



**Ключевые слова:** асинхронный автомат, трек, сравнение.

Рассмотрим алгоритмы решения нескольких задач сравнения треков Мазуркевича [1, 2], которые сводятся к построению автоматов, распознающих соответствующие рациональные трекковые языки. Эти языки и их свойства исследовались многими авторами [1–7]. Ниже приведены трекковые языки, связанные с решением конкретных задач, имеющих аналоги в науке о строках (stringology) [8–12]. Поскольку все описанные языки рациональные, для них заведомо существуют допускающие их автоматы Зеленки. Асинхронные автоматы Зеленки [3] представляют собой множество последовательных компонентов, взаимодействие между которыми моделируется следующим синхронизационным ограничением: компонент может выполнять переход по некоторой букве тогда и только тогда, когда одновременно выполняют переход по той же букве все компоненты асинхронного автомата, имеющие ее в своем алфавите.

Интерес вызывают вопросы о сложности алгоритмов построения автоматов, сравнивающих треки, и о сложности сравнения треков.

Известно, что для каждого рационального языка строк  $L_{\text{str}}$ , распознаваемого автоматом  $A_{\text{str}}$ , существует алгоритм  $\mathcal{U}_{\text{tr}}$ , распознающий трекковый язык  $L_{\text{tr}} = [L_{\text{str}}] = \{x \in \Sigma^* \mid \exists y \in L_{\text{str}} \Rightarrow y \approx_I x\}$ . Как показано в [7], для языка  $L_{\text{tr}}$  в общем случае алгоритм сводится к применению автомата  $A_{\text{str}}$  ко всем префиксам входной строки и имеет сложность в худшем случае  $O(|x|^\alpha)$ , где  $\alpha$  — число вершин максимальной клики графа независимости  $(\Sigma, I)$ .

Ниже изложены методы построения асинхронных автоматов для решения следующих задач:

- распознавание вложенных треков — по заданной строке  $y \in \Sigma^*$  строится автомат, распознающий треки, вложенные в трек  $[y]$ ;
- распознавание конечного языка треков — по заданным строкам  $x_1, \dots, x_n \in \Sigma^*$  строится автомат, распознающий трекковый язык  $[x_1] \cup \dots \cup [x_n]$ ;
- распознавание суффиксов трека — по заданной строке  $x \in \Sigma^*$  строится автомат, распознающий язык  $\text{Suff}([x])$ ;
- по «словарю» — множеству строк  $\{x_1, \dots, x_n\}$ , строится автомат, распознающий язык  $[\Sigma^*]([x_1] \cup \dots \cup [x_n])$ ;

- по «словарю» — множеству строк  $\{x_1, \dots, x_n\}$ , строится автомат, решающий задачу поиска в строке  $y = y_1, \dots, y_{|y|} \in \Sigma^*$  всех префиксов  $y_1, \dots, y_k$  строки  $y$ , для которых существует  $x_j$  такое, что  $[x_j] \in \text{Suff}[y_1 \dots y_k]$ .

Для решения перечисленных задач предложены алгоритмы с линейной временной сложностью. Приведены оценки сложности построения соответствующих асинхронных автоматов и задержки на каждом шагу их работы.

Все автоматы, описанные в статье, относятся к классу суперпозиций распределенных асинхронных автоматов и автоматов, распознающих конечные языки строк.

#### ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ СВЕДЕНИЯ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ

Пусть  $\Sigma$  — конечный алфавит,  $D \subset \Sigma \times \Sigma$  — рефлексивное и симметричное отношение зависимости,  $I = (\Sigma \times \Sigma) \setminus D$  — отношение независимости или перестановочности. Отношение  $I$  индуцирует отношение эквивалентности  $\approx_I$  на  $\Sigma^*$ .

Две строки  $x, y \in \Sigma^*$  эквивалентны относительно  $\approx_I$ , если существует последовательность  $z_1, \dots, z_n$  строк таких, что  $x = z_1$ ,  $y = z_n$ , и для всех  $i$  ( $1 \leq i < n$ ) существуют строки  $z'_i z''_i$  и буквы  $a_i, b_i$ , удовлетворяющие условиям

$$\begin{cases} z_i = z'_i a_i b_i z''_i, \\ z_{i+1} = z'_i b_i a_i z''_i, \text{ где } (a_i, b_i) \in I, \end{cases}$$

т.е. две строки эквивалентны по отношению  $\approx_I$  тогда и только тогда, когда одну из них можно получить из другой путем перестановок соседних независимых букв. Тогда множество  $M = M(\Sigma, D)$  классов эквивалентных по отношению  $\approx_I$  строк в алфавите  $\Sigma$  называется трековым моноидом, а его элементы — треками. На элементах  $M$  определено умножение — конкатенация. Трек  $t$  обозначается  $[x]$  для любой представляющей строки  $x \in t$ . Длина трека  $t$  есть длина любого его представителя  $y \in t$  и обозначается  $|t| = |y|$ .

