УДК 539.3

Напряженно-деформированное состояние открытой сферической оболочки средней толщины

Н. Д. Панкратова, В. Б. Польчук

Институт прикладного системного анализа НАН Украины и Минобразования и науки Украины, Киев, Украина

Исследуется напряженно-деформированное состояние сферической оболочки средней толщины с отверстием в окрестности полюса в геометрически нелинейной постановке с использованием классической модели Кирхгоффа–Лява и уточненной модели типа Тимошенко, учитывающей деформации поперечного сдвига. Исследование основано на построении ортогональной криволинейной системы координат на срединной поверхности, представляющей собой двусвязную область, а также на сведении исходной нелинейной краевой задачи к последовательности линейных двухмерных и последних к одномерным, интегрирование которых проводится устойчивым численным методом. На примере открытой сферической оболочки средней толщины исследуется влияние деформации поперечного свига на ее напряженно-деформированное состояние под действием равномерной и неравномерной нагрузок. Показано, что применение модели типа Тимошенко по сравнению с классической моделью приводит к существенному уточнению перемещений вблизи отверстия.

Ключевые слова: оболочка, отверстие, ортогональная криволинейная система координат, деформации поперечного сдвига.

Введение. Пластины и оболочки, ослабленные отверстием, широко используются в различных отраслях современной техники. При этом на границах и вблизи отверстий возникают требующие учета концентрации напряжений.

Расчет напряженно-деформированного состояния (НДС) пластин и оболочек с отверстием, срединная поверхность которых является двусвязной областью, связан с интегрированием внутри этой области системы дифференциальных уравнений в частных производных при определенных граничных условиях на ограничивающих контурах. При этом вид разрешающей системы дифференциальных уравнений и сложность решения соответствующей краевой задачи существенно зависят от системы координат, которая вводится для параметризации рассматриваемой двусвязной области.

Данной проблеме посвящены многочисленные исследования [1–5] и др. Наиболее простой вид имеют уравнения, когда многосвязная область отнесена к такой ортогональной криволинейной системе координат, где обе ограничивающие область контурные линии совпадают с координатными линиями системы [6].

Настоящая работа посвящена исследованию НДС сферической оболочки с отверстием различной формы в окрестности полюса в геометрически нелинейной постановке с использованием классической модели Кирхгоффа– Лява (КМ) и уточненной модели типа Тимошенко (МТТ), учитывающей деформации поперечного сдвига. На основании предложенного приема построения ортогональной криволинейной системы координат в двусвязной области сложной формы, ограниченной гладкими контурными линиями без

© Н. Д. ПАНКРАТОВА, В. Б. ПОЛЬЧУК, 2006 68

угловых точек, решается задача численной параметризации двусвязной пространственной области путем построения в ней ортогональной криволинейной сетки, топологически эквивалентной прямоугольнику [7].



Рис. 1. Численная параметризация сферической оболочки.

Рассмотрим задачу численной параметризации пространственной двусвязной области. Пусть срединная поверхность оболочки D (рис. 1) задана в декартовой системе координат *Oxyz*. Полагаем, что для любой точки поверхности P(x, y, z) известны зависимости

$$x = x(r,\varphi); \qquad y = y(r,\varphi); \qquad z = z(r,\varphi), \tag{1}$$

где x, y, z – декартовы координаты точки P; ρ , φ – полярная система координат, причем $0 \le \varphi \le 2\pi$, и выполняются условия

$$x(r, 0) = x(r, 2\pi);$$
 $y(r, 0) = y(r, 2\pi);$ $z(r, 0) = z(r, 2\pi).$ (2)

Область поверхности *D* ограничена двумя гладкими контурными линиями без угловых точек

$$F_0(x, y, z) = 0;$$
 $F_N(x, y, z) = 0.$ (3)

Задача численной параметризации заключается в отыскании функций $r(\alpha^1, \alpha^2)$; $\varphi(\alpha^1, \alpha^2)$, которые обеспечивают отображение на D параметрического прямоугольника $\Omega = \{(r, \varphi): 0 \le r \le 1; 0 \le \varphi \le 2\pi\}$ при выполнении следующих условий:

а) внутри области *D* два семейства линий $\alpha^i = \text{const}$ (*i*=1, 2) являются линиями уровня функций $\alpha^1 = \alpha^1(r, \varphi)$, $\alpha^2 = \alpha^2(r, \varphi)$, удовлетворяющих на поверхности уравнениям Лапласа, которые с учетом ортогональности координатной системы (*r*, φ) записываются в виде

