

**РАЗРЕШИМОСТЬ ВЫРОЖДЕННЫХ  
ПОЛУЛИНЕЙНЫХ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ  
ФУНКЦИОНАЛЬНО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ**

**Л. А. Власенко**

*Киев. нац. ун-т*

*Харьков. нац. ун-т*

*Украина, 61077, Харьков, пл. Свободы, 4*

*e-mail: Larisa.A.Vlasenko@univer.kharkov.ua*

*Local and global existence and uniqueness theorems for the semilinear functional differential equation  $\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = f(t, u_t)$  in a Banach space with parabolic sheaf  $\lambda A + B$  are obtained. The operator  $A$  is allowed to be noninvertible. Abstract results are applied to partial functional differential equations.*

*Одержано локальні та глобальні теореми існування та єдиності для напівлінійного функціонально-диференціального рівняння  $\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = f(t, u_t)$  у банаховому просторі з параболічним жмутком операторів  $\lambda A + B$ . Оператор  $A$  може бути необоротним. Абстрактні результати застосовуються до функціонально-диференціальних рівнянь з частинними похідними.*

**1. Введение.** Рассматривается полулинейное функционально-дифференциальное уравнение

$$\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = f(t, u_t), \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_0. \quad (1)$$

Здесь  $\sigma \in \mathbf{R}$ ,  $\tau_0 > 0$ ,  $A, B$  — замкнутые линейные операторы, действующие из комплексного банахова пространства  $X$  в комплексное банахово пространство  $Y$ , с областями определения  $D_A, D_B$  соответственно;  $f$  — отображение из  $[\sigma, \sigma + \tau_0] \times \Omega$  в  $Y$  ( $\Omega$  — открытое множество в  $C([-\omega, 0], X)$ ,  $\omega \geq 0$ ). Если  $u(\cdot) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_0], X)$ , то для любого  $t \in [\sigma, \sigma + \tau_0]$  определим  $u_t(\cdot) \in C([-\omega, 0], X)$  соотношением  $u_t(\tau) = u(t + \tau)$ ,  $-\omega \leq \tau \leq 0$ . Через  $C^p(I, X)$ ,  $p = 0, 1, \dots$ , обозначается класс  $X$ -значных функций,  $p$  раз непрерывно дифференцируемых на  $I \subset \mathbf{R}$ ;  $C^0(I, X) = C(I, X)$ .

Для уравнения (1) начальное условие имеет вид

$$u_\sigma = \varphi, \quad (2)$$

где  $\varphi(\tau) \in C([-\omega, 0], X)$ . Оператор  $A$  может иметь нетривиальное ядро, и тогда уравнение (1) будем называть *вырожденным*. В общем случае уравнение (1) является *неявным*, а если  $X = Y$  и  $A = E$  (тождественный оператор), то уравнение (1) — *явное*. Неявные уравнения также называют *эволюционными уравнениями типа Соболева*, чаще всего они являются невырожденными [1, 2].

Уравнение (1) охватывает различные классы дифференциальных уравнений. Если

$\omega = 0$ , то уравнение (1) является неявным полулинейным уравнением

$$\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = F(t, u(t)). \quad (3)$$

Невырожденное уравнение (3) исследовалось в работе [1], вырожденное — в работах [3, 4] (см. также библиографию в этих работах).

Другой частный случай уравнения (1) — это дифференциально-разностное уравнение или уравнение с сосредоточенными запаздываниями:

$$\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = g(t, u(t), u(t - \omega_1(t)), \dots, u(t - \omega_n(t))).$$

В работах [5–7] исследовалось это уравнение, когда

$$g(t, u(t), u(t - \omega_1(t)), \dots, u(t - \omega_n(t))) = \sum_{j=1}^n B_j(t)u(t - \omega_j) + h(t).$$

Уравнение с распределенным запаздыванием

$$\frac{d}{dt}[Au(t)] + Bu(t) = \int_{-\omega}^0 g(t, \tau, u(t + \tau))d\tau$$

также входит в класс уравнений (1). В работе [8] изучалось уравнение, содержащее как сосредоточенное, так и распределенные запаздывания, а именно уравнение (1) с

$$f(t, u_t) = \sum_{j=1}^n B_j u(t - \omega_j) + \int_{-\omega}^0 B_0(\tau)u(t + \tau)d\tau.$$

Условия однозначной разрешимости уравнения (1) общего вида указаны в [9]. Там также приведены некоторые приложения к функционально-дифференциальным уравнениям в частных производных. При исследовании невырожденного уравнения (1) в [2] не налагалось условие Липшица на правую часть  $f$  уравнения (1), а требовалась компактность оператора  $A^{-1}$ . В случае  $\omega = 0$ , т. е. уравнения (3), такие ограничения использованы в работе [1].

**2. Предварительные результаты.** Линейной части уравнения (1) соответствует операторный пучок  $L(\lambda) = \lambda A + B$ , определенный на  $D = D_A \cap D_B$ . Естественно требование  $D \neq \{0\}$ . На множестве *регулярных точек*  $\rho$  пучка  $L(\lambda)$  определена *резольвента*  $R(\lambda) = L^{-1}(\lambda) \in \mathcal{L}(Y, X)$ , множество  $\rho$  открыто [10]. Здесь и в дальнейшем через  $\mathcal{L}(Y, X)$  будем обозначать пространство линейных ограниченных операторов из  $Y$  в  $X$ ,  $\mathcal{L}(Y, Y) = \mathcal{L}(Y)$ . Всюду в дальнейшем будем предполагать, что пучок  $L(\lambda)$  имеет резольвенту  $R(\lambda)$  при  $\operatorname{Re} \lambda \geq \alpha$  и оператор-функция  $AR(\lambda) \in \mathcal{L}(Y)$  удовлетворяет оценке

$$\|AR(\lambda)\| \leq \frac{M}{1 + |\lambda|}, \quad \operatorname{Re} \lambda \geq \alpha, \quad (4)$$

с некоторой константой  $M > 0$ . Если пучок  $L(\lambda)$  удовлетворяет ограничению (4), то уравнение (1) будем называть *параболическим* по аналогии с уравнением

$$u'(t) = Tu(t),$$

для которого резольвента  $R_T(\lambda) = (T - \lambda E)^{-1}$  оператора  $T$  удовлетворяет ограничению [11] (гл. I, § 5)

$$\|R_T(\lambda)\| \leq \frac{M}{1 + |\lambda|}, \quad \operatorname{Re} \lambda \geq \alpha. \quad (5)$$

