

УДК 517.946+517.9+517.836

A. K. Прикаратский

Элементы теории интегрируемости дискретных динамических систем

1. Пусть на бесконечномерном пространстве $M \simeq \mathbb{R}^{m \times \infty}$ бесконечных последовательностей $M \ni u = \{\dots, u_{n-1}, u_n, u_{n+1}, \dots\}$ задана нелинейная дискретная динамическая система

$$u_t = K[u], \quad (1)$$

где $K: M \rightarrow T(M)$ — гладкий по Фреше нелинейный локальный функционал на M , $t \in \mathbb{R}^1$ — эволюционная переменная. Установим эффективные критерии, дающие возможность алгоритмически определить, является ли заданная на M динамическая система (1) вполне интегрируемым потоком. С этой целью введем ряд определений [1, 2].

Определение 1. Линейный оператор $\mathcal{L}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ называется имплектическим на M , если определена скобка Пуассона $\{\cdot, \cdot\}_{\mathcal{L}} =$

$= \sum_{n \in \mathbb{Z}} \langle \text{grad}_n(\cdot), \mathcal{L} \text{grad}_n(\cdot) \rangle$, где $\text{grad}_n(\cdot) = \frac{\delta}{\delta u_n}(\cdot)$, $n \in \mathbb{Z}$ — оператор вариационной производной Эйлера на множестве $\mathcal{D}(M)$ гладких по Фреше функционалов.

Замечание 1. Скобка $\{\cdot, \cdot\}_{\mathcal{L}}$ на $\mathcal{D}(M)$ является скобкой Пуассона, если она удовлетворяет тождеству Якоби [1, 2].

Определение 2. Линейный оператор $\mathcal{L}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ называется нетеровым, если он удовлетворяет условию

$$\mathcal{L}' \cdot K - \mathcal{L} K'^* - K' \cdot \mathcal{L} = 0, \quad (2)$$

где $K': T(M) \rightarrow T(M)$ — производная Фреше локального функционала $K: M \rightarrow T(M)$, $K'^*: T^*(M) \rightarrow T^*(M)$ — его сопряжение относительно билинейной формы $(\cdot, \cdot) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \langle (\cdot)_n, (\cdot)_n \rangle$ на $T^*(M) \times T(M)$.

Определение 3. Динамическая система (1) называется гамильтоновой, если справедливо равенство

$$u_t = -\mathcal{L} \text{grad } H = K[u], \quad (3)$$

где $H \in \mathcal{D}(M)$ — функция Гамильтона.

Замечание 2. Имплектический оператор $\mathcal{L}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ кососимметричен, а также для (3) — нетеров. Если существует обратный оператор $\mathcal{L}^{-1}: T(M) \rightarrow T^*(M)$, то его называют симплектическим, а сам оператор \mathcal{L} — косимплектическим. При этом оператор $\mathcal{L}^{-1}: T(M) \rightarrow T^*(M)$ удовлетворяет дуальному к (2) уравнению нетеровости вида

$$(\mathcal{L}^{-1})' \cdot K + K'^* \cdot \mathcal{L}^{-1} + \mathcal{L}^{-1} K' = 0. \quad (4)$$

Так как необходимым условием интегрируемости динамической системы (1) является наличие достаточного количества законов сохранения, легко устанавливается [3] следующая теорема типа П. Лакса.

Теорема 1. Дискретная динамическая система (1) на M обладает законами сохранения тогда и только тогда, когда разрешимо уравнение

$$\varphi_t + K'^* \cdot \varphi = 0 \quad (5)$$

в классе локальных «градиентных» функционалов $\varphi \in T^*(M)$, для которых выполнено соотношение $\varphi'^* = \varphi'$.

