

С. И. Трофимчук

### Необходимое условие существования инвариантного многообразия линейного расширения динамической системы на компактном многообразии

Используя идею о связи допустимости определенной пары для линейной системы и дихотомиями этой системы [4], расширим результаты из [1], при этом рассмотрим только рефлексивные банаховы пространства.

Исследуем систему (1) и соответствующую ей однородную систему (1') линейного расширения динамической системы на компактном многообразии:

$$d\varphi/dt = a(\varphi), \quad dx/dt = P(\varphi)x + f(\varphi), \quad (1)$$

$$d\varphi/dt = a(\varphi), \quad dx/dt = P(\varphi)x. \quad (1')$$

Здесь  $\varphi \in K$ ,  $K$  — гладкое компактное многообразие;  $d\varphi/dt = a(\varphi)$  — уравнение, задающее поток  $\varphi_t(\varphi)$  на  $K$ ; будем считать, что  $\varphi_0(\varphi) = \varphi$ ;  $x \in X$ ,  $X$  — банахово рефлексивное пространство;  $P(\varphi) \in L(X, X)$ ;  $P(\varphi)$  непрерывно зависит от  $\varphi$ ;  $f: K \rightarrow X$  — непрерывная функция; класс таких функций мы будем обозначать как  $C(K, X)$ .

Обозначим через  $C'(K, X)$  подпространство  $C(K, X)$ , образованное теми функциями  $\sigma(\varphi) \in C(K, X)$ , для которых функция  $\sigma(\varphi_t(\varphi))$  непрерывно дифференцируема по  $t$ ,  $t \in R$ ,  $\varphi \in K$ . Инвариантным многообразием системы уравнений (1) назовем функцию  $x = \sigma(\varphi)$ , если  $\sigma \in C'(K, X)$  и  $d\sigma(\varphi_t(\varphi))/dt = P(\varphi_t(\varphi))\sigma(\varphi_t(\varphi)) + f(\varphi_t(\varphi))$ ,  $t \in R$ ,  $\varphi \in K$ .

Будем также говорить, что инвариантное многообразие  $\sigma(\varphi)$  (экспоненциально) вырождено вдоль траекторий на  $K$ , если  $\|\sigma(\varphi_t(\varphi_0))\|$  (экспоненциально) стремится к нулю при  $|t| \rightarrow +\infty \forall \varphi_0 \in K$ .

Основная цель работы — доказательство следующего утверждения.

Теорема 1. Инвариантные многообразия системы (1)  $\forall f(\varphi)$  из  $C(K, X)$  существуют только тогда, когда для системы

$$d\varphi/dt = a(\varphi), \quad dx^*/dt = -P^*(\varphi)x^* \quad (2)$$

любая ее «индивидуальная» часть

$$dx^*/dt = -P^*(\varphi_t(\varphi^0))x^* \quad (2')$$

А) вдоль любой незамкнутой траектории  $\varphi_t(\varphi^0)$  имеет лишь нулевое ограниченное решение; Б) вдоль замкнутой траектории  $\varphi_t(\varphi^0)$  имеет лишь нулевое периодическое решение.

В частности, система (2) должна иметь лишь тривиальное многообразие.

Доказательство. А). Пусть точка  $\varphi^0 \in K$  такова, что через нее не проходит периодическое решение. Рассмотрим множество  $M$  — замыкание траектории  $\varphi_t(\varphi^0)$  в компактном метрическом пространстве  $K$ . Через  $C(M, X)$  обозначим сужение  $C(K, X)|_M$ .

Рассмотрим «индивидуальную» систему, индуцированную системой (1) для  $\varphi^0$ :

$$dx/dt = P(\varphi_t(\varphi^0))x + f(\varphi_t(\varphi^0)). \quad (3)$$

Понятно, что для разрешимости (1) в классе  $C'(K, X)$  необходима разрешимость (3) для произвольной  $f(\varphi) \in C(M, X)$ .

Обозначим  $C_M(R, X)$  нормированное пространство всех непрерывных функций  $f: R \rightarrow X$  с нормой  $\|f\|_{C(R, X)} = \sup_{R} \|f\|_X$ , обладающих тем свойством, что индуцированная ими функция на траектории  $\varphi_t(\varphi^0)$  (таким образом, что  $R$  рассматривается как вложение  $i: R \rightarrow M$  посредством отображения  $i(t) = \varphi_t(\varphi^0)$ ) допускает непрерывное продолжение на  $M$ . Но тогда  $C_M(R, X)$  изометрично изоморфно  $C(M, X)$ , и поэтому  $C_M(R, X)$  — банахово пространство.

