

Ограниченные и периодические решения слабо нелинейных импульсных эволюционных систем

В настоящей статье изучаются эволюционные системы с импульсным воздействием. Анализу понятия импульсной системы и установлению некоторых ее свойств посвящены работы [1—5]. Проведенные нами исследования непосредственно примыкают к [4, 5], причем в отличие от указанных работ мы рассмотрим эволюционные системы, описываемые абстрактными параболическими уравнениями.

Следуя [3], дадим краткую характеристику изучаемого объекта. Пусть $t \in R = (-\infty, +\infty)$, $x \in \Omega$, Ω — некоторая область в банаховом пространстве X . Будем считать, что процесс эволюции рассматриваемой системы описывается:

а) дифференциальным уравнением

$$dx/dt = F(t, x), \quad (1)$$

имеющим решения;

б) подмножеством $M_t \subset \Omega \times R$;

в) оператором A_t с областью определения $D(A_t) = M_t$ и областью значений $R(A_t) = M_t^*$, $M_t^* \subset \Omega \times R$.

Определение 1. *Тройку $\iota = (dx/dt = F(t, x), M_t, A_t)$ будем называть импульсной эволюционной системой.*

Предположим, что в X имеется такое плотное подмножество Y , что задача Коши $x(\tau) = y$, $y \in Y$, $\tau \in R$, для уравнения (1) имеет единственное решение, определенное на максимальном интервале существования Σ . Процесс, описываемый импульсной эволюционной системой ι , происходит следующим образом. Если $\Sigma \cap (\Omega \setminus M_t) = \emptyset$, т. е. $\Sigma = [\tau, +\infty)$, то процесс не подвергается импульсному воздействию. Если же существует такое $t_1 \in R$, $t_1 > \tau$, что $x(t) \in \Omega \setminus M_t$, $t \in [\tau, t_1)$ и $x(t_1) \in M_t$, то состояние процесса $x(t)$ в момент времени t_1 мгновенно изменяется и процесс переходит в состояние $A_t x(t_1)$. Теперь можно рассмотреть задачу Коши $dx^{(1)}/dt = F(t, x^{(1)})$, $x^{(1)}(t_1) = A_t x(t_1)$ и т. д. В итоге решение задачи Коши $x(\tau) = y$ для эволюционной системы ι определяется как «склейка» решений описанных выше подчиненных задач Коши на временных интервалах между моментами импульсного воздействия. Нам представляется удобным предполагать, что в моменты импульсного воздействия решение $x(t)$ непрерывно справа, а не слева, как предполагается в [2—5].

1. *Линейные системы с импульсным воздействием.* Пусть X — банахово пространство с нормой $|\cdot|$, N и Z — соответственно множества натуральных и целых чисел. Пусть A — секториальный оператор (см. [6]), $A: X^1 \rightarrow X$ и $\operatorname{Re} \sigma(A) > \gamma > 0$. Тогда определены дробные степени оператора A и для $\alpha \geq 0$ определены пространства $X^\alpha = D(A^\alpha)$ с нормой $|x|_\alpha = |x| + |A^\alpha x|$. Предположим, что функция $f: R \rightarrow X$ локально-гельдерова. Рассмотрим линейное неоднородное уравнение в банаховом пространстве X :

$$dx/dt + Ax = f(t). \quad (2)$$

Пусть последовательность элементов $\{t_i\}$, $t_i \in R$, $i \in \Gamma$ (Γ — индексное множество) не имеет конечных предельных точек. Если последовательность $\{t_i\}$ ограничена, то полагаем $\Gamma = \{1, 2, \dots, n\}$ и $t_0 = -\infty$, $t_{n+1} = \infty$; если последовательность $\{t_i\}$ ограничена сверху (снизу), то полагаем $\Gamma = N$ и $t_0 = -\infty$ ($t_0 = +\infty$); если последовательность $\{t_i\}$ неограничена, то полагаем $\Gamma = Z$. Кроме того, будем считать, что при $i < j$ $t_i < t_j$.