2. Аналогично методике работы [2] устанавливаем, что уравнение (5) допускает решение $\varphi = \varphi(\lambda) \in T^*(M)$, $\lambda \in \mathbb{R}^1$ — параметр, в виде

$$\varphi = (1, b_1, \dots, b_{m-1})^T \prod_{j=-\infty}^n \sigma_j[u; \lambda] \exp[\omega(t; \lambda)]. \quad (6)$$

Здесь $\omega(t; \lambda)$ — «дисперсионная» функция, причем функционалы $b_k = b_k[u; \lambda]$, $k = \overline{1, m-1}$; $\sigma_n[u; \lambda]$, $n \in \mathbb{Z}$, допускают асимптотическое при $|\lambda| \rightarrow \infty$ разложение

$$b_k \simeq \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} b_k^{(j)}[u] \lambda^{-j}, \quad \sigma_n \simeq \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} \sigma_n^{(j)}[u] \lambda^{-j+s}, \quad (7)$$

где $\mathbb{Z}_+ \ni s < \infty$ — некоторое фиксированное целое число. Подстановка выражений (6), (7) в (5) приводит [2, 4—7] к набору рекуррентных соотношений на функционалы $b_k^{(j)}[u]$, $k = \overline{1, m-1}$, и $\sigma_n^{(j)}[u]$, $n \in \mathbb{Z}$, $j \in \mathbb{Z}_+$, однозначно их определяющих.

Замечание 3. В случае неинтегрируемости динамической системы (1) указанная выше рекуррентная последовательность решений не имеет. Если же среди множества функционалов $\{\sigma_n^{(j)}[u] : j \in \mathbb{Z}_+\}$ для каждого $n \in \mathbb{Z}$ имеется только конечное число нетривиальных, то эта ситуация моделирует [2, 7] случай, когда динамическая система (1) линеаризуется конечным числом нелинейных преобразований.

Если динамическая система (1) допускает решение уравнения (5) в виде (6), (7), тогда справедлива следующая теорема.

Теорема 2. Функционал $\gamma(\lambda) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \ln \sigma_j[u; \lambda]$ является производящей функцией законов сохранения динамической системы (1).

Доказательство немедленно следует из (6) после перехода к пределу $n \rightarrow \infty$ при условии быстрого убывания по $n \in \mathbb{Z}$ ($\sup_{n \in \mathbb{Z}} |n|^k |u_n| < \infty$ для всех $k \in \mathbb{Z}_+$) точек многообразия M .

3. Пусть функционал $H \in \mathcal{D}(M)$ принадлежит множеству $\text{span}_{\mathbb{R}^1} \{\gamma_j \in \mathcal{D}(M) : j \in \mathbb{Z}_+\}$, где $\gamma(\lambda) \simeq \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} \lambda^{-j+s} \gamma_j$ при $|\lambda| \rightarrow \infty$, а также существует

такое решение $\mathcal{L}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ уравнения нетеровости (2), что выполнено условие (3). Предположим также, что существует другое нетривиальное решение $\mathcal{M}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ уравнения нетеровости (2) такое, что рекурсионный оператор $\Lambda = \mathcal{L}^{-1} \mathcal{M}: T^*(M) \rightarrow T^*(M)$ наследственный [8], т. е. имплектическая $(\mathcal{L}, \mathcal{M})$ -пара согласована на M , причем дискретно-операторная размерность оператора Λ минимальна. Тогда существует такое число $\mathbb{Z}_+ \ni q < \infty$, что выполнено равенство

$$\lambda^q \mathcal{L} \text{grad } \gamma(\lambda) = \mathcal{M} \text{grad } \gamma(\lambda) \quad (8)$$

для всех $\lambda \in \mathbb{R}^1$. В случае дискретных динамических систем условие вида (8) было ранее получено в работе [1]. Таким образом, в силу соотношения (8) справедлива теорема.

Теорема 3. Иерархия законов сохранения $\gamma_j \in \mathcal{D}(M)$, $j \in \mathbb{Z}_+$, является функционально независимой на M и инволютивной относительно двух скобок Пуассона $\{\cdot, \cdot\}_{\mathcal{D}}$ и $\{\cdot, \cdot\}_M$.

Доказательство следует из соотношения $\{\gamma(\lambda), \gamma(\mu)\}_{\mathcal{D}} = \{\gamma(\lambda), \gamma(\mu)\}_M = 0$ для всех $\lambda, \mu \in \mathbb{R}^1$.