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(\Phi \frac{\partial \alpha^1}{\partial r} \right) + \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\Psi \frac{\partial \alpha^1}{\partial \varphi} \right) = 0; \qquad \frac{\partial}{\partial r} \left(\Phi \frac{\partial \alpha^2}{\partial r} \right) + \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\Psi \frac{\partial \alpha^2}{\partial \varphi} \right) = 0, \qquad (4)$$

где

$$\Phi(r,\varphi) = \sqrt{\frac{a_{22}}{a_{11}}}; \qquad \Psi(r,\varphi) = \sqrt{\frac{a_{11}}{a_{22}}};$$
$$a_{11} = \left(\frac{\partial x}{\partial r}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial r}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2; \qquad a_{22} = \left(\frac{\partial x}{\partial \varphi}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial \varphi}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial \varphi}\right)^2;$$

б) на границах области $\alpha^1 = 0$, $\alpha^1 = 1$ должны выполняться условия (3), записанные через r, φ ;

в) для границ $\alpha^2 = 0$, $\alpha^2 = 2\pi$ из (2) следует

$$\varphi(\alpha^1, 0) = 0; \qquad \varphi(\alpha^1, 2\pi) = 2\pi;$$
 (5)

г) везде на поверхности D, включая границы, должно выполняться условие ортогональности системы координат (α^1, α^2):

$$\Psi \frac{\partial r}{\partial \alpha^1} \frac{\partial r}{\partial \alpha^2} + \Phi \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^1} \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^2} = 0.$$
 (6)

Выполнив обращение уравнений (4) с учетом условия (6), получим

$$A\frac{\partial^2 r}{\partial (\alpha^1)^2} + B\frac{\partial^2 r}{\partial (\alpha^2)^2} = J^2 \frac{\partial \Phi}{\partial r}; \qquad A\frac{\partial^2 \varphi}{\partial (\alpha^1)^2} + B\frac{\partial^2 \varphi}{\partial (\alpha^2)^2} = J^2 \frac{\partial \Psi}{\partial \varphi}, \quad (7)$$

где

$$J = \frac{\partial r}{\partial \alpha^{1}} \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^{2}} - \frac{\partial r}{\partial \alpha^{2}} \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^{1}};$$
$$A = \Psi \left(\frac{\partial r}{\partial \alpha^{2}}\right)^{2} + \Phi \left(\frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^{2}}\right)^{2}; \qquad B = \Psi \left(\frac{\partial r}{\partial \alpha^{1}}\right)^{2} + \Phi \left(\frac{\partial \varphi}{\partial \alpha^{1}}\right)^{2}.$$

Таким образом, для определения $r(\alpha^1, \alpha^2)$; $\varphi(\alpha^1, \alpha^2)$ внутри области *D* располагаем системой двух уравнений (7), а на каждой из границ – уравнением (6) и соответствующим уравнением из (3).

Для решения задачи (3), (6), (7) используется итерационный метод, который детально изложен в [8].

Математическая постановка задачи расчета напряженно-деформированного состояния оболочки. Задачу о деформации гибких оболочек, в общем случае с одной плоскостью упругой симметрии, будем рассматривать в геометрически нелинейной постановке. При этом выражения для деформаций и перемещений имеют следующий вид:

$$\begin{cases} \varepsilon_{1} = \frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial \alpha^{1}} + \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \alpha^{2}} v + k_{1}w + \frac{1}{2}\psi_{1}^{2}; \\ \varepsilon_{2} = \frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \alpha^{2}} + \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha^{1}} u + k_{2}w + \frac{1}{2}\psi_{2}^{2}; \\ \varepsilon_{12} = \frac{1}{A} \frac{\partial v}{\partial \alpha^{1}} - \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \alpha^{2}} u + \frac{1}{B} \frac{\partial u}{\partial \alpha^{2}} - \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha^{1}} v + \psi_{1}\psi_{2}; \\ \kappa_{1} = \frac{1}{A} \frac{\partial \psi_{1}}{\partial \alpha^{1}} + \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \alpha^{2}} \psi_{2} - \frac{1}{2}k_{1}\psi_{2}^{2}; \\ \kappa_{2} = \frac{1}{B} \frac{\partial \psi_{2}}{\partial \alpha^{2}} + \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha^{1}} \psi_{1} - \frac{1}{2}k_{2}\psi_{1}^{2}; \\ 2\kappa_{12} = \frac{1}{A} \frac{\partial \psi_{2}}{\partial \alpha^{1}} + \frac{1}{B} \frac{\partial \psi_{1}}{\partial \alpha^{2}} - \frac{1}{AB} \left(\frac{\partial A}{\partial \alpha^{2}} \psi_{1} + \frac{\partial B}{\partial \alpha^{1}} \psi_{2} \right) + \\ + k_{1} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial u}{\partial \alpha^{2}} - \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha^{1}} v \right) + k_{2} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial v}{\partial \alpha^{1}} - \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \alpha^{2}} u \right); \\ \vartheta_{1} = -\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha^{1}} + k_{1}u; \quad \vartheta_{2} = -\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha^{2}} + k_{2}v, \end{cases}$$

