Решение пространственной задачи теории упругости в перемещениях для изотропного упругого слоя

Н. М. Бородачев, В. В. Астанин

Национальный авиационный университет, Киев, Украина

Предлагается новый метод решения пространственной задачи теории упругости для слоя в перемещениях. В рамках данного подхода удовлетворять граничные условия на поверхностях слоя гораздо проще, чем при использовании известных способов. Рассмотрен пример, который доведен до численных результатов.

Ключевые слова: теория упругости в перемещениях, упругий слой, вектор перемещений, гармонический вектор, гармонический скаляр, преобразование Фурье.

Введение. В настоящее время для решения пространственных задач теории упругости в перемещениях широко используется представление Папковича—Нейбера. Однако при этом возникают серьезные трудности в случае удовлетворения граничным условиям, если они являются сложными. На это обстоятельство указывал Папкович в работе [1].

Предлагаемое решение позволяет сравнительно просто удовлетворять граничные условия для упругого полупространства и упругого слоя конечной толщины. Обзор работ, посвященных исследованию упругого слоя, содержится в [2–6].

Рассматривается изотропный упругий слой $[0 \le x_3 \le h]$. Воспользуемся прямоугольной системой координат $x_1, x_2, x_3,$ ось x_3 которой перпендикулярна к граничным поверхностям тела. Для задачи в перемещениях имеем такие граничные условия:

при
$$x_3 = 0$$
 $\sigma_{3j} = f_j^0(x_1, x_2), \quad j = 1, 2, 3;$
при $x_3 = h$
$$\begin{cases} \sigma_{3j} = f_j^h(x_1, x_2), \\ u_3 = g_3^h(x_1, x_2), \end{cases} \quad j = 1, 2,$$

$$(1)$$

где σ_{ij} — компоненты тензора напряжений; u_3 — проекция вектора перемещений на ось x_3 . Полагаем, функции f_j^0 и f_j^h таковыми, что удовлетворяются все шесть уравнений статики.

Для обеспечения затухания компонент вектора перемещений и тензора напряжений на бесконечности необходимо, чтобы функции $f_j^{\ 0}$ имели ненулевое значение в конечных областях Ω_j^0 плоскости $x_3=0$, а функции $f_j^{\ h}$ и $g_3^{\ h}$ — в конечных областях Ω_j^h плоскости $x_3=h$.

Дифференциальное уравнение пространственной задачи теории упругости в перемещениях при отсутствии объемных сил имеет вид [7]

$$\Delta \mathbf{u} + \frac{1}{1 - 2\nu} \nabla (\nabla \cdot \mathbf{u}) = 0, \tag{2}$$

где **u** – вектор перемещений; ν – коэффициент Пуассона; Δ – оператор Лапласа в R^3 ; ∇ – набла-оператор в R^3 .

Требуется построить решение уравнения (2), удовлетворяющее граничным условиям (1).

Решение для упругого слоя. В [8] показано, что уравнение (2) будет удовлетворено, если для вектора перемещений \mathbf{u} принять следующее представление:

$$\mathbf{u} = \mathbf{B} - \frac{1}{2(1 - 2\nu)} x_3 \nabla \varphi, \tag{3}$$

где

$$\Delta \mathbf{B} = 0; \qquad \Delta \varphi = 0; \qquad \frac{\partial \varphi}{\partial x_3} = \frac{2(1 - 2\nu)}{3 - 4\nu} \nabla \cdot \mathbf{B}.$$
 (4)

Таким образом, формула (3) определяет вектор перемещений ${\bf u}$ через гармонический вектор ${\bf B}$ и гармонический скаляр φ , связанные между собой третьим соотношением (4).

