

Ю. Б. Дмитришин (Львів. нац. ун-т)

ЗАДАЧА БЕЗ ПОЧАТКОВИХ УМОВ ДЛЯ ