

УДК 531.36:531.38

©2004. Ю.Н. Кононов, Т.В. Хомяк

ОБ ЭФФЕКТЕ СТАБИЛИЗАЦИИ НЕУСТОЙЧИВОГО ВРАЩЕНИЯ ТВЕРДОГО ТЕЛА С ЖИДКОСТЬЮ ВРАЩАЮЩИМСЯ ТВЕРДЫМ ТЕЛОМ

В рамках необходимых условий устойчивости показана возможность стабилизации неустойчивого вращения несвободного и свободного твердого тела с жидкостью вторым вращающимся твердым телом. Проведены численные исследования влияния основных параметров второго твердого тела на эффект стабилизации.

В известной работе С.Л. Соболева [1] установлено, что волчок Лагранжа с полостью, содержащей идеальную жидкость ведет себя довольно неустойчиво. Так, например, волчок с эллиптической полостью по мере уменьшения своей угловой скорости либо сразу окончательно выйдет из устойчивого состояния, либо только один раз перед этим пройдет состояние неустойчивости, вернувшись вслед за этим к спокойному движению. Волчок же с цилиндрической полостью будет вести себя беспокойно. По мере уменьшения угловой скорости он не один раз будет терять устойчивость и вновь ее восстанавливать.

В работах [2, 3] показана возможность стабилизации неустойчивого вращения волчка Лагранжа с цилиндрической полостью при помощи поперечных и цилиндрических перегородок. Однако на практике это не всегда конструктивно может быть выполнено. Другая возможность стабилизации неустойчивого вращения тела с жидкостью состоит во введении второго вращающегося твердого тела, связанного с первым общей точкой и упругим восстанавливающим моментом. Эффект стабилизации неуравновешенного гироскопа Лагранжа вторым вращающимся был обнаружен А. Я. Савченко [4].

В работе А. М. Ковалева [5] показана возможность стабилизации неуравновешенного гироскопа с помощью вращающегося маховика. В дальнейшем эффект стабилизации был подробно исследован в работах учеников А.Я. Савченко [6–9].

1. Стабилизация неустойчивого вращения несвободного твердого тела, содержащего жидкость.

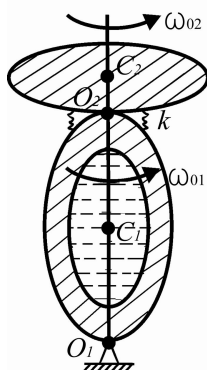


Рис. 1.

Рассмотрим вращение вокруг неподвижной точки O_1 волчка Лагранжа, имеющего полость, целиком заполненную идеальной однородной несжимаемой жидкостью. Пусть рассматриваемый волчок (тело S_1) имеет общую точку O_2 со вторым вращающимся твердым телом S_2^0 . Тело S_1 состоит из твердого тела S_1^0 и идеальной жидкости, целиком заполняющей осесимметричную полость внутри этого твердого тела (рис.1).

Твердые тела S_1^0 и S_2^0 связаны в точке O_2 сферическим шарниром с упругим восстанавливающим моментом с коэффициентом упругости k ($k > 0$). Поставим задачу о возможности стабилизации неустойчивого вращения тела S_1 с помощью вращения тела S_2^0 .

Пусть в невозмущенном движении первое твердое тело S_1^0 и жидкость вращаются как одно целое с угловой скоростью ω_{01} вокруг оси геометрической

и динамической симметрии O_1O_2 , а второе твердое тело S_2^0 – с угловой скоростью ω_{02} вокруг оси O_2C_2 . В невозмущенном движении общая точка O_2 лежит на прямой O_1C_2 , где C_1 и C_2 – соответственно центры масс тел S_1 и S_2^0 .

Рассматриваемая нами механическая система является частным случаем системы связанных твердых тел с полостями, содержащими жидкость, исследованной в работах [10, 11]. Следовательно, характеристическое уравнение возмущенного движения имеет вид

$$\begin{vmatrix} F_1 & \mu + k/\lambda^2 \\ \mu + k/\lambda^2 & F_2 \end{vmatrix} = 0. \quad (1)$$

Здесь

$$F_1 = A'_1 + \frac{C'_1}{\lambda} + \frac{a_1^*g - k}{\lambda^2} - (\lambda + \omega_{01}) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{E_n}{\lambda + \lambda'_n}, \quad F_2 = A_2 + \frac{C'_2}{\lambda} + \frac{a_2^*g - k}{\lambda^2},$$

$$A'_1 = A_1 + m_2s_1^2, \quad \mu = s_1a_2^*, \quad \lambda'_n = \tilde{\lambda}_n\omega_{0i}, \quad \tilde{\lambda}_n = 1 - \lambda_n/\omega_{01},$$

$$a_1^* = m_1c_1 + s_1m_2, \quad a_2^* = m_2c_2, \quad s_1 = O_1O_2, \quad c_i = O_iC_i, \quad C'_i = C_i\omega_{0i} \quad i = (1, 2);$$

m_1 и m_2 – соответственно масса тела S_1 и твердого тела S_2^0 ; A_i и C_i – соответственно экваториальный и осевой моменты инерции тел S_1 и S_2^0 относительно точки O_i ($i = 1, 2$).

