

Г. Р. БЕЛИЦКИЙ, канд. физ.-мат. наук

(Физ.-техн. ин-т низких температур АН УССР, Харьков),

В. Ф. ЛИСЯНОЙ, канд. физ.-мат. наук (Харьк. автомоб.-дор. ин-т)

Формальная классификация векторных полей с грубыми особенностями в окрестности окружности

Изучается вопрос формальной классификации систем дифференциальных уравнений вида (1) в случае наличия двух грубых особых точек у функции $a(\alpha)$. Построены инварианты таких полей в нерезонансном случае. В терминах этих инвариантов указаны условия эквивалентности системы линейной и автономной.

Вивчається питання формальної класифікації систем диференціальних рівнянь вигляду (1) у випадку наявності двох грубих особливих точок у функції $a(\alpha)$. Побудовані інваріанти таких полів у нерезонансному випадку. В термінах цих інваріантів вказані умови еквівалентності системи лінійної та автономної.

1. В настоящей статье рассматривается задача формальной классификации систем дифференциальных уравнений вида

$$\begin{cases} \dot{\alpha} = a(\alpha), \\ \dot{x} = A(\alpha)x + f(\alpha, x), \end{cases} \quad (1)$$

где $\alpha \in S^1$ — угловой параметр окружности, $x \in \mathbb{R}^n$ — формальная переменная, $f(\alpha, x) = \sum_{|l| \geq 2} f_l(\alpha) x^l$ — формальный ряд, коэффициенты $f_l(\alpha)$

которого являются векторами-функциями на окружности класса C^∞ , относительно обычной группы преобразований.

В работе [1] построена инвариантная нормальная форма систем (1) в невырожденном случае, т. е. когда $a(\alpha) \neq 0$. Коэффициенты этой нормальной формы образуют полный набор инвариантов системы (1). Теперь мы допускаем обращение в нуль функции $a(\alpha)$. При этом рассматривается случай, когда поле на окружности имеет две грубые особые точки. В [2] построены инварианты таких полей и их линейных расширений. Основной результат настоящей работы состоит в построении набора инвариантов произвольных формальных систем в нерезонансном случае. В терминах этих инвариантов формулируются ответы на вопросы, связанные с изучением систем вида (1): эквивалентность, линеаризация, приведение к автономной и т. д.

2. Рассмотрим группу G преобразований вида $(H(\alpha), \Phi(\alpha, x))$. Здесь $H: S^1 \rightarrow S^1$ — сохраняющий ориентацию C^∞ -дiffeоморфизм окружности, а

$$\Phi(\alpha, x) = T(\alpha)x + \sum_{|l| \geq 2} \Phi_l(\alpha) x^l$$

— формальное обратимое отображение с C^∞ -коэффициентами. Обратимость сводится к условию $\det T(\alpha) \neq 0$.

Две системы вида (1) называем эквивалентными, если одна переходит в другую под действием преобразований из группы G .

Как и в [2], классификация систем (1) основана на склейке из простейших систем на прямой. Поэтому начнем рассмотрение с изучения формальных векторных полей в окрестности прямой с одной грубой особенностью.

3. Рассмотрим на прямой формальную систему, аналогичную системе (1):

$$\begin{cases} \dot{z} = b(z), \quad z \in \mathbb{R}^1, \\ \dot{x} = A(z)x + \sum_{|l| \geq 2} f_l(z) x^l. \end{cases} \quad (2)$$

Предполагаем, что начало координат является единственным нулем функции $b(z)$ и этот нуль невырожден: $b(0) = 0$, $\lambda = b'(0) \neq 0$. Пусть, кроме того, векторное поле $b(z)$ имеет C^∞ -поток на всей прямой. Это эквивалентно расходимости интегралов

$$\int \frac{dz}{b(z)}, \quad \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dz}{b(z)}.$$

Пусть, далее, μ_1, \dots, μ_n — собственные значения оператора $A(0)$. Предполагаем выполнение нерезонансного условия

$$\mu_i \neq \sum_{j=1}^n I_j \mu_j, \quad I_j \in \mathbb{Z}_+, \quad \sum I_j \geq 2.$$

В этих условиях справедливо следующее утверждение.

