

Аппроксимация нелинейных операторов рядами Вольтерра в многомерном случае

СЕРГЕЙ Г. СУВОРОВ

(Представлена А. Е. Шишовым)

Аннотация. Рассматриваются непрерывные нелинейные операторы $A : X \rightarrow Y$ из функционального локально выпуклого пространства X в нормированное функциональное пространство Y . Элементы X и Y являются функциями многих переменных. Общая теорема об аппроксимации A рядами Вольтерра устанавливается простым способом. Для эквивариантных операторов (относительно группы переносов или группы изометрий) или для причинных — доказывается возможность аппроксимации рядами Вольтерра с такими же свойствами эквивариантности или причинности.

2000 MSC. 41A65, 46L05, 46T20, 47H60.

Ключевые слова и фразы. Аппроксимация нелинейных операторов; ряды Вольтерра; причинные операторы; эквивариантные операторы.

1. Введение. В статье пойдет речь об аппроксимации непрерывных нелинейных операторов $A : X \rightarrow Y$ конечными отрезками рядов Вольтерра — “полиномами Вольтерра”, для сокращения. Здесь X — некоторое функциональное ЛВП над \mathbb{R} , состоящее из скалярных функций $u(x)$, $x = (x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{R}^n$. Пространство Y — банахово над \mathbb{R} (или банахова алгебра над \mathbb{C} в разделах 4–9), состоящее из скалярных функций $v(y)$ аргумента $y = (y^1, \dots, y^m) \in \mathbb{R}^m$; в большинстве разделов $m = n$.

Класс полиномов Вольтерра (VP) состоит из операторов $P : X \rightarrow Y$ вида

$$(Pu)(y) = Z_0(y) + \int_{\mathbb{R}^n} Z_1(y, x)u(x) dx + \\ + \iint_{\mathbb{R}^n \mathbb{R}^n} Z_2(y, x_1, x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2 + \dots$$

$$+ \int_{\mathbb{R}^n} \cdots \int_{\mathbb{R}^n} Z_k(y, x_1, \dots, x_k) u(x_1) \cdots u(x_k) dx_1 \cdots dx_k, \quad (1)$$

где x_i — независимые многомерные аргументы, $x_i = (x_i^1, \dots, x_i^n)$, $k \in \mathbb{N}$ любое. Функции Z_i называются ядрами Вольтерра.

Исследуется возможность равномерной в норме Y аппроксимации оператора A полиномами Вольтерра на компактах $K \subset X$ или на некомпактных K специального вида: можно ли утверждать, что для любого $\varepsilon > 0$ существует $P_\varepsilon \in \text{VP}$, такой, что $\|P_\varepsilon u - Au\|_Y \leq \varepsilon$ для всех $u \in K$?

Первые результаты здесь принадлежат М. Фреше (см. библиографию в [1]), а в трактате [2] приведено предложение 6, гл. X, § 4, из которого следует большинство теорем требуемого типа. (Но и в дальнейшем появлялись работы об аппроксимации нелинейных операторов, основные результаты которых являются очевидными следствиями этого предложения.) То, что общие результаты о VP-аппроксимации легко следуют из [2], демонстрируется в разделе 2.

Если общие вопросы о VP-аппроксимации хорошо изучены, то вопросы о сохранении классов операторов — нет. За исключением нескольких частных случаев, автору известен лишь цикл работ (см. [3] и библиографию там), в которых для $m = n = 1$, $X, Y = L_p[a, b]$ или $C[a, b]$ и общих операторов A доказывается, что стационарные или причинные операторы, или же операторы с конечной памятью аппроксимируются полиномами Вольтерра из тех же классов. В разделах 7, 9 эти результаты для произвольных $m = n$, трансляционно инвариантных или причинных операторов доказываются весьма просто (однако, без доказательства устойчивости, которое есть в [3]). Более сложное доказательство сохранения класса для операторов, эквивариантных относительно группы изометрий $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$, содержится в разделе 8.

Главная цель статьи — продемонстрировать единый подход к доказательствам таких результатов, поэтому для не принципиальных технических упрощений автор использовал, по преимуществу, конкретные примеры пространств и групп.

Из этого подхода выпадает раздел 10, где приводится доказательство существования эквивариантных аппроксимаций только для компактных групп в \mathbb{R}^n , использующее традиционные методы построения эквивариантных аппроксимирующих полиномов из неэквивариантных.

Многочисленные приложения рядов Вольтерра можно найти в [4], [5].

2. Общая теорема о VP-аппроксимациях. Пусть $\Omega_x \subset \mathbb{R}^n$ — область, $D(\Omega_x)$ — пространство финитных бесконечно дифференцируемых в Ω_x функций. Далее, $X = X(\Omega_x)$ — какое-то функциональное ЛВП, непрерывно вложенное в $L_{1,\text{loc}}(\Omega_x)$. (Под $L_{1,\text{loc}}(\Omega)$ для неограниченных областей подразумевается проективный предел [6] по $N = 1, 2, \dots$ пространств $L_1(\Omega \cap \{|x|_{\mathbb{R}^n} < N\})$.) Наконец, компакт $K \subset X$, а Y — функциональное банахово пространство, в котором плотно $D(\Omega_y)$; область $\Omega_y \subset \mathbb{R}^m$.

Теорема 1. В указанных условиях любой непрерывный оператор $A : K \rightarrow Y$ может быть равномерно в норме Y аппроксимирован полиномами Вольтерра вида (1) с ядрами $Z_k \in D(\Omega_y) \otimes D(\Omega_x) \otimes \dots \otimes D(\Omega_x)$ (тензорные произведения алгебраические, т.е. не пополненные).

Доказательство. Множество H функционалов вида $\langle l_w, u \rangle = \int_{\Omega_x} w(x)u(x) dx$, $w \in D(\Omega_x)$ отделяет точки из K . В условиях теоремы эти функционалы непрерывны, а по ([2, предложение 6, гл. X, §4]) это означает, что указанные операторы могут быть равномерно аппроксимированы полиномами относительно функций из H с коэффициентами из Y . Мономы, составляющие эти полиномы, имеют вид

$$\begin{aligned} L_{k,j}(u) &= a_{k,j}(y) \int_{\Omega_x} w_{1,j}(x_1)u(x_1) dx_1 \cdots \int_{\Omega_x} w_{k,j}(x_k)u(x_k) dx_k = \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \cdots \int_{\mathbb{R}^n} \left[a_{k,j}(y) \prod_{i=1}^k w_{i,j}(x_i) \right] u(x_1) \cdots u(x_k) dx_1 \cdots dx_k. \quad (2) \end{aligned}$$

Из доказательства, приведенного в [2], очевидно, что коэффициенты $a_{k,j}(y)$ можно выбирать из любого плотного в Y множества; в условиях теоремы — из $D(\Omega_y)$. При этом ядра k -й степени будут иметь вид $Z_k(y, x_1, \dots, x_k) = \sum_j a_{k,j}(y) \prod_{i=1}^k w_{i,j}(x_i) \in D(\Omega_y) \otimes D(\Omega_x) \otimes \dots \otimes D(\Omega_x)$, что и требуется. (При $k = 0$ “пустое произведение” равно 1.) \square

Формальная запись вырожденных ядер в виде элементов неполных тензорных произведений удобна дальше, в частности, в разделе 8.

Замечание 1. Можно уменьшить произвол в ядрах, если учесть, что в случае скалярных функций $u(x)$ кратные ядра симметричны по векторам x -переменных; например, $Z_2(y, x_1, x_2) = Z_2(y, x_2, x_1)$ (векторы (x_1^1, \dots, x_1^n) и (x_2^1, \dots, x_2^n) переставляются полностью). Это известно

при $n = 1$, но легко проверяется и в общей ситуации путем симметризации ядер. Таким образом, произведениям мономов Вольтерра можно сопоставить симметризованные тензорные (по x) произведения ядер, см. по этому поводу [7]. В случае вектор-функций возникают несимметричные ядра что привнесит дополнительные трудности в методы идентификации ядер [1, 8].

При всей своей общности утверждения, которые можно получить, используя [2], обладают серьезным недостатком: нет возможности ответить, сохраняются ли какие-то специальные свойства приближаемых операторов у приближающих VP. Для ответа на такие вопросы в более-менее общей ситуации требуется сузить класс пространств Y . Пространство X можно оставить почти в прежней общности, но мы остановимся на простейшем случае, удовлетворяющем естественным прикладным требованиям.

В разделах 3–9 предполагается, что $m = n$.

3. Пространство X . Важнейший случай сохранения класса операторов при аппроксимациях это сохранение симметрий. В разделах 7–8 мы рассмотрим группу T параллельных переносов \mathbb{R}^n , группу изометрий $Is(\mathbb{R}^n)$, заданную, как полупрямое произведение $T \rtimes O(n)$ ([9], 9.1.4) и, очень коротко, ее подгруппу $Is^+(\mathbb{R}^n) = T \rtimes SO(n)$, на которой хорошо видно изменение свойств полиномов при переходе к подгруппе. (Подгруппа T слишком сильно отличается от Is и чувствительность метода к изменениям групп плохо видна на переходе $Is \rightarrow T$.)