Из неравенства (4) следует, что резольвента  $R(\lambda)$  определена в более широкой области, чем полуплоскость  $\operatorname{Re} \lambda \geq \alpha$ , а именно в области

$$\Sigma = \left\{ \lambda \in \mathbf{C} : \operatorname{Re} \lambda \geq \alpha - \beta \frac{1 + |\operatorname{Im} \lambda|}{M} \right\}, \quad \beta \in (0, 1).$$

В этой области для  $AR(\lambda)$ , по-прежнему, имеет место оценка типа (4). Действительно,  $L(\lambda) = [E + (\operatorname{Re} \lambda - \alpha)AR(\alpha + i\operatorname{Im} \lambda)]L(\alpha + i\operatorname{Im} \lambda)$ . Отсюда видно, что при  $\lambda \in \Sigma$  существует резольвента  $R(\lambda) = R(\alpha + i\operatorname{Im} \lambda) \sum_{k=0}^{\infty} (\alpha - \operatorname{Re} \lambda)^k [AR(\alpha + i\operatorname{Im} \lambda)]^k$  и выполнена оценка

$$\|AR(\lambda)\| \leq \frac{M_0}{1 + |\lambda|}, \quad M_0 = \frac{M}{1 - \beta} \left( 1 + \frac{\beta}{M} \right).$$

В области  $\Sigma$  также выполнены оценки

$$\|BR(\lambda)\| \leq M'_0, \quad \|R(\lambda)\| \leq M'_0$$

с некоторой константой  $M'_0 > M_0$ .

Явные полулинейные параболические уравнения

$$u'(t) = Tu(t) + g(t, u(t))$$

исследовались в монографии [12] при условии, что резольвента  $R_T(\lambda)$  удовлетворяет ограничению (5) в области типа  $\Sigma$ .

Из соотношения [10]

$$R(\lambda) - R(\mu) = (\mu - \lambda)R(\lambda)AR(\mu) = (\mu - \lambda)R(\mu)AR(\lambda), \quad \lambda, \mu \in \varrho, \quad (6)$$

следует, что  $AR(\lambda)$  удовлетворяет первому резольвентному уравнению

$$AR(\lambda) - AR(\mu) = (\mu - \lambda)AR(\lambda)AR(\mu), \quad \lambda, \mu \in \varrho.$$

Поэтому оператор-функция  $AR(\lambda)$  является *псевдорезольвентой* (см. определение в [13, с. 140]). Воспользуемся обобщением эргодических теорем Хилле о псевдорезольвентах

[14, с. 299–303]. Если пространство  $Y$  рефлексивно и выполнена оценка (4), то в силу следствия 1' из [14, с. 302] (гл. VIII, § 5) справедливо прямое разложение пространства  $Y$ :

$$Y = Y_1 \oplus Y_2, \quad Y_1 = \overline{\text{Im } AR(\lambda)}, \quad Y_2 = \text{Ker } AR(\lambda). \quad (7)$$

Здесь  $\text{Im } AR(\lambda)$  — образ  $AR(\lambda)$  и  $\overline{\text{Im } AR(\lambda)}$  — его замыкание,  $\text{Ker } AR(\lambda)$  — ядро  $AR(\lambda)$ ;  $\text{Im } AR(\lambda)$  и  $\text{Ker } AR(\lambda)$  не зависят от  $\lambda \in \rho$ .

Конкретный вид псевдорезольвенты  $AR(\lambda)$  позволяет уточнить разложение (7). Соответствующие результаты для удобства использования сформулируем в виде следующей леммы.

**Лемма 1.** Пусть выполнена оценка (4) и пространство  $Y$  рефлексивно. Тогда пространство  $Y$  распадается в прямую сумму замкнутых подпространств

$$Y = Y_1 \oplus Y_2, \quad Y_1 = \overline{AD}, \quad Y_2 = B(\text{Ker } A \cap D). \quad (8)$$

Взаимно дополнительные проекторы  $Q_1, Q_2$  на  $Y_1, Y_2$  соответственно представляют собой

$$Q_1 y = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} \lambda AR(\lambda) y, \quad Q_2 y = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} BR(\lambda) y, \quad y \in Y. \quad (9)$$

Линеал  $D$  распадается в прямую сумму

$$D = D_1 \oplus D_2, \quad D_1 = R(\lambda)Y_1, \quad D_2 = \text{Ker } A \cap D, \quad (10)$$

при этом  $R(\lambda)Y_1$  не зависит от  $\lambda \in \rho$ . Взаимно дополнительные проекторы  $P_1, P_2$  на  $D_1, D_2$  соответственно представляют собой

$$P_1 u = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} \lambda R(\lambda) A u, \quad P_2 u = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} R(\lambda) B u, \quad u \in D. \quad (11)$$

Операторы  $A, B$  переводят  $D_k$  в  $Y_k$ ,  $k = 1, 2$ . Пусть  $A_k, B_k$  — операторы из  $D_k \subset X$  в  $Y_k$ , представляющие собой сужения соответственно операторов  $A, B$  на  $D_k$ ,  $k = 1, 2$ . Тогда  $A_2 = 0$ ; если  $D_1 \neq \{0\}$ , то существует обратный оператор  $A_1^{-1}$ ; если  $D_2 \neq \{0\}$ , то существует ограниченный обратный оператор  $B_2^{-1} \in \mathcal{L}(Y_2, X)$ ; оператор  $\Gamma = -B_1 A_1^{-1}$  является производящим оператором аналитической полугруппы  $e^{Tt}$  класса  $C_0$ :

$$e^{Tt} y = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\lambda t} AR(\lambda) y d\lambda = \frac{1}{2\pi i} A \int_{\Gamma} e^{\lambda t} R(\lambda) y d\lambda, \quad y \in Y_1, \quad t > 0, \quad (12)$$

где  $\Gamma$  — ломаная линия в  $\rho$ , параллельная границе области  $\Sigma$ , и контур  $\Gamma$  ориентирован так, что область  $\mathbb{C} \setminus \Sigma$  при обходе контура остается слева. Для полугруппы  $e^{Tt}$  справедлива оценка

$$\|e^{Tt}\| \leq M' e^{\alpha t}, \quad t \geq 0.$$

**Доказательство.** Как отмечалось выше, из оценки (4) и рефлексивности пространства  $Y$  следует разложение (7). Непосредственные вычисления показывают, что подпространства  $Y_1, Y_2$  можно построить по формулам (8). Выражения для проекторов  $Q_1, Q_2$  по формулам (9) следуют из леммы 2' [14, с. 302] (гл. VIII, § 5).