Предложение. Система (2) некоторым обратимым формальным по x преобразованием

$$(z, x) \rightarrow (g(z), \Phi(z, x))$$

приводится к нормальной форме

$$\begin{cases} \dot{z} = \lambda z, \\ \dot{x} = A(0)x. \end{cases}$$

В самом деле, так как поле b имеет глобальный поток, то существует C^∞ -преобразование $z \rightarrow g(z)$, которое приводит уравнение $\dot{z} = b(z)$ к линейной нормальной форме $\dot{z} = \lambda z$. Поэтому можно сразу считать, что $b(z) = \lambda z$. Дальнейшая нормализация сводится к нахождению коэффициентов ряда

$$\Phi(z, x) = T(z)x + \sum_{|I| \geq 2} \Phi_I(z)x^I.$$

Для его линейной части имеем уравнение

$$\lambda z T'(z) = A(z)T(z) - T(z)A(0) \quad (3)$$

при дополнительном условии $\det T(z) \neq 0$. Будем искать матрицу T с условием $T(0) = I$. Тем самым $T(z) = I + t(z)$, $t(0) = 0$. Тогда для C^∞ -матрицы-функции $t(z)$ получаем уравнение

$$\lambda z t'(z) = h(z)t(z) - t(z)A(0) + h(z),$$

где $h(z) = A'(z) - A(0)$. Это уравнение имеет локальное в окрестности начала координат C^∞ -решение $t(z)$, $t(0) = 0$. Тем самым матрица-функция $T(z) = I + t(z)$ является локальным невырожденным решением уравнения (3). Обычное продолжение этой матрицы-функции на всю ось в силу уравнения (3) сохраняет невырожденность. Далее можем считать, что в системе (2) $A(z) = \text{const} = A(0)$, а преобразование $\Phi(z, x)$ имеет тождественную линейную часть. Теперь нахождение коэффициентов нелинейной части нормализующего преобразования сводится к разрешимости рекуррентного набора уравнений

$$\lambda z \Phi_I'(z) = L_I \Phi_I(z) + \gamma_I(z), \quad I \in \mathbb{Z}_+^n,$$

с известным свободным членом $\gamma_I(z)$ и оператором L_I , собственные числа которого равны $\mu_i - \sum_{j=1}^n I_j \mu_j$. В силу отсутствия резонансов оператор L_I невырожден для каждого мультииндекса $I = (I_1, \dots, I_n)$, $|I| \geq 2$. Это дает возможность последовательно находить коэффициенты $\Phi_I(z)$ нормализующего преобразования. Предложение доказано.

4. Перейдем к построению инвариантов исходной системы (1).

Пусть α_1, α_2 — нули функции $a(\alpha)$, $\lambda_l = a'(\alpha_l) \neq 0$, $A_l = A(\alpha_l)$, $\mu_{1l}, \dots, \mu_{nl}$, $l = 1, 2$, — собственные числа оператора A_l . По-прежнему предполагаем отсутствие резонансов в особых точках, т. е.

$$\mu_{il} \neq (\bar{\mu}_l, l), \quad \bar{\mu}_l \equiv (\mu_{1l}, \dots, \mu_{nl}), \quad (l = 1, 2), \quad |l| \geq 2.$$

Более того, с целью упрощения классификации, дополнительно предполагаем выполнение неравенств

$$(l, \bar{\mu}_l) - \mu_{il} \neq n\lambda_l, \quad n \in \mathbb{Z}_+, \quad |l| \geq 2, \quad (4)$$

$$\mu_{ii} - \mu_{ji} \neq n\lambda_i, \quad i \neq j, \quad n \in \mathbb{Z}_+.$$

Введем обозначения: $u_1 = S^1 \setminus \{\alpha_2\}$, $u_2 = S^1 \setminus \{\alpha_1\}$. В силу предложения при каждом $l = 1, 2$ существует формальное по x преобразование

$$S_l: u_l \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n,$$

которое приводит уравнение (1) на дуге u_l к нормальной форме

$$\begin{cases} \dot{z} = \lambda_l z, \\ \dot{y} = A_l(0) y, \end{cases} \quad (5)$$

$$S_l(\alpha, x) = (H_l(\alpha), \Phi(\alpha, x)), \quad H_l(\alpha_l) = 0.$$

Композиция $G(z, x) = S_2 \cdot S^{-1}(z, x)$ является формальным по x обратимым отображением, коэффициенты которого принадлежат классу C^∞ на проколотой прямой $\mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$. Оно имеет вид

$$G(z, x) = (W(z), \Gamma(z, x)),$$

где $W(z) — C^\infty$ -диффеоморфизм проколотой прямой $\mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$, а

$$\Gamma(z, x) = T(z)x + \sum_{|l| \geq 2} \Gamma_l(z)x^l.$$

Здесь $T(z)$ — обратимая C^∞ -матрица-функция, а $\Gamma_l(z)$ — C^∞ -отображения проколотой прямой. Диффеоморфизм G преобразует нормальную форму с номером $l = 1$ в нормальную форму с номером $l = 2$. Иными словами, диффеоморфизм G удовлетворяет системе уравнений

$$\begin{cases} \lambda_1 z W' = \lambda_2 W, \\ \lambda_1 z \Gamma'_z + \Gamma'_x A_1 x = A_2 \Gamma(z, x). \end{cases} \quad (6)$$