Пусть  $(\Sigma_1, \dots, \Sigma_m)$  — покрытие алфавита зависимости  $(\Sigma, D)$  кликами, т.е. семейство подмножеств  $\Sigma$  таких, что

$$\bigcup_{i=1}^m \Sigma_i = \Sigma, \quad \Sigma_i \times \Sigma_i \subseteq D \quad (i=1, 2, \dots, m),$$

$$(a, b) \in D \Leftrightarrow \exists i: a, b \in \Sigma_i.$$

Далее везде будем считать фиксированными трековый моноид  $M(\Sigma, D)$  и  $\Sigma_1, \dots, \Sigma_m$  — наименьшее покрытие кликами алфавита зависимости  $(\Sigma, D)$ . Тогда  $m$  — число клик в наименьшем покрытии.

Любой трек  $t \in M(\Sigma, D)$  можно представить  $m$ -й строкой [1], которую обозначим  $\pi(t) = \{\pi_1(t), \dots, \pi_m(t)\}$ . Здесь  $\pi_i(t) \in \Sigma_i^*$  — проекция строки  $y \in t$  на  $\Sigma_i$ .

Пусть  $s, t \in M(\Sigma, D)$ . Трек  $s$  вложен в трек  $t$ , если существуют треки  $t_0, \dots, t_l, s_1, \dots, s_l \in M(\Sigma, D)$  такие, что  $t = t_0 s_1 t_1 \dots s_l t_l$  и  $s = s_1 \dots s_l$  [13].

Для заданного трека  $t \in M(\Sigma, D)$  говорят, что  $p$  есть префикс  $t$  и  $q$  есть суффикс  $t$ , если  $t = pq$ , где  $p, q \in M(\Sigma, D)$ . Обозначим  $\text{Pref}(t)$  множество префиксов трека  $t$  и  $\text{Suff}(t)$  — множество суффиксов трека  $t$ .

**Определение 1.**  $\mathcal{P}$ -автоматом (product automaton) над моноидом  $M(\Sigma, D)$  называется структура  $B = (A_1, \dots, A_m, \Phi)$ . Здесь  $A_1, \dots, A_m$  — детерминированные конечные автоматы над строками  $A_i = (\Sigma_i, Q_i, q_i^0, \delta_i, F_i)$ ,  $i=1, \dots, m$ , называемые локальными компонентами, где  $Q_i$  — множество внутренних состояний,  $\delta_i$  —

частично определенная функция перехода,  $F_i$  — множество финальных состояний автомата  $A_i$ ,  $\Phi \subseteq F_1 \times \dots \times F_m$  — множество глобальных финальных состояний автомата  $B$ . Множество  $Q = Q_1 \times \dots \times Q_m$  называется множеством глобальных состояний.

Если считать локальные компоненты линейно упорядоченными, то множество  $\Phi \subseteq F_1 \times \dots \times F_m$  можно рассматривать как конечный язык финальных состояний и, в частности, можно говорить об автомате  $A_\Phi$ , распознающем принадлежность строк языку  $\Phi$ .

Правила переходов между глобальными состояниями задают синхронизационные ограничения между локальными компонентами  $\mathcal{B}$ -автомата, сформулированные в следующем определении.

**Определение 2.** Глобальный переход  $\delta$  есть частично определенная функция  $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$ , где значение  $\delta((q_1, \dots, q_m), a) = (q'_1, \dots, q'_m)$  определено тогда и только тогда, когда определены локальные переходы  $\delta_i(q_i, a)$  для всех  $1 \leq i \leq m$  таких, что  $a \in \Sigma_i$ . Значение  $((q_1, \dots, q_m), a)$  вычисляется по формуле

$$q'_i = \begin{cases} q'_i = \delta_i(q_i, a), & \text{если } a \in \Sigma_i, \\ q_i, & \text{если } a \notin \Sigma_i. \end{cases}$$

**Определение 3.** Пробегом  $\mathcal{P}$ -автомата  $B = (A_1, \dots, A_m, \Phi)$  на трекке  $t$ , заданном строкой  $y \in t$ , называется отображение  $\rho: \text{Pref}(y) \rightarrow Q$  такое, что  $\rho(\varepsilon) = (q_1^0, \dots, q_m^0)$  и для всех  $a \in \Sigma$ ,  $\tau \in \text{Pref}(y): \rho(\tau a) = \delta(\rho(\tau), a)$ , если глобальный переход определен. Очевидно, что если строки  $y \approx_I y'$ , то  $\rho(y) = \rho(y')$ . Говорят, что  $\mathcal{P}$ -автомат  $B$  допускает трек  $t$ , если  $\rho(y)$  определено и  $\rho(y) \in \Phi$ .

**Определение 4.**  $\mathcal{P}$ -автоматы с универсальным финальным множеством  $U = F_1 \times \dots \times F_m$  в [6] называются дистрибутивными (распределенными)  $\mathcal{B}$ -автоматами.

Рассмотрим  $\mathcal{P}$ -автомат как суперпозицию распределенного автомата и автомата  $A_\Phi$ , определяющего принадлежность достигнутого глобального состояния  $(q_1, \dots, q_m)$  языку финальных глобальных состояний. Поскольку каждое глобальное состояние  $(q_1, \dots, q_m)$  можно рассматривать как строку  $q_1 \dots q_m$  в алфавите  $Q_1 \times \dots \times Q_m$ , то  $A_\Phi$  есть автомат, допускающий строки языка финальных состояний  $\Phi$ .