Коэффициент инерционной связи E_n и собственные числа λ_n находятся из решения соответствующей краевой задачи и определяются только геометрией полости. Значение этих величин для эллипсоидальной и цилиндрической полостей приведены в [12].

Необходимым условием стабилизации является условие действительности корней характеристического уравнения (1).

Уравнение (1) в случае отсутствия относительного движения жидкости ($E_n \equiv 0$, "замерзшая" жидкость) совпадает с уравнением, полученным и исследованным в работах [7–9].

При $k = \infty$ (цилиндрический шарнир) уравнение (1) сводится к уравнению

$$\tilde{F}_1 + \tilde{F}_2 + 2\mu = 0, \quad (2)$$

где

$$\tilde{F}_1 = A'_1 + \frac{C'_1}{\lambda} + \frac{a_1^*g}{\lambda^2} - (\lambda + \omega_{01}) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{E_n}{\lambda + \lambda'_n}, \quad \tilde{F}_2 = A_2 + \frac{C'_2}{\lambda} + \frac{a_2^*g}{\lambda^2}.$$

Если отсутствует упругий восстанавливающий момент ($k = 0$) и центр масс второго твердого тела S_2^0 совпадает с общей точкой O_2 ($c_2 = 0, \mu = 0$), то характеристическое уравнение (1) распадается на два независимых уравнения, и в этом случае отсутствует возможность стабилизации неустойчивого вращения твердого тела с жидкостью вторым вращающимся твердым телом.

Как известно [12], в большинстве практически важных случаев в уравнении (1) достаточно учитывать только основной тон колебания жидкости ($n = 1$). Это всегда справедливо для эллипсоидальной и софокусно эллипсоидальных полостей, так как из бесконечного спектра собственных частот λ_n возбуждается гармоника, соответствующая единственному значению λ_1 [12].

Если учитывать в уравнении (1) только первую гармонику ($n = 1$), то это уравнение запишется в виде полинома пятой степени

$$a_0\lambda^5 + a_1\lambda^4 + a_2\lambda^3 + a_3\lambda^2 + a_4\lambda + a_5 = 0, \quad (3)$$

где

$$\begin{aligned}
a_0 &= A_1^* A_2 - \mu^2 > 0, & a_1 &= (A_1' A_2 - \mu^2) \lambda_1' + A_2 C_1^* + A_1^* \omega_0, \\
a_2 &= A_2 C_1' \lambda_1' + g(A_1^* a_2^* + A_2 a_1^*) - (A_1^* + A_2 + 2\mu)k + (A_1' \lambda_1' + C_1^*) \omega_0, \\
a_3 &= [g(A_1' a_2^* + A_2 a_1^*) - (A_1' + A_2 + 2\mu)k] \lambda_1' - C_1^* k + g(a_2^* C_1^* + a_1^* \omega_0) + \\
&\quad + (C_1' \lambda_1' - k) \omega_0, \\
a_4 &= (a_2^* g - k) C_1' \lambda_1' + [a_1^* a_2^* g - k(a_1^* + a_2^*)] g + (a_1^* g - k) \lambda_1' \omega_0, \\
a_5 &= g[a_1^* a_2^* g - k(a_1^* + a_2^*)] \lambda_1', \\
A_1^* &= A_1' - E_1, & C_1^* &= C_1' - E_1', & C_1' &= C_1 \omega_{01}, & E_1' &= E_1 \omega_{01}, & \omega_0 &= C_2 \omega_{02}.
\end{aligned} \tag{4}$$

Условия действительности корней уравнения пятой степени имеют вид [13]

$$\begin{aligned}
d_1 &= M_2^2 - M_1 M_3 > 0, \\
d_2 &= 4d_1 d_{10} - 9d_{11}^2 > 0, \\
d_3 &= d_2 h_2 - 2h_1^2 > 0, \\
d_4 &= d_3(4h_1 h_3 - h_2 h_4) - 2(2d_2 h_3 - h_1 h_4)^2 > 0.
\end{aligned} \tag{5}$$