В компонентах декартовой системы координат выражение (3) имеет вид

$$u_{1} = B_{1} - \alpha x_{3} \frac{\partial \varphi}{\partial x_{1}};$$

$$u_{2} = B_{2} - \alpha x_{3} \frac{\partial \varphi}{\partial x_{2}};$$

$$u_{3} = B_{3} - \alpha x_{3} \frac{\partial \varphi}{\partial x_{3}}, \quad \alpha = \frac{1}{2(1 - 2\nu)}.$$
(5)

С помощью формулы (5) и известных соотношений между компонентами тензора напряжений и вектора перемещений находим

$$\left\{ \sigma_{11} = 2\mu \left(\frac{\nu}{1 - 2\nu} \frac{\partial \varphi}{\partial x_3} + \frac{\partial B_1}{\partial x_1} - \alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} \right); \right.$$

$$\left\{ \sigma_{22} = 2\mu \left(\frac{\nu}{1 - 2\nu} \frac{\partial \varphi}{\partial x_3} + \frac{\partial B_2}{\partial x_2} - \alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_2^2} \right); \right.$$

$$\left\{ \sigma_{33} = 2\mu \left(-\frac{1}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial x_3} + \frac{\partial B_3}{\partial x_3} - \alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_3^2} \right); \right.$$

$$\left\{ \sigma_{12} = \mu \left(\frac{\partial B_1}{\partial x_2} + \frac{\partial B_2}{\partial x_1} - 2\alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1 \partial x_2} \right); \right.$$
(6a)

$$\begin{bmatrix}
\sigma_{23} = \mu \left(\frac{\partial B_2}{\partial x_3} + \frac{\partial B_3}{\partial x_2} - \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial x_2} - 2\alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_2 \partial x_3} \right); \\
\sigma_{31} = \mu \left(\frac{\partial B_3}{\partial x_1} + \frac{\partial B_1}{\partial x_3} - \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} - 2\alpha x_3 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1 \partial x_3} \right),
\end{bmatrix} (66)$$

где σ_{ij} – компоненты тензора напряжений; μ – модуль сдвига. Ниже будет использоваться двухмерное интегральное преобразование Фурье. Двухмерная трансформанта Фурье некоторой функции $f(x_1, x_2, x_3)$ имеет вид [9]

$$\bar{f}(\xi_1, \xi_2, x_3) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x_1, x_2, x_3) e^{i(\xi_1 x_1 + \xi_2 x_2)} dx_1 dx_2.$$

Применим к выражениям (5) и (6) двухмерное преобразование Фурье и с учетом затухания перемещений и напряжений на бесконечности получим

$$\begin{split} \overline{u}_1 &= \overline{B}_1 + i \xi_1 \alpha x_3 \overline{\varphi}; \\ \overline{u}_2 &= \overline{B}_2 + i \xi_2 \alpha x_3 \overline{\varphi}; \\ \overline{u}_3 &= \overline{B}_3 - \alpha x_3 \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_3}; \end{split} \tag{7}$$

$$\begin{aligned}
\overline{\sigma}_{11} &= 2\mu \left(\frac{\nu}{1 - 2\nu} \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_{3}} - i\xi_{1}\overline{B}_{1} + \xi_{1}^{2}\alpha x_{3}\overline{\varphi} \right); \\
\overline{\sigma}_{22} &= 2\mu \left(\frac{\nu}{1 - 2\nu} \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_{3}} - i\xi_{2}\overline{B}_{2} + \xi_{2}^{2}\alpha x_{3}\overline{\varphi} \right); \\
\overline{\sigma}_{33} &= 2\mu \left(-\frac{1}{2} \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_{3}} + \frac{\partial \overline{B}_{3}}{\partial x_{3}} - \alpha x_{3} \frac{\partial^{2}\overline{\varphi}}{\partial x_{3}^{2}} \right); \\
\overline{\sigma}_{12} &= \mu \left(-i\xi_{2}\overline{B}_{1} - i\xi_{1}\overline{B}_{2} + 2\xi_{1}\xi_{2}\alpha x_{3}\overline{\varphi} \right); \\
\overline{\sigma}_{23} &= \mu \left(\frac{\partial \overline{B}_{2}}{\partial x_{3}} - i\xi_{2}\overline{B}_{3} + i\xi_{2}\alpha\overline{\varphi} + 2i\xi_{2}\alpha x_{3} \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_{3}} \right); \\
\overline{\sigma}_{31} &= \mu \left(-i\xi_{1}\overline{B}_{3} + \frac{\partial \overline{B}_{1}}{\partial x_{3}} + i\xi_{1}\alpha\overline{\varphi} + 2i\xi_{1}\alpha x_{3} \frac{\partial \overline{\varphi}}{\partial x_{3}} \right).
\end{aligned} \tag{8}$$