Пространство X должно быть инвариантно относительно естественного действия этих групп, определяемого в конце раздела. (Группа T будет действовать в \mathbb{R}^n , как в частном случае аффинного пространства, совпадающего со своим присоединенным векторным. Указанные группы рассматриваются как группы Ли.)

Если речь идет о прикладных проблемах, то любая система работает при ограниченных значениях аргументов. Таким образом, желательно, чтобы входные функции были финитными. Желательно также иметь в качестве X полное пространство с удобными свойствами компактов в нем и, кроме того, X должно быть приспособлено к работе алгоритмов идентификации — нахождения ядер Вольтерра. Разработанный в [1, 8] алгоритм (универсальный алгоритм для случая $n = 1$) требует для своей работы разрывных функций.

Простейшая конструкция пространства, удовлетворяющего всем перечисленным пожеланиям, определяется так. Пусть $\Omega_k = \{x \in \mathbb{R}^n : |x| < k\}$, $k = 1, 2, \dots$. Рассматривая пространства $X_{p,k} \equiv L_p(\Omega_k)$, $1 \leq p < \infty$, будем предполагать, что все функции из этого про-

пространства продолжены нулем за Ω_k , таким образом, $X_{p,k}$ — замкнутое подпространство $X_{p,k+1}$. Пространство $X \equiv X_p \equiv \bigcup_k X_{p,k}$ взято с топологией индуктивного предела, т.е. является строгим индуктивным пределом; X полно и любое ограниченное множество из него входит в какое-то $X_{p,k}$ с подходящим k [6].

Введем линейное представление группы T в X : для $t \in T$ положим $\pi_X(t)u(x) = u(x - t)$. Групповая инвариантность X очевидна, а оператор $\pi_X(t)$ непрерывен. Действительно, по свойствам индуктивного предела достаточно проверить его непрерывность на каждом $\gamma_k X_{p,k}$, где γ_k — вложение $X_{p,k}$ в X . При этом $\pi_X(t)\gamma_k$ действует, фактически, из $X_{p,k}$ в некоторое $X_{p,l}$, $l > k$, а такое действие непрерывно ввиду инвариантности меры при переносах. Непрерывность $\pi_X(t)u$ по (t, u) так же легко проверяется.

Аналогично вводится представление $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$ в X : $(\pi_X(g)u)(x) = u(g^{-1}x)$ (схожесть обозначения с предыдущим не приведет к недоразумениям). Непрерывность представления очевидна ввиду сказанного выше: проверка непрерывности сводится к действию в пределах какого-то $X_{p,l}$. Раздельная (сильная) непрерывность при этом проверяется стандартно ([10, гл. 5, § 1]), а совместная — т.е. непрерывность $(g, u) \rightarrow \pi_X(g)u$ — следует из [11, § 7.2].

4. Банахова алгебра Y . Если вышеуказанный выбор пространства X вызван прикладными требованиями и соображениями простоты, то с Y положение иное. Для применимости используемых ниже методов (в частности, для предложения 2 и раздела 6) необходимо, чтобы Y была унитарной коммутативной банаховой C^* -алгеброй (по поводу терминов см. [12]). Следовательно, это алгебра непрерывных функций на некотором компакте, а при естественном требовании $Y \subset CB(\mathbb{R}^n)$ получим в качестве Y алгебру непрерывных функций на какой-то компактификации \mathbb{R}^n . Здесь $CB(\mathbb{R}^n)$ — алгебра ограниченных непрерывных функций с суп-нормой.

Чтобы избежать технических усложнений, не относящихся непосредственно к теме статьи, в качестве Y выберем подалгебру из $CB(\mathbb{R}^n)$, отвечающую простейшей, одноточечной компактификации. При этом удобно рассматривать следующий “полукомплексный” вариант: вещественное X и комплексная алгебра Y . После доказательства комплексного варианта теоремы об аппроксимации, вещественный вариант может быть получен взятием Re .

Итак, Y — алгебра всех непрерывных комплекснозначных функций $v(y)$ на \mathbb{R}^n , имеющих предел на бесконечности: $v(y) \rightarrow \alpha_v \in \mathbb{C}$ при $|y| \rightarrow \infty$. Алгебра $Y = C_0(\mathbb{R}^n, \mathbb{C}) + \mathbb{C} = C(Q, \mathbb{C})$, где $C_0(\mathbb{R}^n, \mathbb{C})$ — алгебра всех зануляющихся на бесконечности непрерывных функций,

а Q — одноточечная компактификация \mathbb{R}^n ; в Y задана обычная суп-норма.

В ситуациях возможных недоразумений будем добавлять знаки полей скаляров \mathbb{R} и \mathbb{C} в обозначения пространств.

Так как в Y плотны функции из $D(\mathbb{R}^n, \mathbb{C}) + \mathbb{C}$, где $D(\mathbb{R}^n, \mathbb{C})$ пространство комплекснозначных финитных бесконечно дифференцируемых функций, то справедлив соответствующий комплексный аналог теоремы 1, который выделим в виде предложения.

Предложение 1. *Любой непрерывный оператор $A : K \subset X \rightarrow Y$ может быть равномерно в норме Y аппроксимирован полиномами Вольтерра вида (1) с ядрами $Z_k \in (D(\mathbb{R}_y^n, \mathbb{C}) + \mathbb{C}) \otimes D(\mathbb{R}_x^n, \mathbb{R}) \otimes \cdots \otimes D(\mathbb{R}_x^n, \mathbb{R})$.*

Доказательство. Действительно, полный класс ядер указанного вида за счет первого тензорного сомножителя включает вместе с каждым Z_k и комплексно сопряженное ядро \bar{Z}_k ; следовательно, этот класс содержит ядра $\operatorname{Re} Z_k$. При этом вещественные части соответствующих VP аппроксимируют операторы $A : K \rightarrow Y_{\mathbb{R}}$, где $Y_{\mathbb{R}}$ — вещественный аналог Y . Значит, комплекснозначные VP аппроксимируют комплекснозначные A , в силу комплексной линейности соответствующего VP-пространства. \square

Аналогично концу предыдущего раздела, вводим представление $\pi_Y(t)v(y) = v(y - t)$ группы T . Это изометрический автоморфизм алгебры $C(Q)$ и по теореме Гельфанда-Колмогорова [13] ему отвечает гомеоморфизм $\pi_Q(t) : Q \rightarrow Q$ с единственной неподвижной точкой ∞ .

Так же естественно вводится представление $\operatorname{Is}(\mathbb{R}^n)$ в Y . Обозначение будем использовать то же самое, опуская и индексы X, Y , когда это не приведет к недоразумению.

5. Алгебра операторов из K в Y определяется как функциональная. А именно, в пространстве \mathcal{E} всех непрерывных операторов $A : K \subset X \rightarrow Y$ с обычными линейными операциями вводится поточечное умножение $(AB)u = (Au)(Bu)$, суп-норма $\|A\| = \sup_{u \in K} \|Au\|_Y$ и инволюция $(A^*)u = \overline{Au}$. Алгебра \mathcal{E} полна [2], коммутативна, содержит единицу $(1_{\mathcal{E}})(u) \equiv 1_Y$, кроме того, $\|A^*A\| = \|A\|^2$, т.к. этим свойством обладает алгебра Y . Остальные свойства банаховых коммутативных C^* -алгебр для \mathcal{E} очевидны. (Одной из целей введения в разделе 4 “полукомплексного” варианта является комплексная алгебра \mathcal{E} , т.е. и наличие полноценной теории для нее.)

Нам потребуются описания пространства характеров $M = M(\mathcal{E})$ алгебры \mathcal{E} и гельфандова изоморфизма $\tau : A \in \mathcal{E} \rightarrow f_A \in C(M)$.

Предложение 2. *Пространство M состоит из функционалов на \mathcal{E} вида $h_{u,y}(A) = (Au)(y)$, где (u, y) — произвольная (фиксированная) точка из $K \times Q$. Отображение $\Theta : (u, y) \rightarrow h_{u,y}$ является гомеоморфизмом $K \times Q$ в топологии произведения и M в гельфандовой топологии. Функция $f_A = \tau(A)$ определяется формулой: $f_A(h_{u,y}) \equiv f_A(u, y) \stackrel{\text{def}}{=} (Au)(y)$.*

Вместо доказательства можно сослаться на [14], где аналогичный вопрос исследован для вполне регулярного K , локально компактного вещественно полного Q и непрерывных, не обязательно ограниченных операторов и функций; как частный случай для компактов получим предложение 2. Но для полноты изложения приведем здесь (вполне рутинное) независимое доказательство — только для нашей ситуации. После доказательства гомеоморфности M и $K \times Q$ в дальнейшем не будут различаться функции $f_A(h_{u,y})$ на M и $f_A(u, y)$ на $K \times Q$.