Будем полагать, что каждый глобальный переход  $\delta((q_1, \dots, q_m), a) = (q'_1, \dots, q'_m)$  распределенного  $\mathcal{P}$ -автомата  $B$  сопровождается выяснением принадлежности достигнутого состояния множеству финальных состояний, т.е. применением автомата  $A_\Phi$  к достигнутому состоянию  $(q'_1, \dots, q'_m)$ .

Уточним понятие  $\mathcal{P}$ -автомата.

**Определение 5.**  $\mathcal{P}$ -автомат есть либо распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат  $(A_1, \dots, A_m, U)$ , либо суперпозиция распределенного  $\mathcal{P}$ -автомата  $(A_1, \dots, A_m, U)$  и автомата  $A_\Phi$  над алфавитом  $Q_1 \times \dots \times Q_m$ , допускающим язык строк  $\Phi = \{q_1 \dots q_m \mid (q_1, \dots, q_m) \in \Phi\}$ .

**Определение 6.** Пусть  $B = (A_1, \dots, A_m, \Phi)$  — произвольный автомат. Будем называть задержкой автомата  $B$  суммарную сложность вычисления функции перехода  $\delta$  и вычисления предиката  $(q_1, \dots, q_m) \in \Phi$ . Обозначим  $Z(A_\Phi)$  задержку автомата  $A_\Phi$ .

Для произвольного автомата  $A$  задержка  $Z(A)$  есть тот минимальный интервал времени, который должен разделять последовательные символы, поступающие на вход автомата  $A$ , т.е. входная строка  $u$  допускается автоматом  $A$  за время  $|u|Z(A)$ .

Для  $\mathcal{P}$ -автомата  $B = F(A_1, \dots, A_m, \Phi)$  при последовательной реализации имеет место  $Z(B) = Z(A_\Phi) + \sum_1^m Z(A_i)$ , а при параллельной реализации очевидно, что  $Z(B) = Z(A_\Phi) + \max_i Z(A_i)$ . Ниже все оценки задержек  $Z(B)$  приведены для последовательной реализации.

**Утверждение 1.** Пусть заданы автоматы  $A_i = (\Sigma_i, Q_i, q_i^0, \delta_i, F_i)$ ,  $i = 1, \dots, m$ , распознающие языки строк  $L(A_i)$ . Распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат  $B = (A_1, \dots, A_m, U)$  распознает язык  $L(B)$  тех и только тех треков  $t \in M(\Sigma, D)$ , для которых  $\pi_i(t) \in L(A_i)$ , где  $\pi_i(t)$  — проекция трека  $t$  на алфавит  $\Sigma_i$ . Если все автоматы  $A_i$  минимальны и  $(\Sigma_1, \dots, \Sigma_m)$  — наименьшее покрытие кликами алфавита зависимости  $(\Sigma, D)$ , то автомат  $B$  также минимален. Задержка автомата с универсальным финальным множеством есть  $Z(B) = \sum_1^m Z(A_i)$ .

**Доказательство.** Пусть на вход автомата  $B$  поступает строка  $y$ . Согласно определению на вход локального компонента  $A_i$  ( $i = 1, \dots, m$ ) попадет подпоследовательность строки  $y$ , все символы которой принадлежат  $\Sigma_i$ , т.е. проекция  $\pi_i(y)$ . Отсюда следует, что если строка допускается автоматом  $B$ , то и каждая строка, входящая в трек  $[y]$ , тоже допускается им, так как трек однозначно определяется набором проекций любого его представителя.

#### РАСПОЗНАВАНИЕ ВЛОЖЕННЫХ ТРЕКОВ

Приведем примеры языков, распознаваемых с помощью распределенных  $\mathcal{P}$ -автоматов.

**Задача 1.** Задана строка  $y$ . Построить  $\mathcal{P}$ -автомат  $S_{tr}(y)$ , распознающий язык треков  $L_{tr}(y) = \{t \in M(\Sigma, D) | t \subset [y]\}$ , вложенных в трек  $[y]$ .

**Замечание.** Далее нижние индексы tr и st используются соответственно для языков треков и строк и автоматов, распознающих эти языки.

**Утверждение 2.** Язык  $L_{tr}(y)$  распознается распределенным  $\mathcal{P}$ -автоматом  $S_{tr}(y) = (S_{st}(\pi_1(y)), \dots, S_{st}(\pi_m(y)), U)$ , где автомат  $S_{st}(\pi_i(y))$  распознает подпоследовательности проекции  $\pi_i(y)$ . Автомат  $S_{tr}(y)$  можно построить за время  $O(m|y| \times \log |y|)$ . Он имеет задержку  $O(m)$ .