Поскольку  $R(\lambda)$  взаимно однозначно отображает  $Y$  на  $D$ , из разложения (8) следует разложение  $D$  в прямую сумму  $D = R(\lambda)Y_1 \oplus R(\lambda)Y_2$ . С помощью соотношения (6) устанавливается, что  $R(\lambda)Y_1 = D_1$  не зависит от  $\lambda \in \varrho$ . Из вида  $Y_2$  (8) следует, что  $R(\lambda)Y_2 = \text{Ker } A \cap D = D_2$ . Таким образом, разложение (10) установлено.

Оператор  $L(\lambda)$  для  $\lambda \in \varrho$  переводит  $D_k$  в  $Y_k$ . Поскольку  $AD_2 = \{0\}$ , оператор  $B$  переводит  $D_2$  в  $Y_2$ . Очевидно, что  $A$  переводит  $D_1$  в  $Y_1$  и, следовательно,  $B$  переводит  $D_1$  в  $Y_1$ . Поэтому можно рассмотреть суженные операторы  $A_k$  и  $B_k, k = 1, 2$ . Понятно, что  $A_2 = 0$ . Если  $D_2 \neq \{0\}$ , то существует  $B_2^{-1} \in \mathcal{L}(Y_2, X)$ , а если  $D_1 \neq \{0\}$ , то существует  $A_1^{-1}$  с областью определения  $AD$ , плотной в  $Y_1$ .

В дальнейшем предполагаем, что  $D_1 \neq \{0\}$ . Рассмотрим пучок операторов  $L_1(\lambda) = \lambda A_1 + B_1$ . Для  $\lambda \in \varrho$  существует  $L_1(\lambda)^{-1} \in \mathcal{L}(Y_1, X)$ . Заметим, что

$$B_1 A_1^{-1} = [A_1 L_1^{-1}(\lambda)]^{-1} - \lambda E, \quad \lambda \in \varrho.$$

Поэтому оператор  $T = -B_1 A_1^{-1}$ , как оператор из  $Y_1$  в  $Y_1$ , является замкнутым линейным с плотной областью определения  $D_T = AD$ . Нетрудно видеть, что для резольвенты  $R_T(\lambda)$  оператора  $T$  справедливо представление

$$R_T(\lambda)y = -AR(\lambda)y, \quad y \in Y_1. \tag{13}$$

Поэтому если для  $AR(\lambda)$  справедлива оценка (4), то для  $R_T(\lambda)$  — оценка (5). Отсюда следует [11] (раздел 5, гл. I, § 3), что  $T$  является производящим оператором аналитической полугруппы  $e^{Tt}$  класса  $C_0$ . Для полугруппы справедливо представление

$$e^{Tt} = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\lambda t} R_T(\lambda) d\lambda, \quad t > 0$$

[12] (раздел 1.3). Учитывая (13), получаем (12).

Теперь осталось доказать выражения для проекторов  $P_1, P_2$  по формулам (11). Для  $u \in D$  имеем

$$P_1 u = R(\alpha)Q_1 L(\alpha)u = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} \lambda R(\alpha)AR(\lambda)L(\alpha)u = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} \lambda R(\lambda)Au.$$

Отсюда следует

$$P_2 u = u - P_1 u = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} [u - R(\lambda)(\lambda A + B - B)u] = \lim_{\substack{|\lambda| \rightarrow \infty \\ \text{Re } \lambda \geq \alpha}} R(\lambda)Bu.$$

Лемма доказана.

При исследовании уравнения (1) в работе [9] предполагалось, что конечный спектр пучка  $L(\lambda)$  представляет собой ограниченное множество и в точке  $\mu = 0$  резольвента  $(\mu B + A)^{-1}$  имеет простой полюс. Это есть частный случай оценки (4). В этом частном случае разложения типа (8), (10) установлены в [10] без требования рефлексивности пространства  $Y$ . Там также были указаны формы проекторов  $P_1, Q_1$  в виде интегралов по контуру, охватывающему конечный спектр пучка.

**3. Основные результаты.** Вектор-функцию  $u(t) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_0], X)$  будем называть *решением уравнения (1) на  $[\sigma, \sigma + \tau_0]$* , если  $u_t \in \Omega$  для  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_0$ ,  $u(t) \in D_A$  для  $\sigma \leq t \leq \sigma + \tau_0$ ,  $u(t) \in D_B$  для  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_0$ ,  $Au(t) \in C([\sigma, \sigma + \tau_0], Y) \cap C^1((\sigma, \sigma + \tau_0], Y)$ ,  $Bu(t) \in C((\sigma, \sigma + \tau_0], Y)$ ,  $u(t)$  удовлетворяет уравнению (1) при  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_0$ . Если  $u(t)$  также удовлетворяет условию (2), то  $u(t)$  будем называть *решением задачи (1), (2) на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_0]$* .

Введем в рассмотрение вспомогательный оператор

$$G = A + BP_2 = A + Q_2B, \quad D_G = D.$$

Оператор  $G$  переводит  $D_k$  в  $Y_k$ ,  $k = 1, 2$ , и имеет обратный оператор  $G^{-1}$ , определенный на  $AD \oplus Y_2$ . Если  $D_1 \neq \{0\}$  и  $D_2 \neq \{0\}$ , то  $G^{-1} = A_1^{-1}Q_1 + B_2^{-1}Q_2$ ; если  $D_1 = \{0\}$ , то  $G^{-1} = B_2^{-1}$ ; если  $D_2 = \{0\}$ , то  $G^{-1} = A_1^{-1}$ . Заметим, что  $G^{-1}Q_2 \in \mathcal{L}(Y, X)$  и справедливо соотношение

$$G^{-1}Q_1 = R(\alpha)(\alpha E - T)Q_1 = R(\alpha)(\alpha E + BG^{-1})Q_1. \quad (14)$$

Всюду в дальнейшем непрерывность и дифференцируемость вектор-функций будем понимать в сильном смысле. Справедлива следующая глобальная теорема существования и единственности решения задачи (1), (2).