Общее решение первого уравнения этой системы имеет вид

$$W(z) = \begin{cases} c_+ \exp \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \ln z, & z > 0, \\ c_- \exp \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \ln |z|, & z < 0, \end{cases}$$

где c_+, c_- — некоторая пара вещественных чисел. Диффеоморфность отображения $W: \mathbb{R}^1 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$ влечет условие $c_+ c_- < 0$. Общее решение второго уравнения системы (6) имеет вид

$$\Gamma(z, x) = \begin{cases} \left(\exp \frac{A_2}{\lambda_1} \ln z \right) \Gamma_+ \left(\left(\exp \left(-\frac{A_1}{\lambda_1} \right) \ln z \right) x \right), & z > 0, \\ \left(\exp \frac{A_2}{\lambda_1} \ln |z| \right) \Gamma_- \left(\left(\exp \left(-\frac{A_1}{\lambda_1} \right) \ln |z| \right) x \right), & z < 0. \end{cases}$$

Здесь $\Gamma_\pm(x)$ — произвольная пара обратимых формальных отображений.

Обозначим через v формальное векторное поле на окружности, соответствующее системе (1). Положим $N(v) = (c_\pm, \Gamma_\pm(x))$.

Два набора $N = (c_{\pm}, \Gamma_{\pm}(x))$, $\tilde{N} = (\tilde{c}_{\pm}, \tilde{\Gamma}_{\pm}(x))$ будем называть эквивалентными, если существует такое число $\mu > 0$ и такие матрицы S_1 и S_2 , коммутирующие с A_1 и A_2 соответственно, что $\tilde{c}_{\pm} = \mu c_{\pm}$, $\tilde{\Gamma}_{\pm} = S_2 \Gamma_{\pm} (S_1 x)$.

Т е о р е м а 1. *Для того чтобы две системы вида (1) были эквивалентны, необходимо и достаточно, чтобы соответствующие им наборы $N(v)$ и $\tilde{N}(\tilde{v})$ были линейно эквивалентны.*

2. Для каждого набора $N = (c_{\pm}, \Gamma_{\pm}(x))$ найдется такая система вида (1), что $N(v) = N$.

Поскольку в наборе N формальные ряды произвольны, а группа линейных преобразований достаточно бедна, то из теоремы вытекает существование неэквивалентных систем вида (1) с одинаковыми полями на окружности. Более того, существуют системы, не приводимые к линейным и к автономным. Сформулируем в терминах $N(v)$ соответствующие критерии. Заметим, что для линейной системы

$$\begin{cases} \dot{\alpha} = a(\alpha), \\ \dot{x} = A(\alpha)x \end{cases}$$

преобразования $S_1(z, x) = T_1(z)x$ линейны по x , поэтому соответствующий инвариант имеет вид $N(v) = (C_{\pm}, B_{\pm}x)$. Очевидно, набору такого вида линейно эквивалентен лишь набор такого же вида.

С л е д с т в и е 1. *Для того чтобы система вида (1) была эквивалентна линейной, необходимо и достаточно, чтобы ее инвариант имел вид $N(v) = (c_{\pm}, B_{\pm}x)$.*

Для автономных систем, т. е. систем вида

$$\begin{cases} \dot{\alpha} = a(\alpha), \\ \dot{x} = F(x) = Ax + f(x), \end{cases}$$

выполнено условие $A_1(0) = A_2(0) = A$, а нормализующее преобразование $S_1(\alpha, x)$ не зависит от α . Следовательно, инвариант имеет вид $\tilde{N}(v) = (c_{\pm}, x)$. Такой набор эквивалентен лишь набору

$$N = (c_{\pm}, Bx), \quad (7)$$

где B коммутирует с оператором A . Отсюда вытекает такое следствие.