**Доказательство.** Известно, что автомат  $S_{st}(y) = \text{DASG}(y)$  [8] распознает язык  $L_{st}(y)$  всех строк, являющихся подпоследовательностями строки  $y$ . Его можно построить за время  $O(|y| \times \log |y|)$ . Воспользуемся автоматом  $S_{st}(y)$  для строк при построении  $\mathcal{P}$ -автомата  $S_{tr}(y)$  для треков. Из определения вложенности треков следует, что для того чтобы трек  $t \in M(\Sigma, D)$  был вложен в трек  $[y]$ , необходимо и достаточно, чтобы для всех  $i \in \{1, \dots, m\}$  было выполнено  $\pi_i(x) \in L_{st}(\pi_i(y))$ , причем для всех  $a \in \Sigma$  каждое  $j$ -е вхождение буквы  $a$  в  $\pi_i(x)$  синхронизируется с  $j$ -м вхождением буквы  $a$  в  $\pi_i(y)$ , а это, в свою очередь, согласуется с синхронизационным ограничением для  $\mathcal{P}$ -автомата. Следовательно, распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат  $S_{tr}(y) = (S_{st}(\pi_1(y)), \dots, S_{st}(\pi_m(y)), U)$  распознает язык  $L_{tr}(y)$ . Сложность построения вытекает из оценки сложности построения автомата  $S_{st}(y) = \text{DASG}(y)$ . Автомат имеет задержку  $Z(S_{tr}(y)) = O(m)$ .

#### РАСПОЗНАВАНИЕ СУФФИКСОВ ТРЕКА

**Задача 2.** Задана строка  $y$ . Построить  $\mathcal{P}$ -автомат, распознающий язык  $\text{Suff}([y])$  суффиксов трека  $[y]$ .

Задача построения автомата, распознающего суффиксы строки  $y$ , имеет известное решение в виде минимального автомата  $M_{st}(t)$  [9–11], который можно построить за время  $O(|y|)$ .

**Утверждение 3.** Пусть трек  $t \in M(\Sigma, D)$  представлен строкой  $y \in t$  и пусть  $M_{st}(\pi_i(y))$ ,  $i=1, \dots, m$ , — минимальные автоматы, распознающие языки  $\text{Suff}(\pi_i(y))$ . Распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат  $M_{tr}(t) = (M_{st}(\pi_1(y)), \dots, M_{st}(\pi_m(y)), U)$  распознает язык  $\text{Suff}([y])$  суффиксов трека  $t = [y] \in M(\Sigma, D)$ . Автомат  $M_{tr}(t)$  можно построить за время  $O(m|t|)$ , при этом он имеет задержку  $Z(M_{tr}(t)) = O(m)$ .

**Доказательство.** Как известно [9–11], минимальный автомат  $M_{st}(\text{Suff}((y)))$ , распознающий язык  $\text{Suff}(y)$  суффиксов строки  $y$ , можно построить за время  $O(|y|)$ , при этом он имеет задержку  $O(1)$ . Очевидно, что трек  $t'$  является суффиксом трека  $t$  тогда и только тогда, когда для всех  $i=1, \dots, m$  строка  $\pi_i(t')$  является суффиксом строки  $\pi_i(t)$ . Отсюда следует, что автомат  $M_{tr}(t)$  действительно распознает язык  $\text{Suff}(t)$  суффиксов трека  $t$ . Очевидно, что автомат  $M_{tr}(t)$  можно построить за время  $O(m|y|)$  и  $Z(M_{tr}(t)) = O(m)$ .

### РАСПОЗНАВАНИЕ КОНЕЧНОГО ЯЗЫКА ТРЕКОВ

Множество строк  $\{x_1, \dots, x_n\} \in \Sigma^*$  можно, с одной стороны, рассматривать как элементы свободной полугруппы, а с другой — как множество представителей треков  $t_1 = [x_1], \dots, t_n = [x_n]$ . Множество строк обозначим  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ , а множество соответствующих треков  $[X] = \{[x] | x \in X\}$ .

**Задача 3.** По заданному множеству строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  — представителей треков, построить  $\mathcal{P}$ -автомат, распознающий принадлежность произвольной строки  $y$  языку  $[x_1] \cup \dots \cup [x_n] = [X]$ .

Решение задачи использует известный [11, Prop. 5.3] алгоритм построения минимального автомата  $T_{st}(X)$ , допускающего язык строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ . Очевидно, что автомат  $T_{st}(X) = (\text{Pref}(X), \varepsilon, \{(p, a, pa)\}, X)$  допускает язык  $X$ . Здесь  $\varepsilon$  — начальное состояние,  $a \in \Sigma$ ,  $p, pa \in \text{Pref}(X)$ , где  $\text{Pref}(X) = \{u \in \Sigma^* | \exists i, v : i \in \{1, \dots, n\}, v \in \Sigma^*, x_i = uv\}$  есть множество префиксов всех строк  $x_i \in X$ .

Языку треков  $[X] = [x_1] \cup \dots \cup [x_n]$  поставим в соответствие  $m$  языков строк — проекций на алфавиты  $\Sigma_i$ ,  $i=1, \dots, m$ , треков, входящих в  $[X]$ :  $\Pi_i(X) = \{\pi_i(x_1), \dots, \pi_i(x_n)\}$ ,  $i=1, \dots, m$ .