Следствие 1. Динамическая система (1) на M является бигамильтононым потоком.

4. В силу бесконечномерности многообразия M , следуя работе [9], установим критерий полной интегрируемости динамической системы (1). Пусть $\Lambda(M) = \bigoplus_{j \in \mathbb{Z}_+} \Lambda^j(M)$ — алгебра Грассмана дифференциальных форм на M . Тогда следующий комплекс точен (лемма Пуанкаре) для всех $j \in \mathbb{Z}_+$:

$$\Lambda^0(M) \xrightarrow{d} \dots \xrightarrow{d} \Lambda^j(M) \xrightarrow{d} \Lambda^{j+1}(M) \xrightarrow{d} \dots, \quad (9)$$

причем $\frac{d}{dn} d = d \frac{d}{dn}$, где $\frac{d}{dn} := i_{\frac{d}{dn}} d + di_{\frac{d}{dn}}$ — производная Ли в направлении векторного поля $\frac{d}{dn} \in \mathcal{T}(M)$, где для любого элемента $f_n \in \Lambda^0(M)$ $\frac{d}{dn} f_n = f_{n+1} - f_n$, $n \in \mathbb{Z}$. Легко установить, что для любого элемента $\omega_n \in \Lambda(M)$ справедливо равенство

$$\frac{\delta}{\delta u_n} \frac{d}{dn} \omega_n = 0. \quad (10)$$

Теорема 4 [9, 10]. Пусть $\mathfrak{L}_n[u] \in \Lambda^0(M)$ — гладкий по Фреше локальный функционал на M . Тогда существует такая 1-форма $\omega_n^{(1)} \in \Lambda^1(M)$, что справедливо равенство

$$d\mathfrak{L}_n[u] = \frac{\delta \mathfrak{L}_n[u]}{\delta u_n} du_n + \frac{d}{dn} \omega_n^{(1)} \quad (11)$$

для всех $n \in \mathbb{Z}$.

Доказательство (11) проводится прямым вычислением операции $d: \Lambda(M) \rightarrow \Lambda(M)$ на элементе $\mathfrak{L}_n[u] \in \Lambda^0(M)$.

Следствие 2. Векторное поле $d/dn \in \mathcal{T}(M)$ является гамильтононым на M относительно симплектической структуры $\Lambda^2(M) \ni \omega_n^{(2)} = d\omega_n^{(1)}$ на критическом подмногообразии $\bar{M} = \left\{ u \in M : \frac{\delta \mathfrak{L}_n[u]}{\delta u_n} = 0, n \in \mathbb{Z} \right\}$.

Действительно, равенства $d^2 \mathfrak{L}_n[u] = 0$ и (11) дают $\frac{d}{dn} \omega_n^{(2)} = -d \left(\frac{\delta \mathfrak{L}_n[u]}{\delta u_n} \right) \wedge du_n$ для всех $n \in \mathbb{Z}$, т. е. $\frac{d}{dn} \omega_n^{(2)} = 0$ на подмногообразии критических точек $\bar{M} \subset M$ функционала $\mathfrak{L}_n[u] \in \Lambda^0(M)$.

Пусть $M_N \subset M$ — подмногообразие критических точек функционала $\mathcal{D}(M) \ni \mathfrak{L}^{(N)} = \sum_{j=0}^N c_j \gamma_j$, где $c_j \in \mathbb{R}^1$, $j = \overline{0, N}$, — некоторые постоянные числа.

Так как $\gamma_j \in \mathcal{D}(M)$, $j \in \mathbb{Z}_+$, — законы сохранения динамической системы (1), то многообразие $M_N \subset M$ инвариантно относительно (1) для всех $N \in \mathbb{Z}_+$. В силу тождества $\frac{\delta}{\delta u_n} \frac{du_n}{dn} \frac{\delta}{\delta u_n} = 0$ для всех $n \in \mathbb{Z}$ существует такой локальный функционал $h_n^{(N)}[u] \in \Lambda^0(M)$, что $-\frac{d}{dn} h_n^{(N)}[u] = \frac{du_n}{dn} \times$

$\times \frac{\delta \Omega_n^{(N)}[u]}{\delta u_n}$, где $\Omega^{(N)} = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \Omega_n^{(N)}[u]$. Тем самым на подмногообразии $M_N \subset M$ векторное поле $\frac{d}{dn} \in \mathcal{T}(M_N)$, совпадающий [9, 10] с его гамильтонианом. Вводя канонические координаты [10 — 12], можно показать, что на $M_N \subset M$ симплектическая форма $\omega_n^{(2)} \in \Lambda^2(M)$ невырождена и замкнута.