Доказательство предложения 2. Тот факт, что $h_{u,y}(\cdot)$ — линейный мультипликативный функционал (т.е. характер), очевиден. Он непрерывен ввиду автоматической непрерывности характеров, [12, 1.2.6].

Докажем непрерывность Θ . Функции вида $f_A(u, y) = (Au)(y)$ непрерывны на $K \times Q$, так как $|f_A(u, y) - f_A(v, z)| \leq |f_A(u, y) - f_A(u, z)| + |f_A(u, z) - f_A(v, z)| = |(Au)(y) - (Au)(z)| + |(Au)(z) - (Av)(z)|$. При (v, z) , стремящихся к фиксированной (u, y) , первая разность мала за счет непрерывности функции $(Au)(\cdot)$ на Q , а вторая — за счет непрерывности оператора A в sup -норме Y ; так что f_A непрерывна в (произвольной) точке (u, y) .

Если теперь взять фиксированную точку $(u_0, y_0) \in K \times Q$, то окрестность точки $h_{u_0, y_0} = \Theta(u_0, y_0)$ в M определяется выбором $\varepsilon > 0$ и конечного набора операторов $A_1, \dots, A_k \in \mathcal{E}$, а именно, $U \equiv U(h_{u_0, y_0}) \cap \Theta(K \times Q) = \{h_{v,z} : (\forall l = 1, \dots, k) |h_{v,z}(A_l) - h_{u_0, y_0}(A_l)| < \varepsilon\}$. Эти же неравенства в терминах f_A выглядят, как $|f_{A_l}(v, z) - f_{A_l}(u_0, y_0)| < \varepsilon$ и, ввиду непрерывности f_A , определяют открытое множество точек (v, z) . Итак, $\Theta^{-1}(U)$ открыто, т.е. отображение Θ непрерывно.

Так как $K \times Q$ компакт, то $\Theta(K \times Q)$ тоже компакт, [15, 3.1.10].

Докажем сюръективность Θ . Пусть существует характер $h_0 \in M$, не входящий в $\Theta(K \times Q)$. Так как пространство M нормально ([15, 3.1.9]), то h_0 и $\Theta(K \times Q)$ функционально отделимы, т.е. найдется $\varphi \in C(M)$, такая, что $\varphi(h_0) = 1$, $\varphi|_{\Theta(K \times Q)} \equiv 0$. Гельфандов изоморфизм между \mathcal{E} и $C(M)$ (пока еще — абстрактный) ставит в соответствие

функции φ оператор $B \in \mathcal{E}$. Это не ноль, т.к. $\varphi(h_0) = h_0(B) = 1$, но $(Bu)(y) = h_{u,y}(B) = \varphi(h_{u,y}) = 0$ всюду на $K \times Q$ — противоречие.

Для доказательства инъективности Θ возьмем две любые разные точки $(u, y), (v, z) \in K \times Q$. Если $u \neq v$, то положим: (1) $Au = w$, где $w \in Y$ — любая функция с условием $w(y) = 1$; (2) $Av = 0$. Если же $u = v$, то $y \neq z$ и положим $Au = Av = w$, где $w(y) = 1$, $w(z) = 0$. В обоих случаях продолжаем A на все $K \times Q$ произвольным непрерывным образом и в результате имеем $h_{u,y}(A) = 1$, $h_{v,z}(A) = 0$. Следовательно, $\Theta(u, y) \neq \Theta(v, z)$.

Таким образом, Θ — непрерывная биекция $K \times Q$ на M , т.е. гомеоморфизм ([15, 3.1.13]). Этим доказано первое и второе утверждения. Третье — очевидная конкретизация гельфандова изоморфизма, полученная явным описанием Θ . \square

6. Единый подход к вопросу о сохранении класса операторов заключается в факторизации пространства характеров, т.е. в склейке каких-то подмножеств из $M = M(\mathcal{E})$ в точку. При этом для трансляционно инвариантных или причинных операторов доказательства просты даже в многомерном случае.

Предварительно опишем наш подход неформальным языком. При исследовании вопросов аппроксимации на каком-то этапе становится ясной структура приближающих полиномов и дело только в *доказательстве* того факта, что данные полиномы пригодны для приближения данного класса операторов. Строго будет сформулирован только этот последний этап (шаги 2–4 ниже), причем удобнее идти от полиномов к операторам, т.е. считать множество полиномов априори заданным (шаг 1 — обеспечение требуемых свойств этого множества).

Так как используется только подмножество множества всех полиномов, то некоторые пары характеров (возможно) не будут различаться. По неотделимым характеристам пространство M факторизуется и на фактор-пространстве M/E применима стандартная теорема Вейерштрасса–Стоуна, т.е. аппроксимируются все непрерывные операторы.

Операторы, которые можно рассматривать на M/E , это некоторое подмножество операторов на M и формально это свойство (возможность быть заданным на M/E) точно определяет класс аппроксимируемых операторов. Однако часто требуется последний (неформальный) шаг — описать этот класс в тех терминах, в которых удобно характеризовать интересующие нас операторы.

Теперь эти же шаги более строго (технически проще временно забыть о симметричностях из замечания 1, вспомнив об этом после завершения шагов).

1) Выбрать подалгебру $\Pi \subset VP \cap \mathcal{E}$, отвечающую структуре задачи. Она должна содержать единицу, быть замкнутой относительно сопряжения, но не обязана описываться теоремой 1 или предложением 1. Одновременно автоматически задается подалгебра Φ функций на M , отвечающих полиномам из Π .

2) Выяснить, какие пары характеров этими полиномами не различаются — пусть это множество $E \subset M \times M$.

3) Профакторизовать M по E . Соответствующее фактор-отображение всегда замкнуто и M/E — компакт. Эти утверждения справедливы в общем случае (в рамках рассматриваемой задачи) и очевидно следуют из [15, 3.2.G, 3.2.11].

4) На M/E функции из Φ разделяют точки, содержат единицу и сопряженные функции, т.е. Φ плотна в алгебре всех непрерывных на M/E функций.

5) Последний шаг — по возможности наглядно описать те операторы $A : K \rightarrow Y$, чьи функции $f_A(u, y)$ могут быть определены на M/E , т.е. $f_A = \varphi \circ \tau$, где φ — непрерывная функция на M/E , а $\tau : M \rightarrow M/E$ — естественное отображение. Именно этот класс операторов может быть равномерно аппроксимирован полиномами из Π . Возможно, “наглядное описание” — т.е. конкретный класс \mathcal{C} операторов — охватит не все такие A . Но если охвачены полиномы из Π , то имеется вполне строгий результат о возможности приближения операторов из \mathcal{C} полиномами из того же класса.

В рамках этого же шага мы будем рассматривать и ситуацию некомпактного K , образованного орбитами компактов.

7. Трансляционно инвариантные операторы. Первый пример — это операторы, эквивариантные относительно группы T параллельных переносов, а именно, со свойством $(\forall a \in \mathbb{R}^n)[Au(x - a)](y) = [Au(x)](y - a)$.

В качестве алгебры Π выберем полиномы вида

$$(Pu)(y) = Z_0 + \int_{\mathbb{R}^n} Z_1(y - x)u(x) dx + \\ + \iint_{\mathbb{R}^n \mathbb{R}^n} Z_2(y - x_1, y - x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2 + \dots \quad (3)$$

Здесь константа $Z_0 \in \mathbb{C}$ не зависит от u, y , но своя для разных полиномов; $y - x = \{y^i - x^i\}$. Число слагаемых конечно и ядра $Z_k(\xi_1, \dots, \xi_k) \in D(\mathbb{R}^n \times \dots \times \mathbb{R}^n)$. Алгебра Π не входит в систему полиномов из теоремы 1 или предложения 1, т.к. нет финитности ядер отдельно по y, x^i .

Проверим, что $\Pi \subset \mathcal{E}$. Тот факт, что $(Pu)(y) \in Y$ следует: непрерывность по y — из гладкости и финитности ядер по ξ_i ; фиксированный предел на бесконечности (равный Z_0 для P из (3)) — из финитности ядер и ограниченности носителя любой $u(x)$.

Непрерывность оператора $P : O \subset X \rightarrow Y$ на любом ограниченном множестве O (которое обязано входить в какое-то $L(\Omega_k)$) проверяется так же легко, как и для сверточных операторов. Чтобы проверить “полноценную” непрерывность, например, в точке u_0 , достаточно взять ε -окрестность V_ε точки Pu_0 в Y и окрестность U вида $\{u_0 + \bigcup_k U_k\}$ в X , где $U_k = \{w : \|w\|_k < \delta_k\}$, $\|\cdot\|_k$ — норма в $L(\Omega_k)$. Так как скорость стремления $\delta_k \rightarrow 0$ может быть выбрана любой, то всегда можно добиться, чтобы $P(U) \subset V_\varepsilon$. Отсюда же, кстати, следует, что функции из Φ , т.е. функции $f_P(u, y) = (Pu)(y)$, определены и непрерывны не только на M , но и всюду в $X \times Q$.