С л е д с т в и е 2. *Для приводимости системы (1) к автономной необходимости и достаточно, чтобы $A_1(0) = A_2(0)$ и инвариант $N(v)$ имел вид (7).*

Д о к а з а т е л ь с т в о теоремы. **Необходимость.** Пусть системы

$$\begin{cases} \dot{\alpha} = a(\alpha), \\ \dot{x} = F(\alpha, x), \end{cases} \quad \begin{cases} \dot{\alpha} = \tilde{a}(\alpha), \\ \dot{x} = \tilde{F}(\alpha, x), \end{cases}$$

эквивалентны. Обозначим соответствующие этим системам формальные векторные поля через v и \tilde{v} . Тогда найдется такой формальный диффеоморфизм $\psi: S^1 \times \mathbb{R}^n \rightarrow S^1 \times \mathbb{R}^n$, что $\psi_* v = \tilde{v}$. Пусть S_l , $l = 1, 2$, —по-прежнему, нормализующее преобразование на дуге u_l , переводящее поле v_l в нормальную форму (5), т. е.

$$(S_l)_* v_l|_{u_l \times \mathbb{R}^n} = R_l, \quad l = 1, 2,$$

где через R_l обозначено поле, соответствующее нормальной форме (5). Аналогично

$$(\tilde{S}_l)_* \tilde{v}_l|_{u_l \times \mathbb{R}^n} = R_l.$$

Полагая $M_l = \tilde{S}_l \circ \psi \cdot S_l^{-1}$, получим, что

$$M_l: \mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n$$

— формальный диффеоморфизм с C^∞ -коэффициентами, который оставляет нормальную форму на месте:

$$(M_l)_* R_l = R_l.$$

Из этого равенства и нерезонансных условий (4) следует

$$M_l(z, x) = (\mu_l z, B_l x), \quad l = 1, 2,$$

где $\mu_l > 0$, а B_l — линейный оператор в \mathbb{R}^n , коммутирующий с $A_l(0)$. Из равенства

$$\psi = \tilde{S}_1^{-1} \circ M_1 \circ S_1 = \tilde{S}_2^{-1} \circ M_2 \circ S_2|_{u_1 \cap u_2 \times \mathbb{R}^n} \quad (8)$$

вытекает равенство

$$\tilde{S}_2 \circ \tilde{S}_1 \circ M_1 = M_2 \circ S_2 \circ S_1^{-1}, \quad (9)$$

которое и означает линейную эквивалентность наборов $N(v)$ и $N(\tilde{v})$. Необходимость доказана.

Для доказательства достаточности, исходя из равенства (9), положим

$$\psi|_{u_l \times \mathbb{R}^n} = \tilde{S}_l^{-1} \circ M_l \circ S_l.$$

Тогда равенство (8) показывает, что формальный диффеоморфизм ψ корректно определен на всей окрестности. Непосредственная проверка показывает, что ψ переводит поле v в поле \tilde{v} . Этим доказана первая часть теоремы.

Для доказательства второй части теоремы, т. е. утверждения о реализации инварианта, зададимся произвольным набором

$$N = (c_\pm, \Gamma_\pm(x)).$$

По нему построим диффеоморфизм проколотой оси $G(z, x)$, полагая

$$G(z, x) = (W(z), \Gamma(z, x)),$$

где

$$W(z, x) = \begin{cases} c_+ \exp \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \ln z, & z > 0, \\ c_- \exp \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \ln |z|, & z < 0, \end{cases}$$

а

$$\Gamma(z, x) = \begin{cases} \left(\exp \frac{A_2}{\lambda_1} \ln z \right) \Gamma_+ \left(\left(\exp \left(-\frac{A_1}{\lambda_1} \right) \ln z \right) x \right), & z > 0, \\ \left(\exp \frac{A_2}{\lambda_1} \ln |z| \right) \Gamma_- \left(\left(\exp \left(-\frac{A_1}{\lambda_1} \right) \ln |z| \right) x \right), & z < 0. \end{cases}$$

Представим $G(z, x)$ в виде композиции

$$G(z, x) = S_2 \circ S_1^{-1}(z, x),$$

$$S_l: u_l \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n, \quad l = 1, 2.$$

Пусть $S_l(\alpha, x) = (H_l(\alpha), \Phi_l(\alpha, x))$. Положим

$$v_l|_{u_l \times \mathbb{R}^n} = (S_l)_*^{-1} R_l, \quad l = 1, 2. \quad (10)$$

Поскольку композиция $G = S_2 \circ S_1^{-1}$ переводит поле R_1 в поле R_2 , то формулой (10) корректно определено формальное поле вида (1) с нужными свойствами. По построению $N(v) = \tilde{N}$. Теорема полностью доказана.

1. *Лисяной В. Ф.* Классификация формальных периодических систем // Дифференц. уравнения.— 1985.— 21, № 12.— С. 2173—2175.
2. *Белицкий Г. Р.* Инварианты векторных полей и линейных уравнений на сфере // Укр. мат. журн.— 1989.— 41, № 3.— С. 226—302.

Получено 09.01.91