5. Пусть теперь $f_n^{(N)}[u] \in \Lambda^0(M)$ — локальный функционал на M , удовлетворяющий условию

$$\langle \text{grad}_n \Omega^{(N)}, \mathcal{L} \text{grad}_n H \rangle = \frac{d}{dn} f_n^{(N)}[u]. \quad (12)$$

Элемент $f_n^{(N)}[u] \in \Lambda^0(M)$ необходимо существует ввиду равенства $\{\Omega^{(N)}, H\}_{\mathcal{L}} = 0$ на M . Из условия (12) немедленно находим, что динамическая система (1) на $M_N \subset M$ является конечномерной гамильтоновой системой относительно построенной выше симплектической структуры $\omega_n^{(2)} \in \Lambda^2(M_N)$, причем выполнено равенство

$$\frac{d}{dt} u_n = \{f_n^{(N)}[u], u_n\}_{\omega} = K_n[u], \quad (13)$$

где $\{\cdot, \cdot\}_{\omega}$ — скобка Пуассона на $M_N \subset M$. Тем самым $f_n^{(N)}[u] \in \Lambda^0(M)$ — функция Гамильтона для векторного поля $d/dt \in \mathcal{T}(M)$. В этом можно убедиться, заметив, что на M_N поле $d/dt \in \mathcal{T}(M)$ имеет следующее [9] каноническое представление: $d/dt = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \langle K_n, \partial/\partial u_n \rangle$, причем, очевидно, векторные поля d/dt и $d/dn \in \mathcal{T}(M)$ коммутируют. Если же, наоборот, на $M_N \subset M$ мы установим равенство (13), инвариантное относительно набора чисел $\{c_j \in \mathbb{R}^1 : j = 0, N\}$ для всех $N \in \mathbb{Z}_+$, то исходная динамическая система (1) на M необходимо гамильтонова.

Рассмотрим теперь критическое подмногообразие $M_N^* \subset M$, ассоциированное с $M_N \subset M$ по правилу $u \in M_N^*$, если и только если

$$\frac{\delta \Omega_n^{(N)*}[u]}{\delta u_n} = 0, \quad (14)$$

где $\sum_{n \in \mathbb{Z}} \Omega_n^{(N)*}[u] = \Omega^{(N)*} = \sum_{j=0}^N c_j \gamma_{j-q}$. Если $\omega_n^{(2)*} \in \Lambda^2(M)$ — соответствующая

симплектическая структура на $M_N^* \subset M$, то можно установить, является ли на M_N^* векторное поле $d/dt \in \mathcal{T}(M)$ гамильтоновым, т. е. существует ли локальный функционал $f_n^{(N)*}[u] \in \Lambda^0(M)$ такой, что справедливо равенство вида (13): $\frac{d}{dt} u_n = \{f_n^{(N)*}[u], u_n\}_{\omega^*}$, где $\{\cdot, \cdot\}_{\omega^*}$ — соответствующая скобка Пуассона, для всех $N \in \mathbb{Z}_+$.