Здесь

$$\begin{aligned}
M_1 &= a_0 > 0, & 5M_2 &= a_1, & 10M_3 &= a_2, & 10M_4 &= a_3, & 5M_5 &= a_4, & M_6 &= a_5; \\
d_{10} &= 6M_3^2 - 5M_2 M_4 - M_1 M_5, & d_{11} &= M_2 M_3 - M_1 M_4, & h_1 &= d_1(16\tilde{h}_1 - 15h_{25}) - 6h_{23} h_{24}, \\
h_2 &= 8d_1 h_{35} + 48h_{23} \tilde{h}_2 - 8h_{24} d_{10}, & h_3 &= 6h_{35} h_{23} - h_{25} d_{10}, & h_4 &= 8d_1 h_{35} - 3h_{23} h_{25}, \\
\tilde{h}_1 &= M_3 M_4 - M_1 M_6, & \tilde{h}_2 &= M_3 M_4 - M_2 M_5, & h_{23} &= M_2 M_3 - M_1 M_4, \\
h_{24} &= M_2 M_4 - M_1 M_5, & h_{25} &= M_2 M_5 - M_1 M_6, & h_{35} &= M_3 M_5 - M_2 M_6.
\end{aligned}$$

После несложных преобразований можно показать, что система неравенств (5) эквивалентна неравенствам

$$\tilde{d}_i > 0, \tag{6}$$

где

$$\tilde{d}_1 = d_1, \quad \tilde{d}_2 = d_2, \quad \tilde{d}_3 = d_3/(2d_1), \quad \tilde{d}_4 = d_4/(2d_1^2 d_2),$$

\tilde{d}_3 и \tilde{d}_4 – однородные многочлены соответственно 6 и 8 степени относительно a_i ($i = \overline{0, 5}$).

Стабилизировать вращение твердого тела с жидкостью можно следующими параметрами: ω_0 , k , A_2 , m_2 , c_2 .

Исследуем влияние основного параметра ω_0 на возможность стабилизации. Для этого представим

$$a_1 = 5(\tilde{a}_1 \omega_0 + b_1), \quad a_2 = 10(\tilde{a}_2 \omega_0 + b_2), \quad a_3 = 10(\tilde{a}_3 \omega_0 + b_3), \quad a_4 = 5(\tilde{a}_4 \omega_0 + b_4). \tag{7}$$

Подставив соотношения (7) в неравенства (6), получим

$$\begin{cases} d_{12} \omega_0^2 + d_{11} \omega_0 + d_{10} > 0, \\ d_{24} \omega_0^4 + d_{23} \omega_0^3 + \dots + d_{21} \omega_0 + d_{20} > 0, \\ d_{36} \omega_0^6 + d_{35} \omega_0^5 + \dots + d_{31} \omega_0 + d_{30} > 0, \\ d_{48} \omega_0^8 + d_{47} \omega_0^7 + \dots + d_{41} \omega_0 + d_{40} > 0, \end{cases} \tag{8}$$

где

$$\begin{aligned} d_{12} &= \tilde{a}_1^2 > 0, & d_{24} &= 5\tilde{a}_1^2(3\tilde{a}_2^2 - 4\tilde{a}_1\tilde{a}_3), \\ d_{36} &= 28\tilde{a}_1\tilde{a}_2\tilde{a}_3\tilde{a}_4 - 9\tilde{a}_1^2\tilde{a}_4^2 - 16\tilde{a}_1\tilde{a}_3^3 - 12\tilde{a}_2^3\tilde{a}_4 + 8\tilde{a}_3^2\tilde{a}_2^2, \\ d_{48} &= 72\tilde{a}_1\tilde{a}_2\tilde{a}_3\tilde{a}_4 - 27\tilde{a}_1^2\tilde{a}_4 - 32\tilde{a}_1\tilde{a}_3^3 - 32\tilde{a}_2^3\tilde{a}_4 + 16\tilde{a}_3^2\tilde{a}_2^2, \\ \tilde{a}_1 &= A_1^* > 0, & 10\tilde{a}_2 &= A_1'\lambda_1' + C_1^* > 0, & 10\tilde{a}_3 &= a_1^*g - k, & 5\tilde{a}_4 &= (a_1^*g - k)\lambda_1'. \end{aligned}$$

При $k > ga_1^*$ будем иметь $\tilde{a}_3 < 0$, $\tilde{a}_4 < 0$ и $d_{24} > 0$. Коэффициенты d_{36} и d_{48} являются кубическими многочленами относительно параметра k с положительными коэффициентами при старших степенях. Таким образом, при достаточно большом упругом восстанавливающем моменте $d_{24} > 0$, $d_{36} > 0$ и $d_{48} > 0$ и существует такое значение ω_0 , при котором неравенства (8) будут выполнены. Следовательно, при достаточно больших ω_0 и k возможна стабилизация неустойчивого вращения твердого тела с жидкостью.