**Теорема 1.** Пусть пространство  $Y$  рефлексивно,  $\Omega = C([-\omega, 0], X)$  и выполнена оценка (4). Предположим, что значения функции  $Q_1f(t, \psi)$  принадлежат  $AD$ , функции  $f(t, \psi)$  и  $BG^{-1}Q_1f(t, \psi)$  непрерывны по  $t$  и удовлетворяют условиям Липшица

$$\|f(t, \psi_1) - f(t, \psi_2)\| \leq M_1 \max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\psi_1(\tau) - \psi_2(\tau)\|, \quad (15)$$

$$\|BG^{-1}Q_1f(t, \psi_1) - BG^{-1}Q_1f(t, \psi_2)\| \leq M_2 \max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\psi_1(\tau) - \psi_2(\tau)\|$$

для всех  $\psi_1, \psi_2 \in C([-\omega, 0], X)$ ,  $t \in [\sigma, \sigma + \tau_0]$  с константой  $M_1$  такой, что

$$M_1 \|G^{-1}Q_2\| < 1. \quad (16)$$

Тогда для любой функции  $\varphi(\tau) \in C([-\omega, 0], X)$  такой, что

$$\varphi(0) \in D_A, \quad Q_2A\varphi(0) = 0, \quad \exists \lim_{t \rightarrow \sigma+0} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\lambda(t-\sigma)} R(\lambda) A \varphi(0) d\lambda = \varphi(0) - G^{-1}Q_2f(\sigma, \varphi), \quad (17)$$

существует единственное решение задачи (1), (2) на всем интервале  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_0]$ .

**Замечание 1.** В теоремах существования и единственности для явных уравнений (см., например, [15, 16]) никакие дополнительные ограничения на константу Липшица, соответствующую нелинейной части уравнения, не налагаются. Дополнительное ограничение (16) появляется для вырожденного уравнения, когда  $\text{Ker } A \neq \{0\}$  и, следовательно,  $Q_2 \neq 0$ .

**Замечание 2.** Если  $A = E$ , то предел в (17) существует и равен  $\varphi(0)$ . А так как  $Q_2 = 0$ , то условия (17) выполняются.

В силу соотношения (12) для  $t > \sigma$  имеем

$$I(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\lambda(t-\sigma)} R(\lambda) A \varphi(0) d\lambda = G^{-1} e^{T(t-\sigma)} A \varphi(0). \quad (18)$$

Если  $\varphi(0) \in D$ , то с использованием (14) получаем, что существует  $\lim_{t \rightarrow \sigma+0} I(t) = P_1 \varphi(0)$ .

В этом случае предельное соотношение в (17) принимает вид

$$Q_2 B \varphi(0) = Q_2 f(\sigma, \varphi). \quad (19)$$

Такое условие было использовано в [9]. Непрерывные решения линейного уравнения были получены в [5–7] с помощью условия, аналогичного (19). При исследовании обыкновенного дифференциального уравнения (3) в работе [3] также было использовано условие типа (19). Как показывает пример из п. 4, начальные функции  $\varphi(\tau)$  в общем случае не удовлетворяют ограничению  $\varphi(0) \in D_B$  и, следовательно, для таких начальных функций можно рассматривать только условие (17).

**Доказательство теоремы 1.** При выполнении условий теоремы выполнены утверждения леммы 1. Заметим, что функции  $f(t, \psi)$  и  $BG^{-1}Q_1 f(t, \psi)$  непрерывны на  $[\sigma, \sigma + \tau_0] \times C([-\omega, 0], X)$ . Если  $u(t) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_0], X)$ , то  $f(t, u_t)$  и  $BG^{-1}Q_1 f(t, u_t)$  непрерывны как функции от  $t \in [\sigma, \sigma + \tau_0]$ .

Если функция  $u(t)$  является решением задачи (1),(2) на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_0]$ , то она удовлетворяет уравнению

$$\begin{aligned} u(t) &= \Phi_1(u)(t) = \\ &= G^{-1} \left[ e^{T(t-\sigma)} A \varphi(0) + \int_{\sigma}^t e^{T(t-s)} Q_1 f(s, u_s) ds + Q_2 f(t, u_t) \right], \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_0, \quad (20) \end{aligned}$$

и начальному условию (2). Действительно, применим к (1) проекторы  $Q_1, Q_2$ :

$$\frac{d}{dt} [A u(t)] - T [A u(t)] = Q_1 f(t, u_t),$$

$$Q_2 B u(t) = Q_2 f(t, u_t), \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_0.$$

Значения функции  $Q_1 f(t, u_t)$  принадлежат  $D_T$  и  $TQ_1 f(t, u_t) = BG^{-1}Q_1 f(t, u_t)$  как функция от  $t$ , непрерывная на  $[\sigma, \sigma + \tau_0]$ . Поэтому [11] (гл. I, § 6)

$$Au(t) = e^{T(t-\sigma)}A\varphi(0) + \int_{\sigma}^t e^{T(t-s)}Q_1 f(s, u_s)ds, \quad \sigma \leq t \leq \sigma + \tau_0.$$

Отсюда следует, что  $u(t)$  удовлетворяет (20). Верно и обратное, если функция  $u(t) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_0], X)$  удовлетворяет уравнению (20) и начальному условию (2), то  $u(t)$  является решением задачи (1), (2).

В пространстве  $C = C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_1], Y)$ , где  $\tau_1 \in (0, \tau_0]$  будет определено ниже, рассмотрим замкнутое подмножество  $C_{\varphi} = \{u(t) \in C : u_{\sigma} = \varphi\}$ . Введем отображение  $\Phi$ , определенное на функциях  $u(t) \in C_{\varphi}$ :

$$\Phi(u)(t) = \Phi_1(u)(t), \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_1; \quad \Phi(u)(t) = \varphi(t - \sigma), \quad \sigma - \omega \leq t \leq \sigma. \quad (21)$$

Отображение  $\Phi_1$  определяется по формуле (20). Покажем, что  $\Phi$  отображает  $C_{\varphi}$  в себя. Понятно, что  $\Phi(u)(t)$  непрерывна на  $[\sigma - \omega, \sigma)$  и  $\Phi(u)(\sigma - 0) = \varphi(0)$ . Значения функции  $\Phi(u)(t)$  принадлежат  $D$  при всех  $t \in (\sigma, \sigma + \tau_1]$ . Функция  $P_2\Phi(u)(t)$  непрерывна при  $t \in (\sigma, \sigma + \tau_1]$  и существует предел

$$\lim_{t \rightarrow \sigma+0} P_2\Phi(u)(t) = G^{-1}Q_2 f(\sigma, \varphi). \quad (22)$$

