

УДК 004.94

Я. А. Калиновский¹, Ю. Е. Бояринова^{1,2}, А. С. Сукало¹

¹Институт проблем регистрации информации НАН Украины
ул. Н. Шпака, 2, 03113 Киев, Украина

²Национальный технический университет Украины «КПИ»
Проспект Победы, 37, 03113 Киев, Украина

Математическое моделирование представлений экспоненциальной и логарифмической функций в гиперкомплексной числовой системе обобщенных кватернионов

Рассмотрен процесс математического моделирования представлений экспоненциальной и логарифмической функций в гиперкомплексной числовой системе обобщенных кватернионов с помощью определяющего линейного дифференциального уравнения с гиперкомплексными коэффициентами. Рассмотрены некоторые свойства этих представлений и их связь с представлениями экспонент в конкретных некоммутативных гиперкомплексных числовых системах размерности четыре.

Ключевые слова: математическое моделирование, гиперкомплексная числовая система, обобщенные кватернионы, экспоненциальная функция, логарифмическая функция.

Введение

Обобщенные кватернионы были введены К. Геделем в 1949 году для представления пространственно-временных групп. В работе [1] он представил решения уравнений Эйнштейна гравитационного поля с помощью обобщенных кватернионов.

Исследованию обобщенных кватернионов посвящены работы многих других авторов, например [2–9].

В работе [16] обобщенные кватернионы предлагается использовать для повышения стойкости электронной цифровой подписи в алгоритмах RSA. Это требует создания математических моделей представлений различных нелинейностей от обобщенного кватерниона, и, в первую очередь, представления экспоненциальной функции и обратной ей функции — логарифма от обобщенного кватерниона.

Обобщенный кватернион имеет вид:

© Я. А. Калиновский, Ю. Е. Бояринова, А. С. Сукало

$$q = a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3 + a_4 e_4, \quad (1)$$

где a_i — действительные числа, а $e_i, i = 2, \dots, 4$ — базисные элементы, удовлетворяющие следующей таблице Кели:

$H_{\alpha\beta}$	e_1	e_2	e_3	e_4	(2)
e_1	e_1	e_2	e_3	e_4	
e_2	e_2	$-\alpha e_1$	e_4	$-\alpha e_3$	(2)
e_3	e_3	$-e_4$	$-\beta e_1$	βe_2	
e_4	e_4	αe_3	$-\beta e_2$	$-\alpha \beta e_1$	

Здесь $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$.

Метод построения представлений экспоненты от гиперкомплексного переменного с помощью ассоциированной системы линейных дифференциальных уравнений

В дальнейшем гиперкомплексные числа будут обозначаться большими латинскими буквами:

$$X = \sum_{i=1}^n x_i e_i, \quad M = \sum_{i=1}^n m_i e_i, \quad (3)$$

а вектор-столбцы, составленные из компонентов гиперкомплексных чисел, — большими латинскими буквами с чертой:

$$\bar{X} = (x_1, \dots, x_n)^T, \quad \bar{M} = (m_1, \dots, m_n)^T. \quad (4)$$

Тогда основные положения вышеназванного метода построения представлений экспоненты от гиперкомплексного переменного с помощью ассоциированной системы линейных дифференциальных уравнений, которые подробно изложены в [10–14], состоят в следующем.

Представление экспоненты в гиперкомплексной числовой системе $\Gamma(e, n)$ от числа $M \in \Gamma(e, n)$, которое будем обозначать $Exp(M)$, есть частное решение гиперкомплексного линейного дифференциального уравнения

$$\dot{X} = MX \quad (5)$$

при начальном условии

$$Exp(0) = \varepsilon, \quad (6)$$

где ε — единичный элемент системы $\Gamma(e, n)$.

Уравнение (5) называется определяющим.

