

## Об одном обобщении теоремы А. Н. Тихонова

Как показал А. Н. Тихонов [1], для системы с малым параметром при старшей производной

$$dx/d\tau = X(z, x, \tau), \quad \varepsilon dz/d\tau = Z(z, x, \tau) \quad (1)$$

можно построить асимптотику решения задачи Коши, если известен устойчивый корень  $z = \varphi(x, \tau)$  уравнения  $Z(z, x, \tau) = 0$ , или, иными словами, если  $z = \varphi(x, \tau)$  — асимптотически устойчивая точка покоя присоединенной системы  $dz/dt = Z(z, x, \tau)$ .

В настоящей работе предлагается некоторое обобщение этого результата, заключающееся в том, что вместо (1) рассматривается система более общего вида

$$dx/d\tau = X(\tau/\varepsilon, z, x, \tau), \quad \varepsilon dz/d\tau = Z(\tau/\varepsilon, z, x, \tau), \quad (2)$$

а точка покоя заменяется решением  $z = \varphi(t, x, \tau)$  присоединенной системы ( $x = \text{const}$ ,  $\tau = \text{const}$ )

$$dz/dt = Z(t, z, x, \tau). \quad (3)$$

Будем требовать, чтобы решение  $z = \varphi(t, x, \tau)$  было равномерно притягивающим, поскольку, как показывают простые примеры, асимптотической устойчивости в этом случае недостаточно. (Известно [2], что для точек покоя автономной системы асимптотическая устойчивость и равномерное притяжение эквивалентны.)

Случай автономной системы с использованием вместо точки покоя периодического решения  $z = \varphi(t, x)$  присоединенной системы и дальнейшим усреднением изучался при других условиях устойчивости в работе [3]. Отметим также, что системы, содержащие «быстрое время»  $\tau/\varepsilon$  только в правых частях уравнений для медленных переменных, рассматривались в [4].

Пусть выполнены следующие условия:

1. Функции  $X(t, z, x, \tau)$  и  $Z(t, z, x, \tau)$  определены и непрерывны в области  $Q \subset [0, \infty) \times R^m \times R^n \times [0, T_0]$  и удовлетворяют в этой области условию Липшица по  $z, x, \tau$ , функция  $X(t, z, x, \tau)$  ограничена.

2. Для любых  $(x, \tau) \in \Omega$ , где  $\Omega$  — некоторая область в  $R^n \times [0, T_0]$ , присоединенная система (3) имеет определенное для всех  $t \geq 0$  решение  $z = \varphi(t, x, \tau)$  такое, что 1)  $\forall t \geq 0$  кривая  $(t, \varphi(t, x, \tau), x, \tau)$  лежит в  $Q$  вместе с некоторой  $\rho$ -окрестностью; 2) решение  $\varphi(t, x, \tau)$  равномерно притягивающее [2], причем в условии равномерности входит равномерность по параметрам  $x, \tau$ ; 3) функция  $\varphi(t, x, \tau)$  удовлетворяет условию Липшица по  $x$ .

3. Точка  $z_0$  принадлежит области влияния решения  $z = \varphi(t, x_0, 0)$  системы

$$dz/dt = Z(t, z, x_0, 0), \quad (4)$$

т. е. если  $z = z^0(t)$  — решение системы (4), удовлетворяющее начальному условию  $z^0(0) = z_0$ , то 1)  $(t, z^0(t), x_0, 0) \in Q$  и 2)  $z^0(t) = \varphi(t, x_0, 0) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow \infty$ .

4. Рассмотрим наряду с системой (2) систему

$$dy/d\tau = X(\tau/\varepsilon, \varphi(\tau/\varepsilon, y, \tau), y, \tau). \quad (5)$$

Пусть для  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_1]$  решение  $y = y(\tau, \varepsilon)$  системы (5), удовлетворяющее начальному условию  $y(0) = x_0$ , определено для  $\tau \in [0, T_0]$  и  $(y(\tau, \varepsilon), \tau) \in \Omega^0$ , где  $\Omega^0$  — внутренность  $\Omega$ .

Справедлив следующий результат, являющийся непосредственным обобщением теоремы А. Н. Тихонова [1, 5] на случай систем вида (2).