Пусть $B_i \in \mathcal{L}(X^1, X^\alpha)$, $i \in \Gamma$ — последовательность линейных непрерывных операторов, b_i — последовательность элементов из X^α . Рассмотрим разностное уравнение

$$\Delta x|_{t=t_i} = x(t_i) - x(t_i - 0) = B_i x(t_i - 0) + b_i. \quad (3)$$

Определение 2. Под линейной импульсной эволюционной системой будем понимать тройку λ , состоящую из дифференциального уравнения (2), последовательности $\{t_i\}$, $i \in \Gamma$, и разностного уравнения (3).

Определение 3. Решением задачи Коши

$$x(\tau) = y, \quad y \in Y \subset X, \quad \tau \in [t_n, t_{k+1}), \quad (4)$$

на интервале $[\tau, \sigma)$ (σ может быть равным $+\infty$) для импульсной эволюционной системы λ называется функция $x(t)$, $x: [\tau, \sigma) \rightarrow X$, непрерывная на каждом из интервалов $[\tau, t_{k+1})$, $[t_{k+1}, t_{k+2})$, ..., $[t_s, \sigma)$ с разрывами первого рода при $t = t_i$, $i \in \Gamma$, дифференцируемая на каждом из открытых интервалов (τ, t_{k+1}) , (t_{k+1}, t_{k+2}) , ..., (t_s, σ) и удовлетворяющая при $\tau < t \leq \sigma$, $t \neq t_i$, дифференциальному уравнению (2), при $t = t_i$, $i \in \Gamma$, — разностному уравнению (3), причем $x(t) \rightarrow x_0$ в X при $t \rightarrow \tau + 0$.

Определение 4. Будем называть импульсную эволюционную систему λ T -периодической ($T > 0$), если можно указать такое натуральное число p , что для всех $t \in R$ и $i \in \Gamma$ справедливы соотношения

$$t_{i+p} = t_i + T, \quad f(t+T) = f(t), \quad B_{i+p} = B_i, \quad b_{i+p} = b_i. \quad (5)$$

Лемма. Для любого $\tau \in R$ и любого $y \in X$ решение задачи Коши (4) для эволюционной системы λ на интервале $[\tau, +\infty)$ существует и единственно.

Доказательство. Пусть $\tau \in [t_n, t_{k+1})$, $t \in [t_i, t_{i+1})$. Определим операторнозначную функцию Коши $K(t, \tau)$, $K: R \times R \rightarrow \mathcal{L}(X, X^\alpha)$ следующим образом:

$$K(t, \tau) = \begin{cases} \exp(-A(t-\tau)), & t \geq \tau, \quad i = k, \\ \exp(-A(t-t_i)) \cdot (B_i + E) \exp(-A(t_i-t_{i-1})) \dots \exp(-A(t_{k+1}-\tau)), & i > k. \end{cases}$$

Определим теперь функцию $x(t)$ соотношением

$$x(t) = K(t, \tau) y + \int_{\tau}^t K(t, s) f(s) ds + \sum_{t_k < t_j < t} K(t, t_j) b_j, \quad t \geq \tau. \quad (6)$$

Пользуясь теоремой 3.2.2 из [6], можно показать, что она будет решением задачи Коши (4) для импульсной эволюционной системы λ .

Определение 5. Пусть $0 \leq \beta \leq \alpha < 1$, $t \in [t_k, t_{k+1})$. Определим операторнозначную функцию $G_{\alpha, \beta}(t, \tau)$, $G: R \times R \rightarrow \mathcal{L}(X, X^\alpha)$ соотношением

$$G_{\alpha, \beta}(t, \tau) = \begin{cases} 0, & t < \tau, \\ K(t, \tau), & t \geq \tau. \end{cases} \quad (7)$$

Если сумма $\int_{-\infty}^{+\infty} |A^\beta G(t, \tau)| d\tau + \sum_{i < k} |A^\beta G(t, t_i)|$ равномерно по t ограничена некоторой вещественной постоянной $K(G) > 0$, то функцию (7) будем называть функцией Грина импульсной эволюционной системы λ .