В этом случае можно утверждать, что исходная динамическая система (1) на M бигамильтонова, так как в случае существования второго имплектического оператора $\mathcal{M}: T^*(M) \rightarrow T(M)$ из соотношения вида (12) $\langle \text{grad}_n \Omega_n^{(N)*}, \mathcal{M} \text{grad}_n \bar{H} \rangle = \frac{d}{dn} f_n^{(N)*}[u]$, где $\text{grad} \bar{H} =$

$= \mathcal{M}^{-1} K \in T^*(M)$, следует бигамильтоность динамической системы (1). Кроме того, мы убеждаемся, что для бигамильтоновой динамической системы (1) существует новая бесконечная иерархия инвариантных и функционально независимых функционалов $\{f_n^{(N)}[u] : N \in \mathbb{Z}_+\}$. Если к тому же выполнено условие полноты $T^*(M) = \text{span} \{ \text{grad}_n \gamma_j \in T^*(M) : j \in \mathbb{Z}_+ \}$, то динамическая система (1) на M будет [9] вполне интегрируема по Лиувиллю гамильтоновым потоком.

6. Для примера рассмотрим нелинейную дискретную динамическую систему Шредингера [1, 13]

$$\left. \begin{aligned} \frac{d}{dt} \psi_n &= i(\psi_{n+1} - 2\psi_n + \psi_{n-1}) - i|\psi_n|^2(\psi_{n+1} + \psi_{n-1}) \\ \frac{d}{dt} \psi_n^* &= -i(\psi_{n+1}^* - 2\psi_n^* + \psi_{n-1}^*) + i|\psi_n|^2(\psi_{n+1}^* + \psi_{n-1}^*) \end{aligned} \right\} = K_n [\psi, \psi^*], \quad (15)$$

где $\mu = (\psi, \psi^*) \in M \simeq \mathbb{C}^{2 \times \infty}$ — быстроубывающее по $n \in \mathbb{Z}$ бесконечномерное пространство, $i \in \mathbb{R}^1$. Динамическая система (15) багамильтонова [1], причем импликтическая $(\mathcal{L}, \mathcal{M})$ -пара имеет вид

$$\mathcal{L} = \begin{vmatrix} 0 & ih_n \\ -ih_n & 0 \end{vmatrix}, \quad \mathcal{M} = \begin{vmatrix} (h_n - \psi_n \partial_n^{-1} \psi_n^*) E & (\psi_n^2 + \psi_n \partial_n^{-1} \psi_n) E^{-1} \\ \psi_n^* \partial_n^{-1} \psi_n^* E & -(1 + \psi_n^* \partial_n^{-1} \psi_n) E^{-1} \end{vmatrix} \times \begin{vmatrix} \psi_n \partial_n^{-1} \psi_n & h_n - \psi_n \partial_n^{-1} \psi_n^* \\ 1 + \psi_n^* \partial_n^{-1} \psi_n & -(\psi_n^* + \psi_n \partial_n^{-1} \psi_n^*) \end{vmatrix}, \quad (16)$$

где $h_n = 1 - \psi_n^* \psi_n$, $\partial_n^{-1}(\cdot) = \frac{1}{2} \left[\sum_{-\infty}^{n-1} (\cdot)_n - \sum_n^\infty (\cdot)_n \right]$, $E = d/dn + 1$ — оператор сдвига.

Бесконечная иерархия $\{\gamma_j \in \mathcal{D}(M) : j \in \mathbb{Z}_+\}$ инволютивных законов сохранения, получаемых из определяющего уравнения (5), имеет вид

$$\begin{aligned} \gamma_0 &= - \sum_{n \in \mathbb{Z}} \ln h_n, \quad \gamma_1 = 0, \quad \gamma_2 = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \psi_n \psi_{n+1}^*, \quad \gamma_3 = 0, \\ \gamma_4 &= \sum_{n \in \mathbb{Z}} \left[\psi_{n+1} \psi_{n-1}^* h_n - \frac{1}{2} (\psi_n \psi_{n-1}^*)^2 \right], \end{aligned} \quad (17)$$

и т. д., причем выполнено соотношение (8) с числом $\mathbb{Z}_+ \ni q = 2$: $\mathcal{L}^q \text{grad } \gamma(\lambda) = \mathcal{M} \text{grad } \gamma(\lambda)$, где $\gamma(\lambda) \simeq \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} \gamma_j \lambda^{-j}$.