Рассмотрим распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат, построенный из автоматов  $T_{st}(\Pi_i(X))$ . Такой  $\mathcal{P}$ -автомат не решает данной задачи, что видно из следующего примера.

**Пример.** Пусть  $\Sigma = \{a, b, c\}$ ,  $D = \{(a, b), (b, c)\}$ ,  $\Sigma_1 = \{a, b\}$ ,  $\Sigma_2 = \{c, b\}$ ,  $X = \{abc, cba\}$ . Тогда  $\Pi_1(X) = \{ab, ba\}$ ,  $\Pi_2(X) = \{bc, cb\}$ . Распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат с компонентами  $T_{st}(\Pi_1(X))$  и  $T_{st}(\Pi_2(X))$  допустит также треки  $[acb], [bca] \notin [X]$ . Следовательно, конечные языки треков, вообще говоря, нельзя распознать распределенными автоматами, и механизм отсева лишних треков обеспечивается суперпозицией распределенного  $\mathcal{P}$ -автомата с автоматом  $A_\Phi$ .

**Утверждение 4.** Пусть автомат  $T_{st}(X)$  допускает язык строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ . Тогда  $\mathcal{P}$ -автомат  $T_{tr}(X) = (T_{st}(\Pi_1(X)), \dots, T_{st}(\Pi_m(X)), \Phi_{T_{tr}})$  допускает язык треков  $[X] = [x_1] \cup \dots \cup [x_n] \subset M(\Sigma, D)$ .

Здесь  $\Pi_i(X) = \{\pi_i(x_1), \dots, \pi_i(x_n)\}$ ,  $i=1, \dots, m$ , — языки проекций строк из множества  $X$  на клики, и финальное множество имеет вид

$$\Phi_{T_{tr}} = \{(q_1, \dots, q_m) \in \Pi_1(X) \times \dots \times \Pi_m(X) | \exists x \in X : \varepsilon_i \xrightarrow{\pi_i(x)} q_i, i=1, \dots, m\}. \quad (1)$$

Автомат  $T_{tr}(X)$  можно построить за время  $O(m|X| \cdot \log d)$ , где  $|X| = \sum_{i=1}^n |x_i|$ ,  $d$  — максимальная степень состояний автоматов  $T_{st}(\Pi_1(X)), \dots, T_{st}(\Pi_m(X))$ . Задержка автомата  $Z(T_{tr}(X)) = O(m \log d)$ .

**Доказательство.** Из формулы (1) тривиально следует, что автомат  $T_{tr}(X)$  допускает язык треков  $[X] \subset M(\Sigma, D)$ , так как состояние  $(q_1, \dots, q_m) \in \Phi_{T_{tr}}$  достигается тогда и только тогда, когда на вход автомата  $T_{tr}(X)$  подается строка  $u$ , представляющая один из треков языка  $[X]$ .

Рассмотрим автомат  $\text{TRIE}_{tr}$ , строящий автомат  $T_{tr}(X)$ . В [11, Prop. 5.3] описан автомат  $\text{TRIE}_{st}$ , строящий такой минимальный автомат  $T_{st}(X)$  для строк, который допускает язык строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  в алфавите  $\Sigma$ . Автомат  $\text{TRIE}_{st}$  по окончании чтения последовательности строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  попадает в финальное состояние  $T_{st}(X) = (Q, \varepsilon, \delta, F)$ , где  $Q$  — множество состояний,  $\varepsilon$  — начальное состояние,  $F$  — множество финальных состояний,  $\delta$  — функция перехода автомата  $T_{st}(X)$ . Автомат  $\text{TRIE}_{st}$  строит автомат  $T_{st}(X)$  за время  $O(|X| \cdot \log d)$ . Задержка автомата  $Z(T_{st}(X)) = O(\log d)$  и число состояний  $\text{card}(Q) = O(|X|)$ .

Для того чтобы в дальнейшем построить автомат для вычисления предиката  $\Phi_{T_{tr}}$ , модифицируем автомат  $\text{TRIE}_{st}$  так, чтобы вместо множества финальных состояний получалась структура — упорядоченный список финальных состояний  $F^* = (x_1, \dots, x_n)$ , соответствующий чтению последовательности  $X$ . Обозначим этот модифицированный автомат  $\text{TRIE}_{st}^\wedge$ .

Положим  $\text{TRIE}_{tr} = (\text{TRIE}_{st}^\wedge, \dots, \text{TRIE}_{st}^\wedge, U)$  — распределенный  $\mathcal{P}$ -автомат. Автомат  $\text{TRIE}_{tr}$  при чтении последовательности строк  $x_1, \dots, x_n$  строит все локальные компоненты для требуемого автомата  $T_{tr}(X)$ , т.е. приходит в состояние  $((Q_1, \varepsilon, \delta_1, F_1^*), \dots, (Q_m, \varepsilon, \delta_m, F_m^*))$ , где  $(Q_1, \varepsilon, \delta_1, F_1^*) = T_{st}(\Pi_1(X)), \dots, (Q_m, \varepsilon, \delta_m, F_m^*) = T_{st}(\Pi_m(X))$  — искомые локальные компоненты и  $F_i^* = (q_{i1}, \dots, q_{in})$ ,  $i = 1, \dots, m$ , — список финальных состояний автомата  $T_{st}(\Pi_i(X))$ . Каждый список финальных состояний соответствует порядку строк в  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ , т.е. автомат  $T_{st}(\Pi_i(X))$  попадает в состояние  $q_{ij}$  после прочтения строки  $x_j$ .