Рассмотрим теперь влияние упругого восстанавливающего момента на возможность стабилизации неустойчивого вращения твердого тела с жидкостью. Для этого представим

$$a_2 = 10(\tilde{a}_2k + b_2), \quad a_3 = 10(\tilde{a}_3k + b_3), \quad a_4 = 5(\tilde{a}_4k + b_4), \quad a_5 = \tilde{a}_5k + b_5. \quad (9)$$

Подставив (9) в неравенства (6), получим

$$\begin{cases} d_{11}k + d_{10} > 0, \\ d_{23}k^3 + d_{22}k^2 + d_{21}k + d_{20} > 0, \\ d_{35}k^5 + d_{34}k^4 + \dots + d_{31}k + d_{30} > 0, \\ d_{47}k^7 + d_{46}k^6 \dots + d_{41}k + d_{40} > 0. \end{cases} \quad (10)$$

Здесь

$$\begin{aligned} d_{11} &= -a_0\tilde{a}_2, & d_{23} &= -24a_0\tilde{a}_2^3, & d_{35} &= 160a_0\tilde{a}_2^3(3\tilde{a}_2\tilde{a}_4 - 2\tilde{a}_3^2), \\ d_{47} &= 128a_0\tilde{a}_2^3(40\tilde{a}_3^3\tilde{a}_5 - 25\tilde{a}_3^2\tilde{a}_4^2 + 27\tilde{a}_2^2\tilde{a}_5^2 + 50\tilde{a}_2\tilde{a}_4^3 - 90\tilde{a}_2\tilde{a}_3\tilde{a}_4\tilde{a}_5), \\ 10\tilde{a}_2 &= -(A_1^* + A_2 + 2\mu) < 0, & 10\tilde{a}_3 &= -[(A_1' + A_2 + 2\mu)\lambda_1' + C_1^* + \omega_0] < 0, \\ 5\tilde{a}_4 &= -[(C_1' + \omega_0)\lambda_1' + (a_1^* + a_2^*)g] < 0, & \tilde{a}_5 &= -(a_1^* + a_2^*)g\lambda_1' < 0. \end{aligned} \quad (11)$$

Из соотношений (11) следует, что $d_{11} > 0$, $d_{23} > 0$, а коэффициенты d_{35} и d_{47} являются полиномами соответственно 2-ой и 4-ой степени относительно ω_0 с положительными коэффициентами при старших степенях. При достаточно больших ω_0 и k неравенства (10) будут выполнены и, как ранее отмечалось, будет возможна стабилизация неустойчивого вращения твердого тела с жидкостью.

В случае цилиндрического шарнира ($k = \infty$) система неравенств (10) эквивалентна неравенству

$$d_4\omega_0^4 + d_3\omega_0^3 + d_2\omega_0^2 + d_1\omega_0 + d_0 > 0, \quad (12)$$

где

$$d_4 = 3\tilde{a}_2^2 > 0.$$

Таким образом, при достаточно большом упругом восстанавливающем моменте и большой угловой скорости вращения второго твердого тела возможна стабилизация неустойчивого вращения несвободного твердого тела с жидкостью.

2. Стабилизация неустойчивого вращения свободного твердого тела, содержащего жидкость. Рассмотрим свободное движение (движение по инерции) вращающегося гироскопа Лагранжа с идеальной жидкостью. Пусть точка O_1 будет не закрепленная, т. е. свободная. Вновь поставим задачу о возможности стабилизации неустойчивого вращения свободного гироскопа Лагранжа с жидкостью вторым вращающимся твердым телом.

Характеристическое уравнение возмущенного движения будет иметь вид (1), где

$$F_1 = A'_1 + \frac{C'_1}{\lambda} - \frac{k}{\lambda^2} - (\lambda + \omega_{01}) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{E_n}{\lambda + \lambda'_n}, \quad F_2 = A'_2 + \frac{C'_2}{\lambda} - \frac{k}{\lambda^2}, \quad (13)$$

$$A'_i = A_i + \nu c_i^2, \quad \nu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}, \quad \mu = \nu c_1 c_2, \quad c_1 = C_1 O_2, \quad c_2 = C_2 O_2, \quad i = (1, 2),$$

A_i и C_i – соответственно главный экваториальный и осевой момент инерции тел S_1 и S_2^0 относительно их центра масс.