Из определения следует, что при произвольном фиксированном $\tau \in R$ функция Грина непрерывна на R за исключением множества точек $\{\tau\} \cup \{t_i | t_i > \tau, i \in \Gamma\}$, в которых она имеет разрывы первого рода и является непрерывной справа: при $\tau \neq t_i$

$$G(\tau, \tau) - G(\tau - 0, \tau) = G(\tau + 0, \tau) - G(\tau - 0, \tau) = E, \quad (8)$$

$$G(t_i, \tau) - G(t_i - 0, \tau) = G(t_i + 0, \tau) - G(t_i - 0, \tau) = B_i G(t_i - 0, \tau).$$

Кроме того, при $t \notin \{\tau\} \cup \{t_i | t_i > \tau, i \in \Gamma\}$ функция $G(t, \tau)$ имеет производную по t и $dG(t, \tau)/dt + AG(t, \tau) = 0$.

Теорема 1. Пусть эволюционная система λ имеет функцию Грина $G_{\alpha, \beta}(t, \tau)$. Тогда существует единственное ограниченное на всей оси решение $x^*(t)$ задачи (2), (3) и $|x^*(t)|_\beta \leq (K(G) + 1) \max \{ \sup_{i \in \Gamma} |b_i|_\beta, \sup_{i \in R} |f(t)| \}$. Если система λ — T -периодическая, то решение $x^*(t)$ будет периодическим с тем же периодом.

Доказательство. Определим функцию $x^*(t)$ соотношением

$$x^*(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} G(t, \tau) f(\tau) d\tau + \sum_{i \in \Gamma} G(t, t_i) b_i \quad (9)$$

и покажем, что она является искомым решением. По определению 5 имеем

$$\begin{aligned} |x^*(t)|_\beta &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} |A^\beta G(t, \tau)| |f(\tau)| d\tau + |\exp(-A(t - t_k)) A^\beta b_k| + \\ &+ \sum_{i < k} |A^\beta G(t, t_i)| |b_i|_\beta \leq (K(G) + 1) \max \{ \sup_{i \in \Gamma} |b_i|_\beta, \sup_{i \in R} |f(t)| \}. \end{aligned}$$

Согласно [6], функция $x^*(t)$ при $t \in (t_i, t_{i+1})$, $i \in \Gamma$, удовлетворяет дифференциальному уравнению (2), а, используя соотношения (8), можно показать справедливость (3). Пусть теперь $y^*(t)$ — отличное от $x^*(t)$ ограниченное решение задачи (2), (3). Очевидно, что функция $x^*(t) - y^*(t)$ будет ограниченным решением однородной импульсной системы $dz/dt + Az = 0$, $\Delta z|_{t=t_i} = -B_i z$, которая при наших предположениях имеет только тривиальное решение. Тем самым установлена единственность ограниченного в X^β решения задачи (2), (3), хотя нами и не предполагается взаимная однозначность операторов B_i .

2. Слабо нелинейные системы с импульсным воздействием.

Определение 6. Под нелинейной импульсной эволюционной системой будем понимать тройку ν , состоящую из дифференциального уравнения

$$dx/dt + Ax = f(t, x, \varepsilon), \quad (10)$$

последовательности $\{t_i\}$ и разностного уравнения

$$\Delta x|_{t=t_i} = B_i x + g_i(x, \varepsilon), \quad (11)$$

где $t \in R$, $x \in U = \{x \in X^\alpha, |x|_\alpha \leq \rho\}$, $\varepsilon \in \Lambda = (0, \varepsilon_0]$. Если для некоторого $T > 0$ можно указать такое натуральное число p , что для всех $t \in R$, $\varepsilon \in \Lambda$ и $i \in \Gamma$

$$t_{i+p} = t_i + T, \quad f(t+T, x, \varepsilon) = f(t, x, \varepsilon), \quad B_{i+p} = B_i, \quad g_{i+p}(x, \varepsilon) = g_i(x, \varepsilon),$$

то эволюционная система γ называется T -периодической.

