



УДК 517.949.8

**С. З. Шихалиев**

Ин-т проблем моделирования  
в энергетике им. Г. Е. Пухова НАН Украины  
(Украина, 03164, Киев, ул. Генерала Наумова, 15,  
тел. (044) 4241063, E-mail: ipme@ipme.kiev.ua)

### **Однопараметрическая оптимизация аппроксимационных свойств неявных разностных методов повышенной точности решения начально-краевых задач типа диффузии**

Численно решена задача однопараметрической минимизации чебышевского уклонения символа  $m$ -стадийных разностных методов повышенной точности решения начально-краевых задач для параболических уравнений второго порядка с самосопряженным эллиптическим оператором. Оптимизируемые методы реализованы с помощью алгоритма полиномиального ускорения. Оптимизация методов выполнена при уменьшении максимально возможного порядка аппроксимации операторной экспоненты на единицу [1].

Наведено чисельний розв'язок задачі однопараметричної мінімізації чебишевського відхилення символу  $m$ -стадійних різницевих методів підвищеної точності розв'язку початково-крайових задач для параболических рівнянь другого порядку з самосполученим еліптичним оператором. Методи, що оптимізуються, реалізовано за алгоритмом поліноміального прискорення. Оптимізацію методів виконано зменшенням максимально можливого порядку апроксимації операторної експоненти на одиницю [1].

*К л ю ч е в ы е с л о в а:* начально-краевые задачи, параболические уравнения, разностные методы, повышенная точность, аппроксимация.

В работе [2] предложены методы решения полудискретных начально-краевых задач вида

$$\frac{\partial u_h}{\partial t} = \mathcal{A}_h u_h + f_h(t), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (1)$$

с начальным

$$u_h(0) = u_h^0 \quad (2)$$

и граничным

$$\ell_h u_h = 0 \quad (3)$$

условиями. Здесь  $u_h = u_h(t) \in H_h$ ;  $u_h(t) \sim u(x, t)$ ,  $f_h(t) \sim f(x, t)$ ,  $x \in \omega_h$ ;  $\omega_h$  — пространственная сетка ( $\omega_h \sim \omega_x \subseteq R^3$ );  $u(x, t)$  и  $f_h(t) \sim f(x, t)$  — соответственно искомое решение исходной начально-краевой задачи (НКЗ) и известная функция источника,  $x \in \omega_x$ ,  $t \in \omega_t$ ;  $\mathcal{A}_h: H_h \rightarrow H_h$  и  $\ell_h$  — заданные разностные аналоги соответственно самосопряженного эллиптического оператора 2-го порядка и оператора граничных условий исходной НКЗ, где  $H_h$  — пространство сеточных функций, согласованное по норме с гильбертовым пространством  $H$ .

Алгоритм решения НКЗ рассматриваемого вида, названный впоследствии алгоритмом полиномиального ускорения (АПУ) [3] записываем в следующем виде:

$$\begin{aligned}
 u_h^{j+1} &= \bar{u}_h^j, \bar{u}_h^j = u_h^j; \\
 \frac{\partial \bar{u}_h^{j+s/m}(t)}{\partial t} &= \mathcal{A}_h^j \bar{u}_h^j(t) + f_h^j, \\
 \bar{u}_h^{j+s/m}(t_{j+(s-1)/m}) &= \bar{u}_h^{j+(s-1)/m}, \\
 \ell_h u_h(t_{j+(s-1)/m}) &= 0, \\
 t_{j+(s-1)/m} &\leq t \leq t_{j+s/m}, \\
 u_h^{j+1} &:= u_h^{j+1} + a_s^{(m)} \bar{u}_h^{j+s/m}.
 \end{aligned} \tag{4}$$