Вместе с каждым P в Π входит полином с комплексно сопряженными ядрами. Единица — это полином с $Z_0 = 1$ и прочими $Z_k = 0$. Таким образом, выполнены условия первого шага.

Лемма 1. Пусть $u, v \in X$; $y, z \in \mathbb{R}^n$; $h_{u,y}, h_{v,z} \in M$. Для того, чтобы $h_{u,y}$ и $h_{v,z}$ не отделялись функциями из Φ , необходимо и достаточно, чтобы $u(x) = v(x + z - y)$.

Доказательство достаточности элементарно и проводится в лемме 3 для общих групп.

Необходимость обеспечивается линейными членами (3). Пусть линейные члены не отделяют $h_{u,y}$ и $h_{v,z}$, т.е. для всех подходящих Z_1 будет $\int Z_1(y - x)u(x) dx = \int Z_1(z - x)v(x) dx$. Последний интеграл равен $\int Z_1(y - x)v(x + a) dx$, где $a = z - y$. Пусть x_0 — лебегова точка для u , а $x_0 + a$ — лебегова для v . Для соответствующих существенных значений функций предположим $u(x_0) \neq v(x_0 + a)$. Если $\delta_\varepsilon(x)$ — достаточно точное приближение из D для δ -функции, то, взяв $Z_1(\xi) = \delta_\varepsilon(\xi + x_0 - y)$, получим $Z_1(y - x) = \delta_\varepsilon(x_0 - x)$. Это обеспечит различие интегралов, что противоречит предположению. \square

Знаком ∞ далее будем обозначать бесконечно удаленную точку, добавляемую к \mathbb{R}^n при компактификации $\mathbb{R}^n \subset Q$. Соответственно, $h_{u,\infty}(A) = (Au)(\infty)$.

Лемма 2. 1) Если $z \in \mathbb{R}^n$, $v \in X$, причем, $v \neq 0$, то для всех $u \in X$ характеры $h_{v,z}$ и $h_{u,\infty}$ отделяются функциями из Φ . 2) Характеры $h_{u,\infty}$ и $h_{v,\infty}$ не отделяются при любых u, v . 3) Характеры $h_{0,\infty}$ и $h_{0,z}$ (т.е. здесь $v \equiv 0$) не отделяются при любых $z \in \mathbb{R}^n$.

Доказательство. Третье утверждение очевидно, второе немедленно следует из финитности u, v (по x) и ядер (по $y - x_i$). Для доказательства первого утверждения достаточно взять такое ядро (δ -образной формы), чтобы $(Pv)(z) \equiv \int Z_1(z-x)v(x) dx \neq 0$. Всегда $(Pv)(\infty) = 0$, откуда и следует утверждение. \square

Пусть $K \subset X$ — компакт. По свойствам $X = X_p$ компакт $K \subset L_p(\Omega_k)$ и пусть $K(r)$ — объединение сдвигов K векторами $\{a : |a| \leq r\}$. Множество $K(r)$ тоже компактно и пространством характеров построенной по нему алгебры \mathcal{E} по предложению 2 является $M = K(r) \times Q$.

Из лемм 1, 2 легко увидеть, что полиномы из Π не отделяют характеры в следующих парах: $\{h_{u(x),y}; h_{u(x-a),y+a}\}$, где $u(x), u(x-a) \in K(r)$, $y \in \mathbb{R}^n$; $\{h_{u,\infty}; h_{v,\infty}\}$, $\{h_{0,y}; h_{0,z}\}$, где $y, z \in Q = \mathbb{R}^n \cup \infty$; все иные неотделимые пары порождаются указанными. Этим задается замкнутое отношение эквивалентности E (см. цитированную выше [15]) и множество M/E — компактно.

Третий и четвертый шаги выполнены и остается пятый: описать операторы $A : K(r) \rightarrow Y$, постоянные на классах эквивалентности. Их можно описать двумя условиями:

(i) $(\forall u(x), u(x-a) \in K(r)) (Au(x-a))(y) = (Au(x))(y-a)$, или, если использовать обозначения π_x, π_y из разделов 3, 4, то

$$A\pi_x(a) = \pi_y(a)A; \quad (4)$$

(ii) $(\forall u)(Au)(\infty) = \text{const}(A)$ — константа по u , которая может зависеть от A .

(Небольшой комментарий к этому свойству. Каждая конкретная функция $u(x) \in X$ финитна. Поэтому, если ядра $Z_1(\xi)$, $Z_2(\xi_1, \xi_2)$, ... финитны по ξ_i , то все интегралы в (3) зануляются при $|y| \rightarrow \infty$ и остается только $Z_0 = \text{const}$. Это свойство сохраняется и у аппроксимируемых операторов A . Вызвана такая ситуация структурой X и выбранной (для простоты) одноточечной компактификацией \mathbb{R}^n при построении Y .)

Условие (i) равносильно первой неотделяемой паре, вторая пара получается из (ii). Третья для $y, z \in \mathbb{R}^n$ получается из (i), а для y или $z = \infty$, это просто свойство алгебры Y — существование предела функций на бесконечности. (Особая роль $u \equiv 0$ вызвана тем, что это единственная функция-константа в X .)

Очевидно и наоборот: если функция f_A оператора A не отделяет третью пару, то определено предельное значение $(A0)(\infty)$. Неразличение характеров второй пары теперь влечет совпадение $(Au)(\infty)$ для

всех u . (Поведение Au на ∞ связано: независимость от u — с финитностью ядер, константа в качестве $(Au)(\infty)$ — с постоянством Z_0 , которое, в свою очередь, вызвано выбором Y .)

В одномерном случае ($n = 1$) мы получили теорему из [3] о приближении полиномами из Π стационарных операторов с конечной памятью.

Пусть теперь $u \in K(r)$, сдвиг же a таков, что $\pi_X(a)u \notin K(r)$. В пределах $K(r)$ для оператора A имелось приближение $Pv \approx Av$ с точностью $\varepsilon > 0$, равномерное по $v \in K(r)$, $y \in Q$. Здесь P вида (3).

Если оператор A удовлетворяет (4) при любом сдвиге a , даже выводящем за пределы $K(r)$, то, учтя равномерность приближения по всем y , получим

$$\begin{aligned} \varepsilon \geq \sup_{u \in K(r)} \sup_{y, a \in \mathbb{R}^n} & \left| (Au(x))(y-a) - \right. \\ & \left. - \left\{ \cdots + \int \cdots \int Z_l(y-a-x_1, \dots, y-a-x_l) \times \right. \right. \\ & \left. \left. \times u(x_1) \cdots u(x_l) dx_1 \cdots dx_l + \cdots \right\} \right| = \\ & = \sup_{u \in K(r)} \sup_{a \in \mathbb{R}^n} \sup_{y \in \mathbb{R}^n} \left| (Au(x-a))(y) - \right. \\ & \left. - \left\{ \cdots + \int \cdots \int Z_l(y-x_1, \dots, y-x_l) \times \right. \right. \\ & \left. \left. \times u(x_1-a) \cdots u(x_l-a) dx_1 \cdots dx_l + \cdots \right\} \right|. \quad (5) \end{aligned}$$

Таким образом, те же ядра Z_l обеспечивают приближение к A , равномерное при всех сдвигах, откуда следует теорема уже для некомпактного множества $\pi_X(T)(K) = \bigcup_r K(r)$.

Теорема 2. *Непрерывные трансляционно инвариантные операторы с пределом на бесконечности (т.е. операторы, удовлетворяющие (4) при всех $a \in T$ и условию (ii)) могут быть равномерно аппроксимированы полиномами такого же класса вида (3) на любом множестве $\pi_X(T)(K)$, где $K \subset X$ — компакт.*

Подчеркнем, что сам компакт K не обязан быть инвариантным относительно действия группы T , но, конечно, инвариантно множество $\pi_X(T)(K)$.

Еще два замечания к теореме.

Замечание 2. Теперь можно вспомнить о симметричности кратных ядер по x . В случае группы T характеры отделялись мономами первой степени с ядрами вида $\delta_{\varepsilon,a}(y-x)$, где $\delta_{\varepsilon,a}(\xi)$, это подходящее D -приближение к $\delta(\xi-a)$. Следовательно, можно сузить алгебру Π , рассматривая только симметризованные ядра Z_l вида $\sum \alpha_i \varphi_{i,1}(y-x_1) \cdots \varphi_{i,l}(y-x_l)$, где $\varphi_{i,j}$ — какая-то из функций $\delta_{\varepsilon,a}$, $\alpha_i \in \mathbb{C}$. В этом, собственно, нет ничего удивительного: достаточно вспомнить о $*$ -слабой плотности линейных комбинаций точечных мер в $[C(K)]^*$.