Каждая компонента B_i гармонического вектора \mathbf{B} удовлетворяет уравнению Лапласа

$$\Delta B_{i} = 0, \quad j = 1, 2, 3.$$
 (9)

Гармонический скаляр φ также удовлетворяет уравнению Лапласа

$$\Delta \varphi = 0. \tag{10}$$

Применяя к уравнениям (9) и (10) двухмерное преобразование Фурье и решая полученные обыкновенные дифференциальные уравнения, находим

$$\overline{B}_{i}(\xi_{1}, \xi_{2}, x_{3}) = A_{i}(\xi_{1}, \xi_{2}) \operatorname{sh}(kx_{3}) + C_{i}(\xi_{1}, \xi_{2}) \operatorname{ch}(kx_{3}); \tag{11}$$

$$\overline{\varphi}(\xi_1, \xi_2, x_3) = A_0(\xi_1, \xi_2) \operatorname{sh}(kx_3) + C_0(\xi_1, \xi_2) \operatorname{ch}(kx_3), \tag{12}$$

где $k^2 = \xi_1^2 + \xi_2^2$, j = 1, 2, 3.

Удовлетворение граничным условиям. Преобразованные по Фурье граничные условия (1) принимают следующий вид:

при
$$x_3 = 0$$
 $\overline{\sigma}_{3j} = \overline{f}_j^0(\xi_1, \xi_2), \quad j = 1, 2, 3;$
при $x_3 = h$ $\begin{cases} \overline{\sigma}_{3j} = \overline{f}_j^h(\xi_1, \xi_2), \\ \overline{u}_3 = \overline{g}_3^h(\xi_1, \xi_2), \end{cases}$ $j = 1, 2.$ (13)

С помощью формул (7), (8), (11), (12) при удовлетворении условиям (13) получим систему уравнений:

$$\begin{split} kA_1 - i\xi_1 C_3 + i\xi_1 \alpha C_0 &= \frac{\bar{f}_1^{\ 0}}{\mu}; \\ kA_2 - i\xi_2 C_3 + i\xi_2 \alpha C_0 &= \frac{\bar{f}_2^{\ 0}}{\mu}; \\ 2kA_3 - kA_0 &= \frac{\bar{f}_3^{\ 0}}{\mu}; \\ k[A_1 \operatorname{ch}(kh) + C_1 \operatorname{sh}(kh)] - i\xi_1 [A_3 \operatorname{sh}(kh) + C_3 \operatorname{ch}(kh)] + \\ + i\xi_1 \alpha \{A_0 [\operatorname{sh}(kh) + 2kh \operatorname{ch}(kh)] + C_0 [\operatorname{ch}(kh) + 2kh \operatorname{sh}(kh)] \} &= \frac{\bar{f}_1^{\ h}}{\mu}; \\ k[(A_2 \operatorname{ch}(kh) + C_2 \operatorname{sh}(kh))] - i\xi_2 [A_3 \operatorname{sh}(kh) + C_3 \operatorname{ch}(kh)] + \\ + i\xi_2 \alpha \{A_0 [\operatorname{sh}(kh) + 2kh \operatorname{ch}(kh)] + C_0 [\operatorname{ch}(kh) + 2kh \operatorname{sh}(kh)] \} &= \frac{\bar{f}_2^{\ h}}{\mu}; \\ A_3 \operatorname{sh}(kh) + C_3 \operatorname{ch}(kh) - \alpha kh [A_0 \operatorname{ch}(kh) + C_0 \operatorname{sh}(kh)] &= \bar{g}_3^{\ h}; \\ i\xi_1 A_1 + i\xi_2 A_2 - kC_3 + \frac{kC_0}{\beta} &= 0; \\ i\xi_1 C_1 + i\xi_2 C_2 - kA_3 + \frac{kA_0}{\beta} &= 0, \end{split}$$

где

$$\alpha = \frac{1}{2(1-2\nu)}; \qquad \beta = \frac{2(1-2\nu)}{3-4\nu};$$

величины $\bar{f}_1^{\ 0}$, $\bar{f}_2^{\ 0}$, $\bar{f}_3^{\ 0}$, $\bar{f}_1^{\ h}$, $\bar{f}_2^{\ h}$, $\bar{g}_3^{\ h}$ полагаем известными.