Для построения решения гиперкомплексного линейного дифференциального уравнения (5) его необходимо представить в векторно-матричной форме:

$$\dot{\bar{X}} = \overline{MX}. \quad (7)$$

При этом вектор-столбец в левой части имеет вид:

$$\dot{\bar{X}} = (\dot{x}_1, \dots, \dot{x}_n)^T. \quad (8)$$

Так как гиперкомплексное число MX есть произведение двух гиперкомплексных чисел, то оно имеет вид

$$MX = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n m_i x_j \gamma_{ij}^k e_k, \quad (9)$$

где γ_{ij}^k — структурные константы ГЧС. Поэтому вектор-столбец \overline{MX} имеет вид:

$$\overline{MX} = \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n m_i x_j \gamma_{ij}^1, \dots, \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n m_i x_j \gamma_{ij}^n \right)^T. \quad (10)$$

Вектор-столбец \overline{MX} можно представить в виде матричного произведения некоторой матрицы M размерами $n \times n$ на вектор-столбец \bar{X} :

$$\overline{MX} = M\bar{X}. \quad (11)$$

При этом:

$$M_{jk} = \sum_{i=1}^n m_i \gamma_{ij}^k. \quad (12)$$

Тогда гиперкомплексное уравнение (7) превратится в систему из n линейных дифференциальных уравнений первого порядка, которая называется ассоциированной системой линейных дифференциальных уравнений:

$$\dot{\bar{X}} = M\bar{X}. \quad (13)$$

Далее необходимо найти характеристические числа $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ матрицы M , то есть решить характеристическое уравнение

$$M - \lambda E = 0. \quad (14)$$

Таким образом, характеристические числа будут зависеть от компонентов гиперкомплексного числа M .

После этого строится общее решение, зависящее от n^2 произвольных постоянных, из которых $n^2 - n$ линейно зависимы от n свободных переменных. Исключая зависимые постоянные, можно получить общие решения уравнения (7), зависящие от n произвольных постоянных — $\bar{X}(t, C_1, \dots, C_n)$. Значения произвольных постоянных устанавливаются с помощью начального условия (6). Компоненты вектор-столбца решения \bar{X} и будут компонентами экспоненты от гиперкомплексного числа M :

$$\text{Exp}(M) = \sum_{i=1}^n \bar{x}_i e_i. \quad (15)$$

Построение представления экспоненты обобщенного кватерниона

В соответствии с (9) векторно-матричная система уравнений (7) принимает вид:

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= m_1 x_1 - \alpha m_2 x_2 - \beta m_3 x_3 - \alpha \beta m_4 x_4, \\ \dot{x}_2 &= m_2 x_1 + m_1 x_2 - \beta m_4 x_3 + \beta m_3 x_4, \\ \dot{x}_3 &= m_3 x_1 + \alpha m_4 x_2 + m_1 x_3 - \alpha m_2 x_4, \\ \dot{x}_4 &= m_4 x_1 - m_3 x_2 + m_2 x_3 + m_1 x_4, \end{aligned} \quad (16)$$

а уравнение (14) превращается в уравнение относительно параметра λ :

$$\begin{vmatrix} m_1 - \lambda & -\alpha m_2 & -\beta m_3 & -\alpha \beta m_4 \\ m_2 & m_1 - \lambda & -\beta m_4 & \beta m_3 \\ m_3 & \alpha m_4 & m_1 - \lambda & -\alpha m_2 \\ m_4 & -m_3 & m_2 & m_1 - \lambda \end{vmatrix} = 0. \quad (17)$$

Если ввести обозначения

$$\begin{vmatrix} m_1 - \lambda & -\alpha m_2 \\ m_2 & m_1 - \lambda \end{vmatrix} = D_1, \quad \begin{vmatrix} m_3 & \alpha m_4 \\ m_4 & -m_3 \end{vmatrix} = D_2, \quad (18)$$

то из (17) по теореме Лапласа имеем:

$$D_1^2 + \beta D_2^2 = 0. \quad (19)$$

Решениями уравнения (19) с учетом значений определителей (18) будут две пары двукратных корней:

$$\lambda_{1,2} = m_1 + \sqrt{\bar{m}}, \quad \lambda_{3,4} = -m_1 + \sqrt{\bar{m}}, \quad (20)$$

