

ДОСЛІДЖЕННЯ СТОХАСТИЧНИХ КОЛИВНИХ СИСТЕМ З ТОРОЇДАЛЬНИМ МНОГОВИДОМ

О. М. Станжицький

Київ. нац. ун-т ім. Т. Шевченка

Україна, 01033, Київ, вул. Володимирська, 64

For a nonlinear stochastic Ito type system with an invariant toroidal manifold, we obtain conditions for stability of the manifold and find ergodic properties of solutions in a neighbourhood of the manifold.

Для нелінійної стохастичної системи типу Іто з інваріантним тороїдальним многовидом встановлено умови його стійкості та ергодичну властивість його розв'язків в околі многовиду.

Розглянемо систему стохастичних диференціальних рівнянь Іто

$$d\varphi = a(\varphi)dt, \quad dx = (P(\varphi)x + A(\varphi, x))dt + \sum_{i=1}^r b_i(\varphi, x)dW_i(t), \quad (1)$$

де $t \geq 0$, $x \in \mathbf{R}^n$, $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_m) \in \mathbf{R}^m$, функції $a(\varphi)$, $P(\varphi)$, $A(\varphi, x)$, $b_i(\varphi, x)$ неперервні за сукупністю своїх змінних, 2π -періодичні по φ_i , $i = \overline{1, m}$, причому $a(\varphi)$ ліпшицева по φ , а A , b_i ліпшицеві по $x \in \mathbf{R}^n$ з константою L ,

$$A(\varphi, 0) = b_i(\varphi, 0) = 0, \quad (2)$$

$W_i(t)$, $i = \overline{1, m}$, — незалежні в сукупності одновимірні вінерові процеси, задані на деякому ймовірнісному просторі (Ω, F, P) .

При таких припущеннях точку $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_m)$ можна інтерпретувати як точку на m -вимірному торі \mathfrak{S}_m , а перше рівняння з (1) — як динамічну систему на торі \mathfrak{S}_m з потоком траєкторій $\varphi_t(\varphi)$, що є розв'язком першого рівняння з (1) з початковими даними $\varphi_0(\varphi) = \varphi$, при цьому $\varphi_t(\varphi) + 2\pi = \varphi_t(\varphi)$. З умови (2) випливає, що система (1) має інваріантний тороїдальний многовид

$$x = 0, \quad \varphi \in \mathfrak{S}_m.$$

Таким чином, систему (1) можна інтерпретувати як таку, що описує процес, отриманий випадковими збуреннями вздовж нормальної складової детермінованого коливного процесу на торі \mathfrak{S}_m .

Поряд з системою (1) розглянемо детерміновану систему

$$\frac{d\varphi}{dt} = a(\varphi), \quad \frac{dx}{dt} = P(\varphi)x,$$

що називається лінійним розширенням динамічної системи на торі \mathfrak{S}_m .

Позначимо через $\Omega_\tau^t(\varphi)$ матрицант системи

$$\frac{dx}{dt} = P(\varphi_t(\varphi))x. \quad (3)$$

Згідно з [1, с. 121] він задовольняє рівність

$$\Omega_\tau^t(\varphi_\theta(\varphi)) = \Omega_{\tau+\theta}^{t+\theta}(\varphi).$$

Нехай для $\Omega_0^t(\varphi)$ виконується умова

$$\|\Omega_0^t(\varphi)\| \leq K \exp\{-\gamma t\} \quad (4)$$

при $t \geq 0$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$ і деяких додатних сталих K і γ .

Позначимо через $x(t, \varphi, x_0) = \Omega_0^t(\varphi)x_0$ загальний розв'язок системи (3). Тоді маємо оцінки

$$\begin{aligned} |x(t, \varphi, x_0)| &= |\Omega_\tau^t(\varphi)\Omega_0^\tau(\varphi)x_0| = |\Omega_\tau^{t-\tau+\tau}(\varphi)x(\tau, \varphi, x_0)| \leq \\ &\leq \|\Omega_0^{t-\tau}(\varphi_\tau(\varphi))\| |x(\tau, \varphi, x_0)| \leq K \exp\{-\gamma(t-\tau)\} |x(\tau, \varphi, x_0)|, \end{aligned}$$

справедливі для всіх $t \geq \tau \geq 0$ і довільного $\varphi \in \mathfrak{S}_m$, з яких для матрицанта $\Omega_\tau^t(\varphi)$ випливає оцінка

$$\|\Omega_\tau^t(\varphi)\| \leq K \exp\{-\gamma(t-\tau)\}. \quad (5)$$

Наступна теорема вказує на зв'язок між стійкістю системи (3) та системи (1) і є теоремою про стійкість за першим наближенням для системи (1).