При получении двух последних уравнений (14) использовали третье соотношение из (4), преобразованное по Фурье. Решая систему уравнений (14), находим величины A_0 , C_0 , A_1 , C_1 , A_2 , C_2 , A_3 , C_3 . (Выражения для этих величин в общем виде не приведены из-за громоздкости. Более детально их определение бедет рассмотрено на примере.) Затем по формулам (11), (12) восстанавливаем трансформанты Фурье гармонических функций $\overline{B}_j(\xi_1,\xi_2,x_3)$, j=1,2,3 и $\overline{\varphi}(\xi_1,\xi_2,x_3)$. И, наконец, по формулам (7), (8) определяем трансформанты Фурье компонент вектора перемещений и тензора напряжений. Чтобы получить окончательные формулы для перемещений и напряжений, следует применить теорему обращения для двухмерного преобразования Фурье. В некоторых случаях оказывается полезной также теорема о свертках для этого преобразования.

Систему уравнений (14) можно решить в символьном виде на ЭВМ с использованием правила Крамера.

Пример. Рассмотрим упругий изотропный слой толщиной h $(0 \le x_3 \le h)$, расположенный на жестком недеформируемом основании. Полагаем, что силы трения между слоем и основанием отсутствуют. Упругий слой сжимается нормальными усилиями, равномерно распределенными по квадрату, расположенному в плоскости $x_3 = 0$ (рис. 1). Каждая сторона квадрата равна 2a.

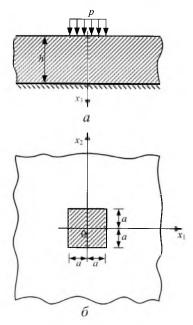


Рис. 1. Схема нагружения упругого слоя: a — поперечное сечение; δ — в плане.

В данном случае в граничных условиях (1) принимаем

$$f_1^0 = f_2^0 = f_1^h = f_2^h = g_3^h = 0;$$

$$f_3^0(x_1, x_2) = -p \begin{cases} 1 & \text{при } |x_1| < a, & |x_2| < a; \\ 0 & \text{при } |x_1| > a, & |x_2| > a. \end{cases}$$
(15)

С учетом соотношений (15) получим

$$\bar{f}_{1}^{0} = \bar{f}_{2}^{0} = \bar{f}_{1}^{h} = \bar{f}_{2}^{h} = \bar{g}_{3}^{h} = 0;$$

$$\bar{f}_{3}^{0}(\xi_{1}, \xi_{2}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{3}^{0}(x_{1}, x_{2}) e^{i(\xi_{1}x_{1} + \xi_{2}x_{2})} dx_{1} dx_{2} =$$

$$= -\frac{p}{2\pi} \int_{-a}^{a} \int_{-a}^{a} e^{i(\xi_{1}x_{1} + \xi_{2}x_{2})} dx_{1} dx_{2}.$$
(16)

В результате вычисления этого интеграла находим

$$\bar{f}_{3}^{0}(\xi_{1}, \xi_{2}) = -\frac{2p}{\pi} \frac{\sin a\xi_{1} \sin a\xi_{2}}{\xi_{1}\xi_{2}}.$$
 (17)

При решении системы уравнений (14) с учетом соотношений (16), (17) имеем

$$\begin{cases} A_{1} = -8\omega(1 - 3\nu + 2\nu^{2})i\xi_{1}k^{5}\sinh^{3}(kh); \\ C_{1} = 8\omega i\xi_{1}k^{5}\sinh(kh)[-(1 - \nu)kh + (1 - 3\nu + 2\nu^{2})\sinh(kh)\cosh(kh)]; \\ A_{2} = -8\omega(1 - 3\nu + 2\nu^{2})i\xi_{2}k^{5}\sinh^{3}(kh); \\ C_{2} = 8\omega i\xi_{2}k^{5}\sinh(kh)[-(1 - \nu)kh + (1 - 3\nu + 2\nu^{2})\sinh(kh)\cosh(kh)]; \\ A_{3} = 8\omega(1 - \nu)k^{6}\sinh(kh)[kh + 2(1 - \nu)\sinh(kh)\cosh(kh)]; \\ C_{3} = -16\omega(1 - \nu)^{2}k^{6}\sinh^{3}(kh); \\ A_{0} = 16\omega(1 - \nu)(1 - 2\nu)k^{6}\sinh^{2}(kh)\cosh(kh); \\ C_{0} = -16\omega(1 - \nu)k^{7}\sinh(kh)[kh + \sinh(kh)\cosh(kh)], \end{cases}$$
(18)