$$(8)$$

где ε_1 , ε_2 , ε_{12} – компоненты тангенциальной деформации; κ_1 , κ_2 , κ_{12} – компоненты изгибной деформации и скручивание; A, B – параметры Ламе; k_1 , k_2 – главные кривизны координатной системы.

Для классической модели выполняются равенства $\vartheta_1 = \psi_1$, $\vartheta_2 = \psi_2$, для уточненной модели – $\gamma_1 = \psi_1 - \vartheta_1$; $\gamma_2 = \psi_2 - \vartheta_2$, где γ_1 , γ_2 – углы поворота, вызванные поперечными сдвигами [9].

Уравнения равновесия для усилий и моментов приведены в [6]. Соотношения упругости для уточненной модели дополняются выражениями для перерезывающих усилий:

$$Q_1 = k' G_{13} h \gamma_1; \qquad Q_2 = k'' G_{23} h \gamma_2, \tag{9}$$

где G_{13} , G_{23} – модули сдвига; k', k'' – коэффициенты сдвига, принимаемые равными [6].

Итак, системы дифференциальных уравнений, описывающие в произвольной ортогональной криволинейной системе координат (α^1 , α^2) двухмерную геометрически нелинейную деформацию тонких оболочек, сводятся к разрешающим системам, состоящим из восьми дифференциальных уравнений в частных производных для классической модели и десяти дифференциальных уравнений в частных производных для уточненной модели. Разрешающие системы уравнений имеют вид [6]

$$\frac{\partial \overline{Z}}{\partial \alpha^1} = \overline{G}\left(\alpha^1, \alpha^2, \overline{Z}, \frac{\partial \overline{Z}}{\partial \alpha^2}\right),\tag{10}$$

где $\overline{Z} = \{N_1, N_{12}, Q_1, M_1, u, v, w, \psi_1\}$ (для варианта классической модели), $\overline{Z} = \{N_1, N_{12}, Q_1, M_1, M_{12}, u, v, w, \psi_1, \psi_2\}$ (для варианта уточненной модели) – векторы разрешающих функций; \overline{G} – вектор правой части системы уравнений, который является нелинейной вектор-функцией от \overline{Z} .

Для перехода от полученной двухмерной краевой задачи к одномерной искомые функции и правые части системы дифференциальных уравнений в частных производных (10) записываются в виде отрезков тригонометрических рядов:

$$X(\alpha^{1}, \alpha^{2}) = X_{0}(\alpha^{1}) + \sum_{n=1}^{NH} (X'_{n}(\alpha^{1})\cos n\alpha^{2} + X''_{n}(\alpha^{1})\sin n\alpha^{2}).$$
(11)

Представление разрешающих функций в виде рядов Фурье позволяет разделить переменные в исходной системе (10), и двухмерная система уравнений приводится к системе обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ) относительно амплитудных значений разрешающих функций.

Таким образом, решение задачи сводится с помощью метода линеаризации Ньютона–Канторовича к итерационному процессу, на каждом шаге которого решается краевая задача для системы линейных обыкновенных дифференциальных уравнений большого порядка. При этом первая итерация представляет решение задачи в линейной постановке.

Краевая задача для системы линейных ОДУ большого порядка приводится к семейству задач Коши, которые решаются устойчивым численным методом дискретной ортогонализации [10]. Для вычисления коэффициентов Фурье таблично заданных разрешающих функций используется интерполяция их кубическими сплайнами.

Задача об определении напряженно-деформированного состояния. На основании предложенного подхода рассматривается задача об определении НДС конструктивного элемента современной техники в виде открытой изотропной сферической оболочки постоянной толщины h, ослабленной круглым отверстием. Коэффициент Пуассона ν составлял 0,3. Конструктивный оболочечный элемент отсекается плоскостями n_1 и n_2 , расположенными на расстояниях a = 0,3R и b = 0,95R от центра сферы радиуса R (рис. 2). Внешний контур оболочки жестко закреплен. Исследуется напряженное состояние оболочки, находящейся как под воздействием равномерного внутреннего давления $q = q_0$, так и внешнего неравномерного, направленного вдоль оси Y (рис. 3) и изменяющегося на участке $j \in (m/2; 3m/2)$ по закону $q = 0,5 q_0(1 + \cos(2\pi j/m)) -$ рис. 4.