Воспользуемся свойствами параболической полугруппы  $e^{Tt}$  из [11] (гл. I, § 2, 6). Поскольку  $Q_1 f(t, \psi)$  принимает значения в  $AD$ , с помощью (14) получаем соотношение

$$\begin{aligned} P_1\Phi(u)(t) &= G^{-1}Au(t) = \\ &= R(\alpha) \left[ (\alpha E - T)e^{T(t-\sigma)}A\varphi(0) + \int_{\sigma}^t e^{T(t-s)}(\alpha E - T)Q_1 f(s, u_s)ds \right]. \end{aligned}$$

Отсюда следует, что функция  $P_1\Phi(u)(t)$  непрерывна при  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_1$  и существует предел

$$\lim_{t \rightarrow \sigma+0} G^{-1} \int_{\sigma}^t e^{T(t-s)}Q_1 f(s, u_s)ds = 0. \quad (23)$$

С помощью предельного соотношения в (17), а также равенства (18) устанавливаем существование предела

$$\lim_{t \rightarrow \sigma+0} P_1\Phi(u)(t) = \varphi(0) - G^{-1}Q_2 f(\sigma, \varphi).$$

Таким образом,  $\Phi(u)(t) \in C((\sigma, \sigma + \tau_1], X)$  и  $\lim_{t \rightarrow \sigma+0} \Phi(u)(t) = \varphi(0)$ . Поэтому  $\Phi(u) \in C_{\varphi}$ .

Если  $u, v \in C_\varphi$ , то

$$\|\Phi(u) - \Phi(v)\|_C \leq \left( M'_1 \int_0^{\tau_1} e^{\alpha s} ds + M_1 \|G^{-1}Q_2\| \right) \|u - v\|_C,$$

где

$$M'_1 = M' \|R(\alpha)\| (|\alpha| M_1 \|Q_1\| + M_2).$$

Выберем  $\tau_1 \in (0, \tau_0]$  таким образом, чтобы

$$\int_0^{\tau_1} e^{\alpha s} ds < \frac{1 - M_1 \|G^{-1}Q_2\|}{M'_1}. \quad (24)$$

Тогда отображение  $\Phi$  является сжимающим. Согласно теореме о сжимающем отображении  $\Phi$  имеет единственную неподвижную точку  $u \in C_\varphi$ , которая является решением задачи (20), (2). Следовательно, как замечено в начале доказательства теоремы, эта функция является единственным решением задачи (1), (2) на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_1]$ .

Если  $\tau_1 < \tau_0$ , то мы продолжим полученное решение  $u(t)$  на интервал  $[\sigma + \tau_1, \sigma + \tau_2]$ , где  $\tau_2 = \min\{2\tau_1, \tau_0\}$ . Для этого рассмотрим уравнение (1) на интервале  $[\sigma + \tau_1, \sigma + \tau_2]$  с начальной функцией  $u_{\sigma+\tau_1}$ . Поскольку  $u_{\sigma+\tau_1}(0) \in D$ , то в силу замечания 2 начальная функция должна удовлетворять ограничению (19), которое в этом конкретном случае принимает вид

$$Q_2 B u(\sigma + \tau_1 - 0) = Q_2 f(\sigma + \tau_1, u_{\sigma+\tau_1}).$$

Функция  $u(t)$  удовлетворяет уравнению (20) в точке  $t = \sigma + \tau_1$  и поэтому это условие выполнено. Рассуждая, как и выше, мы единственным образом продолжим решение  $u(t)$  на интервал  $[\sigma + \tau_1, \sigma + \tau_2]$ . Понятно, что таким образом полученная функция  $u(t)$  имеет следующие свойства:  $u(t) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_2], X)$ ,  $Au(t) \in C([\sigma, \sigma + \tau_2], Y) \cap C^1((\sigma, \sigma + \tau_2] \setminus \{\sigma + \tau_1\}, Y)$ ,  $Bu(t) \in C((\sigma, \sigma + \tau_2] \setminus \{\sigma + \tau_1\}, Y)$ ,  $u(t)$  удовлетворяет уравнению (1) при  $t \in (\sigma, \sigma + \tau_2] \setminus \{\sigma + \tau_1\}$  и начальному условию (2), в точке  $t = \sigma + \tau_1$  функция  $Au(t)$  имеет непрерывную левую производную, а функция  $Bu(t)$  непрерывна слева. Поскольку  $u(\sigma + \tau_1) \in D$ , в точке  $t = \sigma + \tau_1$  функция  $Au(t)$  имеет также непрерывную правую производную, причем правая и левая производные совпадают. Следовательно,  $Au(t) \in C^1((\sigma, \sigma + \tau_2], Y)$ ,  $Bu(t) \in C((\sigma, \sigma + \tau_2], Y)$  и уравнение (1) удовлетворяется в точке  $t = \sigma + \tau_1$  также. Понятно, что за конечное число шагов мы однозначно продолжим решение на весь интервал  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_0]$ . Теорема доказана.

**Замечание 3.** Пусть функция  $\varphi(\tau) \in C([- \omega, 0], X)$  является начальной для решения  $u(t)$  задачи (1), (2). Тогда  $\varphi(0) \in D_A$ . Далее,  $Au(t) \in Y_1$  для  $t > \sigma$ , поэтому  $A\varphi(0) = \lim_{t \rightarrow \sigma+0} Au(t) \in Y_1$ . Переходя в (20) к пределу при  $t \rightarrow \sigma + 0$  и используя соотношения (18), (22), (23), убеждаемся в том, что начальная функция  $\varphi$  удовлетворяет предельному условию в (17). Поэтому ограничения (17) в теореме 1 на начальную функцию

$\varphi(\tau) \in C([- \omega, 0], X)$  являются не только достаточными, но и необходимыми для того, чтобы задача (1), (2) имела решение.

**Замечание 4.** Если  $\varphi(0) \in D$ , то полученное решение  $u(t)$  является таким, что  $Au(t) \in C^1([\sigma, \sigma + \tau_1], Y)$ ,  $Bu(t) \in C([\sigma, \sigma + \tau_1], Y)$  и уравнение (1) также удовлетворяется при  $t = \sigma$ .

Мы предполагали глобальные ограничения на функцию  $f(t, \psi)$  по второму аргументу  $\psi \in C([- \omega, 0], X)$ . Локальные ограничения приводят к локальной теореме существования и единственности.