Не втрачаючи загальності, але спрощуючи викладки, в подальшому будемо вважати, що в системі (1) є один скалярний вінерів процес і вона має вигляд

$$d\varphi = a(\varphi)dt, \quad dx = (P(\varphi)x + A(\varphi, x))dt + B(\varphi, x)dW(t). \quad (6)$$

Теорема 1. Якщо матрицант системи (3) задовольняє оцінку (4), а константа L така, що

$$L < \frac{\gamma}{K(1+\gamma)^{\frac{1}{2}}},$$

то розв'язок $x_t(\varphi, x_0)$ системи

$$dx = (P(\varphi_t(\varphi))x + A(\varphi_t(\varphi), x))dt + B(\varphi_t(\varphi), x)dW(t) \quad (7)$$

є експоненціально стійким у середньому квадратичному в цілому.

Доведення. Покажемо, що для $x_t(\varphi, x_0)$ справедливе зображення

$$x_t(\varphi, x_0) = \Omega_0^t(\varphi)x_0 + \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi)A(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) d\tau + \\ + \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi)B(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) dW(\tau). \quad (8)$$

Дійсно, із [2, с. 264] випливає, що випадковий процес

$$\eta(t) = \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi)B(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) dW(\tau)$$

має стохастичний диференціал

$$d\eta(t) = \left(\int_0^t \frac{\partial}{\partial t} \Omega_\tau^t(\varphi)B(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) dW(\tau) \right) dt + \\ + \Omega_t^t(\varphi)B(\varphi_t(\varphi), x_t(\varphi, x_0))dW(t).$$

Отже, використовуючи властивості фундаментальної матриці та беручи в (8) стохастичний диференціал, отримуємо

$$dx_t(\varphi, x_0) = P(\varphi_t(\varphi))\Omega_0^t x_0 dt + \\ + P(\varphi_t(\varphi)) \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi)A(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) d\tau dt + \\ + P(\varphi_t(\varphi)) \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi)B(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) dW(\tau) dt + \\ + A(\varphi_t(\varphi), x_t(\varphi, x_0))dt + B(\varphi_t(\varphi), x_t(\varphi, x_0))dW(t),$$

звідки і випливає (8).

Оцінімо $M|x_t(\varphi, x_0)|^2$. Для цього насамперед зауважимо, що з умов на A і B маємо оцінку

$$|A(\varphi, x)| \leq L|x|, |B(\varphi, x)| \leq L|x|$$

для $x \in \mathbf{R}^n$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$, L – стала Ліпшиця. Тоді з (8) одержуємо

$$\begin{aligned}
 \mathbb{M}|x_t(\varphi, x_0)|^2 &\leq 3 \left(\|\Omega_0^t(\varphi)\|^2 |x_0|^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \mathbb{M} \left(\left| \int_0^t \Omega_\tau^t(\varphi) A(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) d\tau \right| \right)^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \int_0^t \|\Omega_\tau^t(\varphi)\|^2 \mathbb{M}|B(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0))|^2 dt \right) \leq \\
 &\leq 3 \left(K^2 \exp\{-2\gamma t\} |x_0|^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \mathbb{M} \left(\left| \int_0^t K \exp\{-2\gamma(t-\tau)\} A(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) \right| dt \right)^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \int_0^t K^2 \exp\{-2\gamma(t-\tau)\} L^2 \mathbb{M}|x_\tau(\varphi, x_0)|^2 d\tau \right). \tag{9}
 \end{aligned}$$