Если отсутствует упругий восстанавливающий момент ($k = 0$) и центр масс второго тела S_2^0 совпадает с общей точкой O_2 ($c_2 = 0, \mu = 0$), то отсутствует возможность стабилизации.

При $n = 1$ (учет основного тона колебания жидкости) уравнение (1) представляется в виде полинома четвертой степени

$$a_0 \lambda^4 + a_1 \lambda^3 + a_2 \lambda^2 + a_3 \lambda + a_4 = 0, \quad (14)$$

коэффициенты которого определяются по формулам (4), в которых следует положить $a_1^* = a_2^* = 0$ и вычислять A'_i согласно (13).

Условия действительности корней уравнения четвертой степени имеют вид [7]

$$\begin{aligned} d_1 &= N_2^2 - N_1 N_3 > 0, \\ d_2 &= 12d_1^2 - N_1^2(N_1 N_5 - 4N_2 N_4 + 3N_3^2) > 0, \\ d_3 &= (N_1 N_5 - 4N_2 N_4 + 3N_3^2)^3 - 27(N_1 N_3 N_5 + 2N_2 N_3 N_4 - N_1 N_4^2 - \\ &\quad - N_2^2 N_5 - N_3^3)^2 > 0. \end{aligned} \quad (15)$$

Здесь

$$\begin{aligned} N_1 &= a_0, \quad 4N_2 = a_1 = 4(\tilde{a}_1 \omega_0 + b_1), \quad 6N_3 = a_2 = 6(\tilde{a}_2 \omega_0 + b_2), \\ 4N_4 &= a_3 = 4(\tilde{a}_3 \omega_0 + b_3), \quad N_5 = a_4 = \tilde{a}_4 \omega_0 + b_4. \end{aligned} \quad (16)$$

С учетом соотношений (16) неравенства (15) запишутся в виде

$$\begin{cases} d_{12} \omega_0^2 + d_{11} \omega_0 + d_{10} > 0, \\ d_{24} \omega_0^4 + d_{23} \omega_0^3 + \dots + d_{21} \omega_0 + d_{20} > 0, \\ d_{36} \omega_0^6 + d_{35} \omega_0^5 + \dots + d_{31} \omega_0 + d_{30} > 0. \end{cases} \quad (17)$$

где

$$\begin{aligned} d_{12} &= \tilde{a}_1^2 > 0, \quad d_{24} = 12\tilde{a}_1^4 > 0, \\ d_{36} &= \tilde{d}_{21}^3 - 27\tilde{d}_{30}^2 = \tilde{a}_1^2 [54(2\tilde{a}_1 \tilde{a}_3 - \tilde{a}_2^2) \tilde{a}_2 \tilde{a}_4 + 4\tilde{a}_3^2 (9\tilde{a}_2^2 - 16\tilde{a}_1 \tilde{a}_3) - 27\tilde{a}_1^2 \tilde{a}_4^2], \\ \tilde{d}_{21} &= 3\tilde{a}_2^2 - 4\tilde{a}_1 \tilde{a}_3, \quad \tilde{d}_{30} = 2\tilde{a}_1 \tilde{a}_2 \tilde{a}_3 - \tilde{a}_1^2 \tilde{a}_4 - \tilde{a}_2^3, \quad \tilde{a}_1 = A_1^*/4 > 0, \\ \tilde{a}_2 &= (A'_1 \lambda'_1 + \tilde{C}_1^*)/6 > 0, \quad \tilde{a}_3 = -(k - C'_1 \lambda'_1)/4, \quad \tilde{a}_4 = -k \lambda'_1. \end{aligned}$$

Так как $d_{12} > 0$, $d_{24} > 0$, а коэффициент d_{36} является кубическим многочленом относительно параметра k с положительным коэффициентом при старшей степени и при достаточно большом k будет положительным. Следовательно, при достаточно больших k и ω_0 возможна стабилизация неустойчивого вращения свободного твердого тела, содержащего жидкость.

Рассмотрим теперь влияние упругого восстанавливающего момента на стабилизацию неустойчивого свободного вращения твердого тела с жидкостью. Для этого положим

$$a_2 = 6N_3 = 6(\tilde{a}_2 k + b_2), \quad a_3 = 4N_4 = 4(\tilde{a}_3 k + b_3), \quad a_4 = N_5 = \tilde{a}_4 k + b_4. \quad (18)$$

Подставив соотношения (18) в неравенства (15), получим

$$\begin{cases} d_1 = d_{11}k + d_{10} > 0, \\ d_2 = d_{22}k^2 + d_{21}k + d_{20} > 0, \\ d_3 = d_{35}k^5 + d_{34}k^4 + \dots + d_{31}k + d_{30} > 0. \end{cases} \quad (19)$$