где

$$\omega = -\frac{2p}{\mu D} \frac{\sin a\xi_1 \sin a\xi_2}{\xi_1 \xi_2};$$
 (19)

$$D = 16(1 - \nu)k^{7} \operatorname{sh}(kh)[kh + \operatorname{sh}(kh)\operatorname{ch}(kh)].$$
 (20)

Подставим соотношения (18) в выражения (11) и (12). В результате получим формулы для определения трансформант Фурье гармонических функций \overline{B}_j и $\overline{\varphi}$. Затем с помощью соотношений (7) и (8) находим трансформанты Фурье компонент вектора перемещений и тензора напряжений. Для получения окончательных формул для перемещений и напряжений необходимо воспользоваться теоремой обращений для двухмерного преобразования Фурье.

Чтобы показать более детально ход дальнейших вычислений, рассмотрим определение нормального напряжения $\sigma_3(x_1,x_2,x_3)$.

Подставим в третью формулу (8) выражения для \overline{B}_3 и $\overline{\varphi}$ из (11), (12):

$$\overline{\sigma}_{33} = 2\mu k \left[\cosh(kx_3) \left(-\frac{1}{2} A_0 + A_3 - \alpha k x_3 C_0 \right) + \\ + \sinh(kx_3) \left(-\frac{1}{2} C_0 + C_3 - \alpha (kx_3) A_0 \right) \right]. \tag{21}$$

С учетом в (21) соотношений для A_0 , C_0 , A_3 , C_3 (18) находим

$$\overline{\sigma}_{33}(\xi_1, \xi_2, x_3) = \frac{\bar{f}_3^0}{kh + \text{sh}(kh)\text{ch}(kh)} \times$$

$$\times \{khch(kx_3) + sh(kh)[chk(h-x_3) + kx_3shk(h-x_3)]\},$$
 (22)

где величина $\bar{f}_3^{\ 0}$ определяется по формуле (17).

В результате применения к (22) теоремы обращения для двухмерного преобразования Фурье получим

$$\sigma_3(x_1, x_2, x_3) =$$

$$= -\frac{2p}{\pi^2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i(\xi_1 x_1 + \xi_2 x_2)} F_1(k, x_3) \frac{\sin(a\xi_1)\sin(a\xi_2)}{\xi_1 \xi_2 [2kh + \sin(2kh)]} d\xi_1 d\xi_2, \quad (23)$$

где

$$F_1(k, x_3) = (kh) \operatorname{ch}(kx_3) + \operatorname{sh}(kh) [\operatorname{ch}(kh - kx_3) + (kx_3) \operatorname{sh}(kh - kx_3)].$$

Проведем замену переменных и введем обозначения:

$$y_{j} = \frac{x_{j}}{a}, \quad j = 1, 2, 3; \quad -\infty < y_{1}, y_{2} < \infty; \quad 0 \le y_{3} \le \varepsilon;$$

$$\varepsilon = \frac{h}{a}; \quad \gamma_{1} = a\xi_{1}; \quad \gamma_{2} = a\xi_{2}; \quad \gamma = (\gamma_{1}^{2} + \gamma_{2}^{2})^{1/2}.$$

Тогда формула (23) преобразуется следующим образом:

$$\sigma_{22}(v_1, v_2, v_3) =$$

$$= -\frac{8p}{\pi^2} \int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} \frac{\sin \gamma_1 \sin \gamma_2 \cos(y_1 \gamma_1) \cos(y_2 \gamma_2)}{\gamma_1 \gamma_2 [2\varepsilon \gamma + \sin(2\varepsilon \gamma)]} F(\gamma, y_3) d\gamma_1 d\gamma_2, \tag{24}$$

где

$$F(\gamma, y_3) = (\varepsilon \gamma) \operatorname{ch}(\gamma y_3) + \operatorname{sh}(\varepsilon \gamma) [\operatorname{ch}(\varepsilon \gamma - \gamma y_3) + (\gamma y_3) \operatorname{sh}(\varepsilon \gamma - \gamma y_3)].$$

Двойной интеграл, входящий в (24), по-видимому, в общем случае нельзя вычислить в конечном виде. Для этого необходимо применять численные методы. Можно показать [10], что формула (24) точно удовлетворяет шестому граничному условию (15) на всей плоскости $y_3 = 0$.

