

Я. Р. Петришин (Чернів. ун-т)

## УСЕРЕДНЕННЯ БАГАТОТОЧКОВОЇ ЗАДАЧІ З ПАРАМЕТРАМИ ДЛЯ КОЛИВНОЇ СИСТЕМИ З ІМПУЛЬСНОЮ ДІЄЮ

By using the averaging method, we prove the solvability of multipoint problem with parameters for a nonlinear oscillating system with pulse influence at fixed time moments. We establish estimates of deviation of solutions of initial and averaged problems.

За допомогою методу усереднення доведено розв'язність багатоточкової задачі з параметрами для нелінійної коливної системи, що підлягає імпульсній дії у фіксовані моменти часу. Встановлено оцінки відхилення розв'язків вихідної та усередненої задач.

Розглядається багаточастотна нелінійна коливна система звичайних диференціальних рівнянь з імпульсною дією вигляду

$$\frac{dx}{d\tau} = a(x, \varphi, \tau), \quad \frac{d\varphi}{d\tau} = \frac{\omega(\tau)}{\varepsilon} + b(x, \varphi, \tau), \quad \tau \neq \tau_j^{(s)}, \quad (1)$$

$$\Delta x|_{\tau=\tau_j^{(s)}} = \varepsilon f_s(x, \varphi), \quad \Delta \varphi|_{\tau=\tau_j^{(s)}} = \varepsilon g_s(x, \varphi), \quad (2)$$

де  $s = \overline{1, l}$ ,  $0 < \tau_1^{(1)} < \tau_1^{(2)} < \dots < \tau_1^{(l)} \leq 2\pi\varepsilon$ ,  $\tau_{j+1}^{(s)} = \tau_j^{(s)} + 2\pi\varepsilon$  для всіх  $j \geq 1$  і  $s = \overline{1, l}$ ,  $\tau = \varepsilon t$  — „повільний час”,  $\tau \in [0, L]$ ,  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$  — малий параметр,  $x = (x_1, \dots, x_n) \in D \subset R^n$ ,  $D$  — обмежена область,  $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_m) \in R^m$ .

Такі системи виникають при вивченні властивостей слабко зв'язаних осциляторів з повільно змінними частотами, що підлягають імпульсній дії у фіксовані моменти часу [1, 2]. Вважатимемо, що дійсні функції  $a, b, f_s$  і  $g_s$ ,  $s = \overline{1, l}$ , мають неперервні і рівномірно обмежені сталою  $\sigma_1$  частинні похідні по  $(x, \varphi, \tau) \in D \times R^m \times [0, L]$  до другого порядку включно, майже періодичні по  $\varphi_v$ ,  $v = \overline{1, m}$ , причому

$$[a; b] = \sum_{k=0}^{\infty} [a_k(x, \tau); b_k(x, \tau)] e^{i(\lambda_k, \varphi)} \equiv c(x, \varphi, \tau),$$

$$[f_s; g_s] = \sum_{k=0}^{\infty} [f_{k,s}(x); g_{k,s}(x)] e^{i(\lambda_k, \varphi)} \equiv d_s(x, \varphi).$$

Тут  $i$  — уявна одиниця,  $\lambda_0 = 0$ ,  $\lambda_k \neq 0$  при  $k \geq 1$ ,  $(\lambda_k, \varphi)$  — скалярний добуток векторів  $\lambda_k = (\lambda_k^{(1)}, \dots, \lambda_k^{(m)})$  і  $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_m)$ , а функції  $c_k(x, \tau) = [a_k(x, \tau); b_k(x, \tau)]$  та  $d_{k,s}(x) = [f_{k,s}(x); g_{k,s}(x)]$  справджують нерівності

$$\begin{aligned} \sup \|c_0\| + \sup \left\| \frac{\partial c_0}{\partial x} \right\| + \sum_{v=1}^n \sup \left\| \frac{\partial^2 c_0}{\partial x \partial x_v} \right\| + \sum_{k=1}^{\infty} \left[ \left( \|\lambda_k\| + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \sup \|c_k\| + \right. \\ \left. + \left( 1 + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \left( \sup \left\| \frac{\partial c_k}{\partial x} \right\| + \sup \left\| \frac{\partial c_k}{\partial \tau} \right\| \right) + \right. \\ \left. + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \left( \sup \left\| \frac{\partial^2 c_k}{\partial x \partial \tau} \right\| + \sum_{v=1}^n \sup \left\| \frac{\partial^2 c_k}{\partial x \partial x_v} \right\| \right) \right] \leq \sigma_1, \end{aligned} \quad (3)$$