Итак, для разрешимости (1) в классе  $C'(K, X)$  необходимо, чтобы для любой функции  $g(t) \in C_M(R, X)$  уравнение

$$dx/dt = P(\varphi_t(\varphi^0))x + g(t) \quad (4)$$

было разрешено в классе  $C_M(R, X)$ . Это означает, что для уравнения (4) пара банаховых пространств  $(C_M(R, X); C_M(R, X))$  допустима. Так как мы рассматриваем только рефлексивные пространства, то в силу предложения 51.F из [4] пара  $(l_2 C_M(R, X); l_2 C_M(R, X))$  также допустима. Здесь  $l_2 F$  — обозначение пространства, получившегося в результате локального замыкания  $F$  [4].

Однако, пользуясь теоремой о продолжении Титце—Дугунджи [7], можно доказать, что  $l_2 C_M(R, X) = L^\infty(R, X)$ ;  $L^\infty(R, X)$  — банахово пространство всех сильно измеримых функций  $f: R \rightarrow X$  с нормой  $\|f\| = \text{ess sup}_R \|f\|_X$ .

Итак, пара  $(L^\infty(R, X), L^\infty(R, X))$  допустима для (4); но тогда в силу утверждения 66.K из [4] для любого решения  $y^*(t) \in L^1(R_+, X^*)$  уравнения

$$dx^*/dt = -P^*(\varphi_t(\varphi^0))x^* \quad (5)$$

верна оценка

$$\|y^*(t)\| \leq N \exp(-\nu(t-t_0)) \|y^*(t_0)\| \quad \forall t \geq t_0 \geq 0. \quad (6)$$

Если же решение  $z^*(t)$  уравнения (5) не принадлежит классу  $L^1(R_+, X^*)$ , то справедливо следующее неравенство

$$\|z^*(t)\| \geq N' \exp(\nu'(t-t_0)) \|z^*(t_0)\| \quad \forall t \geq t_0 \geq 0, \quad (7)$$

где  $\nu'$ ,  $\nu$ ,  $N'$ ,  $N$  — некоторые положительные константы.

Аналогичные выводы справедливы и для отрицательной полуоси. Если  $y^*(t)$  — ограниченное решение (5), то

$$y^*(t) \in L^1(R_+, X^*) \cap L^1(R_-, X^*) \quad (8)$$

и  $\lim_{|t| \rightarrow +\infty} \|y^*(t)\| = 0$ .

Выражение (8) означает, что  $y^*(0) \in X_{+OL}^* \cap X_{-OL}^*$ , где  $X_{\pm OL}^*$  — линейное многообразие значений в точке  $t=0$  тех решений (5), которые принадлежат классу  $L^1(R_{\pm}, X^*)$ .

Но если

$$y^*(0) \neq 0, \quad (9)$$

то в силу того, что  $X_{+OL} + X_{-OL} = X$  и функционалы из  $X_{\pm OL}^*$  аннулируют элементы из  $X_{\pm OL}$  (см. [4, стр. 28]), получаем  $(y^*(0), x) = 0$ ,  $x \in X$ , что противоречит (9). Поэтому  $y^*(0) = 0$  и часть А) доказана.

Б). В этом случае рассуждения части А) не применимы (отображение  $i(t) = \varphi_t(\varphi^0)$  не является вложением  $R \rightarrow K$ ); но доказательство следует, например, из утверждений 112.В и 32.Д монографии [4].

Теорема 1 доказана.

Для случая конечномерных пространств из доказанной теоремы и результатов [6] получаем следующее утверждение (здесь  $S^1$  — одномерная сфера).

**Теорема 2.** Если поток  $\varphi_t(\varphi)$  строго эргодичен и  $K \neq S^1$ , то уравнение (1) разрешимо в классе  $C'(K, X)$  тогда и только тогда, когда система (1') экспоненциально дихотомична.

**Доказательство.** Достаточность наличия экспоненциальной дихотомии для существования решения класса  $C'(K, X)$  — хорошо известный факт, доказываемый, например, с помощью функции Грина для инвариантного многообразия [2].