Тогда финальное множество  $\mathcal{P}$ -автомата  $T_{tr}(X)$  есть  $\Phi_{T_{tr}} = \{(q_{1j}, \dots, q_{mj}) \mid j = 1, \dots, n\}$ , где  $n = \text{card}(X)$ , т.е.  $\Phi_{T_{tr}}$  — множество наборов состояний частичных автоматов, входящих в списки финальных состояний автоматов  $T_{st}(\Pi_1(X)), \dots, T_{st}(\Pi_m(X))$  с одинаковыми номерами. Его можно легко построить по спискам  $F_1^*, \dots, F_m^*$ , полученным  $\mathcal{P}$ -автоматом  $\text{TRIE}_{tr}$ , и предикат  $(q_{1j}, \dots, q_{mj}) \in \Phi_{T_{tr}}$  можно вычислить за время  $O(m)$  с помощью автомата  $A_{\Phi_{T_{tr}}} = T_{st}(\Phi_{T_{tr}})$ , распознающего язык строк  $\Phi_{T_{tr}}$ .

#### Алгоритм построения $T_{tr}(X)$

**Шаг 1.** Применяется автомат  $\text{TRIE}_{tr}$  к последовательности  $X$ . За время  $O(m \cdot |X|)$  будут построены автоматы  $(U_1, \varepsilon, \delta_1, F_1^*) = T_{st}(\Pi_1(X)), \dots, (U_m, \varepsilon, \delta_m, F_m^*) = T_{st}(\Pi_m(X))$  со списками  $F_1^*, \dots, F_m^*$ .

**Шаг 2.** По спискам  $F_1^*, \dots, F_m^*$  строится множество строк  $\Phi_{T_{tr}} = \{q_{1j} \dots q_{mj} \mid j = 1, \dots, n\}$ , к которому применяется автомат  $\text{TRIE}_{tr}$ . Результатом является автомат  $A_{\Phi_{T_{tr}}} = T_{st}(\Phi_{T_{tr}})$ , распознающий финальные состояния автомата  $T_{tr}(X)$  за время  $O(m)$ .



Следовательно, задержка  $Z(T_{tr}(X)) = O(m \log d)$ . Оценка времени построения  $T_{tr}(X)$  вытекает из оценки времени построения  $T_{st}(X)$ .

#### ПОИСК СУФФИКСА ТРЕКА В СЛОВАРЕ

**Задача 4.** По словарю, т.е. множеству строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  в алфавите  $\Sigma$ , построить  $\mathcal{P}$ -автомат, допускающий язык  $[\Sigma^*]([x_1] \cup \dots \cup [x_n])$ .

Данное решение задачи также основано на известном [11] алгоритме решения задачи построения автомата для языка строк  $\Sigma^* X$ . Рассмотрим его подробнее. Как известно [10,11], автомат

$$D_{st}(X) = (\text{Pref}(X), \varepsilon, \text{Pref}(X) \cap \Sigma^* X, \{(p, a, h_X(pa)) \mid p \in \text{Pref}(X), a \in \Sigma\})$$

допускает язык  $\Sigma^* X$ . Здесь  $h_X(v)$  — длиннейший суффикс строки  $v$ , принадлежащий  $\text{Pref}(X) = \bigcup_{i=1}^n \text{Pref}(x_i)$ .

Согласно [11, Th. 5.2] автомат  $D_{st}(X)$  можно построить за время  $O(|X| \cdot \log d)$ , где  $d$  — максимальная степень состояний автомата  $D_{st}(X)$ . Задержка  $Z(D_{st}(X)) = O(l \times \log d)$ , где  $l$  — максимальная длина строк словаря  $X$ . Число состояний  $\text{card}(Q) = O(|X|)$ .

Известно, что граф переходов автомата  $D_{st}(X)$  можно получить из графа переходов автомата  $T_{st}(X) = (\text{Pref}(X), \varepsilon, \{(p, a, pa)\}, X)$ , допускающего язык  $X$ , если к нему добавить ссылки и финальные вершины. Ссылка  $(q_1, q_2)$  — немеченная дуга, где  $q_1, q \in \text{Pref}(X)$ , добавляется, если выполнено условие;  $q_2$  — наибольший собственный суффикс строки  $q_1$ .

Множество финальных вершин автомата  $D_{st}(X)$  наращивается, начиная с множества  $F = X$  финальных вершин автомата  $T_{st}(X) = (Q, \varepsilon, \delta, F)$ , с помощью следующей итеративной процедуры дополнения. Если  $(q_1, q_2)$  — ссылка и состояние  $q_2 \in \Sigma^* X$  — финальное, то состояние  $q_1$  добавляется к множеству финальных вершин.

Ссылки образуют на множестве  $Q$  дерево ссылок  $\Delta(X) = (Q, \delta')$  с корнем  $\varepsilon$ .