Замечание 3. Как уже отмечалось, эту теорему можно рассматривать, как многомерное обобщение соответствующего результата из [3]. Но ее также можно рассматривать, как нелинейное обобщение теоремы, утверждающей, что в подходящих пространствах распределений линейный непрерывный трансляционно инвариантный оператор обязательно будет сверточным, [16, гл. I, § 4], п°7. В нашей ситуации нелинейные трансляционно инвариантные операторы полисверточными быть не обязаны, но могут быть равномерно аппроксимированы таковыми.

Группа T действует на \mathbb{R}^n транзитивно (т.е. $(\forall x) Tx = \mathbb{R}^n$) и свободно (т.е. $(\forall x \in \mathbb{R}^n, g \in T)$ утверждение $gx = x$ влечет $g = 1_T$). Основные технические трудности возникают при переходе к несвободным действиям: нет никакого естественного способа выбора элемента группы, связывающего точки y и z , когда таких элементов много. Здесь требуется другой способ доказательства, предлагаемый в следующем разделе.

8. Операторы, эквивариантные относительно группы изометрий. Рассматривая группу $G = \text{Is}(\mathbb{R}^n) = T \rtimes O(n)$, $g \in G$, мы будем использовать, однако, общие методы доказательства. Поэтому сначала сформулируем требования I–IV к общей группе G и ядрам Вольтерра и проверим их для $G = \text{Is}(\mathbb{R}^n)$. В этом разделе $2 \leq p < \infty$.

I. Группа G — локально компактная группа топологических преобразований \mathbb{R}^n с эффективным транзитивным левым действием [17]. Все $g \in G$ являются C^1 -диффеоморфизмами и сохраняют меру Лебега. С G связаны представления $\pi_X(g)$, $\pi_Y(g)$ и гомеоморфизм $\pi_Q(g)$ (см. разделы 3–4; например, $\pi_X(g)(u(x)) = u(g^{-1}x)$). О непрерывности представлений для $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$ см. там же, непрерывность для общей G предполагается.

В случае действия группы на функции k векторов переменных (например, на $Z_{k-1}(y, x_1, \dots, x_{k-1})$ или $u(x_1) \cdots u(x_k)$), мы будем предполагать, что действие G на $\mathbb{R}^n \times \cdots \times \mathbb{R}^n$ диагонально. Для представлений же, например, действующих на ядра, предполагаем

$\pi_X^k(g) Z_{k-1}(y, x_1, \dots, x_{k-1}) = Z_{k-1}(g^{-1}y, g^{-1}x_1, \dots, g^{-1}x_{k-1})$; аналогично для $u(x_1) \cdots u(x_k)$. Строго — это тензорное произведение представлений $\pi_X^1 \equiv \pi_X$ в алгебре ядер или в $X \overline{\otimes} \cdots \overline{\otimes} X$, [11, § 7.1].

II. Второе условие — это выбор алгебры Π , которую удобно указать сейчас. В качестве Π выберем полиномы вида

$$(Pu)(y) = Z_0 + \int_{\mathbb{R}^n} Z_1(y, x)u(x) dx + \\ + \iint_{\mathbb{R}^n \mathbb{R}^n} Z_2(y, x_1, x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2 + \dots$$

с $Z_0 = \text{const}(P)$ и с условием G -инвариантности высших ядер: $Z_k(gy, gx_1, \dots, gx_k) = Z_k(y, x_1, \dots, x_k)$. Функции Z_k непрерывны; при ограниченных $\{x_i\}$ они финитны по y , при ограниченных y финитны по $\{x_i\}$. В этих предположениях проверка условий шага 1 аналогична разделу 7, с небольшими изменениями в проверке непрерывности.

III. Обозначим через G_a стабилизатор точки $a \in \mathbb{R}^n$, т.е. $G_a = \{g \in G : ga = a\}$. Предположим, что группа G_a компактна в G -топологии. Для $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$ это так, см. [9, 9.1.5].

IV. Будем понимать $X_2^k = X_2 \overline{\otimes} \cdots \overline{\otimes} X_2$ как индуктивный предел по l гильбертовых произведений $L_2(\Omega_l) \overline{\otimes} \cdots \overline{\otimes} L_2(\Omega_l)$. Введем обозначения: класс $\Psi_k^a \subset X_2^k$ это подпространство функций, зависящих от k векторов $x_1, \dots, x_k \in \mathbb{R}^n$ и инвариантных относительно G_a ; класс $Z_k^a = \{\text{Re } Z_k(a, x_1, \dots, x_k)\}$ — образован ядрами Z_k из условия II при $y = a$.

Формулируем условие: для любой фиксированной $a \in \mathbb{R}^n$ класс Z_k^a , который, очевидно, входит в Ψ_k^a , образует в Ψ_k^a множество, плотное в X_2^k -топологии.

Убедимся в справедливости этого условия для Is_a , но сначала введем дополнительные обозначения и проверим простой факт. Обозначим через $m_a \varphi(g)$ среднее, порожденное мерой Хаара μ_a на G_a . Для непрерывных функционалов $f(u)$ в X_2 (или X_p) $m_a f(\pi_X(g)u)$ — усреднение по $g \in G_a$, подсчитываемое в каждой точке u . Для функций $u \in X_2$ ($u \in X_p$) определяем $m_a \pi_X(g)u \equiv m_a u(g^{-1}x)$ следующим образом: элемент $m_a \pi_X(g)u$ определен равенством $(\forall l \in X_p^*) \langle l, m_a \pi_X(g)u \rangle = m_a(\langle l, \pi_X(g)u \rangle)$. Под знаком m_a справа стоит непрерывная функция от g , так что среднее определено. Легко проверяется, что это ограниченный линейный функционал от l , т.е. определен элемент $m_a \pi_X(g)u \in X_p$. (В силу компактности орбиты $\pi_X(G_a)u$ все происходит в ограниченных областях $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, т.е. в $L_p(\Omega)$.)

Также очевидно, ввиду G_a -инвариантности среднего, что $m_a \pi_X(g)u \in \Psi_1^a$. Аналогичные определения и свойства для функций

произвольного числа векторных аргументов $\{x_1, \dots, x_k\}$ очевидны, и из контекста всегда будет ясно, о чем идет речь.

Пусть $v(x) \in X_2 - G_a$ -инвариантная функция, ее носитель, следовательно, тоже G_a -инвариантен. Пусть $\Omega \supset \text{supp } v - G_a$ -инвариантная ограниченная область и $u_\varepsilon(x) -$ непрерывная функция, ε -приближение к $v(x)$ в $L_2(\Omega)$; $u_\varepsilon(x) = 0$ вне Ω . Так как $\varepsilon \geq \|v - u_\varepsilon\|$ и действия $\pi_X(g)$ не меняют норму в $L_2(\Omega)$, то ($\forall l \in L_2^*(\Omega), \|l\| = 1$) $\varepsilon \geq m_a |\langle l, v(g^{-1}x) - u_\varepsilon(g^{-1}x) \rangle| \geq |m_a \langle l, v(g^{-1}x) - u_\varepsilon(g^{-1}x) \rangle| = |\langle l, m_a(v(g^{-1}x) - u_\varepsilon(g^{-1}x)) \rangle| \geq |\langle l, v(x) - m_a u_\varepsilon(g^{-1}x) \rangle|$. Таким образом, функция v имеет ε -приближение $m_a u_\varepsilon(g^{-1}x)$ из Ψ_1^a . Функция $m_a u_\varepsilon(g^{-1}x)$ непрерывна ([17, 0.3.2]) и ее носитель входит в Ω .

Аналогичное утверждение (о возможности приближения инвариантных функций непрерывными, инвариантными, финитными) справедливо и для $u(x_1, \dots, x_k)$.

Теперь мы в состоянии проверить условие IV для Is_a . Если $w \in \Psi_k^a$, то найдется финитная непрерывная $w_\varepsilon \in \Psi_k^a$, близкая к w . Ядро $Z_k(y, x_1, \dots, x_k) = w_\varepsilon(a + x_1 - y, \dots, a + x_k - y) -$ непрерывная функция, удовлетворяющая условиям финитности из II, причем $Z_k(a, \dots) = w_\varepsilon(\dots)$. Функция Z_k инвариантна относительно сдвигов $(y, x_1, \dots, x_k) \rightarrow (y + b, x_1 + b, \dots, x_k + b)$, кроме того, для $g \in \text{Is}_a$ выполнено $Z_k(gy, gx_1, \dots, gx_k) = w_\varepsilon(a + gx_1 - gy, \dots, a + gx_k - gy) = w_\varepsilon(ga + gx_1 - gy, \dots, ga + gx_k - gy) = w_\varepsilon(a + x_1 - y, \dots, a + x_k - y) = Z_k(y, x_1, \dots, x_k)$. Так как $\text{Is} = T \times \text{Is}_a$, то Z_k инвариантно относительно $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$ и условие IV проверено.