**Теорема.** Если выполнены условия 1—4, то для любого  $\eta > 0$  найдется  $\varepsilon_0 > 0$  такое, что для  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  решение  $x(\tau, \varepsilon), z(\tau, \varepsilon)$  системы

(2), удовлетворяющее начальным условиям  $x(0, \varepsilon) = x_0, z(0, \varepsilon) = z_0$ , определено на  $[0, T_0]$  и удовлетворяет на этом отрезке неравенствам

$$\|x(\tau, \varepsilon) - y(\tau, \varepsilon)\| \leq \eta, \quad (6)$$

$$\|z(\tau, \varepsilon) - \varphi(\tau/\varepsilon, y(\tau, \varepsilon), \tau) - z^0(\tau/\varepsilon) + \varphi(\tau/\varepsilon, x_0, 0)\| \leq \eta. \quad (7)$$

В частности, существует  $t_1 > 0$  такое, что для  $\tau \in [t_1, T_0]$

$$\|z(\tau, \varepsilon) - \varphi(\tau/\varepsilon, y(\tau, \varepsilon), \tau)\| \leq \eta.$$

Доказательство этой теоремы основано на следующей лемме.

Лемма. Для любого  $\delta > 0$  существует  $\varepsilon_0 > 0$ , такое, что для  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  справедливо неравенство

$$\|z(\tau, \varepsilon) - \varphi(\tau/\varepsilon, x(\tau, \varepsilon), \tau) - z^0(\tau/\varepsilon) + \varphi(\tau/\varepsilon, x_0, 0)\| \leq \delta \quad (8)$$

для  $\tau \geq 0$  до тех пор, пока  $(x(\tau, \varepsilon), \tau) \in \Omega$ .

Доказательство леммы. Введем новую независимую переменную  $t = \varepsilon^{-1}\tau$ . При этом решение  $x(\tau, \varepsilon), z(\tau, \varepsilon)$  системы (2) перейдет в решение  $\bar{x}(t, \varepsilon) = x(\varepsilon t, \varepsilon) = x(\tau, \varepsilon), \bar{z}(t, \varepsilon) = z(\varepsilon t, \varepsilon) = z(\tau, \varepsilon)$  системы

$$dx/dt = \varepsilon X(t, z, x, \varepsilon t), \quad dz/dt = Z(t, z, x, \varepsilon t), \quad (9)$$

а отрезок  $[0, T_0]$  — в отрезок  $[0, T_0/\varepsilon]$ .

Обозначив через  $\psi(t, t_0, z, x, \tau)$  решение присоединенной системы (3), удовлетворяющее начальному условию  $z(t_0) = z$  и задавшись числом  $\delta > 0$ , выберем, пользуясь тем, что  $\varphi(t, x, \tau)$  — равномерно притягивающее решение (3), число  $T > 0$  таким, чтобы из неравенства

$$\|z - \varphi(t_0, x, \tau)\| \leq \delta/2 \quad (10)$$

следовало неравенство

$$\|\psi(t, t_0, z, x, \tau) - \varphi(t, x, \tau)\| \leq \delta/4 \quad \forall t \geq t_0 + T. \quad (11)$$

По теореме о непрерывной зависимости решений от параметра, если  $\varepsilon_0$  достаточно мало, то  $\forall \varepsilon \in [0, \varepsilon_0]$  и  $\forall t \in [t_0, t_0 + T]$  выполняются неравенства

$$\|\bar{z}(t, \varepsilon) - \psi(t, t_0, \bar{z}(t_0, \varepsilon), \bar{x}(t_0, \varepsilon), \varepsilon t_0)\| \leq \delta/8, \quad (12)$$

$$\|\varphi(t, \bar{x}(t, \varepsilon), \varepsilon t) - \varphi(t, \bar{x}(t_0, \varepsilon), \varepsilon t_0)\| \leq \delta/8. \quad (13)$$

Наконец, так как точка  $z_0$  принадлежит области влияния решения  $\varphi(t, x_0, 0)$ , существует число  $t_1 > 0$ , для которого

$$\|z^0(t) - \varphi(t, x_0, 0)\| \leq \delta/4 \quad \forall t \geq t_1. \quad (14)$$

Разобьем отрезок  $[0, T_0/\varepsilon]$  точками  $t_0 = 0, t_1, t_{l+1} = t_l + T, l = 1, \dots, N(\varepsilon)$ , и докажем индукцией по  $l$ , что на каждом из отрезков  $[t_l, t_{l+1}]$  справедливо неравенство

$$\|\bar{z}(t, \varepsilon) - \varphi(t, \bar{x}(t, \varepsilon), \varepsilon t) - z^0(t) + \varphi(t, x_0, 0)\| \leq \delta, \quad (15)$$

равносильное (8).