**Теорема 2.** Предположим, что пространство  $Y$  рефлексивно, выполнена оценка (4) и  $\Omega$  — открытый шар в  $C([- \omega, 0], X)$  радиуса  $\eta$  и с центром  $\varphi(\tau) \in C([- \omega, 0], X)$  таким, что выполнены соотношения (17). Пусть значения функции  $Q_1 f(t, \psi)$  принадлежат  $AD$ , функции  $f(t, \psi)$  и  $BG^{-1}Q_1 f(t, \psi)$  непрерывны по  $t$  и удовлетворяют условиям Липшица (15) для всех  $\psi_1, \psi_2 \in \Omega$ ,  $t \in [\sigma, \sigma + \tau_0]$  с константой  $M_1$ , для которой выполнено ограничение (16). Тогда существует  $\tau_1 \in (0, \tau_0]$  такое, что задача (1), (2) имеет единственное решение на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_1]$ .

**Доказательство.** Укажем, какие изменения следует сделать в доказательстве теоремы 1, чтобы доказать теорему 2.

Положим  $\tilde{\varphi}(t) = \varphi(t - \sigma)$  для  $\sigma - \omega \leq t \leq \sigma$  и  $\tilde{\varphi}(t) = \varphi(0)$  для  $t > \sigma$ . Пусть  $0 < \eta_0 < \eta$ . Поскольку  $\tilde{\varphi}(t)$  равномерно непрерывна, существует  $\tau_2 \in (0, \tau_0]$  такое, что  $\max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\tilde{\varphi}_t(\tau) - \varphi(\tau)\| < \eta - \eta_0$  для всех  $t \in (\sigma, \sigma + \tau_2]$ . Число  $\tau_1 \in (0, \tau_2]$  определим ниже. В пространстве  $C = C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_1], X)$  рассмотрим замкнутое подмножество  $C_0 = \{u \in C_\varphi : \|u - \tilde{\varphi}\|_C \leq \eta_0\}$ . Выбор  $\eta_0$  и  $\tau_1 \leq \tau_2$  обеспечивает выполнение следующего свойства: если  $u \in C_0$ , то  $u_t \in \Omega$  для  $\sigma \leq t \leq \sigma + \tau_1$ . Из доказательства теоремы 1 следует, что отображение  $\Phi$ , определенное согласно (20), (21), переводит  $C_0$  в  $C_\varphi$ . Покажем, что при соответствующем выборе  $\tau_1 \in (0, \tau_0]$  отображение  $\Phi$  переводит  $C_0$  в  $C_0$ . Для этого нам нужно показать, что  $\|\Phi(u)(t) - \tilde{\varphi}(t)\| \leq \eta_0$  при всех  $t \in (\sigma, \sigma + \tau_1]$ . С использованием обозначения для  $I(t)$  (18), первого неравенства в (15) и условия (16) имеем

$$\begin{aligned} \|\Phi(u)(t) - \tilde{\varphi}(t)\| &\leq \|I(t) - \varphi(0) + G^{-1}Q_2 f(\sigma, \varphi)\| + \\ &+ \left\| G^{-1} \int_{\sigma}^t e^{T(t-s)} Q_1 f(s, u_s) ds \right\| + \\ &+ \|G^{-1}Q_2 f(t, \varphi) - G^{-1}Q_2 f(\sigma, \varphi)\| + \\ &+ \max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\tilde{\varphi}_t(\tau) - \varphi(\tau)\| + M_1 \|G^{-1}Q_2\| \eta_0 = \\ &= I_1(t) + I_2(t) + I_3(t) + I_4(t) + M_1 \|G^{-1}Q_2\| \eta_0, \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_1. \end{aligned}$$

В силу (17), (23), а также так как  $\lim_{t \rightarrow \sigma+0} G^{-1}Q_2 f(t, \varphi) = G^{-1}Q_2 f(\sigma, \varphi)$  и  $\tilde{\varphi}(t)$  равномерно

непрерывна, существует  $\tau_3 \in (0, \tau_2]$  такое, что

$$I_k(t) \leq (1/4)(1 - M_1 \|G^{-1}Q_2\|)\eta_0, \quad k = 1, 2, 3, 4, \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_3. \quad (25)$$

Поэтому если  $0 < \tau_1 \leq \tau_3$ , то  $\|\Phi(u)(t) - \tilde{\varphi}(t)\| \leq \eta_0$  для  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_1$  и, следовательно,  $\Phi$  переводит  $C_0$  в  $C_0$ . А если также  $\tau_1 \in (0, \tau_3]$  выбрано так, что неравенство (24) выполняется, то отображение  $\Phi$  является сжимающим на  $C_0$ . Поэтому существует единственная неподвижная точка  $u \in C_0$  этого отображения, которая является решением задачи (1), (2) на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_1]$ . Более того, задача (1), (2) не имеет других решений, лежащих в  $C_0$ . Чтобы завершить доказательство, осталось показать, что любое решение  $u(t)$  задачи (1), (2) на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_1]$  принадлежит  $C_0$ . Функция  $u(t)$  удовлетворяет (20) при  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_1$  и поэтому

$$\|u(t) - \tilde{\varphi}(t)\| \leq I_1(t) + I_2(t) + I_3(t) + I_4(t) + M_1 \|G^{-1}Q_2\| \|u - \tilde{\varphi}\|_C, \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_1.$$

Поскольку  $\tau_1 \leq \tau_3$ , то для  $\sigma < t \leq \sigma + \tau_1$  выполнены соотношения (25). Следовательно,  $\|u - \tilde{\varphi}\|_C \leq \eta_0$ , что означает  $u(t) \in C_0$ . Теорема доказана.

В [9] были получены теоремы, аналогичные теоремам 1 и 2 в случае, когда оценка (4) выполнена в некоторой окрестности бесконечно удаленной точки ( $|\lambda| \geq C$ ). При таком более сильном ограничении на поведение резольвенты не требуется рефлексивность пространства  $Y$ . Теоремы 1, 2 являются также новыми и для обыкновенного дифференциального уравнения (3). Уравнение (3) в случае, когда оценка (4) выполнена в правой полуплоскости  $\text{Re } \lambda \geq 0$ , исследовалось в [4]. Условия соответствующих теорем из [4] отличаются не только требованием  $\alpha = 0$  для оценки (4). В [4] налагаются более жесткие ограничения на операторы  $A, B$  и функцию  $F$ , а именно:  $D_A \subset D_B, \exists B^{-1} \in \mathcal{L}(Y, X), Q_2 F = 0, u(0) \in D$  (здесь  $\sigma = 0$ ).

**4. Приложение.** Любую функцию  $v : t, x \rightarrow v(t, x)$  будем также рассматривать как функцию от  $t$  со значениями в пространстве функций от  $x$  и записывать как  $v(t)(x)$ . Описание пространств функций от  $t$  и  $x$  можно найти в [17] (раздел 1.2). Через  $W_2^m = W_2^m[0, \pi]$  обозначаем пространство Соболева функций из  $L_2 = L_2[0, \pi]$ , для которых обобщенные производные до порядка  $m$  включительно принадлежат  $L_2$ .