В дальнейшем обозначаем через \mathcal{Z}_G класс всех ядер (любых кратностей) с указанными выше свойствами, через $\Pi_G -$ алгебру образованных ими VP , через $\Phi_G -$ алгебру функций на $M(\mathcal{E})$, порожденную полиномами Π_G . (Компакт K и, следовательно, алгебру \mathcal{E} не уточняем — следующие ниже утверждения справедливы для любого K .)

Докажем аналог леммы 1.

Лемма 3. Пусть $u, v \in X$; $y, z \in \mathbb{R}^n$; $h_{u,y}, h_{v,z} \in M(\mathcal{E})$. Для того, чтобы характеры $h_{u,y}, h_{v,z}$ не отделялись функциями из Φ_G , необходимо и достаточно, чтобы для некоторого $g \in G$ выполнялось равенство $\{v(x), z\} = \{u(gx), g^{-1}y\}$.

Доказательство. Достаточность доказывается просто и это можно увидеть на конкретном мономе, например,

$$(Pu(x))(y) = \iint Z_2(y, x_1, x_2) u(x_1) u(x_2) dx_1 dx_2.$$

Из условий I, II следует, что

$$\begin{aligned}
(Pu(gx))(g^{-1}y) &= \iint Z_2(g^{-1}y, x_1, x_2)u(gx_1)u(gx_2) dx_1 dx_2 = \\
&= \iint Z_2(g^{-1}y, x_1, x_2)u(gx_1)u(gx_2) dgx_1 dgx_2 = \\
&= \iint Z_2(g^{-1}y, g^{-1}x_1, g^{-1}x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2 = \\
&= \iint Z_2(y, x_1, x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2.
\end{aligned}$$

Необходимость. Сначала докажем, что вопрос можно свести к случаю одной пространственной точки: $y = z$. Действительно, пусть $h_{u,y}, h_{v,z}$ не отделяются, а $g_0 \in G$ таков, что $z = g_0^{-1}y$. (Далее для простоты обозначений пишем: точки $\{u, y\}, \{v, z\}$ не отделяются.) Если $w(x) = v(g_0^{-1}x)$, то точки $\{w(x), y\}$ и $\{w(g_0x), g_0^{-1}y\} = \{v(x), z\}$ не отделяются, так что не отделяются и точки $\{u, y\}, \{w, y\}$. Если, исходя из последнего, мы докажем, что $w = \pi_x(g^{-1})u$ с каким-то g из G_y (стабилизатора точки y), то $\{v(x), z\} = \{w(g_0x), g_0^{-1}y\} = \{u(gg_0x), g_0^{-1}y\} \stackrel{gy=y}{=} \{u(gg_0x), (gg_0)^{-1}y\}$, что и требуется.

Дальше доказательство ведется от противного. Пусть $y = z = a$ — фиксированная точка, $\{u, a\}$ и $\{v, a\}$ не отделяются, но u и v не входят в одну G_a -орбиту (обозначение орбиты: $O_a u = \bigcup_{g \in G_a} \pi(g)u$). В силу компактности G_a расстояние $\rho(O_a u, O_a v) = \alpha > 0$. Используя m_a , легко построить в X G_a -инвариантный непрерывный вещественный функционал $\varphi(u)$, отделяющий орбиты: $\varphi|_{O_a u} = 1, \varphi|_{O_a v} = 0$.

Пусть K — какой-то G_a -инвариантный компакт, содержащий u и v . Приближим на нем функционал $\varphi(u)$ функционалами (не операторами!) Вольтерра с финитными непрерывными вещественными ядрами равномерно с точностью $\varepsilon > 0$:

$$\varepsilon \geq \left| \varphi(w) - \sum_{j=1}^k \int \cdots \int Z_j^0(x_1, \dots, x_j)w(x_1) \cdots w(x_j) dx_1 \cdots dx_j - Z_0 \right|$$

($\forall w \in K$).

(Возможность этого следует непосредственно из вещественной теоремы Вейерштрасса-Стоуна.) Следовательно, для подгруппы $G_a \ni g$ справедливо (подынтегральные выражения вещественны):

$$\varepsilon \geq m_a \left| \varphi(\pi_x^1(g)w) - Z_0 \right|$$

$$\begin{aligned}
& - \sum \int \cdots \int Z_j^0(x_1, \dots, x_j) \pi_X^1(g) w(x_1) \cdots \pi_X^1(g) w(x_j) dx_1 \cdots dx_j \Big| = \\
& = m_a \left| \varphi(w) - Z_0 - \sum \int \cdots \int Z_j^0(\cdots) \pi_X^j(g) [w(x_1) \cdots w(x_j)] dx_1 \cdots dx_j \right| = \\
& = m_a \left| \varphi(w) - Z_0 - \sum \int \cdots \int [\pi_X^j(g)]^* Z_j^0(\cdots) w(x_1) \cdots w(x_j) dx_1 \cdots dx_j \right|.
\end{aligned}$$

Ядра финитны и непрерывны и мы можем рассматривать их как элементы $L_2 \overline{\otimes} \cdots \overline{\otimes} L_2$. В этом пространстве оператор $\pi_X^j(g)$ унитарен, поэтому можно записать $[\pi_X^j(g)]^* = [\pi_X^j(g)]^{-1} = \pi_X^j(g^{-1})$.

Но тогда

$$\begin{aligned}
\varepsilon & \geq m_a \left| \varphi(w) - Z_0 - \sum \int \cdots \int Z_j^0(gx_1, \dots, gx_j) \cdots \right| \geq \\
& \geq \left| \varphi(w) - Z_0 - \sum \int \cdots \int m_a Z_j^0(gx_1, \dots, gx_j) \cdots \right| = \\
& = \left| \varphi(w) - Z_0 - \sum \int \cdots \int \tilde{Z}_j(x_1, \dots, x_j) w(x_1) \cdots w(x_j) dx_1 \cdots dx_j \right|,
\end{aligned}$$

где $\tilde{Z}_j(x_1, \dots, x_j) = m_a Z_j^0(gx_1, \dots, gx_j)$ — элемент Ψ_a^a .

Мы, тем самым, получили функционал Вольтерра с G_a -инвариантными ядрами \tilde{Z}_j , отделяющий орбиту $O_a u$ от $O_a v$, если ε достаточно мало. По условию IV такие ядра с любой точностью могут быть аппроксимированы в X_2^k ядрами класса \mathcal{Z}_G — т.е. функциями $\operatorname{Re} Z_j(y, x_1, \dots, x_j)$ при зафиксированном $y = a$. А это значит, что алгебра полиномов Π_G (или функций Φ_G) отделяет точки $\{u, a\}$ и $\{v, a\}$. Противоречие доказывает лемму. \square

Аналог леммы 2 имеет ту же формулировку, но отличающееся доказательство первого ее утверждения. А именно, возьмем компакт K , содержащий v и ноль пространства X , функционал $\varphi(w) = \|w\|_{L_2(\mathbb{R}^n)}$, который непрерывен и G_z -инвариантен на $O_z K$ (пара $\{v, z\}$ — из формулировки леммы). Пусть $P_\varphi(w)$ — достаточно точное приближение для φ на $O_z K$ с G_z -инвариантными финитными вещественными ядрами $\tilde{Z}_j(\cdots)$ и с нулевым членом Z_0 (первое достигается, как в лемме 3 для $a = z$, а второе — за счет нуля в K и $\varphi(0) = 0$).

По условию IV ядра \tilde{Z}_j могут быть аппроксимированы функциями $\operatorname{Re} Z_j$, $Z_j \in \mathcal{Z}_G$ с любой точностью при фиксировании $y = z$. Ядрам Z_j отвечает полином W из VP, для которого $W(\infty) = 0$, $\operatorname{Re} W(v)(z) \approx \|v\|_{L_2} > 0$.

Как и в предыдущем разделе, устанавливаем три типа не отделяемых пар характеров: второй и третий — те же, а первый дан в лемме 3;

в нем удобно заменить g на g^{-1} . Аналогично теореме 2, заменяя в (5) T -действия G -действиями, получаем следующий результат.

Теорема 3. *Непрерывные операторы A , эквивариантные относительно G и с пределом на бесконечности (т.е. $A\pi_X(g) = \pi_Y(g)A$, $(Au)(\infty) = \text{const}(A)$) имеют сколь угодно точные VP-аппроксимации с ядрами класса \mathcal{Z}_G , равномерные на множествах вида $\pi_X(G)K$, где K — компакт в X .*

Замечание 4. Вспомним о симметричности старших ядер. Можно, например, сказать, что в мономе второй степени с $\text{Is}(\mathbb{R}^n)$ -инвариантным ядром $Z_2(|y - x_1|, |x_1 - x_2|, |y - x_2|)$ функция Z_2 должна быть симметричной по $|y - x_1|, |y - x_2|$. Но здесь, в отличие от группы T , не удастся найти такую форму ядер младшей степени, тензорные (по x) произведения которых охватят все требуемые ядра старших степеней: в старших степенях независимых переменных больше, чем в соответствующих произведениях младших. Условие инвариантности из II не упрощаемо одновременно для ядер всех степеней.

