{g_{\nu, \tau}} (f(g_{\nu, \tau})).$$

Отметим следующее свойство точки g_{\min} . Рассмотрим a_ν такие, что $f(a_\nu) \leq f(g_{\min})$. Для них определим $D_\nu = \{x : \|x - a_\nu\| \leq d(a_\nu, P)\}$, где $P = \{x : f(x) = f(g_{\min})\}$, тогда в D_ν нет точек g таких, что $g \in E_k \cap D_\nu$ и $f(g) < f(g_{\min})$.

Рассмотрим вопрос о мощности множества значений параметра ν .

Для каждого шара $B(a_\nu, r_\nu)$ решим вспомогательную задачу 1. Тогда для каждого значения параметра ν имеем последовательность $T^\nu = \{\tau_{ij}^\nu\}$ -разбиений отрезка $[0, 2]$, где τ_{ij}^ν — параметр точки пересечения гиперплоскости $x_i = x_j$ и отрезка $L_\nu = [a_\nu - r_\nu c/\|c\|, a_\nu + r_\nu c/\|c\|]$, который имеет вид

$$\tau_{ij}^\nu = \frac{\|c\| \left((x_{0j} - x_{0i})/t + t \sum_{p=1}^i t_p (e_{jp} - e_{ip}) - t \sum_{p=1}^i t_p r_p (c_j - c_i)/\|c\| \right)}{t \sum_{p=1}^i t_p r_p (c_i - c_j)}.$$

Обозначим $z_p = t t_p$. Условие $\tau_{mn}^\nu = \tau_{ij}^\nu$ принимает вид

$$\sum_{p=1}^i z_p \left\{ \frac{e_{jp} - e_{ip}}{c_i - c_j} - \frac{e_{np} - e_{mp}}{c_m - c_n} \right\} = \frac{x_{0n} - x_{0m}}{c_m - c_n} - \frac{x_{0j} - x_{0i}}{c_i - c_j}. \quad (4)$$

Введем в рассмотрение

$$G = \left\{ a_\nu : a_\nu = x_0 + t \sum_{j=1}^i t_j e_j, t \in [0, T], \sum_{j=1}^i t_j = 1, t_j \geq 0 \right\}.$$

Условия (4) задают на G гиперплоскости P_{ijnm} . Разбиение G гиперплоскостями P_{ijnm} имеет такое основное свойство: для всех a_ν из одного многогранника разбиения множества $\{g_{\nu,\tau}\}$ совпадают.

Оценим число многогранников в разбиении G . Для этого найдем оценку числа вершин многогранников в этом разбиении G . Обозначим $g = (k+1)k(k-1)(k-2)/8$. Поскольку множество G имеет размерность $i+1$, то вершины определяются системами из $i+1$ уравнений гиперплоскостей P_{ijnm} . Таких систем будет

$$C_g^{i+1} \leq g^{i+1}/(i+1)! \leq ((k+1)k(k-1)(k-2)/8)^{(i+1)}/(i+1)!.$$

Для найденных вершин проверим условия: $t \in [0, T]$, $\sum_{j=1}^i t_j = 1$, $t_j \geq 0$.

Рассмотрим на сколько многогранников с этими вершинами может быть разбито G . Так как $s = C_g^{i+1}$ — оценка сверху для числа вершин многогранников в разбиении G и множество G имеет размерность $i+1$, то симплекс на G имеет $i+2$ вершины. Тогда различных симплексов из s вершин может быть не больше C_s^{i+2} . Поскольку любой многогранник M представим в виде $M = \bigcup_{n=1}^N M_n$, где M_n — симплексы, то в разбиении G многогранников может быть

не больше чем различных симплексов, натянутых на s вершин, т. е. C_s^{i+2} .

5. Линейная оптимизация на вершинах перестановочного многогранника, принадлежащих симплексу специального вида. Вернемся к рассмотрению задачи линейной оптимизации на $E_k \cap C$, где C — симплекс вида (3).

Пусть $x_0 = \arg \min_{x \in C} \left(\sum_{i=1}^k c_i x_i \right)$. Наложим на C два условия: 1) $\|a_i\| = 1$; 2) $b_i > 0$.

Предлагается следующий поэтапный метод решения задачи линейной оптимизации на $E_k \cap C$.

Рассмотрим первый этап предлагаемого метода. Определим вектор $e = (e_1, \dots, e_k)$, $\|e\| = 1$ такой, что

$$\sum_{j=1}^k a_{ij} e_j = r > 0, \quad i = 1, \dots, k.$$

Тогда $r \leq 1$. Введем в рассмотрение однопараметрическое множество точек $d_t = x_0 + te$, где $t \geq 0$. Построим множество

$$Z_t = \{x : \|x - d_t\| \leq tr\},$$

которое является однопараметрическим конусом, вписанным в C .