Оцінимо в (9) другий доданок, використавши нерівність Коші – Буняковського:

$$\begin{aligned}
 \mathbb{M} \left(\left| \int_0^t K \exp\{-2\gamma(t-\tau)\} A(\varphi_\tau(\varphi), x_\tau(\varphi, x_0)) \right| dt \right)^2 &\leq \\
 &\leq \mathbb{M} \left(\int_0^t K \exp\left\{-\frac{1}{2}\gamma(t-\tau)\right\} L \exp\left\{-\frac{1}{2}\gamma(t-\tau)\right\} |x_\tau(\varphi, x_0)| d\tau \right)^2 \leq \\
 &\leq K^2 L^2 \int_0^t \exp\{-\gamma(t-\tau)\} d\tau \int_0^t \exp\{-\gamma(t-\tau)\} \mathbb{M}|x_\tau(\varphi, x_0)|^2 d\tau. \tag{10}
 \end{aligned}$$

Підставляючи (10) в (9), отримуємо нерівність

$$\mathbb{M}|x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq 3 \left(K^2 \exp\{-2\gamma t\} |x_0|^2 + \right.$$

$$+ \frac{K^2 L^2}{\gamma} \int_0^t \exp\{-2\gamma(t - \tau)\} M |x_\tau(\varphi, x_0)|^2 d\tau + \\ + K^2 L^2 \int_0^t \exp\{-2\gamma(t - \tau)\} M |x_\tau(\varphi, x_0)|^2 d\tau \Bigg).$$

Домножаючи останню нерівність на $\exp\{\gamma t\}$, маємо

$$\exp\{\gamma t\} M |x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq 3K^2 |x_0|^2 + \\ + \left(\frac{K^2 L^2}{\gamma} + K^2 L^2 \right) \int_0^t \exp\{\gamma \tau\} M |x_\tau(\varphi, x_0)|^2 d\tau.$$

Звідси, використовуючи нерівність Гронуолла – Беллмана, отримуємо нерівність

$$\exp\{\gamma t\} M |x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq 3K^2 |x_0|^2 \exp \left\{ \left(\frac{K^2 L^2}{\gamma} + K^2 L^2 \right) t \right\}$$

або остаточно

$$M |x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq C \exp \left\{ \left(\frac{K^2 L^2}{\gamma} + K^2 L^2 - \gamma \right) t \right\} |x_0|^2,$$

яка з урахуванням умов теореми приводить до оцінки

$$M |x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq C \exp\{-\gamma_1 t\} |x_0|^2.$$

Проводячи аналогічні міркування на інтервалі $[\tau, t]$ при $0 \leq \tau \leq t$ і використовуючи оцінку (5), отримуємо оцінку для довільного розв'язку $x_t(\varphi, x_0)$:

$$M |x_t(\varphi, x_0)|^2 \leq C \exp\{-\gamma_1(t - \tau)\} M |x_\tau(\varphi, x_0)|^2$$

для деяких не залежних від x_0, φ, τ, t додатних сталих C і γ_1 . Теорему доведено.

Доведена теорема встановлює, що при виконанні оцінки (4) інваріантний тор $x = 0, \varphi \in \mathfrak{S}_m$ системи (6) є експоненціально стійким у середньому квадратичному в цілому.

При виконанні умов теореми 1 із роботи [3] має місце експоненціальна стійкість в цілому з імовірністю 1 розв'язків системи (7). Більш точно справедливий такий наслідок.

Наслідок 1. В умовах теореми 1 розв'язки $x_t(\varphi, x_0)$ з імовірністю 1 допускають з якогось, взагалі кажучи, випадкового, але скінченного, моменту часу оцінку

$$|x_t(\varphi, x_0)| \leq C \exp\{-\alpha t\} |x_0| \tag{11}$$

для деякої додатної константи α .

Таким чином, даний наслідок стверджує, що інваріантний тор $x = 0$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$ системи (6) не тільки стійкий у середньому квадратичному, але й усі інші розв'язки з імовірністю 1 притягуються до нього за експоненціальним законом, що свідчить про експоненціальну стійкість з імовірністю 1 тора $x = 0$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$ системи (6).