Докажем необходимость этого условия. Действительно, если поток на  $K$  строго эргодичен, то существует лишь одно минимальное множество на  $K$ , ибо в противном случае, воспользовавшись теоремой Крылова — Боголюбова, мы наделили бы два различных компактных минимальных подмножества  $K$  инвариантной мерой весом в 0,5, продолжив ее на остальной части как нулевую. Но это противоречит эргодичности потока  $\varphi_t(\varphi)$ . Далее, пусть (1) разрешима в классе  $C'(K, X)$   $\forall f(\varphi) \in C(K, X)$ , тогда (2) имеет для каждой системы (2'), согласно теореме 1 и предположению  $K \neq S^1$ , лишь нулевые ограниченные решения, но для случая, когда поток на  $K$  содержит лишь одно минимальное множество, это свойство эквивалентно, согласно [6], экспоненциальной дихотомии (2) и системы (1).

**З а м е ч а н и е 1.** В бесконечномерных пространствах условие вырожденности инвариантного многообразия для системы (1) не является необходимым даже в таком простейшем случае, когда  $X = l^2$  — действительное или комплексное сепарабельное гильбертово пространство,  $K = \{p\}$  — точка (в этом случае  $P(\varphi) = P(p) = P_0$  — постоянный оператор,  $f(\varphi) = f$  — элемент  $l^2$ ).

Так, система  $dx/dt = P_0x + f$ , где  $P_0f = P_0(f_1, f_2, f_3, \dots) = (f_2, f_3, \dots)$ , имеет  $\forall f$  инвариантные многообразия  $(\alpha, -f_1, -f_2, \dots)$  из  $l^2$   $\alpha \in R$ ; в это время соответствующая ей однородная система имеет нетривиальный «тор»  $u = e_1 = (1, 0, 0, \dots)$ .

Однако для конечномерного случая, пользуясь методами, примененными при доказательстве теоремы 1, можно получить дополнительную информацию — для разрешимости (1) в классе  $C'(K, X)$  необходимо, чтобы инвариантные многообразия (1') были экспоненциально вырожденными.

При исследовании многих задач требование «грубой разрешимости» естественно: система (1) должна быть разрешима в классе  $C'(K, X)$  при любых достаточно малых изменениях  $a(\varphi)$  и  $P(\varphi)$  и обладать единственным решением. Справедлива следующая теорема.

**Теорема 3.** Пусть  $a(\varphi) \in C^1(K)$ , тогда следующие условия эквивалентны: а) система (1) «грубо разрешима»; б) система (1') экспоненциально дихотомична; в) система (1) обладает единственной функцией Грина (в смысле Самойленко).

Справедливость теоремы следует из предыдущих рассмотрений и результатов [3, 6, 8].

**З а м е ч а н и е 2.** Отметим, что разрешимость системы (1) в классе  $C'(K, X)$  для произвольной функции из  $C(K, X)$  не эквивалентна существованию функции Грина.

В качестве примера возьмем систему

$$d\varphi/dt = 1, \quad (0 \leq \varphi \leq 1), \quad \varphi \in S^1, \quad dx/dt = Ax,$$

где

$$A = \text{diag} \left\{ -1, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, +1 \right\}.$$

**З а м е ч а н и е 3.** Можно предполагать, что  $K$  — компактное метрическое пространство и вместо системы (1') рассматривать линейное косое произведение динамических систем.

1. *Самойленко А. М.* Необходимые условия существования инвариантных торов линейных расширений динамических систем на торе.—Диф. уравнения, 1980, 16, № 8, с. 1427—1437.
2. *Самойленко А. М.* О сохранении инвариантного тора при возмущении.—Изв. АН СССР. Сер. мат., 1970, 34, № 6, с. 1219—1240.
3. *Самойленко А. М.* Функция Грина линейного расширения динамической системы на торе, условия ее единственности и свойства, вытекающие из этих условий.—Укр. мат. журн., 1980, 32, № 6, с. 791—797.
4. *Массера Х., Шеффер Х.* Линейные дифференциальные уравнения и функциональные пространства.—М.: Мир, 1970.—456 с.
5. *Kryloff N., Bogoliouboff N.* La theorie générale de la mesure et son application á l'étude des systems dynamiques de la mécanique non-linéaire.—Ann. of Math., 1937, 38, N 1, p. 65—113.
6. *Sacker R. J., Sell G. R.* Existence of dichotomies and invariant splittings for linear differential systems. II.—J. of Different. Equat., 1976, 22, p. 478—496.
7. *Dugundji J.* An extension of Tietze's theorem.—Pacific J. Math., 1951, 1, p. 353—367.
8. *Ордынская З. П., Кулик В. Л.* Об экспоненциальной дихотомичности систем дифференциальных уравнений.—Сиб. мат. журн., 24, № 3, с. 128—135.

Ин-т матем. АН УССР, Киев

Поступила в редакцию 21.12.83