Отметим следующие свойства конуса Z_t : а) $d_t \in C$; б) $Z_t \subset C$; в) для точек $x_t^i = d_t - rta_i$, $t \geq 0$, $i = 1, \dots, k$, имеем $x_t^i \in \partial C$ и $x_t^i \in \partial Z_t$.

Для конуса Z_t решим вспомогательную задачу 2. Обозначим $C^1 = Z_t$. Получаем

$$g_{\min} = \arg \min_{x \in E_k \cap C^1} f(x).$$

На втором этапе метода введем в рассмотрение k семейств гиперплоскостей, где i -е семейство имеет вид

$$\{\{\partial C_j\}, j = 1, \dots, k, j \neq i\}. \quad (5)$$

Строим k конусов $Z_{t_1}^i$ следующим образом. Для каждого из k семейств (5) выберем нормальный вектор e_i , лежащий в $\bigcap_{j \neq i} \partial C_j$, и ориентируем его так, чтобы точка $x_0 + e_i$ лежала в C . Образуем множество векторов $e_{t_1}^i = t(t_1 e + (1 - t_1)e_i)$ и множество точек $d_{t_1}^i = e_{t_1}^i + x_0$. Определим конус

$$Z_{t_1}^i = \{x : \|x - d_{t_1}^i\| \leq tt_1 r, t \geq 0, 0 \leq t_1 \leq T_i < 1\},$$

где T_i — такое число, что $d_{t_1}^i \in \partial C^1$.

Для конуса $Z_{t_1}^i$ выполняются следующие свойства, аналогичные свойствам а) – в) для конуса Z_t : а) $d_{t_1}^i \in C$; б) $Z_{t_1}^i \subset C$; в) для точек $x_{t_1}^{ij} = d_{t_1}^i - rt_1 a_j$, $t \geq 0$, $t_1 \geq 0$, $i \neq j$, имеем $x_{t_1}^{ij} \in \partial C$ и $x_{t_1}^{ij} \in \partial Z_{t_1}^i$.

Для каждого конуса $Z_{t_1}^i$ решим вспомогательную задачу 3. Получим множество точек $g_{\min}^i \in E_k \cap Z_{t_1}^i$. Обозначим $C^2 = C^1 \bigcup_i Z_{t_1}^i$. Выделим из точек g_{\min}^i точку $g_{\min} = \arg \min_i (f(g_{\min}^i))$. Тогда

$$g_{\min} = \arg \min_{x \in E_k \cap C^2} f(x).$$

На третьем этапе метода для каждого семейства (5) образуем $k-1$ семейств гиперплоскостей, каждое из которых имеет вид

$$\{\{\partial C_j\}, j = 1, \dots, k, j \neq i, n\}. \quad (6)$$

Для каждого образованного семейства (6) строим конус $Z_{t_1, t_2}^{i,n}$.

На i -м этапе метода для каждого семейства

$$\{\{\partial C_j\}, j = 1, \dots, k, j \notin w = \{j_1, \dots, j_{i-1}\}\}$$

образуем $k-i$ семейств гиперплоскостей вида

$$\{\{\partial C_j\}, j = 1, \dots, k, j \notin v = w \cup j_i = \{j_1, \dots, j_{i-1}, j_i\}\}. \quad (7)$$

На предыдущем этапе найдено множество векторов $e_{t_1, \dots, t_{i-1}}^w$. Добавим к нему нормальный вектор e_{j_i} , лежащий в $\bigcap_{j \in v} \partial C_j \setminus \partial C_{j_i}$, и ориентируем его так, чтобы точка $x_0 + e_{j_i}$ лежала в C . Образуем множество векторов $e_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v = (1 - t_i)e_{t_1, \dots, t_{i-1}}^w + tt_i e_{j_i}$ и множество точек $d_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v = e_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v + x_0$. Определим конус

$$Z_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v = \left\{ x : \|x - d_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v\| \leq tr \prod_{j=1}^i t_j, t \geq 0, 0 \leq t_j \leq T_v < 1 \right\},$$

где T_v — такое число, что $d_{t_1, \dots, t_{i-1}, t_i}^v \in \partial C^{i-1}$.

Для каждого конуса $Z_{t_1, t_2, \dots, t_{i-1}, t_i}^v$ решим вспомогательную задачу 3. Получим множество точек $g_{\min}^v \in E_k \cap Z_{t_1, t_2, \dots, t_{i-1}, t_i}^v$. Выделим из них $g_{\min} = \arg \min_v (f(g_{\min}^v))$. Обозначим $C^i = C^{i-1} \bigcup_v Z_{t_1, t_2, \dots, t_{i-1}, t_i}^v$. Тогда

$$g_{\min} = \arg \min_{x \in E_k \cap C^i} f(x).$$

Заметим, что при решении вспомогательной задачи оптимизации на конусе представляется более эффективным заменить проверку принадлежности вершины перестановочного многогранника рассматриваемому конусу на принадлежность симплексу C .