Определение 7. Под решением задачи Коши $x(\tau) = y$ для эволюционной системы γ на интервале $[\tau, \sigma]$ будем понимать функцию $x(t, \varepsilon)$, $x: [\tau, \sigma] \times \Lambda \rightarrow X$, непрерывную на интервалах $[\tau, t_{k+1})$, $[t_{k+1}, t_{k+2})$, ..., $[t_s, \sigma]$ с разрывами первого рода при $t = t_i$, $i \in \Gamma$ и для $t \in (\tau, \sigma) \setminus \{t_i | \tau < t_i < \sigma\}$ имеем $(t, x(t, \varepsilon), \varepsilon) \in R \times U \times \Lambda$, $x(t, \varepsilon) \in D(A)$ для любого $\varepsilon \in \Lambda$, существует производная $dx(t)/dt$, отображение $t \rightarrow f(t, x(t, \varepsilon), \varepsilon)$ локально-гельдерово для любого $\varepsilon \in \Lambda$ и при $t \rightarrow \tau + 0 \int_{\tau}^t (t-s)^{-\alpha} |f(s, x(s, \varepsilon), \varepsilon)| ds \rightarrow 0$. Кроме того, при $t \neq t_i$ функция $x(t, \varepsilon)$ удовлетворяет (10), а при $t = t_i$ — (11).

Пусть функции $f(t, x, \varepsilon)$ и $g_i(x, \varepsilon)$, $i \in \Gamma$, удовлетворяют следующим условиям:

1) $f: R \times U \times \Lambda \rightarrow X$ и $g_i: X \times \Lambda \rightarrow X^\alpha$, $i \in \Gamma$, непрерывны по всем своим переменным в соответствующих областях;

2) для любых t, s из R и некоторых $H(\varepsilon) > 0$, $\theta > 0$,

$$|f(t, x, \varepsilon) - f(s, x, \varepsilon)| \leq H(\varepsilon) |t - s|^\theta; \quad (12)$$

3) для любых x, y из U равномерно по $t \in R$, $\varepsilon \in \Lambda$ и $i \in \Gamma$

$$|f(t, x, \varepsilon) - f(t, y, \varepsilon)| + |g_i(x, \varepsilon) - g_i(y, \varepsilon)|_\alpha \leq \mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0) |x - y|_\alpha, \quad (13)$$

где $\mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0)$ — неотрицательная неубывающая функция переменных ρ и ε_0 такая, что при $\rho, \varepsilon_0 \rightarrow 0$, $\mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0) \rightarrow 0$;

4) равномерно по $t \in R$, $\varepsilon \in \Lambda$ и $i \in \Gamma$ выполняется неравенство

$$|f(t, 0, \varepsilon)| + |g_i(0, \varepsilon)|_\alpha \leq \mathcal{M}(\varepsilon), \quad (14)$$

где $\mathcal{M}(\varepsilon)$ — положительная при $\varepsilon > 0$ неубывающая функция такая, что при $\varepsilon \rightarrow 0$, $\mathcal{M}(\varepsilon) \rightarrow 0$.

Теорема 2. Пусть выполнены предположения 1—4 и для линейной импульсной эволюционной системы λ существует функция Грина $G_{\alpha, \alpha}(t, \tau)$. Тогда существует единственное ограниченное на всей оси решение задачи (10), (11). Если эволюционная система γ T -периодическая, то и решение $x^*(t, \varepsilon)$ будет периодическим по t с тем же периодом.

Доказательство. Ограниченное решение будем искать методом последовательных приближений, взяв в качестве нулевого приближения $x_0(t, \varepsilon) \equiv 0$ и построив последовательность функций $x_m(t, \varepsilon)$, $m \geq 1$, каждая из которых является ограниченным на всей оси решением системы уравнений

$$dx_m/dt + Ax_m = f(t, x_{m-1}(t, \varepsilon), \varepsilon), \quad (15)$$

$$\Delta x|_{t=t_i} = B_i x + g_i(x_{m-1}(t_i - 0, \varepsilon), \varepsilon). \quad (16)$$