Покажем, как описанные выше методы применяются к исследованию нелинейных функционально-дифференциальных уравнений в частных производных на примере следующей смешанной задачи:

$$\begin{aligned} -\frac{\partial^3}{\partial t \partial x^2} u(t, x) - \frac{\partial}{\partial t} u(t, x) + \frac{\partial^4}{\partial x^4} u(t, x) + q(x)u(t, x) &= f(t, x, u_t), \\ \sigma < t \leq \sigma + \tau_0, \quad 0 < x < \pi, \\ u(t, 0) = u(t, \pi) = \frac{\partial^2}{\partial x^2} u(t, 0) = \frac{\partial^2}{\partial x^2} u(t, \pi) &= 0, \quad \sigma < t \leq \sigma + \tau_0, \\ u(t + \sigma, x) &= \varphi(t, x), \quad -\omega \leq t \leq 0, \quad 0 \leq x \leq \pi. \end{aligned} \quad (26)$$

Здесь  $q(x) \in W_2^2$ ,  $\sup_{0 \leq x \leq \pi} |q(x)| = q_0$ ;  $f(t, x, \psi)$  — функция из  $[\sigma, \sigma + \tau_0] \times [0, \pi] \times C([-\omega, 0], L_2)$  в  $\mathbf{C}$  и  $f(t, \psi)(x)$  принимает значения в  $L_2$ ;  $\varphi(t)(x) \in C([-\omega, 0], L_2)$ . В пространстве  $X = Y = L_2$  смешанная задача (26) записывается в абстрактной форме (1), (2) с операторами  $A$  и  $B$  вида

$$Au = -\frac{d^2}{dx^2}u(x) - u(x), \quad D_A = \{u(x) \in W_2^2, u(0) = u(\pi) = 0\},$$

$$Bu = \frac{d^4}{dx^4}u(x) + q(x)u(x), \quad D_B = \{u(x) \in W_2^4, u(0) = u(\pi) = u''(0) = u''(\pi) = 0\}.$$

Покажем, что условие (4) выполнено. Рассмотрим вспомогательные операторы

$$A_0u = -\frac{d^2}{dx^2}u(x), \quad D_{A_0} = D_A, \quad B_0u = \frac{d^4}{dx^4}u(x), \quad D_{B_0} = D_B, \quad Fu = q(x)u(x).$$

Нетрудно показать, что существует ограниченный обратный

$$(\lambda A + B_0)^{-1}u = \sum_{k=1}^{\infty} (\lambda k^2 - \lambda + k^4)^{-1} u_k \sin kx,$$

$$u_k = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} u(x) \sin kx dx, \quad \lambda \neq \frac{k^4}{1 - k^2}, \quad k = 2, 3, \dots$$

Поэтому

$$\|(\lambda A + B_0)^{-1}\| \leq 1, \quad \|A(\lambda A + B_0)^{-1}\| \leq \frac{3}{|3\lambda + 16|}, \quad \operatorname{Re} \lambda \geq 0.$$

Если  $q_0 < 1$ , то существует ограниченный обратный

$$(\lambda A + B)^{-1} = (\lambda A + B_0)^{-1}[E + F(\lambda A + B_0)^{-1}]^{-1}, \quad \operatorname{Re} \lambda \geq 0.$$

Тогда

$$\|A(\lambda A + B)^{-1}\| \leq \frac{3}{(1 - q_0)|3\lambda + 16|}, \quad \operatorname{Re} \lambda \geq 0.$$

Таким образом, оценка (4) выполнена.

Заметим, что конечный спектр пучка  $\lambda A + B$  не является ограниченным множеством. Поэтому нельзя воспользоваться результатами работы [9].

Находим

$$Y_1 = AD_A = \operatorname{Ker} A^\perp, \quad Y_2 = \operatorname{Lin} \{(q(x) + 1) \sin x\}, \quad D_1 = D_B \cap \operatorname{Ker} A^\perp, \quad D_2 = \operatorname{Lin} \{\sin x\}.$$

Отсюда

$$P_1 u = \sum_{k=2}^{\infty} u_k \sin kx, \quad P_2 u = u_1 \sin x.$$

Операторы  $P_1$  и  $P_2$  являются ортогональными проекторами на  $AD_A$  и  $\text{Ker } A$  соответственно. Оператор  $G$  допускает замкнутое расширение  $\bar{G}$  на  $D_A$ :

$$\bar{G}u = u_1(1 + v_1) \sin x + \sum_{k=2}^{\infty} [(k^2 - 1)u_k + u_1 v_k] \sin kx, \quad v_k = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} q(x) \sin x \sin kx dx.$$

Оператор  $\bar{G}$  имеет ограниченный обратный  $\bar{G}^{-1} \in \mathcal{L}(L_2)$ , сужение которого на  $AD \oplus Y_2$  есть  $G^{-1}$ :

$$\bar{G}^{-1}u = \frac{u_1}{1 + v_1} \sin x + \sum_{k=2}^{\infty} \frac{1}{k^2 - 1} \left( u_k - \frac{u_1 v_k}{1 + v_1} \right) \sin kx.$$

Вычисляем

$$Q_2 u = \bar{G}P_2 \bar{G}^{-1}u = u_1 \sin x + \frac{u_1}{1 + v_1} \sum_{k=2}^{\infty} v_k \sin kx = \frac{u_1}{1 + v_1} (1 + q(x)) \sin x,$$

откуда

$$Q_1 u = u - Q_2 u = \sum_{k=2}^{\infty} \left( u_k - \frac{u_1 v_k}{1 + v_1} \right) \sin kx.$$

Для любой функции  $f(t, x, \psi)$  существует единственная функция  $g : [\sigma, \sigma + \tau_0] \times [0, \pi] \times \times C([- \omega, 0], L_2) \rightarrow \mathbf{C}$  такая, что  $g(t, \psi)(x) \in W_2^2$  и

$$g(t, 0, \psi) = g(t, \pi, \psi) = 0, \quad \int_0^{\pi} g(t, x, \psi) \sin x dx = 0,$$

$$Q_1 f(t, x, \psi) = -\frac{\partial^2}{\partial x^2} g(t, x, \psi) - g(t, x, \psi).$$