Предполагаем, что оператор  $\mathcal{A}_h^j = \mathcal{A}_h(u_h^j)$  в (4) учитывает граничные условия, а НКЗ решается каким-либо базовым методом из семейства схем с весами (либо явным —  $\sigma = 0$ , либо неявным —  $\sigma = 1$ ) [4]. Если в АПУ в качестве базовой используется схема с опережением ( $\sigma = 1$ ), то символ [5] методов, реализуемых с помощью этого алгоритма, представляем в виде

$$r_m(\eta) = \sum_{s=1}^m a_s^{(m)} r_1^s(\bar{\eta}), \quad \eta = \tau\lambda, \quad \lambda \in \text{Sp}(\mathcal{A}_h), \tag{5}$$

где  $r_1(\bar{\eta})$  — символ базового метода,  $\bar{\eta} = \alpha\eta \geq 0$ ;  $\alpha$  — вещественный положительный параметр, определяемый, как и весовые коэффициенты  $a_s^{(m)}$  ( $s = \overline{1, m}$ ,  $m = 1, 2, \dots$ ), в соответствии с выбранным принципом аппроксимации экспоненциальной функции  $e^{-\eta}$ ,  $\eta \geq 0$  — символа точного решения полудискретной задачи (1)—(3).

В основу методов [2] положен тейлоровский принцип аппроксимации (приближение экспоненты отрезком ряда Маклорена в окрестности точки  $\eta = 0$  до члена, содержащего  $\eta^m$  включительно). Первые  $m$  условий тейлоровской аппроксимации для определения параметров методов (4), (5),

обеспечивающие приближение экспоненты функциями (5) с  $m$ -м порядком, записываем в виде системы алгебраических уравнений

$$\sum_{s=1}^m a_s^{(m)} \chi_{k,s}^{(m)} = \beta_m^k / k!, \quad k = \overline{0, m-1}, \quad \beta_m = 1/\alpha_m, \quad (6)$$

или в «полулинейной» векторно-матричной форме

$$\mathcal{K}_m A_m = B_m, \quad (7)$$

где  $\mathcal{K}_m$  — квадратная матрица с элементами

$$\chi_{k,s}^{(m)} = \frac{(s+k-1)!}{(s-1)!k!}, \quad B_m = \beta_m^k / k!, \quad k = \overline{0, m-1}, \quad s = \overline{1, m}.$$

Замыкает систему уравнений (6) для определения параметров методов  $m+1$ -е аппроксимационное уравнение

$$\sum_{s=1}^m a_s^{(m)} \chi_{m,s}^{(m)} = \beta_m^m / m!. \quad (8)$$

При фиксированных значениях  $\beta_m$  система (7) корректно разрешима, поскольку строки и столбцы матрицы  $\mathcal{K}_m$  линейно независимы (их элементы суть биномиальные коэффициенты).

Параметры методов [2] получены в результате решения системы (7), (8), в которой последнее уравнение преобразовано в уравнение

$$L_m(\beta) = 0, \quad (9)$$

где  $L_m(\beta) = L_m^{(0)}(\beta)$  — многочлен Лагерра нулевого порядка степени  $m$  относительно аргумента  $\beta = \beta_m$ . Поскольку многочлен  $L_m(\beta)$  имеет ровно  $m$  вещественных нулей и все они положительны [6], существуют  $m$  методов, реализуемых АПУ с оптимальным порядком аппроксимации экспоненты. Следовательно, для вычисления параметров оптимальных по порядку аппроксимации методов [2] достаточно в правую часть системы (8) подставить какой-либо из  $m$  нулей многочлена  $L_m(\beta)$ , решить полученную в результате систему линейных уравнений и тем самым вычислить веса методов [2].