Замечание 5. Если (в случае $n = 2$) требуется вместо группы $\text{Is}(\mathbb{R}^2) = T \rtimes O(2)$ рассмотреть группу $\text{Is}^+(\mathbb{R}^2) = T \rtimes SO(2)$, то надо расширить класс ядер, добавив к \mathcal{Z}_G ядра второй степени вида $W(y, x_1, x_2) = W_0(y, x_1, x_2)(|y - x_1| - |y - x_2|) \det B$, где

$$B = \begin{pmatrix} y^1 - x_1^1 & y^1 - x_2^1 \\ y^2 - x_1^2 & y^2 - x_2^2 \end{pmatrix},$$

а симметричная при $x_1 \leftrightarrow x_2$ финитная непрерывная функция W_0 G -инвариантна: $(\forall g \in G) W_0(gy, gx_1, gx_2) = W_0(y, x_1, x_2)$.

Функция $\det B$ отвечает за смену знака при действиях $\pi(g)$, $g \in O^-(2)$ (т.е. матрица, соответствующая g , имеет определитель, равный -1). Функция $(|y - x_1| - |y - x_2|)$ восстанавливает $(x_1 \leftrightarrow x_2)$ -симметричность, функции W_0 выбираются для каждой $u \in X$, $u \neq 0$ так, чтобы $\iint W(y, x_1, x_2)u(x_1)u(x_2) dx_1 dx_2 \neq 0$. В итоге пары $\{u(x), y\}$ и $\{u(gx), g^{-1}y\}$ при $g \in O^-(2)$ отделяются, т.е. возможна аппроксимация Is^+ -инвариантных операторов полиномами такого же класса.

9. Причинные операторы рассмотрим в простейшем варианте причинности относительно фиксированного конуса. При тех же X, Y , что и выше, считая первую координату (x_i^1 или y^1) временем, введем прошедший конус

$$\Gamma_y \equiv \{x : a(y^1 - x^1) \geq |y^{2, \dots, n} - x^{2, \dots, n}|_{\mathbb{R}^{n-1}}\}; \quad a = \text{const} > 0.$$

Используем также обозначение Γ_{y, x_j} для различения x -векторов.

Рассмотрим VP вида (1) с ядрами из $Z_k \in (D(\mathbb{R}^n, \mathbb{C}) + \mathbb{C}) \otimes D(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) \otimes \dots \otimes D(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ (аналогично предложению 1), у которых $(\forall y \in \mathbb{R}^n) \text{supp}_x Z_k(y, x_1, \dots, x_k) \subset \Gamma_{y, x_1} \times \dots \times \Gamma_{y, x_k}$. Функции $Z_0(y) \in (D(\mathbb{R}^n, \mathbb{C}) + \mathbb{C})$. Подалгебру из VP с такими ядрами выберем в качестве Π , и, зафиксировав компакт $K \in X$ (а тем самым $M = K \times Q$ и алгебру \mathcal{E}), обозначим через Φ алгебру функций из $C(M(\mathcal{E}))$, соответствующих полиномам Π .

Лемма 4. *Для того, чтобы характеры $h_{u, y_0}, h_{v, z}$ ($y_0, z \in \mathbb{R}^n$) не отделялись функциями из Φ , необходимо и достаточно, чтобы:*
 а) $y_0 = z$, б) $\text{mes}[\{x : u(x) \neq v(x)\} \cap \Gamma_{y_0}] = 0$.

Доказательство. Необходимость. Если $y_0 \neq z$, то характеры разделяются функциями $f \in \Phi$, отвечающими полиномам, содержащим лишь члены нулевой степени $Z_0(y)$ — достаточно взять $Z_0(y_0) \neq Z_0(z)$. Пусть теперь нарушено б), и x_0 — лебегова точка (строго внутри конуса Γ_{y_0}) для функций u и v , в которой, для определенности, $u(x_0) > v(x_0)$. Взяв гладкую δ -образную функцию $W(x)$ с носителем малого диаметра и ядро $Z_1(y, x) = W(y - y_0)W(x - x_0)$, получим $\int Z_1(y_0, x)(u(x) - v(x)) dx > 0$. При диаметре $\text{supp } W$ вдвое меньше расстояния от x_0 до границы $\partial\Gamma_{y_0}$ ядро $Z_1 \in \Pi$: сдвиги y в пределах $\text{supp } W(y - y_0)$ не приведут к выходу $\text{supp } W(x - x_0)$ за пределы конусов Γ_y .

Достаточность очевидна. □

Роль леммы 2 здесь играют следующие утверждения.

А) Характеры $h_{v, z}, h_{u, \infty}$ при $z \neq \infty$ отделяются при любых u, v (как в лемме 4 — членами $Z_0(y)$).

В) Характеры $h_{v, \infty}, h_{u, \infty}$ не отделяются при любых u, v — очевидно.

Не отделяемые пары характеров — это $\{h_{v, \infty}; h_{u, \infty}\}$ и те, что указаны в лемме 4. Таким образом, установлено замкнутое отношение эквивалентности E и алгебра непрерывных функций на M/E определена (как подалгебра в \mathcal{E}) двумя условиями.

1) При $y \neq \infty$ значение $f_A(u, y)$ полностью определено точкой y и сужением функции u на Γ_y . Для соответствующего оператора $(Au)(y) \equiv f_A(u, y)$ это означает причинность относительно конуса Γ_0 (конусы Γ_y — сдвиги конуса Γ_0).

2) $f_A(u, \infty) \equiv (Au)(\infty) = \text{const}(A)$. (Наличие предела на бесконечности, в частности, означает отсутствие остаточного последования: все события забываются при времени $\rightarrow \infty$. Вызвано это выбором алгебры Y , и другие типы операторов требуют других Y .)

Теорема 4. *Причинные относительно конуса непрерывные операторы $A : K \subset X \rightarrow Y$, имеющие предел на бесконечности, могут быть равномерно на K аппроксимированы полиномами Вольтерра из такого же класса. \square*

10. Операторы, эквивариантные относительно компактных групп. Здесь мы рассмотрим метод построения эквивариантных VP-аппроксимаций, близкий к традиционному способу построения эквивариантных операторов. Он отличается от общего подхода, приведенного в разделе 6: (а) в худшую сторону — пригоден только в случае групповых действий, причем, только для компактных групп без проблем, связанных с возможными плохими свойствами среднего на группе; (b) в лучшую сторону — не требует, чтобы пространство Y было алгеброй. Метод демонстрируется не в максимальной общности, а в достаточно общем простом варианте.

Итак, предполагаем выполненными все условия раздела 2, причем, пространство Y считаем рефлексивным. Дополнительно предположим, что в \mathbb{R}_x^n и в \mathbb{R}_y^m действует (слева) одна и та же компактная топологическая группа G преобразований, относительно которой области Ω_x и Ω_y инвариантны. Например, при $n \geq 2$, $m \geq 2$ это может быть группа вращений в плоскостях первых двух координат \mathbb{R}_x^n или \mathbb{R}_y^m ; соответственно, области Ω_x и Ω_y — цилиндрические. Пространство X — банахово.

Стандартно введем в X и в Y представления (левые) $(\pi_X(g)u)(x) = u(g^{-1}x)$, $(\pi_Y(g)v)(y) = v(g^{-1}y)$ и предположим, что оператор $A : X \rightarrow Y$ эквивариантен: $A\pi_X(g) = \pi_Y(g)A$ для всех $g \in G$. (Для простоты пусть A определен всюду на X .) Отображения π_X , π_Y считаем непрерывными.

Пусть $K \subset X$ — компакт, $OK = \bigcup_{g \in G} \pi_X(g)K$ — его орбита, тоже компакт ([17, 1.1.3]). Предположим, что $P_0(u) \in (VP)$ — полином, аппроксимирующий оператор A на OK с точностью $\varepsilon > 0$, построенный в соответствии с теоремой 1.

По оператору P_0 определяем его эквивариантное усреднение $Pu = m[\pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(g)u)]$, где m — усреднение по (нормированной) мере Хаара в G . Это равенство понимается, как в условии IV раздела 8:

$$(\forall l \in Y^*) \quad \langle l, Pu \rangle \stackrel{\text{def}}{=} m \langle l, \pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(g)u) \rangle. \quad (6)$$

В силу непрерывности π_X , π_Y множество $\bigcup_{g \in G} \pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(g)u)$ компактно, т.е. для каждого фиксированного $u \in X$ справа в (6) стоит линейный ограниченный функционал от l , который и определяет элемент $Pu \in Y$.

Если рассматривать $\pi_X(g)$ на единичном шаре $B \subset X$ (это множество второй категории), то из ограниченности $\sup_g \|\pi_X(g)u\|$ для каждого фиксированного $u \in B$ и из принципа равномерной ограниченности следует равномерная ограниченность норм операторов $\|\pi_X(g)\|_{L(X,X)}$; аналогично — ограниченность $\|\pi_Y(g)\|_{L(Y,Y)}$ ($L(\cdot, \cdot)$ — соответствующее пространство линейных операторов).