где

$$\bar{m} = -(\alpha m_2^2 + \beta m_3^2 + \alpha \beta m_4^2). \quad (21)$$

Так как знак $\bar{m} = -(\alpha m_2^2 + \beta m_3^2 + \alpha \beta m_4^2)$ неизвестен, то решения уравнения (13) нужно решать в виде:

$$x_i = (C_{i1} + tC_{i2})e^{(m_1 + \bar{m})t} + (C_{i3} + tC_{i4})e^{(-m_1 + \bar{m})t}, \quad i = 1, \dots, 4. \quad (22)$$

Из 16 произвольных постоянных C_{ik} независимы только 4. Их можно найти, используя начальные условия вида (6):

$$x_1(0) = 1, \quad x_2(0) = x_3(0) = x_4(0) = 0. \quad (23)$$

С учетом этого решения уравнения (13) принимают вид:

$$x_1(t) = \frac{1}{2}(e^{(m_1 + \sqrt{\bar{m}})t} + e^{(m_1 - \sqrt{\bar{m}})t}), \quad (24)$$

$$x_i(t) = \frac{m_i}{2\bar{m}}(e^{(m_1 + \sqrt{\bar{m}})t} - e^{(m_1 - \sqrt{\bar{m}})t}), \quad i = 2, 3, 4. \quad (25)$$

Если $m_i t$ обозначить через m_i , то в соответствии с (15) получим окончательное выражение для представления экспоненты от обобщенного кватерниона:

$$\text{Exp}(M) = \frac{1}{2}e^{m_1}[(e^{\sqrt{\bar{m}}} + e^{-\sqrt{\bar{m}}})e_1 + \frac{1}{\sqrt{\bar{m}}}(e^{\sqrt{\bar{m}}} - e^{-\sqrt{\bar{m}}})(m_2e_2 + m_3e_3 + m_4e_4)]. \quad (26)$$

Можно показать, что эта формула при подстановке соответствующих значений параметров α и β даст представление экспоненты в гиперкомплексной числовой системе, таблица Кели которой получается из таблицы (2) при подстановке в нее тех же значений α и β . Так, например, как показано в [7–9], при $\alpha = 1$ и $\beta = 1$ таблица Кели переходит в таблицу Кели обычных кватернионов. Тогда из (21) имеем:

$$\bar{m} = -(m_2^2 + m_3^2 + m_4^2),$$

$$\sqrt{\bar{m}} = i\sqrt{m_2^2 + m_3^2 + m_4^2} = i\sqrt{|\bar{m}|},$$

и с помощью формулы Эйлера получаем представление экспоненты кватерниона [10, 13,15]:

$$\text{Exp}(M) = e^{m_1} (\cos \sqrt{|m|} e_1 + \frac{\sin \sqrt{|m|}}{\sqrt{|m|}} (m_2 e_2 + m_3 e_3 + m_4 e_4)).$$

Следует отметить, что для представления (26) не выполняется основное характеристическое свойство экспоненты: экспонента суммы аргументов равняется произведению экспонент отдельных аргументов, т.е.:

$$\text{Exp}(M_1 + M_2) \neq \text{Exp}(M_1) \cdot \text{Exp}(M_2).$$

Этот факт, который можно проверить непосредственно с помощью (26), объясняется некоммутативностью умножения обобщенных кватернионов.

Однако замечательным является то, что вид представления (26) инвариантен относительно коммутации сомножителей в определяющем уравнении (5). Это объясняется, как показано в (10), тем, что решение уравнения (5) можно представить в виде суммы степенного ряда

$$X(t) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{(Mt)^s}{s!},$$

которая, ввиду ассоциативности умножения обобщенных кватернионов, имеет единственное значение.

Построение представления логарифмической функции от обобщенного кватерниона

В соответствии с определением логарифмической функции как обратной экспоненциальной из выражения (26) следует:

$$\text{Ln} \left\{ \frac{1}{2} e^{m_1} [(e^{\sqrt{|m|}} + e^{-\sqrt{|m|}}) e_1 + \frac{1}{\sqrt{|m|}} (e^{\sqrt{|m|}} - e^{-\sqrt{|m|}}) (m_2 e_2 + m_3 e_3 + m_4 e_4)] \right\} = M. \quad (27)$$