где

$$\begin{aligned} d_{11} &= -a_0 \tilde{a}_2 > 0, & d_{22} &= 9a_0^2 \tilde{a}_2^2 > 0, & 6\tilde{a}_2 &= -(A_1^* + A_2' + 2\mu) < 0, \\ d_{35} &= 27a_0 \tilde{a}_2^3 (3\tilde{a}_2 \tilde{a}_4 - 2\tilde{a}_3^2) = d_{32}^* \omega_0^2 + d_{31}^* \omega_0 + d_{30}^*, & d_{32}^* &= -3a_0 \tilde{a}_2^3 / 2 > 0, \\ 4\tilde{a}_3 &= -[(A_1' + A_2' + 2\mu)\lambda_1' + \tilde{C}_1^* + \omega_0] < 0, & \tilde{a}_4 &= -(C_1' + \omega_0)\lambda_1' < 0. \end{aligned}$$

Так как $d_{11} > 0$, $d_{22} > 0$ и $d_{32}^* > 0$, то при достаточно больших ω_0 и k неравенства (19) будут выполнены.

При $k = \infty$ (цилиндрический шарнир) из системы неравенств (19) следует условие действительности корней $d_{35} > 0$ или

$$[(A_1' + A_2' + 2\mu)\lambda_1' + \tilde{C}_1^* + \omega_0]^2 > 4(A_1^* + A_2' + 2\mu)(C_1' + \omega_0)\lambda_1'. \quad (20)$$

Следует отметить, что условие устойчивости, полученное из (19) совпадает с условием устойчивости, полученным из уравнения (2) для свободной системы ($a_1^* = a_2^* = 0$) при $n = 1$.

В заключение рассмотрим второй предельный случай – отсутствия упругого восстанавливающего момента ($k = 0$). В отличие от несвободной системы характеристическое уравнение (14) существенно упрощается и вырождается в кубическое уравнение ($a_4 = 0$). Условие действительности корней которого имеют вид

$$d_4 \omega_0^4 + d_3 \omega_0^3 + d_2 \omega_0^2 + d_1 \omega_0 + d_0 > 0. \quad (21)$$

Здесь

$$\begin{aligned} d_4 &= 4\tilde{d}_{40}\tilde{a}_1^2 - \tilde{a}_1^2 \tilde{a}_2^2 = \tilde{a}_1^2 (3\tilde{a}_2^2 - 4\tilde{a}_1 \tilde{a}_3), & \tilde{d}_{40} &= \tilde{a}_2^2 - \tilde{a}_1 \tilde{a}_3, \\ a_1 &= 3(\tilde{a}_1 \omega_0 + b_1), & a_2 &= 3(\tilde{a}_2 \omega_0 + b_2), & a_3 &= \tilde{a}_3 \omega_0, \\ 3\tilde{a}_1 &= A_1^*, & 3\tilde{a}_2 &= A_1' \lambda_1' + \tilde{C}_1^*, & \tilde{a}_3 &= C_1' \lambda_1'. \end{aligned}$$

Таким образом, при отсутствии упругого момента стабилизация неустойчивого вращения свободного твердого тела с жидкостью определяется условием (21), а возможность стабилизации условием

$$3\tilde{a}_2 - 4\tilde{a}_1 \tilde{a}_3 > 0$$

или

$$(C_1^* + A_1' \lambda_1)^2 > 4A_1^* C_1 \lambda_1. \quad (22)$$

Известно, что в случае пренебрежимо малой массы эллипсоидальной оболочки свободное равномерное вращение этой оболочки, содержащей идеальную жидкость, неустойчиво при $1 < \beta < 3$ ($\beta = c/a$, a и c – полуоси эллипсоидальной оболочки, причем c – величина полуоси, направленной вдоль оси вращения) [12].

Возможно ли уменьшить этот интервал неустойчивости вращающимся вторым твердым телом? Для этого достаточно выполнения неравенства (22). Проведя необходимые вычисления получим, что при

$$\begin{aligned} \tilde{m}_2 &= 0, & 1 < \beta < 3, \\ \tilde{m}_2 &= 0.01, & 1 < \beta < 2.981, \\ \tilde{m}_2 &= 0.1, & 1 < \beta < 2.830, \\ \tilde{m}_2 &= 0.5, & 1 < \beta < 2.400, \end{aligned} \quad (23)$$

где $\tilde{m}_2 = 3m_2/(4\pi\rho a^3)$.

Таким образом, показано уменьшение интервала неустойчивости, что говорит о стабилизации неустойчивого вращения твердого тела с жидкостью вращающимся вторым твердым телом. Из соотношений (23) следует, что эффект стабилизации возрастает при увеличении массы второго тела.