$$\begin{aligned} & \sup \|d_{0,s}\| + \sup \left\| \frac{\partial d_{0,s}}{\partial x} \right\| + \sum_{v=1}^n \sup \left\| \frac{\partial^2 d_{0,s}}{\partial x \partial x_v} \right\| + \sum_{k \geq 1} \left[ \left( \|\lambda_k\|^3 + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \sup \|d_{k,s}\| + \right. \\ & \left. + \left( \|\lambda_k\|^2 + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \sup \left\| \frac{\partial d_{k,s}}{\partial x} \right\| + \left( \|\lambda_k\| + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \sum_{v=1}^n \sup \left\| \frac{\partial^2 d_{k,s}}{\partial x \partial x_v} \right\| \right] \leq \sigma_1, \end{aligned}$$

в яких супремум береться по всіх  $x \in D$ ,  $\tau \in [0, L]$ .

Задамо для (1), (2) багатоточкові крайові умови вигляду

$$F(x|_{\tau=\tau_1}, \dots, x|_{\tau=\tau_r}, \mu, \varepsilon) = 0, \quad \underline{x}|_{\tau=0} = \underline{x}^0, \quad (4)$$

$$\sum_{v=1}^r B_v \varphi|_{\tau=\tau_v} = B(x|_{\tau=\tau_1}, \dots, x|_{\tau=\tau_r}, \mu, \varepsilon),$$

де  $0 \leq \tau_1 < \tau_2 < \dots < \tau_r \leq L$ ,  $r \geq 2$ ,  $\underline{x} = (x_{n+1-r_1}, \dots, x_n)$  — вектор, координатами якого є  $r_1 < n$  останніх координат  $x$ -компоненти розв'язку  $(x; \varphi)$  системи (1), (2),  $\underline{x}^0$  — заданий  $r_1$ -вимірний вектор,  $G \ni \mu = (\mu_1, \dots, \mu_{r_1})$ ,  $\mu_1, \dots, \mu_{r_1}$  — невідомі параметри,  $R^1 \supset G$  — обмежена область,  $F$  і  $B$  — відповідно  $n$ - і  $m$ -вимірні вектор-функції змінних  $Q = (p_1, \dots, p_r, \mu) \in D \times \dots \times D \times G \equiv K$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ ,  $B_v$  —  $m \times m$ -матриці. Вважатимемо, що  $F(Q, \varepsilon)$ ,  $B(Q, \varepsilon)$ ,  $\frac{\partial}{\partial Q} F(Q, \varepsilon)$  і  $\frac{\partial}{\partial Q} B(Q, \varepsilon)$  рівностайно по  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  рівномірно неперервні по  $Q \in K$ , причому

$$\left\| \frac{\partial}{\partial Q} F(Q, \varepsilon) \right\| + \left\| \frac{\partial}{\partial Q} B(Q, \varepsilon) \right\| \leq \sigma_1 \quad \forall (Q, \varepsilon) \in K \times (0, \varepsilon_0]. \quad (5)$$

Згідно з прийнятою термінологією [3, 4], задача (1), (2), (4) називається багатоточковою задачею з параметрами. Для її розв'язання, тобто для знаходження розв'язку  $(x; \varphi)$  системи (1), (2) і невідомих параметрів  $\mu_1, \dots, \mu_{r_1}$ , які задовольняють умови (4), скористаємось методом усереднення за всіма швидкими змінними  $\varphi$ . Розглянемо усереднену задачу

$$\frac{d\bar{x}}{d\tau} = \bar{a}(\bar{x}, \tau) + \bar{f}(\bar{x}), \quad (6a)$$

$$\frac{d\bar{\varphi}}{d\tau} = \frac{\omega(\tau)}{\varepsilon} + \bar{b}(\bar{x}, \tau) + \bar{g}(\bar{x}), \quad (6b)$$

$$F(\bar{x}|_{\tau=\tau_1}, \dots, \bar{x}|_{\tau=\tau_r}, \mu, \varepsilon) = 0, \quad \bar{x}|_{\tau=0} = \underline{x}^0, \quad (6в)$$

$$\sum_{v=1}^r B_v \bar{\varphi}|_{\tau=\tau_v} = B(\bar{x}|_{\tau=\tau_1}, \dots, \bar{x}|_{\tau=\tau_r}, \mu, \varepsilon), \quad (6г)$$