Аналогичный результат получен ранее аналитическими методами в работе [1], в которой приведены аналитические выражения для параметров однополосных аппроксимаций экспоненты ( $N^{(m)}$ -аппроксимаций):

$$R^m(\eta) = \sum_{s=0}^{\bar{m}} b_s^{(m)} \eta^s / (1+\bar{\eta})^m, \quad \bar{m} = m-1, \quad m, \quad m \geq 1. \quad (10)$$

Используя эти выражения, легко вычислить параметры методов, описанных в [2]. Однако решать другие, не менее важные для приложений

аппроксимационные и стабилизационные задачи оптимизации, используя полученный в [1] результат, затруднительно. В частности, в работе [1] предложена идея решения задачи минимизации какой-либо нормы разности аппроксимации (10) и экспоненты, решение которой обнаружить не удалось. Поэтому найдено численное решение системы (7), минимизирующее функционал

$$\mu^{(m)} = \sup_{\eta \geq 0} |e^{-\eta} - r_m(\eta)|. \quad (11)$$

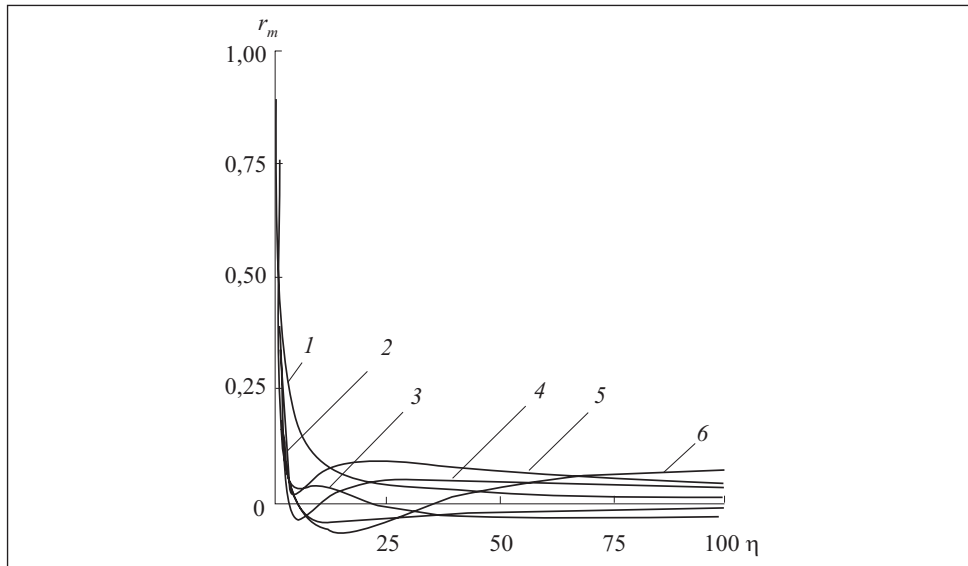
Таким образом, рассматриваемая задача оптимизации сводится к отысканию параметров методов (4), (5), доставляющих минимум функционалу

Таблица 1

| $m$ | $\alpha_m$ | $\mu^{(m,s)}$ |
|-----|------------|---------------|
| 2   | 0,394477   | 0,046622      |
| 3   | 0,194175   | 0,050520      |
| 4   | 0,249999   | 0,090983      |
| 5   | 0,166936   | 0,036336      |
| 6   | 0,116038   | 0,067796      |

Таблица 2

| $m$ | $s$ | $a_s^{(m)}$    |
|-----|-----|----------------|
| 2   | 1   | -0,534234 (00) |
|     | 2   | 0,153423 (01)  |
| 3   | 1   | 0,812358 (00)  |
|     | 2   | -0,377523 (01) |
|     | 3   | 0,396287 (01)  |
| 4   | 1   | 0,137838 (01)  |
|     | 2   | -0,613489 (01) |
|     | 3   | 0,811211 (01)  |
|     | 4   | -0,235560 (01) |
| 5   | 1   | -0,961863 (01) |
|     | 2   | 0,782829 (01)  |
|     | 3   | -0,197232 (02) |
|     | 4   | 0,188185 (02)  |
|     | 5   | -0,496177 (01) |
| 6   | 1   | 0,204316 (01)  |
|     | 2   | -0,207077 (02) |
|     | 3   | 0,692267 (02)  |
|     | 4   | -0,103584 (03) |
|     | 5   | 0,693753 (02)  |
|     | 6   | -0,153931 (02) |



(11), т.е. чебышевскому уклонению символа этих методов от символа точного решения эволюционной задачи (1) — (3):

$$\mu_m^{(m,*)} = \min_{0 \leq \alpha \leq \bar{\alpha}} \mu(m). \quad (12)$$

Очевидно, что в этом случае порядок аппроксимации экспоненты функциями (5) равен  $m$ , т.е. он на единицу меньше максимально возможного, как для методов, описанных в [1] и [2].