Для подтверждения результатов аналитических исследований по формулам (8), (10), (17) и (19) были проведены численные расчеты для эллипсоидальной полости при следующих значениях параметров: $\omega_{02} = 0, 10, 10^2, 10^3$; $k = 0, 1, 10, 10^2, 10^3$; $\omega_{01} = 1 \div 100$; $\beta = 0,02 \div 4$ ($\beta = c/a$); $m_{01} = 0$; $A_{01} = C_{01} = 0$; $c_2 = -0,2 \div 0,2$. Второе вращающееся твердое тело полагалось слегка вогнутым, выпуклым или плоским тонким круговым диском (рис. 2, кривые 1, 2 и 3 соответственно) с моментами инерции A_2 и C_2 .

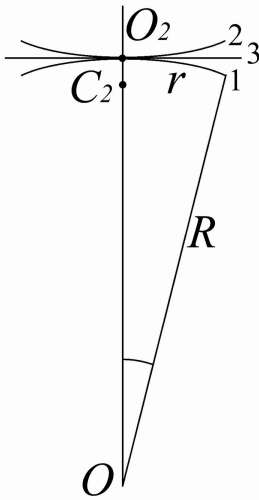


Рис. 2.

Здесь

$$A_2 = [1 - \cos^4 \frac{\theta_0}{2} - \frac{1}{2} f(\theta_0)] m_2 R^2,$$

$$C_2 = f(\theta_0) m_2 R^2,$$

$$f(\theta_0) = \frac{\frac{1}{3} \cos^3 \theta_0 - \cos \theta_0 + \frac{2}{3}}{1 - \cos \theta_0},$$

$$c_2 = O_2 C_2 = R \sin^2 \frac{\theta_0}{2} \quad (\text{выпуклый диск}),$$

$$c_2 = -O_2 C_2 = -R \sin^2 \frac{\theta_0}{2} \quad (\text{вогнутый диск}),$$

$$R\theta_0 = r - \text{радиус кругового диска массы } m_2.$$

$$\text{При } \theta_0 \ll 1 \quad A_2 = \frac{m_2 r^2}{4}, \quad C_2 = \frac{m_2 r^2}{2}, \quad c_2 = \frac{r}{4} \theta_0,$$

то есть в первом приближении экваториальный и осевой моменты инерции совпадают с плоским диском ($R = \infty$). В случае плоского кругового диска его центр масс совпадает с точкой O_2 , а для слегка выпуклого или вогнутого он незначительно изменяется.

Результаты численных расчетов для несвободной системы представлены на рис. 3-6, а для свободной – на рис. 7-10 ($c_2 = 0$, $m_1 = \text{const}$, $E_1 \neq 0$). Области устойчивости заштрихованы.

$k = 1, \omega_{02} = 0$

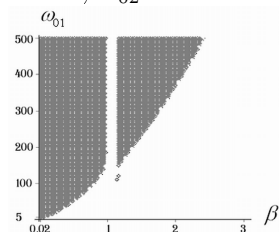


Рис.3.

$k = 100, \omega_{02} = 0$

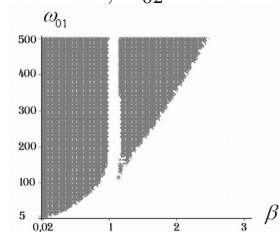


Рис.4.

$k = 100, \omega_{02} = 1000$

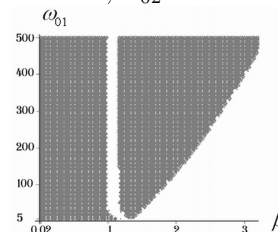


Рис.5.

$k = 1000, \omega_{02} = 1000$

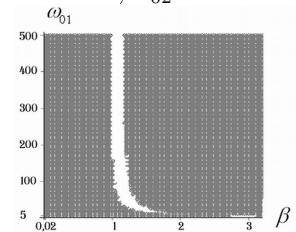


Рис.6.

$k = 1, \omega_{02} = 0$

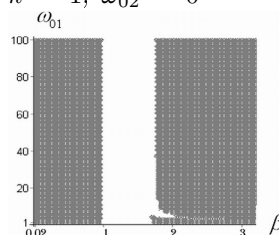


Рис.7.

$k = 1, \omega_{02} = 1000$

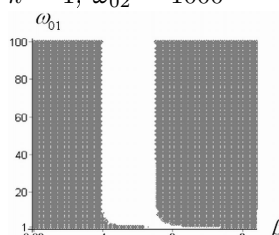


Рис.8.