Заметим, что при наших предположениях функции $f(t, x_{m-1}(t, \varepsilon), \varepsilon)$ для любого натурального m локально-гельдеровы по t , а $g_i(x_{m-1}(t_i - 0, \varepsilon), \varepsilon) \in X^\alpha$ для любого $\varepsilon \in \Lambda$. Поэтому можно воспользоваться теоремой 1, согласно которой для любого натурального m существует единственное ограниченное (в X^α) на всей оси решение $x_m(t, \varepsilon)$ задачи (15), (16), и это решение задается формулой

$$x_m(t, \varepsilon) = \int_{-\infty}^{+\infty} G(t, \tau) f(\tau, x_{m-1}(\tau, \varepsilon), \varepsilon) d\tau + \sum_{i \in \Gamma} G(t, t_i) g_i(x_{m-1}(t_i - 0, \varepsilon), \varepsilon). \quad (17)$$

С помощью метода математической индукции можно показать справедливость для достаточно малых значений $\varepsilon \in \Delta$ следующих неравенств:

$$\|x_m(t, \varepsilon)\| \leq \{K(G) + 1\} M(\varepsilon) (1 - (K(G) + 1) \mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0))^{-1}, \quad (18)$$

$$\|x_{m+1}(t, \varepsilon) - x_m(t, \varepsilon)\| \leq (K(G) + 1) M(\varepsilon) \{(K(G) + 1) \mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0)\}^m, \quad (19)$$

где $\|u(t)\| = \sup_{t \in R} |u(t)|_\alpha$.

Выберем $\varepsilon^0 \leq \varepsilon_0$ и $\rho^0 \leq \rho$ такими малыми, чтобы

$$(K(G) + 1) M(\varepsilon^0) (1 - (K(G) + 1) \mathcal{N}(\rho^0, \varepsilon^0))^{-1} \leq \rho^0, \\ (K(G) + 1) \mathcal{N}(\rho^0, \varepsilon^0) < 0,5 \quad (20)$$

(этого всегда можно добиться, используя свойства функций $\mathcal{N}(\rho, \varepsilon_0)$ и $M(\varepsilon)$). Тогда неравенства (20) обеспечат продолжимость итерационного процесса, а неравенство (19) — сходимость итерационного процесса, а именно, $x_m(t, \varepsilon) \rightarrow x^*(t, \varepsilon)$ в X^α равномерно по $t \in R$ и $\varepsilon \in \Delta$. При этом предельная функция $x^*(t, \varepsilon)$ будет удовлетворять оценке $\|x^*(t, \varepsilon)\| \leq (K(G) + 1) M_0(\varepsilon)$, где $M_0(\varepsilon) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0$ и интегральному уравнению

$$x^*(t, \varepsilon) = \int_{-\infty}^{+\infty} G(t, \tau) f(\tau, x^*(\tau, \varepsilon), \varepsilon) d\tau + \sum_{i \in T} G(t, t_i) g_i(x^*(t_i - 0, \varepsilon), \varepsilon).$$

Используя лемму 3.3.2 из [6], можно показать, что при $t_i < t < t_{i+1}$ предельная функция $x^*(t, \varepsilon)$ удовлетворяет дифференциальному уравнению $dx^*/dt + Ax^* = f(t, x^*, \varepsilon)$, а при $t = t_i$ — разностному уравнению $\Delta x^*|_{t=t_i} = B_i x^* + g_i(x^*(t_i - 0, \varepsilon), \varepsilon)$. Единственность решения $x^*(t, \varepsilon)$ следует из единственности ограниченного решения задачи (15), (16) при каждом натуральном m . Можно показать, что если импульсная эволюционная система ν T -периодическая, то предельная функция $x^*(t, \varepsilon)$ также будет периодической по t с периодом T .

1. Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике.— Киев: Наук. думка, 1971.— 440 с.
2. Митропольский Ю. А., Перестюк Н. А., Черникова О. С. Конвергентность систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Докл. АН УССР. Сер. А.— 1983.— № 11.— С. 11—14.
3. Самойленко А. М. Метод усреднения в системах с толчками // Мат. физика.— 1971.— Вып. 9.— С. 101—117.
4. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Периодические решения слабо нелинейных систем с импульсным воздействием // Дифференц. уравнения.— 1978.— 14, № 6.— С. 1034—1045.
5. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием.— Киев: Изд-во Киев. ун-та, 1980.— 79 с.
6. Хенри Д. Геометрическая теория полулинейных параболических уравнений.— М. Мир, 1985.— 376 с.