По заданной исходной информации о геометрии оболочки выполнена численная параметризация и построены сетки размерности n = 20 $(i = \overline{0, 19})$ окружных линий и m = 40 $(j = \overline{0, 39})$ меридиональных линий. Меридиональные линии сеток j = 0 и 20 лежат в плоскости симметрии оболочек <u>YZ</u> декартовой системы координат *OXYZ* (рис. 2, 3), а окружные линии $i = \overline{0, 19}$ отсчитываются от отверстия. Ось Z проходит через центр отверстия и ее направление совпадает с направлением отрезка b (рис. 3).



Рис. 2. Реализация численной параметризации.



Рис. 3. Геометрия оболочки. Рис. 4. Распределение неравномерной нагрузки.

Ниже приведены некоторые результаты расчета НДС сферической оболочки, полученные с помощью классической модели и модели типа Тимошенко, позволяющей учитывать деформации поперечного сдвига.

Проведено исследование нормальных перемещений w для оболочки, находящейся под действием равномерного внутреннего давления q_0 , направленного перпендикулярно к срединной поверхности, в зависимости от ее толщины.

Распределения перемещений w вдоль меридиональной линии при h/R = 1/10 и 1/5 приведены на рис. 5. Результаты максимального отличия между значениями перемещений w, рассчитанными по классической и уточненной моделям, для соотношений h/R = 1/40; 1/20; 1/10; 1/5 соответственно (в процентах) составляет 4,3; 8,3; 20,7; 31,3. Как и следовало ожидать, с ростом отношения h/R увеличивается максимальное различие между значениями w, рассчитанными по двум рассматриваемым моделям. При этом с увеличением толщины оболочки значения перемещений w, полученные по КМ, максимально превышают таковые, полученные с помощью МТТ, в окрестности отверстия.

Изменение перемещений *w* вдоль контура отверстия (i=0) и окружной линии (i=17) в зависимости от величины отношения h/R приведено на рис. 6.

Учитывая, что результаты исследования НДС, полученные по КМ и МТТ, существенно отличаются при $h/R \ge 1/10$, далее будем использовать соотношение h/R = 1/10.

Распределение нормальных w и меридиональных u перемещений, а также перерезывающих усилий Q_1 и углов наклона нормальных элементов ϑ_1 при внешнем неравномерном воздействии (рис. 4) иллюстрируют рис. 7–11. Распределение перемещений w вдоль контура отверстия и окружной

линии для рассмотренных вариантов месторасположения отверстия, соответствующих величине угла между плоскостями n_1 и n_2 ($\alpha = 0$; $\alpha = 0.03\pi$; $\alpha = 0.05\pi$), показано на рис. 7.



Рис. 5. Распределение перемещений w по меридиональной координате для оболочки толщиной h/R = 1/10 (*a*) и 1/5 (*b*).



Рис. 6. Изменение перемещений *w* вдоль окружных линий в зависимости от толщины оболочки.



Рис. 7. Распределение перемещений w вдоль контура отверстия i = 0 (a) и окружной линии i = 17 (b). (Здесь и на рис. 8, 9: 1, 2, 3 соответствуют варианту месторасположения отверстия на рис. 2.)

Из рис. 8 видно, что значения перерезывающих усилий Q_1 и углов наклона нормальных элементов ϑ_1 в окрестности внешнего контура оболочки имеют ненулевые значения, максимума они достигают на внешнем контуре.



Рис. 8. Распределение перерезывающих усилий Q_1 и углов наклона нормальных элементов ϑ_1 для МТТ.

Распределение перемещений w и u вдоль окружной линии i для значения j = 20, соответствующего месту максимального действия нагрузки, для жесткого закрепления внешнего контура (сплошные линии) и его шарнирного опирания (штриховые линии) приведено на рис. 9. Как видно из рис. 7–9, значения перемещений w, полученные по указанным для расчета моделям, различаются. Использование КМ свидетельствует, что максимальные значения перемещений w отмечаются вблизи окружной линии (i=15), в то время как с помощью уточненной модели можно получить качественно другую картину: перемещения w достигают максимума вблизи отверстия (i=0). Распределение меридиональных перемещений u, рассчитанных по КМ и МТТ, имеет аналогичный характер, однако использование МТТ позволяет получить значения перемещений, которые больше примерно на 40%.



Рис. 9. Распределение перемещений w и и вдоль окружной линии i.