Нехай тепер обмотка тора \mathfrak{S}_m є квазіперіодичною, тобто перше рівняння в системі (1) має вигляд

$$d\varphi = \nu dt,$$

де $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_m)$ — вектор частот, тобто сукупність m додатних чисел, що задовольняють умову лінійної незалежності над цілими числами:

$$(k, \nu) = \sum_{i=1}^m k_i \nu_i \neq 0 \quad \forall k \in \mathbf{Z}^m \setminus \{0\}.$$

За цих умов доведемо теорему ергодичного характеру про поведінку розв'язків системи (1) чи (6).

Теорема 2. *При виконанні умов теореми 1 у випадку квазіперіодичної обмотки для довільної функції $F(x, \varphi)$, неперервної при $x \in \mathbf{R}^n$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$ і періодичної по φ_i з періодом 2π , і довільного розв'язку $(x_t(\varphi, x), \varphi_t(\varphi))$ системи (6) з імовірністю 1 має місце граничне співвідношення*

$$\begin{aligned} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T F(x_t(\varphi, x_0), \varphi_t(\varphi)) dt &= F_0 = \\ &= (2\pi)^{-m} \int_0^{2\pi} \dots \int_0^{2\pi} F(0, \varphi) d\varphi_1 \dots d\varphi_m. \end{aligned} \quad (12)$$

Доведення. Візьмемо довільний розв'язок системи (6) і розглянемо його траєкторію $(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi))$. На підставі наслідку 1 можна стверджувати, що існує $T_0(\omega)$ такий, починаючи з якого $x_t(\varphi, x_0, \omega)$ задовольняє оцінку (11) при $t \geq T_0(\omega)$ і нерівність $|x_t(\varphi, x_0, \omega)| \leq \delta$ для деякого фіксованого $\delta > 0$ і майже всіх $\omega \in \Omega$. Проапроксимуємо функцію F при $|x| \leq \delta$ многочленом по x так, що

$$|F(x, \varphi) - P(x, \varphi, \varepsilon)| \leq \varepsilon$$

для довільного $x : |x| \leq \delta$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$ і довільного $\varepsilon > 0$. Звідси випливає оцінка

$$\frac{1}{T} \left| \int_{T_0(\omega)}^T [F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) - P(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi), \varepsilon)] dt \right| \leq \varepsilon \quad (13)$$

для довільного $T \geq T_0(\omega)$.

Але оскільки похідна по x від $P(x, \varphi, \varepsilon)$ також є поліномом по x , то

$$\max_{|x| \leq \delta, \varphi \in \mathfrak{S}_m} \left| \frac{\partial P(x, \varphi, \varepsilon)}{\partial x} \right| = L(\varepsilon) < \infty.$$

Тому із нерівності (11) отримуємо

$$\begin{aligned} \frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T [P(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi), \varepsilon) - P(0, \varphi_t(\varphi), \varepsilon)] dt &\leq \\ &\leq \frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T L(\varepsilon) |x_t(\varphi, x_0, \omega)| dt \leq \\ &\leq \frac{L(\varepsilon)}{T} \int_{T_0(\omega)}^T C \exp\{\alpha t\} |x_0| dt \leq \frac{L(\varepsilon) C |x_0|}{\alpha T}. \end{aligned} \quad (14)$$

Проапроксимуємо функцію $P(0, \varphi, \varepsilon)$ тригонометричним поліномом $Q(\varphi, \varepsilon)$ так, що

$$|P(0, \varphi, \varepsilon) - Q(\varphi, \varepsilon)| \leq \varepsilon$$

для довільного $\varphi \in \mathfrak{S}_m$. Звідси маємо

$$\frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T |P(0, \varphi_t(\varphi), \varepsilon) - Q(\varphi_t(\varphi), \varepsilon)| dt \leq \varepsilon, \quad (15)$$

але

$$Q(\varphi, \varepsilon) = \sum_{\|k\| \leq N} Q_k(\varepsilon) \exp\{i(k, \nu)\},$$

де $N = N(\varepsilon)$ — досить велике додатне число, $Q_k(\varepsilon)$ — коефіцієнти Фур'є функції $Q(\varphi, \varepsilon)$. І оскільки обмотка тора квазіперіодична, то $\varphi_t(\varphi) = \nu t + \varphi$, а тому

$$\frac{1}{T} \int_0^T Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt = Q_0^\varepsilon + \frac{1}{T} \int_0^T \sum_{1 \leq \|k\| \leq N} Q_k(\varepsilon) \exp\{i(k, \nu)t\} \exp\{i(k, \varphi)\} dt,$$

де

$$Q_0^\varepsilon = \frac{1}{(2\pi)^m} \int_0^{2\pi} \dots \int_0^{2\pi} Q(\varphi, \varepsilon) d\varphi_1 \dots d\varphi_m$$

— середнє значення $Q(\varphi, \varepsilon)$.

Оцінимо останній доданок:

$$\begin{aligned} \frac{1}{T} \left| \int_0^T \sum_{1 \leq \|k\| \leq N} Q_k(\varepsilon) \exp\{i(k, \nu)t\} \exp\{i(k, \varphi)\} dt \right| &\leq \\ &\leq \frac{1}{T} R(\varepsilon) \sum_{1 \leq \|k\| \leq N} \left| \int_0^T \exp\{i(k, \nu)t\} dt \right| = \\ &= \frac{1}{T} R(\varepsilon) \sum_{1 \leq \|k\| \leq N} \left| \frac{\exp\{i(k, \nu)T\} - 1}{i(k, \nu)} \right|. \end{aligned}$$

Згідно з умовою $(k, \nu) \neq 0 \pmod{2\pi}$, тому з останньої оцінки маємо

$$\frac{1}{T} \left| \int_0^T Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt - Q_0(\varepsilon) \right| \leq \frac{1}{T} R_1(\varepsilon). \quad (16)$$

Очевидне також виконання нерівностей

$$|F_0 - Q_0| \leq |F_0 - P_0| + |P_0 - Q_0| \leq 2\varepsilon, \quad (17)$$

де P_0 — середнє значення полінома $P(0, \varphi)$. Але

$$\begin{aligned} \left| \frac{1}{T} \int_0^T F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt - F_0 \right| &\leq \\ &\leq \frac{1}{T} \left| \int_0^{T_0(\omega)} F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt \right| + \\ &+ \left| \frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt - F_0 \right|. \end{aligned} \quad (18)$$

Перший доданок у (18) прямує до нуля при $T \rightarrow \infty$, оскільки інтеграл в силу неперервності F , $x_t(\varphi, x_0, \omega)$, $\varphi_t(\varphi)$ є обмеженим, а тому при досить великих T

$$\frac{1}{T} \left| \int_0^{T_0(\omega)} F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt \right| \leq \varepsilon. \quad (19)$$

Із нерівностей (13) – (17) для другого доданка в (18) випливає оцінка

$$\begin{aligned}
& \left| \frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt - F_0 \right| \leq \\
& \leq \left| \frac{1}{T} \int_{T_0(\omega)}^T [F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) - P(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi), \varepsilon)] dt \right| + \\
& + \frac{1}{T} \left| \int_{T_0(\omega)}^T [P(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi), \varepsilon) - P(0, \varphi_t(\varphi), \varepsilon)] dt \right| + \\
& + \frac{1}{T} \left| \int_{T_0(\omega)}^T [P(0, \varphi_t(\varphi), \varepsilon) - Q(\varphi_t(\varphi), \varepsilon)] dt \right| + \\
& + \frac{1}{T} \left| \int_0^T Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt - Q_0(\varepsilon) \right| + \frac{1}{T} \left| \int_0^{T_0(\omega)} Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt \right| + \\
& + |Q_0(\varepsilon) - F_0| \leq \varepsilon + \frac{L(\varepsilon)C|x_0|}{\alpha T} + \varepsilon + \frac{1}{T}R_1(\varepsilon) + 2\varepsilon + \\
& + \frac{1}{T} \left| \int_0^{T_0(\omega)} Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt \right|.
\end{aligned}$$

Виберемо T настільки великим, щоб виконувалась оцінка (19) і оцінка

$$\frac{L(\varepsilon)C|x_0|}{\alpha T} + \frac{1}{T}R_1(\varepsilon) + \frac{1}{T} \left| \int_0^{T_0(\omega)} Q(\nu t + \varphi, \varepsilon) dt \right| \leq \varepsilon.$$

Тоді при $T \geq T_1 \geq T_0(\omega)$ маємо оцінку (T_1 вибрано з наведеної вище умови)

$$\left| \frac{1}{T} \int_0^T F(x_t(\varphi, x_0, \omega), \varphi_t(\varphi)) dt - F_0 \right| \leq 5\varepsilon.$$

Остання нерівність і доводить теорему.

У випадку довільної обмотки тора, тобто, коли система має вигляд (6), можна отримати як очевидний наслідок з даної теореми такий результат.

Наслідок 2. При виконанні умов теореми 1 для довільної неперервної на \mathbf{R}^n функції $F(x)$ і довільного розв'язку $x_t(\varphi, x_0)$ системи (7) з імовірністю 1 має місце граничне співвідношення

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T F(x_t(\varphi, x_0)) dt = F(0).$$

Теорему 2 можна переформулювати в термінах ергодичної міри.

Дійсно, на торі \mathfrak{S}_m розглянемо міру $\mu(d\varphi) = d\varphi_1 \dots d\varphi_m$, $\varphi_i \in [0, 2\pi]$, $i = \overline{1, m}$, за якою побудуємо ймовірнісну міру $\sigma(A) = \mu(A)/(2\pi)^m$, де A — борелева множина з тору \mathfrak{S}_m . Дану міру можна розглядати як міру в декартовому добутку $\mathbf{R}^n \times \mathfrak{S}_m$, зосереджену на торі \mathfrak{S}_m . Вона, звичайно, є сингулярною відносно міри Лебега в просторі $\mathbf{R}^n \times \mathfrak{S}_m$. Тоді для довільної неперервної на $\mathbf{R}^n \times \mathfrak{S}_m$ і періодичної по φ функції $F(x, \varphi)$ маємо

$$\int_{\mathbf{R}^n \times \mathfrak{S}_m} F(x, \varphi) \sigma(dx d\varphi) = \frac{1}{(2\pi)^m} \int_{\mathfrak{S}_m} F(0, \varphi) d\varphi_1 \dots d\varphi_m.$$

Із останньої формули випливає, що рівність (12) можна переписати у вигляді

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T F(x_t(\varphi, x_0, \cdot), \varphi_t(\varphi_0)) dt = \int_{\mathbf{R}^n \times \mathfrak{S}_m} F(x, \varphi) \sigma(dx d\varphi)$$

з імовірністю 1, де σ — ергодична міра, зосереджена на торі \mathfrak{S}_m .

Питанням ергодичних властивостей розв'язків стохастичних рівнянь Іто присвячено багато робіт (див., наприклад, монографії [4, 5]). Однак у цих роботах суттєвим є невиродженість матриці дифузії в деякій обмеженій області і скінченність середнього часу повернення розв'язку в цю область (умова В в [4, с. 153]), або те, що розв'язок не має інваріантних замкнених множин, відмінних від усього простору (незвідність процесу [5, с. 153]).

У розглядуваній ситуації ці умови, очевидно, не виконуються, оскільки система (1) має інваріантний многовид $x = 0$, $\varphi \in \mathfrak{S}_m$, на якому дифузія вироджена (на многовиді система перетворюється в детерміновану).

1. *Самойленко А.М.* Элементы математической теории многочастотных колебаний. — М.: Наука, 1987. — 302 с.
2. *Царьков Е.Ф.* Случайные возмущения функционально-дифференциальных уравнений. — Рига: Зинатне, 1989. — 441 с.
3. *Kozin F.* On almost sure asymptotic sample properties of diffusion processes defined by stochastic differential equations // J. Math. Kyoto Univ. — 1965. — 4, N° 3. — P. 515–528.
4. *Хасьминский Р.З.* Устойчивость систем дифференциальных уравнений при случайном возмущении их параметров. — М.: Наука, 1969. — 367 с.
5. *Скоруход А.В.* Асимптотические методы теории стохастических дифференциальных уравнений. — Киев: Наук. думка, 1987. — 328 с.

Одержано 27.06.2001