в якій

$$[\bar{a}, \bar{b}] = \lim_{T \rightarrow \infty} T^{-m} \int_0^T \dots \int_0^T [a(\bar{x}, \varphi, \tau); b(\bar{x}, \varphi, \tau)] d\varphi_1 \dots d\varphi_m = [a_0(\bar{x}, \tau); b_0(\bar{x}, \tau)],$$

$$\begin{aligned} [\bar{f}, \bar{g}] &= \frac{1}{2\pi} \sum_{s=1}^l \lim_{T \rightarrow \infty} T^{-m} \int_0^T \dots \int_0^T [f_s(\bar{x}, \varphi); g_s(\bar{x}, \varphi)] d\varphi_1 \dots d\varphi_m = \\ &= \frac{1}{2\pi} \sum_{s=1}^l [\hat{f}_{0,s}(\bar{x}); \hat{g}_{0,s}(\bar{x})]. \end{aligned}$$

Усереднена задача (6а)–(6г) часто буває простішою для розв'язання, ніж вихідна, оскільки, по-перше, вона не містить імпульсів, і по-друге, рівняння (6а) для повільних змінних  $\bar{x}$  не залежить від швидких змінних  $\bar{\varphi}$ . Для того щоб в процесі еволюції розв'язки системи (1), (2) мало відрізнялись від відповідних розв'язків усередненої системи (6а), (6б) при  $\tau \in [0, L]$ , потрібно накласти певні обмеження на координати  $\omega_1(\tau), \dots, \omega_m(\tau)$  вектора частот  $\omega(\tau)$ . Вважатимемо, що  $\omega(\tau) \in C_{[0,L]}^p$  ( $p \geq m$ ) і

$$\det(\Gamma_p^*(\tau) \Gamma_p(\tau)) > 0 \quad \forall \tau \in [0, L], \quad (7)$$

де  $\Gamma_p(\tau)$  і  $\Gamma_p^*(\tau)$  позначають відповідно матрицю  $\left( \frac{d^k \omega_\nu(\tau)}{d\tau^k} \right)_{k,\nu=1}^{p,m}$  і транспоновану до неї.

Як і в роботі [2], можна довести наступну лему.

**Лема 1.** *Якщо виконується нерівність (7) і  $\alpha(\tau)$  — довільна неперервно диференційовна на  $[0, L]$  скалярна функція, то при досить малому  $\varepsilon_0 > 0$  існує така незалежна від  $\varepsilon$ ,  $\lambda_k$  і  $\alpha$  стала  $\sigma_0$ , що для кожних  $\tau \in [0, L]$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  справедлива оцінка*

$$\begin{aligned} \varepsilon \left| \sum_{\tau_j^{(s)} \leq \tau} \alpha(\tau_j^{(s)}) \exp \left\{ \frac{i}{\varepsilon} \int_0^{\tau_j^{(s)}} (\lambda_k, \omega(z)) dz \right\} \right| &\leq \\ \leq \sigma_0 \varepsilon^{p+1} \left( \|\lambda_k\| + \frac{1}{\|\lambda_k\|} \right) \left( \max_{[0,L]} |\alpha(\tau)| + \max_{[0,L]} \left| \frac{d\alpha(\tau)}{d\tau} \right| \right). \end{aligned} \quad (8)$$

Надалі через  $(x(\tau, y, \psi, \varepsilon); \varphi(\tau, y, \psi, \varepsilon))$  і  $(\bar{x}(\tau, y); \bar{\varphi}(\tau, y, \psi, \varepsilon))$  позначимо ті розв'язки систем відповідно (1), (2) та (6а), (6б), які при  $\tau = 0$  набувають значення  $(y; \psi)$ .

**Теорема 1.** *Нехай виконуються умови (3), (7) та існує така область  $D_1 \subset \subset D$ , що для кожних  $\tau \in [0, L]$  і  $y \in D_1$  крива  $\bar{x} = \bar{x}(\tau, y)$  лежить в  $D$  разом із своїм  $\rho$ -околом. Тоді можна вказати такі сталі  $\varepsilon_1$  і  $\sigma_2$ , що при  $\tau \in [0, L]$ ,  $y \in D_1$ ,  $\psi \in R^m$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ ,  $\varepsilon_0 \leq \varepsilon_1$ , справджується нерівність*

$$\|u\| + \left\| \frac{\partial u}{\partial \psi} \right\| + \left\| \frac{\partial u}{\partial y} \right\| \leq \sigma_2 \varepsilon^{\frac{1}{p+1}}, \quad (9)$$

в якій  $u = u(\tau, y, \psi, \varepsilon) = (x(\tau, y, \psi, \varepsilon) - \bar{x}(\tau, y); \varphi(\tau, y, \psi, \varepsilon) - \bar{\varphi}(\tau, y, \psi, \varepsilon))$ .