Это стандартным образом приводит к непрерывности Pu на OK . Действительно,

$$\begin{aligned} \|Pu - Pv\| &= \sup_{\|l\|_{Y^*}=1} \langle l, Pu - Pv \rangle = \\ &= \sup m \langle (\pi_Y(g^{-1}))^* l, P_0(\pi_X(g)u) - P_0(\pi_X(g)v) \rangle \leq \\ &\leq \sup m [\|(\pi_Y(g^{-1}))^*\| \|l\| \omega(\|\pi_X(g)\| \|u - v\|)], \end{aligned}$$

где ω — модуль непрерывности P_0 на OK . Непрерывность P следует из равномерной ограниченности в этом выражении норм, содержащих g или l .

Эквивариантность P и равномерная близость $Pu \approx Au$ проверяются тоже с помощью вариантов стандартных действий.

Эквивариантность:

$$\begin{aligned} \langle l, P(\pi_X(g_0)u) \rangle &= m \langle l, \pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(gg_0)u) \rangle = \\ &= m \langle l, \pi_Y(g_0g_0^{-1}g^{-1})P_0(\pi_X(gg_0)u) \rangle = \\ &= m \langle (\pi_Y(g_0))^* l, \pi_Y((gg_0)^{-1})P_0(\pi_X(gg_0)u) \rangle = \\ &= m \langle (\pi_Y(g_0))^* l, \pi_Y((g)^{-1})P_0(\pi_X(g)u) \rangle = \\ &= \langle (\pi_Y(g_0))^* l, Pu \rangle = \langle l, \pi_Y(g_0)Pu \rangle. \end{aligned}$$

Аппроксимация на OK :

$$\begin{aligned} \|Pu - Au\|_Y &= \\ &= \sup_{\|l\|=1} \langle l, Pu - Au \rangle = \sup m (\langle l, \pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(g)u) \rangle - \langle l, Au \rangle) = \\ &= \sup m (\langle l, \pi_Y(g^{-1})P_0(\pi_X(g)u) \rangle - \langle l, \pi_Y(g^{-1})A(\pi_X(g)u) \rangle) = \\ &= \sup m \langle (\pi_Y(g^{-1}))^* l, P_0(\pi_X(g)u) - A(\pi_X(g)u) \rangle. \end{aligned}$$

В силу равномерной по g, l ограниченности $\|(\pi_Y(g^{-1}))^* l\|$ и малости $\|P_0(\pi_X(g)u) - A(\pi_X(g)u)\|$ при $u \in OK$ получаем требуемую близость $Pu \approx Au$, равномерную на OK .

Таким образом, в указанных условиях эквивариантные операторы имеют аппроксимации, полученные эквивариантным усреднением полиномов Вольтерра. Это еще не приводит к VP-аппроксимации — потребуются дополнительные предположения.

Предположим, что все $g \in G$ сохраняют лебегову меру в \mathbb{R}^n (как в приведенном в начале раздела примере вращений). Кроме этого, считаем, что $D(\Omega_y)$ плотно не только в Y , но и в Y^* , пространство $Y \subset L_{1,\text{loc}}(\Omega_y)$ и для элементов $l \in D(\Omega_y) \subset Y^*$, $v \in Y$ двойственность $\langle l, v \rangle$ выражается через интеграл: $\langle l, v \rangle = \int_{\Omega_y} l(y)v(y) dy$.

Пусть в полиноме P_0 k -й моном имеет вид

$$P_0^k(u) = \int_{\Omega_x} \cdots \int_{\Omega_x} Z_k(y, x_1, \dots, x_k) u(x_1) \cdots u(x_k) dx_1 \cdots dx_k.$$

Линейность $\pi_Y(g)$ позволяет рассматривать эквивариантные усреднения “по-мономно” — рассмотрим только

$$\begin{aligned} & \left\langle l, m \left[\pi_Y(g^{-1}) P_0^k(\pi_X(g)u) \right] \right\rangle = \\ & = m \left\langle l, \int \cdots \int Z_k(gy, x_1, \dots, x_k) u(g^{-1}x_1) \cdots u(g^{-1}x_k) dx_1 \cdots dx_k \right\rangle. \end{aligned}$$

Проведя замену $\xi_i = g^{-1}x_i$, используя формулу замены переменных для измеримых отображений ([18, А.3.2]) и сохранение меры при G -действиях, мы получим (продолжая предыдущее равенство) на плотном множестве l

$$\begin{aligned} & m \left\langle l, \int_{\Omega_x} \cdots \int_{\Omega_x} Z_k(gy, g\xi_1, \dots, g\xi_k) u(\xi_1) \cdots u(\xi_k) d\xi_1 \cdots d\xi_k \right\rangle = \\ & = \int_G \int_{\Omega_y} \int_{\Omega_x} \cdots \int_{\Omega_x} l(y) Z_k(gy, g\xi_1, \dots, g\xi_k) u(\xi_1) \cdots u(\xi_k) d\xi_1 \cdots d\xi_k dy d\mu_g, \end{aligned}$$

где μ_g — мера Хаара на G .

Изменив порядок интегрирования и переобозначив $\xi_i \rightarrow x_i$, продолжим равенства:

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega_y} l(y) \int_{\Omega_x} \cdots \int_{\Omega_x} \left\{ \int_G Z_k(gy, gx_1, \dots, gx_k) d\mu_g \right\} \times \\ & \quad \times u(x_1) \cdots u(x_k) dx_1 \cdots dx_k dy = \langle l, P^k u \rangle. \end{aligned}$$

Здесь $P^k u$ — моном в Pu , образованный ядром $\tilde{Z}_k(y, x_1, \dots, x_k) = \int_G Z_k(gy, gx_1, \dots, gx_k) d\mu_g$. Такое ядро является G -инвариантным в смысле условия II раздела 8. Моном $\tilde{Z}_0(y) = \int_G Z_0(gy) d\mu_g$ является G -инвариантным в обычном смысле. В связи с нетранзитивностью действия G , функция $\tilde{Z}_0(y)$ не обязана быть константой, в отличие от разделов 7, 8. Все ядра \tilde{Z}_k непрерывны и финитны.

Итак, справедлива

Теорема 5. *В указанных условиях возможна эквивариантная VR-аппроксимация оператора A с ядрами \tilde{Z}_k , равномерная на ОК. □*

Литература

- [1] А. С. Апарцин, *О новых классах линейных многомерных уравнений I рода типа Вольтерра* // Изв. ВУЗ, Мат. **362** (1995), No 11, 28–41.
- [2] Н. Бурбаки, *Общая топология*. Книга III, М.: Наука, 1975, 588 с.
- [3] И. Бэслер, И. К. Даугавет, *О приближении нелинейных операторов полиномами Вольтерра* // Тр. Ленингр. мат. о-ва, **1** (1990), 53–64.
- [4] К. А. Пупков, В. И. Капалин, А. С. Ющенко, *Функциональные ряды в теории нелинейных систем*. М.: Наука, 1976, 448 с.
- [5] А. Г. Ивахненко, Й. А. Мюллер, *Самоорганизация прогнозирующих моделей*. Киев: Техніка, 1985, Берлин: Феб Ферлаг Техник, 1984, 224 с.
- [6] А. П. Робертсон, В. Дж. Робертсон, *Топологические векторные пространства*. М.: Мир, 1967, 258 с.
- [7] L. V. Zyla, R. J. P. de Figueiredo, *Nonlinear system identification based on a Fock space framework* // SIAM J. Contr. Opt., **21** (1983), 931–939.
- [8] Д. Н. Сидоров, *Моделирование нелинейных нестационарных динамических систем рядами Вольтерра: идентификация и приложения* // Сиб. журн. индустр. мат., **3** (2000), No 1, 182–194.
- [9] М. Берже, *Геометрия*. Том 1, М.: Мир, 1984, 560 с.
- [10] А. Барут, Р. Рончка, *Теория представлений групп и ее приложения*. Том 1, М.: Мир, 1980, 456 с.
- [11] А. А. Кириллов, *Элементы теории представлений* М.: Наука, 1978, 344 с.
- [12] А. Я. Хелемский, *Банаховы и полинормированные алгебры: общая теория, представления, гомологии*. М.: Наука, 1989, 464 с.
- [13] А. В. Архангельский, *Пространства отображений и кольца непрерывных функций*. Современ. пробл. математики. Итоги науки и техники. Том 51, ВИНИТИ, 1989, 81–171.
- [14] W. Hery, *Maximal ideals in algebras of continuous $C(S)$ valued functions* // Atti. Acad. naz. Lincei. Rend. Cl. sci. fiz. mat e natur. **58** (1975), No 2, 195–199.
- [15] Р. Энгелькинг, *Общая топология*. М.: Мир, 1986, 752 с.
- [16] В. С. Владимиров, *Обобщенные функции в математической физике*. М.: Наука, 1976, 280 с.