Но для представления логарифмической функции от обобщенного кватерниона необходимо, чтобы слева под знаком логарифма было гиперкомплексное число, а справа — гиперкомплексная функция

$$\text{Ln} \sum_{k=1}^4 x_k e_k = \sum_{k=1}^4 f_k(x_1, x_2, x_3, x_4) e_k. \quad (28)$$

Для определения вида функций $f_k(x_1, x_2, x_3, x_4)$ необходимо решить относительно m_1, m_2, m_3, m_4 систему из четырех уравнений:

$$\begin{cases} \frac{e^{m_1+\sqrt{\bar{m}}} + e^{m_1-\sqrt{\bar{m}}}}{2} = x_1, \\ \frac{m_k}{\sqrt{\bar{m}}} \cdot \frac{e^{m_1+\sqrt{\bar{m}}} - e^{m_1-\sqrt{\bar{m}}}}{2} = x_k, \quad k = 2, 3, 4. \end{cases} \quad (29)$$

Система (29) очень сложная по структуре, так как она содержит иррациональности от неизвестных, причем знаки подкоренных выражений неизвестны, а также экспоненциальные функции, в показателях которых стоят эти иррациональности. Поэтому ее решение в общем виде затруднительно. Однако этот вид значительно упрощается при фиксации знака под корнем иррациональности. Это обусловлено тем, что по формуле Эйлера показательные функции можно свести либо к тригонометрическим функциям, либо к гиперболическим. Поэтому целесообразно рассмотреть два случая: $\bar{m} < 0$ и $\bar{m} > 0$.

$$1) \bar{m} = -(\alpha m_2^2 + \beta m_3^2 + \alpha\beta m_4^2) < 0. \quad (30)$$

В этом случае, использование формулы Эйлера, а также преобразования $\sqrt{\bar{m}} = i\sqrt{-\bar{m}}$ приводит систему (29) к виду:

$$\begin{cases} e^{m_1} \cos \sqrt{-\bar{m}} = x_1, \\ e^{m_1} \frac{m_k}{\sqrt{-\bar{m}}} \cdot \sin \sqrt{-\bar{m}} = x_k, \quad k = 2, 3, 4. \end{cases} \quad (31)$$

Умножая последние три уравнения соответственно на α , β и $\alpha\beta$, возводя все уравнения в квадрат и складывая их, получим

$$e^{2m_1} = x_1^2 + \alpha x_2^2 + \beta x_3^2 + \alpha\beta x_4^2 > 0, \quad (32)$$

откуда:

$$m_1 = \frac{1}{2} \ln(x_1^2 + \alpha x_2^2 + \beta x_3^2 + \alpha\beta x_4^2). \quad (33)$$

Введем обозначение

$$x_1^2 + \alpha x_2^2 + \beta x_3^2 + \alpha\beta x_4^2 = \bar{x}. \quad (34)$$

Тогда из первого уравнения системы (31) получим:

$$\cos \sqrt{-\bar{m}} = \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad (35)$$

$$\sqrt{-\bar{m}} = \text{Arc cos} \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad (36)$$

$$\sin \sqrt{-\bar{m}} = \sqrt{1 - \cos^2 \sqrt{-\bar{m}}} = \sqrt{1 - \left(\frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}\right)^2} = \frac{\sqrt{\bar{x} - x_1^2}}{\sqrt{\bar{x}}}. \quad (37)$$

Подстановка (32), (36) и (37) в последние три уравнения системы (31) дает:

$$m_k = \frac{x_i}{\sqrt{\bar{x} - x_1^2}} \text{Arc cos} \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad k = 2, 3, 4. \quad (38)$$

Переход в (38) от *Arc cos* к главным значениям *arctg* и подстановка в (27) дает окончательную формулу для логарифмической функции в этом случае:

$$\text{Ln} \left(\sum_{k=1}^4 x_k e_k \right) = \ln \sqrt{\bar{x}} \cdot e_1 + \frac{1}{\sqrt{\bar{x} - x_1^2}} \text{arctg} \frac{\sqrt{\bar{x} - x_1^2}}{x_1} \left(\sum_{k=2}^4 x_k e_k + \pi \sum_{k=2}^4 n_k e_k \right), \quad n_k \in \mathbb{Z}; \quad (39)$$

$$2) \bar{m} = -(\alpha m_2^2 + \beta m_3^2 + \alpha \beta m_4^2) > 0. \quad (40)$$