6. Оценка покрытия множества C множествами C^i . Чтобы установить возможность покрытия множества C множествами C^i , оценим некоторые расстояния. Отметим, что для всех чисел T^v выполняется неравенство

$$T^v \leq \sin^2(\alpha/2),$$

где

$$\alpha = \min_{n \neq j=1, \dots, k} (\arccos(a_n, a_j)).$$

На первом этапе имеем следующее. Пусть $x \in C \setminus Z_t$. Для x выделим такое семейство (5), что

$$d\left(x, \bigcap_{j \neq i} \partial C_j\right) = \min_{n=1, \dots, k} \left(d\left(x, \bigcap_{j \neq n} \partial C_j\right) \right).$$

После несложных тригонометрических преобразований получим

$$d(x, \partial C_{k+1}) \leq tr, \quad d(x, \partial C_j) \leq tr(1 - \cos(\alpha/2)), \quad j \neq i.$$

На втором этапе для $x \in C \setminus C^2$ выделим семейство (6) такое, что

$$d\left(x, \bigcap_{j \neq i, n} \partial C_j\right) = \min_{m \neq s=1, \dots, k} \left(d\left(x, \bigcap_{j \neq m, s} \partial C_j\right) \right).$$

Имеем

$$d(x, \partial C_{k+1}) \leq tr \sin^2(\alpha/2), \quad d(x, \partial C_j) \leq tr(1 - \cos(\alpha/2)) \sin^2(\alpha/2), \quad j \neq i, n.$$

На i -м этапе для $x \in C \setminus C^i$ выделим семейство (7) такое, что

$$d\left(x, \bigcap_{j \notin v} \partial C_j\right) = \min_{u=(u_1, \dots, u_i), u_n \neq u_m=1, \dots, k} \left(d\left(x, \bigcap_{j \notin u} \partial C_j\right) \right).$$

Имеем

$$d(x, \partial C_{k+1}) \leq tr \left(\sin^2(\alpha/2) \right)^i,$$

$$d(x, \partial C_j) \leq tr \left(1 - \cos(\alpha/2) \left(\sin^2(\alpha/2) \right)^i \right), \quad j = 1, \dots, k, \quad j \notin v.$$

Если проведены $k-1$ этапов метода, то полученное решение g_{\min} является точным. Если рассмотрены $I < k-1$ этапов, то полученное решение — приближенное. При этом решение принадлежит множеству $C^1 \subset C$, имеющему следующее свойство: для любой точки $x \in C \setminus C^1$ существует точка $y \in \partial C$ такая,

что $d(x, y) < h$, где h — точность вычислений. Используя это свойство, по заданному h можно указать необходимое для его достижения число этапов I .

Таким образом, предлагаются строить поэтапно конусы, вписанные в симплекс C . На i -м этапе число таких конусов $\prod_{j=0}^i (k-j)$. Для каждого конуса Z

решаем вспомогательную задачу нахождения $g_{\min} \in E_k \cap Z$. Либо такой точки нет и на следующем этапе C не изменяется, либо уменьшаем требующий рассмотрения симплекс, переопределяя

$$b_{k+1} = -f(g_{\min}).$$

Оценка для такого симплекса C для $d(x, \partial C_j)$ дает возможность оценить I — число этапов для достижения точности вычисления $h(\|x_t^i - d_t\| = tr \leq \text{diam } C$, так как $x_t^i, d_t \in C$). Тогда на i -м этапе рассматриваются точки x , для которых существует гиперплоскость ∂C_j такая, что

$$d(x, \partial C_j) \leq (\sin^2(\alpha/2))^i \text{diam } C.$$

На этапе I , где I — наименьшее целое число такое, что

$$(\sin^2(\alpha/2))^I \text{diam } C \leq h,$$

достигается требуемая точность вычисления h . Отметим, что в процессе решения оценка для h улучшается за счет уменьшения $\text{diam } C$.