Обозначим  $\Delta_X(q)$  множество состояний, достижимых из состояния  $q$  в дереве ссылок  $\Delta(X)$ .

Пусть числа  $k_1, \dots, k_l$  ( $1 \leq k_i \leq n = \text{card}(X), i = 1, \dots, l$ ) таковы, что  $x_{k_1} \in \text{Suff } x_{k_2}, \dots, x_{k_{l-1}} \in \text{Suff } x_{k_l}$  и для всякого  $j \notin \{k_1, \dots, k_l\}$  имеет место  $x_{k_l} \notin \text{Suff } x_j$ . Легко видеть, что переход  $\varepsilon \xrightarrow{y} x_{k_s}$  в автомате  $D_{st}(X)$  для некоторого  $1 \leq s \leq l$  имеет место тогда и только тогда, когда  $y \in A^* x$  для всех  $x \in \Delta_X(x_{k_s}) = \{x_{k_1}, \dots, x_{k_s}\}$  и  $y \notin A^* x_j$  для  $j \notin \{k_1, \dots, k_l\}$ .

Модифицируем автомат  $D_{st}(X)$ , добавив к каждому его состоянию  $q$  информацию о финальных состояниях, принадлежащих множеству  $\Delta_X(q)$ : с каждым состоянием  $q \in Q$  свяжем вектор  $P_{D_{st}(X)}(q) = (p_{D_{st}(X)}(q, x_1), \dots, p_{D_{st}(X)}(q, x_n))$ , где для  $j = 1, \dots, n$

$$p_{D_{st}(X)}(q, x_j) = \begin{cases} 1, & \text{если } x_j \in \Delta_X(q), \\ 0 & \text{в противном случае.} \end{cases}$$

Векторы  $P_{D_{st}(X)}(q)$  могут быть получены в процессе построения автомата  $D_{st}(X)$ . Каждое состояние  $q$  в  $D_{st}(X)$  заменим парой  $a_{D_{st}(X)}(q) = (q, P_{D_{st}(X)}(q))$ , сохранив соответствующие переходы. Именно эти пары будем считать состояниями преобразованного автомата  $D_{st}^\wedge(X) = (Q', \varepsilon, \delta', F)$ . Множеством

финальных состояний автомата  $D_{\text{st}}^{\wedge}(X)$  будет множество  $F_{D_{\text{st}}^{\wedge}(X)} = \{a_{D_{\text{st}}(X)}(q) \mid q \in X\}$ . Вычисляется автомат  $D_{\text{st}}^{\wedge}(X)$  за время  $O(n|X| \cdot \log d)$ .

Теперь рассмотрим заданное множество строк  $X \subset \Sigma^*$  как множество представителей трек из словаря  $[X] = \{[x_i] \mid i=1, \dots, n\} \subset M(\Sigma, D)$ . Наша цель — построение  $\mathcal{P}$ -автомата  $D_{\text{tr}}(X)$ , допускающего язык трек  $[\Sigma^* X]$ .

**Утверждение 6.** Пусть автомат  $D_{\text{st}}(X)$  допускает язык строк  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ . Язык трек  $[\Sigma^* X]$  распознается  $\mathcal{P}$ -автоматом  $D_{\text{tr}}(X) = (D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_1(X)), \dots, D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_m(X)), \Phi_{D_{\text{tr}}})$ . Здесь  $\Pi_i(X) = \{\pi_i(x_1), \dots, \pi_i(x_n)\}$ ,  $i=1, \dots, m$ , — языки проекций на клики и финальное множество имеет вид

$$\Phi_{D_{\text{tr}}} \left\{ (a_{D_{\text{st}}}(\Pi_1(x)), \dots, a_{D_{\text{st}}}(\Pi_m(x))(q_m)) \mid \exists j: \prod_{i=1}^m p_{D_{\text{st}}}(\Pi_i(X))(q_i, x_j) = 1 \right\}. \quad (2)$$

Для построения автомата необходимо время  $O(mn|X| \cdot \log d)$ , где  $|X| = \sum_{i=1}^n |x_i|$ ,  $d$  — максимальная степень состояний автоматов  $D_{\text{st}}(\Pi_1(X)), \dots, D_{\text{st}}(\Pi_m(X))$ ,  $l$  — максимальная длина строк в  $X$ . Задержка  $Z(D_{\text{tr}}(X)) = O(\max\{l \times \log d, mn\})$ . Число состояний  $O(|X|)$ .

**Доказательство.** Приведем алгоритм построения автомата  $D_{\text{tr}}(X)$ . Он сводится к построению автоматов  $D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_1(X)), \dots, D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_m(X))$  и построению автомата  $A_{\Phi_{D_{\text{tr}}}}$ .

**Шаг 1.** В процессе чтения строк множества  $X$  строятся  $m$  автоматов  $D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_i(X)) = (Q'_i, \varepsilon_i, \delta_i, F_{D_{\text{st}}^{\wedge}(\Pi_i(X))})$ ,  $i=1, \dots, m$ .