Ввиду полноты [1, 14] иерархии законов сохранения (17) заключаем, что динамическая система (15) вполне интегрируема по Лиувиллю. Кроме того, применяя градиентный [2] алгоритм, обобщенный на дискретный случай, несложно установить, что динамическая система (15) обладает на M стандартным [1, 15] дискретным представлением типа Лакса, оператор $L[\mu; \lambda]$ которого имеет вид

$$L_n[\mu; \lambda] = \begin{vmatrix} \lambda & \psi_n \\ \psi_n^* & \lambda^{-1} \end{vmatrix}, \quad (18)$$

где $n \in \mathbb{Z}$, $\lambda \in \mathbb{C}^1 \setminus \{0\}$ — спектральный параметр. Наличие оператора (18) дает возможность предъявить для динамической системы (15) с помощью метода обратной задачи [1, 14—16] широкий класс явных решений, как солитонного, так и конечнозонного типов, важных для приложений.

- Митропольский Ю. А., Самойленко В. Г. Дифференциально-разностные динамические системы, ассоциированные с разностным оператором Дирака, и их полная интегрируемость // Укр. мат. журн.—1985.—37, № 2.—С. 180—186.
- Нелинейная модель типа Шредингера: законы сохранения, гамильтонова структура и полная интегрируемость / Н. Н. Боголюбов (мл.), А. К. Прикарпатский, А. М. Курбатов, В. Г. Самойленко // Теорет. мат. физика.—1985.—65, № 2.—С. 271—284.
- Lax P. D. Periodic solutions of KdV equation // Commun Pure and Appl. Math.—1975.—28, N 2.—Р. 141—188.
- Скрипник А. И., Прикарпатский А. К., Самойленко В. Г. Прямые методы нахождения представлений типа Лакса для динамических систем // Докл. АН УССР. Сер. А.—1985.—№ 5.—С. 21—26.
- Сидоренко Ю. Н. Представление Лакса и полная интегрируемость обобщенной нелинейной модели типа Шредингера // Там же.—№ 12.—С. 17—20.
- Сидоренко Ю. Н. Гамильтоновость нелинейной модели Боголюбова // Там же.—1986.—№ 3.—С. 240—242.
- Сидоренко Ю. Н. О гамильтоновости некоторых двукомпонентных систем // Статистическая механика и квантовая теория поля / Сб. науч. тр. Ленингр. отд-ния Мат. ин-та.—1986.—150.—С. 102—108.

8. Fuchssteiner B., Fokas A. S. Symplectic structures, their Backlund transformations and hereditary symmetries // Physica D.— 1981.— 4, N 1.— P. 47—66.
9. Самойленко В. Г., Прикарпатский А. К. Алгебраическая структура градиентного метода Н. Н. Боголюбова (мл.) в теории нелинейных динамических систем.— Киев, 1986.— 60 с.— (Препринт / АН УССР, Ин-т математики; № 86-53).
10. Гельфанд И. М., Дикий Л. А. Теорема Лиувилля и интегрируемые нелинейные уравнения // Функциональный анализ и его приложения.— 1979.— 13, № 1.— С. 8—20.
11. Maeda S. Canonical structure and symmetries for discrete systems // Math. Jap.— 1980.— 25, № 4.— P. 405—420.
12. Maeda S. Lagrangian formulation of discrete systems and concept of difference space // Ibid.— 1982.— 27, N 3.— P. 345—356.
13. Боголюбов Н. Н. (мл.), Прикарпатский А. К. Обратная периодическая задача для дискретного приближения нелинейного уравнения Шредингера // Докл. АН СССР.— 1982.— 265, № 5.— С. 1103—1108.
14. Gerdjikov V. S., Ivanov M. I., Kulish P. P. Completely integrability of difference evolutions.— Дубна, 1980.— 20 с.— (Препринт / Объед. ин-т ядер. исслед., № 2-80-882).
15. Ablowitz M. J., Ladik J. F. Nonlinear differential-difference equations // J. Math. Phys.— 1975.— 16, N 3.— P. 598—603.
16. Новиков С. П. (ред.) Теория солитонов : метод обратной задачи.— М.: Наука, 1980.— 340 с.

Ин-т прикл. probl. механики и математики
АН УССР, Львов

Получено 03.06.86