В частном случае при $y_1 = y_2 = y_3 = 0$ имеем

$$F(\gamma, 0) = \frac{1}{2} [2\varepsilon \gamma + \sinh(2\varepsilon \gamma)],$$

и из формулы (24) следует

$$\sigma_{33}(0,0,0) = -\frac{4p}{\pi^2} \int_0^\infty \int_0^\infty \frac{\sin \gamma_1 \sin \gamma_2}{\gamma_1 \gamma_2} d\gamma_1 d\gamma_2 = -p.$$

Вычислим напряжение σ_{33} в ряде точек, расположенных на оси Oy_3 . В этом случае $y_1=y_2=0$, и формула (24) принимает вид

$$\sigma_{33}(0,0,y_3) = -\frac{8p}{\pi^2} \int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} \frac{\sin \gamma_1 \sin \gamma_2 F(\gamma, y_3)}{\gamma_1 \gamma_2 [2\epsilon \gamma + \sin(2\epsilon \gamma)]} d\gamma_1 d\gamma_2. \tag{25}$$

Двойной интеграл, входящий в (25), вычисляли численно на ЭВМ с помощью квадратурных формул. Верхние пределы вместо ∞ принимали равными 50, при этом точными оказались первые пять значащих цифр. Вычисления проводили при $\varepsilon = 2$ и 3. Тогда

$$\sigma_{33}(0, 0, y_3) = -p\psi(y_3).$$

Графики функции $\psi(y_3)$ представлены на рис. 2.

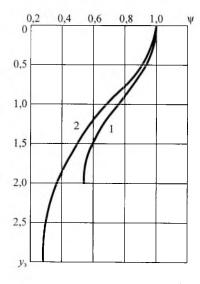


Рис. 2. Зависимость функции ψ от y_3 : 1 - h/a = 2; 2 - h/a = 3.

Заключение. Предложен новый метод решения задачи о равновесии упругого слоя, который позволяет более просто удовлетворять граничным условиям. Рассмотрен пример, доведенный до числовых результатов.

Резюме

Запропоновано новий метод розв'язку просторової задачі теорії пружності для шару в переміщеннях. У рамках даного підходу задовольнити граничні умови на поверхнях шару набагато простіше, ніж при використанні відомих способів. Розглянуто доведений до числових результатів приклад.

- 1. *Папкович П. Ф.* Теория упругости. Л.; М.: Оборонгиз, 1939. 640 с.
- 2. Ворович И. И., Александров В. М., Бабешко В. А. Неклассические смешанные задачи теории упругости. М.: Наука, 1974. 455 с.
- 3. *Гринченко В. Т.*, *Улитко А. Ф.* Равновесие упругих тел канонической формы. Киев: Наук. думка, 1985. 280 с.
- 4. *Лурье А. И.* Пространственные задачи теории упругости. М.: Гос. изд-во техн.-теорет. лит., 1955. 491 с.
- 5. $У \phi$ лянд Я. С. Интегральные преобразования в задачах теории упругости. Л.: Наука, 1967. 402 с.
- 6. *Шапиро Г. С.* О распределении напряжений в неограниченном слое // Прикл. математика и механика. 1944. 8, вып. 2. C. 167 168.
- 7. Лурье А. И. Теория упругости. М.: Наука, 1970. 939 с.
- 8. *Бородачев Н. М.*, *Астанин В. В.* Об одном методе решения пространственной задачи теории упругости в перемещениях // Пробл. прочности. 2003. N 2. C. 62 69.
- 9. *Davies B*. Integral Transforms and Their Applications. Berlin: Springer-Verlag, 1978. 411 p.
- 10. *Градитейн И. С.*, *Рыжик И. М.* Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. М.: Наука, 1971. 1108 с.

Поступила 20. 12. 2006