Сформулированная задача была решена в работе [7] при  $\bar{\alpha} = 1$ . Однако использованные в этом решении методы [7] не обладают важным для эволюционных задач свойством  $T$ -согласованности [8], которое заведомо выполняется при  $\bar{\alpha} = 1/m$ .

Методы (4), (5) назовем  $\hat{\mu}_1$ -методами или, если необходимо указать число стадий,  $\hat{\mu}_1^{(m)}$ -методами. В табл. 1 приведены оптимальные значения параметра  $\alpha = \alpha_m$  и оптимальные в смысле (12) значения функционала (11), а в табл. 2 — веса  $a_S^{(m)}$   $\hat{\mu}_1$ -методов.

На рисунке представлены графики символов  $\hat{\mu}_1^{(m)}$ -методов, свидетельствующие об их устойчивости в пространстве  $H_h$ . Сравнивая графики символов  $\hat{\mu}_1^{(m)}$ -методов  $m=2, 6$  с символом схемы с опережением  $m=1$ , не являющейся оптимальной, можно заметить, что, несмотря на некоторое ухудшение стабилизационных свойств рассмотренных методов по сравнению со схемой с опережением, изложенные методы остаются  $H_h$ -устойчивыми с увеличением порядка аппроксимации.

A problem of one-parameter minimization of the Chebyshev deviation of the symbol of  $m$ -stage difference methods of high accuracy for solution of initial-boundary problems of the second-order parabolic equations with self-conjugate elliptical operator has been numerically solved. The optimized methods have been realized by the algorithm of polynomial acceleration. The methods optimization was realized under the decrease of maximum-possible order of approximation of the operator exponent by a unit [1].

1. *Norsett S. P.* Restricted Pade Approximations to the Exponential Function //SIAM J. Numerical Analysis, 1978. — Vol. 15, № 5. — P. 1008—1029.
2. *Шихалиев С. З.* О применении одного класса чебышевских методов типа Розенброка к решению уравнения теплопроводности//Электрон. моделирование. — 1986. — 20 с. — Деп. ВИНТИ 03.09.86, № 6440-B86
3. *Шихалиев С. З.* Об использовании чебышевских однополосных аппроксимаций экспоненты в методах решения начально-краевых задач диффузии.— Киев: Энергетика и электрификация, 2005. — 48с.
4. *Самарский А. А.* Теория разностных схем: Учеб. пособие. — М. : Наука, 1977. — 656 с.
5. *Артемов С. С., Демидов Г. В.* А-устойчивый метод типа Розенброка четвертого порядка точности решения задачи коши для жестких систем обыкновенных дифференциальных уравнений // Некоторые вопросы вычислительной и прикладной математики. — Новосибирск : НаукаСО, 1975. — С. 214 — 220.
6. *Сега Г.* Ортогональные многочлены. — М. : Физматгиз, 1962. — 500с.
7. *Шихалиев С. З.* Оптимизация одного класса асимптотических методов интегрирования одномерного уравнения теплопроводности// Сб. науч. тр. «Прикладные задачи математической физики». — Рига : Изд-во ЛГУ, 1985. — С. 60—72.
8. *Штеттер Х.* Анализ методов дискретизации для обыкновенных дифференциальных уравнений / Пер. с англ. С. С. Артемова и др. Под ред. Г. И. Марчука. — М. : Мир, 1978. — 463 с.

Поступила 30.12.09

ШИХАЛИЕВ Сабир Заурович, науч. сотр. ин-та проблем моделирования в энергетике им. Г.Е. Пухова НАН Украины. В 1967 г. окончил Киевский ин-т инженеров гражданской авиации. Область научных исследований — вычислительная физика.