**Доведення.** Нерівність вигляду

$$\|u\| \leq \sigma_2^{(1)} \varepsilon^{\frac{1}{p+1}} \quad (10)$$

одержується із (3), (8) за допомогою відповідним чином модифікованої методики, наведеної в [2]. Із рівнянь (1), (2), (6а), (6б) випливає зображення

$$\frac{\partial}{\partial \Psi} u(\tau, y, \Psi, \varepsilon) = \int_0^{\tau} A_1 \frac{\partial}{\partial \Psi} u(t, y, \Psi, \varepsilon) dt + \\ + \varepsilon \cdot \sum_{\tau_j^{(s)} \leq \tau} \left[ A_2^{(s)} \frac{\partial}{\partial \Psi} u(t, y, \Psi, \varepsilon) + A_3^{(s)} + A_4^{(s)} \right] \Big|_{t=\tau_j^{(s)}},$$

де

$$A_1 = \left( \frac{\partial c(x, \varphi, t)}{\partial x} \frac{\partial c(x, \varphi, t)}{\partial \varphi} \right), \quad A_2^{(s)} = \left( \frac{\partial d_s(x, \varphi)}{\partial x} \frac{\partial d_s(x, \varphi)}{\partial \varphi} \right), \\ A_3^{(s)} = \frac{\partial d_s(\bar{x}, \bar{\varphi})}{\partial \varphi}, \quad A_4^{(s)} = \frac{\partial d_s(x, \varphi)}{\partial \varphi} - \frac{\partial d_s(\bar{x}, \bar{\varphi})}{\partial \varphi},$$

$$x = x(t, y, \Psi, \varepsilon), \quad \varphi = \varphi(t, y, \Psi, \varepsilon), \quad \bar{x} = \bar{x}(t, y), \quad \bar{\varphi} = \bar{\varphi}(t, y, \Psi, \varepsilon).$$

Якщо далі позначити  $v(\tau) = \left\| \frac{\partial}{\partial \Psi} u(\tau, y, \Psi, \varepsilon) \right\|$  і скористатись умовами (3), то одержимо нерівність

$$v(\tau) \leq \sigma_1 \int_0^{\tau} v(t) dt + \varepsilon \sigma_1 \sum_{\tau_j^{(s)} \leq \tau} [v(t) + \|u(t, y, \Psi, \varepsilon)\|] \Big|_{t=\tau_j^{(s)}} + \\ + \varepsilon \left\| \sum_{\tau_j^{(s)} \leq \tau} \sum_{k \geq 1} P_{k,s}(\tau_j^{(s)}) \exp \left\{ \frac{i}{\varepsilon} \int_0^{\tau_j^{(s)}} (\lambda_k, \omega(z)) dz \right\} \right\|. \quad (11)$$

Тут через  $P_{k,s}(\tau)$  позначено  $(n+m) \times m$ -матрицю

$$\left( c_{k,s}(\bar{x}(\tau), \tau) \lambda_k^{(1)}, \dots, c_{k,s}(\bar{x}(\tau), \tau) \lambda_k^{(m)} \right) e^{i(\lambda_k, \bar{\Theta})} = P_{k,s}(\tau),$$

в якій  $\bar{\Theta} = \bar{\varphi}(\tau, y, \Psi, \varepsilon) - \frac{1}{\varepsilon} \int_0^{\tau} \omega(z) dz$ .

Оскільки число точок  $\tau_j^{(s)}$  на відрізку  $[0, L]$  не перевищує  $\bar{\sigma} \varepsilon^{-1}$ ,  $\bar{\sigma} = (L(2\pi)^{-1} + 1)l$ , то на підставі оцінок (3), (8), (10) та леми 2.2 із [1, с. 17] із (11) при  $\tau \in [0, L]$ ,  $y \in D_1$ ,  $\Psi \in R^m$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  виводимо нерівність

$$v(\tau) = \left\| \frac{\partial}{\partial \Psi} u(\tau, y, \Psi, \varepsilon) \right\| \leq \sigma_2^{(2)} \varepsilon^{\frac{1}{p+1}}, \\ \sigma_2^{(2)} = \sigma_1 [6(1 + \sigma_1) \sigma_0 + \sigma_2^{(1)} \bar{\sigma}] e^{L\sigma_1 + \bar{\sigma}}. \quad (12)$$

Аналогічно доводиться оцінка  $\left\| \frac{\partial}{\partial y} u(\tau, y, \Psi, \varepsilon) \right\| \leq \sigma_2^{(3)} \varepsilon^{\frac{1}{p+1}}$ , із якої з урахуванням (10) і (12) одержуємо нерівність (9) зі сталою  $\sigma_2 = \sigma_2^{(1)} + \sigma_2^{(2)} + \sigma_2^{(3)}$ .