$k = 100, \omega_{02} = 1000$

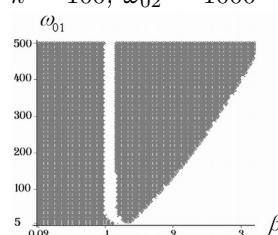


Рис.9.

$k = 1000, \omega_{02} = 1000$

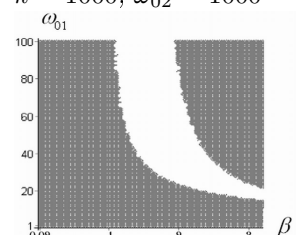


Рис.10.

На основании проведенных аналитических и численных исследований можно сделать следующие выводы:

1. Неустойчивое вращение твердого тела с жидкостью возможно стабилизировать вторым вращающимся твердым телом.
2. Стабилизация становится невозможной, если отсутствует упругий восстанавливающий момент и центр масс второго твердого тела совпадает с общей точкой двух твердых тел.
3. С увеличением упругого восстанавливающего момента область неустойчивости уменьшается с образованием небольшой дополнительной области неустойчивости, которая исчезает при дальнейшем увеличении угловой скорости вращения второго твердого тела.
4. При больших угловых скоростях вращения второго твердого тела ($\omega_{02} > 100$) и большом упругом восстанавливающем моменте ($k > 100$) наблюдается эффект, аналогичный действию восстанавливающего момента на рассматриваемую систему связанных твердых тел с жидкостью.
5. Для уравновешенного второго твердого тела ($c_2 < 0$) эффект стабилизации возрастает по сравнению с неуравновешенным вторым твердым телом ($c_2 \geq 0$).

1. *Соболев С. Л.* О движении симметричного волчка с полостью, наполненной жидкостью // Журн. прикл. механики и техн. физики. – 1960. – № 3. – С 20–25.

2. Кононов Ю. Н. О влиянии перегородок в цилиндрической полости на устойчивость равномерного вращения волчка Лагранжа // *Мат. физика и нелинейная механика*. – 1992. – Вып. 7 (51). – С. 33–37.
3. Кононов Ю. Н., Дрынь С. В. Об устойчивости вращения волчка Лагранжа с многослойной жидкостью, разделенной цилиндрическими перегородками // *Вісн. Донецького ун-та. Сер. А: Природничі науки*. – 2001. – № 1. – С. 34–39.
4. Савченко А. Я. Устойчивость стационарных движений механических систем. – Киев: Наук. думка, 1977. – 159 с.
5. Ковалев А. М. Устойчивость равномерных вращений тяжелого гиростата вокруг главной оси // *Прикл. математика и механика*. – 1980. – 44, вып. 6. – С. 994–998.
6. Лесина М. Е. О стабилизации покоящегося уравновешенного гироскопа Лагранжа // *Механика твердого тела*. – 1979. – Вып. 11. – С. 88–92.
7. Вархалев Ю. Н., Савченко А. Я., Светличная Н. В. К вопросу стабилизации покоящегося неуравновешенного гироскопа Лагранжа // *Там же*. – 1982. – Вып. 14. – С. 105–109.
8. Светличная Н. В. Об эффекте стабилизации покоящегося неуравновешенного гироскопа вторым вращающимся // *Там же*. – 1989. – Вып. 21. – С. 74–76.
9. Коваленко Н. В., Шепеленко О. В. Эффект стабилизации в системе гироскопов Лагранжа // *Тр. Междунар. конф. "Математика в индустрии"*. – Таганрог: Таганрог. гос. пед. ин-т, 1998. – С. 84–86.
10. Кононов Ю. Н. О движении системы двух твердых тел с полостями, содержащими жидкость // *Механика твердого тела*. – 1997. – Вып. 29. – С. 76–85.
11. Кононов Ю. Н. О движении системы связанных твердых тел с полостями, содержащими жидкость // *Там же*. – 2000. – Вып. 30. – С. 207–216.
12. Докучаев Л. В., Рвалов Р. В. Об устойчивости стационарного вращения твердого тела с полостью, содержащей жидкость // *Изв. АН СССР. Механика твердого тела*. – 1973. – № 2. – С. 6–14.
13. Ручкин К. А. Устойчивость равномерных вращений и стабилизация движений системы двух твердых тел. – Автореф. дис. ... канд. физ.-мат. наук. – Донецк, 1999. – 14 с.
14. Кононов Ю. Н., Кhotуак Т. V. Stabilization by rotating rigid bodies for unstable rotation of a rigid body with cavities containing a fluid // *ICTAM04: Abstr. and CD-ROM Proc.* – Warszawa, Poland: IPPT PAN, 2004. – P. 320.