**Шаг 2.** Легко видеть, что глобальное состояние  $(a_{D_{\text{st}}}(\Pi_1(X))(q_1), \dots, a_{D_{\text{st}}}(\Pi_m(X))(q_m))$  автомата  $D_{\text{tr}}(X)$  является финальным тогда и только тогда, когда существует число  $1 \leq j \leq n$  такое, что для всех  $i=1, \dots, m$  имеет место  $p_{D_{\text{st}}}(\Pi_i(X))(q_i, x_j) = 1$ . Автомат  $A_{\Phi_{D_{\text{tr}}}}$ , проверяющий это условие, можно построить за время  $O(mn)$ .

Автомат  $D_{\text{tr}}(X)$  построен за время  $O(mn|X| \cdot \log d)$ . Задержка  $Z(D_{\text{tr}}(X)) = O(\max\{l \times \log d, mn\})$ .

Автомат над строками  $D_{\text{st}}(X)$  можно использовать для нахождения в произвольной строке  $y$  всех вхождений строк из языка  $X$  в качестве факторов строки  $y$ , так как в процессе чтения входной строки  $y$  автомат приходит в финальное состояние каждый раз, когда читается последняя буква вхождения какой-либо строки  $x \in X$  в  $y$ . Однако автомат  $D_{\text{tr}}(X)$  нельзя использовать для нахождения в произвольном треке  $[y]$  всех факторов — трек  $[X]$ . Его можно использовать для более частной задачи: для поиска в произвольной строке  $y = y_1, \dots, y_{|y|} \in \Sigma^*$  всех префиксов  $y = y_1, \dots, y_k$  строки  $y$ , для которых существует  $x_j \in [X]$  такое, что  $[x_j] \in \text{Suff}[y_1 \dots y_k]$ .

**Утверждение 7.**  $\mathcal{P}$ -автомат  $D_{\text{tr}}(X)$ , построенный для словаря  $X$ , распознает в произвольной строке  $y \in \Sigma^*$  все префиксы  $y_1 y_2 \dots y_k$  такие, что существует  $x_j \in [X]$  такое, что  $[x_j] \in \text{Suff}[y_1 \dots y_k]$ . А именно  $D_{\text{tr}}(X)$  перерабатывает строку  $y$  в последовательность глобальных внутренних состояний  $q_1, \dots, q_{|y|}$  такую, что  $q_k \in \Phi_{D_{\text{tr}}}$ ,  $k \leq |y|$ , тогда и только тогда, когда существует целое число  $j \leq n$  такое, что  $[x_j] \in \text{Suff}[y_1 \dots y_k]$ .



Заметим, что тем самым  $D_{\text{tr}}(X)$  находит факторы (не все!) трека  $[y]$ , которые принадлежат  $[X]$ .

Представляет интерес задача, связанная с предыдущей: построить автомат, находящий все вхождения треков из словаря  $[X]$  в качестве факторов в трек  $[y]$ , заданный своим представителем  $y$ . Однако для этого необходим просмотр всех префиксов трека  $[y]$ , число которых оценивается как  $O(|y|^\alpha)$ , где  $\alpha$  — число символов, входящих в наибольшую клику графа независимости алфавита  $\Sigma$  [7].

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Dikert V., Rozenberg G. The book of traces // Handbook of Formal Languages. 3. Beyond Words. — N.Y.: Springer-Verlag — 1997. — 390 p.
2. Mazurkiewicz A. Concurrent program schemes and their interpretations // DAIMI Rep. PB. — Aarhus: Aarhus University, 1977. — **78**. — P. 16–23.
3. Zielonka W. Notes on finite asynchronous automata // RAIRO Inf. Th. Appl. — 1987. — **21**, N 2. — P. 99–135.
4. Duboc C. Mixed product and asynchronous automata // TCS. — 1986. — **48**. — P. 183–199.
5. Morin R. Decompositions of asynchronous systems // CONCUR, LNCS-1466, 1998. — P. 549–564.
6. Morin R. Concurrent automata vs. asynchronous systems // LNCS-3618, 2005. — P. 686–698.
7. Avellone A., Goldwurm M. Analysis of algorithms for the recognition of rational and context-free trace languages // Theoretical Inform. and Appl. — 1998. — **32M**. — P. 141–152.
8. Baeza-Yates R.A. Searching sequences // Theoretical Comput. Sci. — 1991. — **78**, N 2. — P. 363–376.
9. Crochemore M., Hancart C., Lecroq T. Algorithms on strings // Cambridge Univ. Press, 2007. — 58 p.
10. Crochemore M., Rytter W. Jewels of stringology // World Sci. Publ. Co. Rtc. Ltd., 2002. — 320 p.
11. Crochemore M., Hancart C. Automata for matching patterns. // Handbook of Formal Languages. 2. Linear Modeling. — N.Y.: Springer-Verlag, 1997. — P. 399–462.
12. Aho A.V., Corasick M.J. Efficient string matching: an aid to bibliographic research // Comm. of the ACM. — 1975. — **18**. — P. 333–340.
13. Shahbazyan K.V., Shoukourian Yu.H. Inclusion problems in trace monoids // CSIT. — 2009. — P. 65–69.

*Поступила 07.07.2011*