Пользуясь теоремой о непрерывной зависимости решений от параметра, выберем  $\varepsilon_0$  настолько малым, чтобы  $\forall \varepsilon \in [0, \varepsilon_0]$  и  $\forall t \in [0, t_2]$

$$\|\bar{z}(t, \varepsilon) - z^0(t)\| \leq \delta/8 \quad (16)$$

и

$$\|\varphi(t, \bar{x}(t, \varepsilon), \varepsilon t) - \varphi(t, x_0, 0)\| \leq \delta/8. \quad (17)$$

Из этих неравенств сразу следует (15) для  $t \in [0, t_2]$ . Заметим теперь, что для доказательства (15) на отрезке  $[t_1, T_0/\varepsilon]$  достаточно доказать, что на этом отрезке

$$\|\bar{z}(t, \varepsilon) - \varphi(t, \bar{x}(t, \varepsilon), \varepsilon t)\| \leq \delta/2, \quad (18)$$

так как вместе с (14) это приводит к (15). Для  $t \in [t_1, t_2]$  неравенство (18) вытекает из (14), (16) и (17).



если  $\varepsilon_0$  достаточно мало. Это сразу дает неравенство (6), а вместе с неравенством (8) леммы и неравенство (7). Теорема доказана.

**Пример.** Рассмотрим систему с одной степенью свободы, в которой инерционные и диссипативные силы значительно больше остальных сил:

$$\frac{d}{dt} \left( m(t) \frac{dz}{dt} \right) + \frac{d}{dt} (\lambda(t) z) + \varepsilon f \left( t, z, \frac{dz}{dt} \right) = 0. \quad (22)$$

Полагая  $x = m(t) z + \lambda(t) z$ , сведем (22) к системе двух скалярных уравнений

$$dx/dt = -\varepsilon f(t, z, m^{-1}(t)(x - \lambda(t)z)), \quad m(t) dz/dt + \lambda(t)z = x. \quad (23)$$

Отметим, что замена  $\tau = \varepsilon t$  приводит систему (23) к виду (2). Пусть  $m(t) \geq m_0 > 0$ ,  $\lambda(t) \geq \lambda_0 > 0$ , тогда присоединенное уравнение  $m(t) dz/dt + \lambda(t)z = x$  имеет равномерно притягивающее решение вида  $z = \varphi(t)x$ . Определяя  $y(t, \varepsilon)$  как решение уравнения  $dy/dt = -\varepsilon f(t, \varphi(t)y, m^{-1}(t)(1 - \lambda(t)\varphi(t))y)$ , соответствующее начальному условию  $y(0, \varepsilon) = x_0 = m(0)z_0 + \lambda(0)z_0$ , получаем, что при  $\varepsilon \rightarrow 0$  для  $t \in [0, T_0/\varepsilon]$

$$z(t, \varepsilon) = \varphi(t)y(t, \varepsilon) + \exp \left[ - \int_0^t \frac{\lambda(t)}{m(t)} dt \right] (z_0 - \varphi(0)x_0) + o(1).$$

1. Тихонов А. Н. Системы дифференциальных уравнений, содержащих малые параметры при производных // Мат. сб.— 1952.— 31, № 3.— С. 575—586.
2. Руц Н., Абетс П., Лалу М. Прямой метод Ляпунова в теории устойчивости.— М.: Мир, 1980.— 302 с.
3. Понтрягин Л. С., Родыгин Л. В. Приближенное решение одной системы обыкновенных дифференциальных уравнений с малым параметром при производных // Докл. АН СССР.— 1960.— 131, № 2.— С. 255—258.
4. Задирака К. В. Исследование решения системы нелинейных дифференциальных уравнений с малыми параметрами при некоторых производных // Укр. мат. журн.— 1958.— 10, № 2.— С. 121—127.
5. Васильева А. Б., Бутузов В. Ф. Асимптотические разложения решений сингулярно возмущенных уравнений.— М.: Наука, 1973.— 272 с.
6. Хартман Ф. Обыкновенные дифференциальные уравнения.— М.: Мир, 1970.— 720 с.