В этом случае, использование формулы Эйлера приводит систему (29) к виду:

$$\begin{cases} e^{m_1} \text{ch} \sqrt{-\bar{m}} = x_1, \\ e^{m_1} \frac{m_k}{\sqrt{-\bar{m}}} \cdot \text{sh} \sqrt{-\bar{m}} = x_k, \quad k = 2, 3, 4. \end{cases} \quad (41)$$

Умножая последние три уравнения соответственно на α , β и $\alpha\beta$, возводя все уравнения в квадрат и вычитая последние три из первого, получим

$$e^{2m_1} = x_1^2 - \alpha x_2^2 - \beta x_3^2 - \alpha \beta x_4^2 > 0, \quad (42)$$

откуда:

$$m_1 = \frac{1}{2} \ln(x_1^2 - \alpha x_2^2 - \beta x_3^2 - \alpha \beta x_4^2). \quad (43)$$

Введем обозначение:

$$x_1^2 - \alpha x_2^2 - \beta x_3^2 - \alpha \beta x_4^2 = \bar{x}. \quad (44)$$

Тогда из первого уравнения системы (31) получим:

$$ch\sqrt{-\bar{m}} = \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad (45)$$

$$\sqrt{-\bar{m}} = arch \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad (46)$$

$$\sin \sqrt{-\bar{m}} = \sqrt{ch^2 \sqrt{\bar{m}} - 1} = \sqrt{\left(\frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}\right)^2 - 1} = \frac{\sqrt{x_1^2 - \bar{x}}}{\sqrt{\bar{x}}}. \quad (47)$$

Подстановка (42), (46) и (47) в последние три уравнения системы (31) дает:

$$m_k = \frac{x_i}{\sqrt{x_1^2 - \bar{x}}} arch \frac{x_1}{\sqrt{\bar{x}}}, \quad k = 2, 3, 4. \quad (48)$$

Переход в (48) от *arch* к *arth* и подстановка в (27) дает окончательную формулу для логарифмической функции во втором случае:

$$Ln\left(\sum_{k=1}^4 x_k e_k\right) = \ln \sqrt{\bar{x}} \cdot e_1 + \frac{1}{\sqrt{x_1^2 - \bar{x}}} arth \frac{\sqrt{x_1^2 - \bar{x}}}{x_1} \sum_{k=2}^4 x_k e_k. \quad (49)$$

Выводы

Полученные в данной работе представления экспоненциальной и логарифмической функций в системе обобщенных кватернионов дает возможность получить представления для многих классов некоммутативных гиперкомплексных числовых систем четвертой размерности. Для этого нужно подставить соответствующие параметры α и β . В частности, проверено совпадение с представлениями для систем, рассмотренных в работе [6].

1. *Godel C.* An Example of a New Type of Cosmological Solutions of Einstein's Field Equations of Gravitation / C. Godel // Rev. Mod. Phys. — 1949. — Vol. 21, N 3. — P. 447–450.
2. *Noether E.* Hypercomplex Grossen und Darstellungstheorie / Noether E. // Mathematische Zeitschrift. — 1929. — B. 30. — P. 641–692.
3. *Клипков С.И.* Обобщенный анализ матричных представлений ассоциативных гиперкомплексных числовых систем, используемых в задачах энергетики / И.С. Клипков // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2014. — Т. 16, № 2. — С. 28–41.
4. *Alagos Ya.* Split Quaternion Matrices / Ya. Alagos, K. At H. Oral, S. Yuce // Miscolc Mathematical Notes. — 2012. — Vol. 13, N 2. — P. 223–232.
5. *Janovska D.* Linear equations and the Kronecker product in coquaternions / D. Janovska, G. Opfer // Mitt. Math. Ges. Hamburg. — 2013. — Vol. 33. — P. 181–196.
6. *Computing Characteristics of One Class of Noncommutative Hypercomplex Number Systems of 4-dimension* [Электронный ресурс] / Y.A. Kalinovsky, D.V. Lande, Y.E. Boyarinova, A.S. Turenko. — Режим доступа: <http://arxiv.org/ftp/arxiv/papers/1409/1409.3193.pdf>