Пусть  $f(t, \psi)(x) \in D_A$ . Тогда  $g(t, \psi)(x) \in D$  и  $Q_1 f(t, \psi)(x) \in AD$ . Предположим также, что  $f(t, \psi)(x), \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(t, \psi)(x) \in C([\sigma, \sigma + \tau_0], L_2)$  для каждой  $\psi(\tau)(x) \in C([- \omega, 0], L_2)$  и выполнены условия Липшица

$$\|f(t, \psi_1)(x) - f(t, \psi_2)(x)\|_{L_2} \leq M_3 \max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\psi_1(\tau)(x) - \psi_2(\tau)(x)\|_{L_2},$$

$$\left\| \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(t, \psi_1)(x) - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(t, \psi_2)(x) \right\|_{L_2} \leq M_4 \max_{-\omega \leq \tau \leq 0} \|\psi_1(\tau)(x) - \psi_2(\tau)(x)\|_{L_2}$$

(27)

для всех  $\psi_1(\tau)(x), \psi_2(\tau)(x) \in C([- \omega, 0], L_2), t \in [\sigma, \sigma + \tau_0]$ . Справедливо соотношение

$$BG^{-1}Q_1f = -P_1 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left( f - \frac{f_1}{1+v_1} q(x) \sin x \right) + Q_1f + \bar{G}^{-1}Q_1f + F\bar{G}^{-1}Q_1f,$$

где

$$f_1 = f_1(t, \psi) = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi f(t, x, \psi) \sin x dx.$$

Отсюда видно, что  $BG^{-1}Q_1f(t, \psi)(x)$  непрерывна по  $t$  и удовлетворяет условию Липшица по  $\psi \in C([- \omega, 0], L_2)$ . Нетрудно оценить норму

$$\|G^{-1}Q_2\| = \frac{1}{|1+v_1|} \leq \frac{1}{1-q_0}.$$

Если  $\varphi(0, x) \in D_A$ , то  $A\varphi(0, x) \in Y_1$ . Следовательно, в этом случае для  $I(t)$ , определяемого по формуле (18), существует  $\lim_{t \rightarrow \sigma+0} I(t) = \bar{G}^{-1}A\varphi(0, x) = P_1\varphi(0, x)$ . Поэтому последнее соотношение в (17) принимает вид

$$\frac{2}{\pi} \int_0^\pi \varphi(0, x) \sin x dx = \frac{f_1(\sigma, \varphi)}{1+v_1}. \quad (28)$$

Таким образом, применяя теорему 1, получаем следующий результат.

**Теорема 3.** Пусть  $q(x) \in W_2^2$  и  $q_0 = \sup_{0 \leq x \leq \pi} |q(x)| < 1$ . Предположим, что значения функции  $f(t, \psi)(x)$  принадлежат  $W_2^2$ ,  $f(t, \psi, 0) = f(t, \psi, \pi) = 0$  и выполнены условия (27) с константой  $M_3 < 1 - q_0$ . Тогда для любой функции  $\varphi(\tau, x) = \varphi(\tau)(x) \in C([- \omega, 0], L_2)$  такой, что  $\varphi(0, x) \in W_2^2$ ,  $\varphi(0, 0) = \varphi(0, \pi) = 0$  и выполняется условие (28), смешанная задача (26) имеет единственное решение  $u(t, x)$  на  $[\sigma - \omega, \sigma + \tau_0]$  такое, что  $u(t)(x) \in C([\sigma - \omega, \sigma + \tau_0], L_2)$ ,  $u(t)(x) \in W_2^4$  ( $\sigma < t \leq \sigma + \tau_0$ ),  $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(t)(x) + u(t)(x) \in C([\sigma, \sigma + \tau_0], L_2) \cap C^1((\sigma, \sigma + \tau_0], L_2)$ .

1. Brill H. A semilinear Sobolev evolution equation in a Banach Space // J. Different. Equat. — 1977. — **24**. — P. 412–425.
2. Lightbourne J.H., Rankin S.M. A partial functional differential equation of Sobolev type // J. Math. Anal. and Appl. — 1983. — **93**. — P. 328–337.
3. Rutkas A.G., Vlasenko L.A. Existence of solutions of degenerate nonlinear differential operator equations // Nonlinear Oscillations. — 2001. — **4**, № 2. — P. 252–263.
4. Favini A., Plazzi P. Some results concerning the abstract degenerate nonlinear equation  $D_t M u(t) + Lu(t) = f(t, Ku(t))$  // Circuits, Systems, Signal Process. — 1986. — **5**, № 2. — P. 261–274.
5. Власенко Л.А. Теоремы существования и единственности для одного неявного дифференциального уравнения с запаздываниями // Дифференц. уравнения. — 2000. — **36**, № 5. — С. 624–628.
6. Vlasenko L. Implicit linear time-dependent differential-difference equations and applications // Math. Meth. in Appl. Sci. — 2000. — **23**, № 10. — P. 937–948.

7. Favini A., Vlasenko L. On solvability of degenerate nonstationary differential-difference equations in Banach spaces // *Different. and Integr. Equat.* — 2001. — **14**, № 7. — P. 883–896.
8. Власенко Л.А. О построении и росте решений вырожденных функционально-дифференциальных уравнений нейтрального типа // *Укр. мат. журн.* — 2002. — **54**, № 11. — С. 1443–1451.
9. Власенко Л.А., Руткас А.Г. Об однозначной разрешимости одного вырожденного функционально-дифференциального уравнения // *Допов. НАН України.* — 2003. — № 3. — С. 11–16.
10. Руткас А.Г. Задача Коши для уравнения  $Ax'(t) + Bx(t) = f(t)$  // *Дифференц. уравнения.* — 1975. — **11**, № 11. — С. 1996–2010.
11. Крейн С.Г. Линейные дифференциальные уравнения в банаховом пространстве. — М.: Наука, 1967. — 464 с.
12. Хенри Д. Геометрическая теория полулинейных параболических уравнений. — М.: Мир, 1985. — 376 с.
13. Хилле Э., Филлипс Р. Функциональный анализ и полугруппы. — М.: Изд-во иностр. лит., 1962. — 830 с.
14. Иосида К. Функциональный анализ. — М.: Мир, 1967. — 624 с.
15. Hale J.K., Verduyn Lunel S.M. Introduction to functional differential equations. — New York: Springer, 1993. — 447 p.
16. Travis C.C., Webb G.F. Existence and stability for partial functional differential equations // *Trans. Amer. Math. Soc.* — 1974. — **200**. — P. 395–418.
17. Лионс Ж.-Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач. — М.: Мир, 1972. — 588 с.

*Получено 10.05.2003*