**Лема 2.** Якщо при кожному  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  існує єдиний розв'язок  $(x_1^0, \dots, x_{n-r_1}^0) = \bar{x}^0 = \bar{x}^0(\varepsilon)$ ,  $(\mu_1^0, \dots, \mu_{r_1}^0) = \mu^0 = \mu^0(\varepsilon)$  рівняння

$$F(\bar{x}(\tau_1, x^0), \dots, \bar{x}(\tau_r, x^0), \mu^0, \varepsilon) = 0,$$

в якому  $x^0 = x^0(\varepsilon) = (\underline{x}^0, \bar{x}^0) \in D_1$ ,  $\mu^0(\varepsilon)$  належить  $G$  разом зі своїм  $\rho_1$ -околом і  $\det \sum_{v=1}^r B_v \neq 0$ , то існує єдиний розв'язок

$$(\bar{x}(\tau, x^0(\varepsilon)); \bar{\varphi}(\tau, x^0(\varepsilon), \varphi^0(\varepsilon), \varepsilon); \mu^0(\varepsilon))$$

усередненої задачі (ба)–(бг).

Для доведення леми 2 досить зазначити, що  $\varphi^0(\varepsilon)$  визначається очевидним чином із (бб), (бг) при умові, що матриця  $\sum_{v=1}^r B_v$  не вироджена.

Позначимо через  $S(\varepsilon)$  квадратну  $n$ -вимірну матрицю

$$\left( \sum_{v=1}^r \frac{\partial F^0}{\partial p_v} \frac{\partial \bar{x}(\tau_v, x^0)}{\partial \bar{x}^0}, \frac{\partial F^0}{\partial \mu^0} \right),$$

де  $\frac{\partial F^0}{\partial p_v}$  і  $\frac{\partial F^0}{\partial \mu^0}$  — значення матриць частинних похідних функції  $F(p_1, \dots, p_r, \mu, \varepsilon)$  при  $p_k = \bar{x}(\tau_k, x^0)$ ,  $\mu = \mu^0$ ,  $k = \overline{1, r}$ .

Використовуючи ідеї роботи [5], легко довести наступне твердження.

**Теорема 2.** Нехай виконуються умови теореми 1, леми 2 і нерівності (5) та  $\|S^{-1}(\varepsilon)\| \leq \sigma_3 = \text{const}$  для кожного  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ . Тоді при досить малому  $\varepsilon_0 > 0$  в малому околі розв'язку усередненої задачі (ба)–(бг) існує єдиний розв'язок  $(x(\tau, \varepsilon); \varphi(\tau, \varepsilon); \mu(\varepsilon))$  задачі (1), (2), (4), причому

$$\|x(\tau, \varepsilon) - \bar{x}(\tau, x^0)\| + \|\varphi(\tau, \varepsilon) - \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon)\| + \|\mu(\varepsilon) - \mu^0\| \leq \sigma_4 \varepsilon^{\frac{1}{p+1}}$$

$\forall (\tau, \varepsilon) \in [0, L] \times (0, \varepsilon_0]$ , де  $\sigma_4$  — стала, незалежна від  $\varepsilon$ .

1. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. — Киев: Выща шк., 1987. — 288 с.
2. Астафьева М. Н. К вопросу обоснования метода усреднения для многочастотных колебательных систем с импульсным воздействием // Укр. мат. журн. — 1989. — 41, № 8. — С. 1124–1126.
3. Самойленко А. М., Ронто Н. И. Численно-аналитические методы в теории краевых задач обыкновенных дифференциальных уравнений. — Киев: Наук. думка, 1992. — 279 с.
4. Лучка А. Ю. Проекционно-итеративные методы. — Киев: Наук. думка, 1993. — 315 с.
5. Самойленко А. М., Петришин Я. Р. Крайові задачі з параметрами для багаточастотної колливної системи // Укр. мат. журн. — 1997. — 49, № 4. — С. 581–589.

Одержано 18.02.99