7. Калиновский Я.А. Дослідження зв'язків між узагальненими кватерніонами та процедурою подвоєння Грасмана-Кліффорда / Я.А. Калиновский, Ю.Е. Бояринова, А.С. Туренко // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2015. — Т. 17, № 1. — С. 36–45.
8. Mamagami A.B. Some Notes on Matrix of Generalized Quaternion / A.B. Mamagami, M. Jafari // Internation. Research J. of Applied and Basic Sciences. — 2013. — Vol. 7, N 14. — P. 1164–1171.
9. Калиновский Я.А. Свойства обобщенных кватернионов и их связь с процедурой удвоения Грасмана-Клиффорда / Я.А. Калиновский, Ю.Е. Бояринова, А.С. Туренко // Electronic Modeling. — 2015. — Vol. 37, N 2. — P. 17–26.
10. Синьков М.В. Конечномерные гиперкомплексные числовые системы. Основы теории. Применения / М.В. Синьков, Я.А. Калиновский, Ю.Е. Бояринова — К.: НАН України, Ін-т проблем реєстрації інформації, 2010. — 389 с
11. Калиновський Я.О. Методи комп'ютерного моделювання та обчислень з використанням гіперкомплексних числових систем: дис. ... докт. техн. наук: 01.05.02 / Калиновський Яків Олександрович; Ін-т проблем реєстрації інформації НАН України. — К., 2007. — 417 с. — Бібліогр.: С. 323–348.
12. Калиновский Я.А. Исследование свойств изоморфизма квадриплексных и бикомплексных числовых систем / Я.А. Калиновский // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2003. — Т. 5, № 1. — С. 69–73.
13. Калиновский Я.А. Методы построения нелинейностей в расширениях комплексных чисел / Я.А. Калиновский, Н.В. Роечко, М.В. Синьков // Кибернетика и системный анализ. — 1996. — № 4. — С. 178–181.
14. Синьков М.В. Некоторые линейные и нелинейные операции обобщенных комплексных чисел / М.В. Синьков, Я.А. Калиновский, Т.В. Синькова // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2002. — Т. 4, № 3. — С. 55–61.
15. Brackx F. The Exponential Function of a Quaternion Variable / F. Brackx // Applicable Analysis. — 1979. — Vol. 19. — P. 265–276.
16. Бояринова Ю.Е. Построение алгоритма цифровой подписи с использованием функций от обобщенных кватернионов / Ю.Е. Бояринова, Я.А. Калиновский, А.С. Сукало // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2015. — Т. 17, № 3. — С. 48–55.
17. Ell T.A. Quaternion Algebra, in Quaternion Fourier Transforms for Signal and Image Processing / T.A. Ell, N.L. Bihan and S.J. Sangwine. — John Wiley & Sons, Inc., Hoboken, NJ, USA., 2014.
18. Erik B. Dam Martin Koch Martin Lillholm Quaternions, Interpolation and Animation Technical Report DIKU-TR-98/5 / B. Erik // Department of Computer Science University of Copenhagen Denmark. — 1998, July 17.
19. Georgiev S. New Aspects on Elementary Functions in the Context of Quaternionic Analysis CUBO / S. Georgiev, J. Morais, W. Spröß // A Mathematical Journal. — 2012, March. — Vol. 14, N 01. — P. 93–110.
20. Логарифмическая функция от кватерниона / Я.А. Калиновский, М.В. Синьков, Т.Г. Постникова, Т.В. Синькова // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2002. — Т. 4, № 1. — С. 35–37.
21. Синьков М.В. Розробка та дослідження алгоритмів побудови зображення обернених функцій від гіперкомплексного змінного / М.В. Синьков, Я.О. Калиновський, Ю.С. Бояринова // Реєстрація, зберігання і оброб. даних. — 2005. — Т. 7, № 1. — С. 32–42.

Поступила в редакцию 30.11.2015