7. Линейная оптимизация на вершинах перестановочного многогранника, принадлежащих произвольному многограннику. До сих пор рассматривался случай линейной оптимизации на $E_k \cap C$, где C — симплекс вида (3). Случай линейной минимизации на множестве $E_k \cap M$, где M — произвольный многогранник вида (2), предлагается сводить к описанной задаче, добавив к условиям (2) условие (3). Покажем, что для любого многогранника M существует симплекс специального вида, содержащий множество $E_k \cap M$. Пусть все числа $\{g_1, \dots, g_k\}$, порождающие множество E_k положительны (иначе производим необходимый перенос координат). Коэффициенты $\{c_1, \dots, c_k\}$ также положительны (иначе увеличим их, прибавив к целевой функции выражение $\sum_{i=1}^k x_i$, постоянное на множестве E_k , умноженное на достаточно большое положительное число). Тогда все точки множества E_k удовлетворяют условиям, являющимся ограничениями вида (3): $x_i \geq 0, i = 1, \dots, k, \sum_{i=1}^k c_i x_i \leq R$, где $R =$

$$= \left(\sum_{i=1}^k g_i^2 \right)^{1/2} — радиус гиперсферы S вида $\{x : \|x\| = R\}$, которой принадлежит множество E_k .$$

Отметим, что существует бесконечное множество симплексов C вида (3), имеющих свойство $E_k \cap M \subset C$. Для практического решения задач представляется целесообразным рассматривать симплекс C с возможно меньшим значением величины $\text{diam } C$.

Необходимо отметить, что при решении задачи линейной оптимизации на вершинах перестановочного многогранника, принадлежащих произвольному многограннику M , условия вида (2) необходимо учитывать при решений вспомогательных задач.

могательных задач оптимизации на конусах, т. е. проверять принадлежность вершины перестановочного многогранника M .

8. Пример решения модельной задачи. Предложенный метод минимизации линейной функции на перестановках с дополнительными линейными ограничениями был реализован и получены результаты счета для следующих данных: $k = 30$; $c = (0, 1, 2, 5, 4, 3, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29)$; $b = (53.8, 53.8, 53.8, 52.8, 50.8, 48.8, 46.8, 44.8, 42.8, 40.8, 38.8, 36.8, 34.8, 32.8, 30.8, 28.8, 26.8, 24.8, 22.8, 20.8, 18.8, 16.8, 14.8, 12.8, 10.8, 8.8, 6.8, 4.8, 2.8, 26.9)$; $a_{ij} = 1$ для таких пар (i, j) $(1, 11), (1, 25), (2, 25), (2, 4), (3, 4), (3, 20), (4, 20), (4, 29), (5, 29), (5, 3), (6, 3), (6, 13), (7, 13), (7, 23), (8, 23), (8, 8), (9, 8), (9, 2), (10, 2), (10, 14), (11, 14), (11, 9), (12, 9), (12, 27), (13, 27), (13, 30), (14, 30), (14, 5), (15, 5), (15, 16), (16, 16), (16, 13), (17, 13), (17, 24), (18, 24), (18, 18), (19, 18), (19, 15), (20, 15), (20, 10), (21, 10), (21, 12), (22, 12), (22, 22), (23, 22), (23, 19), (24, 19), (24, 6), (25, 6), (25, 28), (26, 28), (26, 21), (27, 21), (27, 1), (28, 1), (28, 26), (29, 26), (29, 7), (30, 25) и $a_{ij} = 0$ в остальных случаях. После первого этапа предложенного метода получено минимальное значение на перестановке $(7, 26, 1, 21, 28, 6, 19, 22, 12, 10, 15, 18, 24, 13, 16, 5, 30, 27, 9, 14, 2, 8, 23, 13, 3, 29, 20, 4, 25, 11)$ с точностью 0.09162; после второго этапа получена перестановка с минимальным значением $(7, 26, 1, 28, 21, 6, 19, 22, 12, 10, 15, 18, 24, 13, 16, 5, 30, 27, 9, 14, 2, 8, 23, 13, 3, 29, 20, 4, 25, 11)$ с точностью 0.00705.$

1. Стоян Ю. Г., Яковлев С. В. Свойства выпуклых функций на перестановочном многограннике // Докл. АН УССР. Сер. А. – 1988. – № 3. – С. 69–72.
2. Стоян Ю. Г., Яковлев С. В., Паршин О. Г. Оптимизация квадратичных функций на множестве перестановок, отображенном в R^k // Докл. АН УССР. Сер. А. – 1989. – № 5. – С. 73–77.
3. Яковлев С. В. Теория выпуклых продолжений функций на вершинах выпуклых многогранников // Журн. вычислит. математики и мат. физики. – 1994. – 34, № 7. – С. 1112–1119.
4. Емеличев В. А., Ковалев М. М., Кравцов М. К. Многогранники, графы, оптимизация. – М.: Наука, 1981. – 344 с.
5. Яковлев С. В., Валуйская О. А. О минимизации линейной функции на вершинах перестановочного многогранника с учетом линейных ограничений // Докл. НАН Украины. Сер. А. – 1999. – № 11.

Получено 28.01.2000