Графики распределения изолиний перемещений w по всей срединной поверхности оболочки для варианта \mathbb{N}_2 3 месторасположения отверстия приведены на рис. 10. Видно, что в зоне j = 20 приложения максимальной нагрузки распределения перемещений w, рассчитанные по моделям КМ и МТТ, имеют разную форму, при этом изолинии, рассчитанные с использованием МТТ, представляют вытянутую область, захватывающую часть контура отверстия. Распределение изолиний перемещений в окрестностях j = 10 и 30 по моделям КМ и МТТ близко по форме, но расчет по МТТ дает

Н. Д. Панкратова, В. Б. Польчук

приблизительно в два раза большие значения перемещений *w*. Кроме того, использование МТТ позволяет обнаружить наличие перемещений с противоположной от приложения нагрузки стороны.

Графики распределения изолиний перемещений u по всей срединной поверхности оболочки для варианта № 3 месторасположения отверстия приведены на рис. 11. Характер распределения меридиональных перемещений u аналогичен, но расчет по МТТ также дает большие по абсолютной величине значения, например на меридиональной линии j = 20 вблизи контура отверстия они на 34% превышают таковые, полученные по КМ.



Рис. 10. Представление изолиний нормальных перемещений w.



Рис. 11. Представление изолиний меридиональных перемещений и.

Заключение. Представленные результаты показывают, что для оболочек $(h/R \ge 1/10)$, находящихся под действием неравномерных нагрузок, при расчете НДС необходимо учитывать деформации поперечных сдвигов, что

приводит к существенному уточнению перемещений вблизи отверстия сферической оболочки. Предлагаемый подход позволяет выбирать подходящие физико-механические параметры и в соответствии с этим создавать рациональные конструктивные оболочечные элементы с вырезами различной формы с целью уменьшения их веса и сохранения прочностных характеристик.

Резюме

Досліджується напружено-деформований стан сферичної оболонки середньої товщини з отвором в околі полюса в геометрично нелінійній постановці з використанням класичної моделі Кірхгоффа–Лява і уточненої моделі типу Тимошенко, яка враховує деформації поперечного зсуву. Дослідження базується на побудові ортогональної криволінійної системи координат на серединній поверхні, яка є двозв'язною областю, а також на зведенні вихідної нелінійної крайової задачі до послідовності лінійних двовимірних і останніх до одновимірних, інтегрування яких проводиться стійким чисельним методом. На прикладі відкритої сферичної оболонки середньої товщини досліджується вплив деформації поперечного зсуву на її напружено-деформований стан під дією рівномірного та нерівномірного навантаження. Показано, що застосування моделі типу Тимошенко порівняно з класичною моделлю приводить до суттєвого уточнення переміщень поблизу отвору.

- 1. Григоренко Я. М., Тимонин А. М. Численное решение задач о деформации гибких анизотропных пластин сложной геометрии // Докл. АН УССР. – 1990. – № 6. – С. 43 – 47.
- 2. Довбня Е. Н. Исследование напряженно-деформированного состояния ортотропной оболочки с эллиптическим отверстием // Теорет. и прикл. механика. 2001. № 32. С. 140 144.
- Колоеров С. А., Горянская Е. С. Двухмерное напряженно-деформированное состояние многосвязного анизотропного тела // Механика композитов. Т. 7. Концентрация напряжений. – Киев: А.С.К., 1998. – С. 10 – 26.
- Chern S. M. and Tutle M. E. On displacement fields in orthotropic laminates containing an elliptical hole // Trans. ASME. J. Appl. Mech. – 2000. – 67, No. 3. – P. 527 – 540.
- 5. *Gudushouri I., Kipiani G., and Danelia D.* Algorithm of solving for the concrete problem of calculating the rectangular plate with the hole of the same form // Пробл. прикл. механики. 2000. № 1. С. 60 68.
- 6. Григоренко Я. М., Василенко А. Т. Методы расчета оболочек. Киев: Наук. думка, 1981. 544 с.
- 7. Панкратова Н. Д., Польчук В. Б. К численному решению задач о деформации анизотропных пластин с отверстием // Пробл. прочности. 2003. № 5. С. 122 135.

- 8. Григоренко Я. М., Крюков Н. Н. Численное решение задач статики гибких слоистых оболочек с переменными параметрами. Киев: Наук. думка, 1988. 264 с.
- 9. Шаповалов Л. А. Об одном простейшем варианте уравнений геометрически нелинейной теории тонких оболочек // Изв. АН СССР. Сер. Механика твердого тела. 1968. № 1. С. 56 62.
- 10. Григоренко Я. М., Панкратова Н. Д. Обчислювальні методи в задачах прикладної математики. Киев: Либідь, 1995. 280 с.

Поступила 26. 12. 2005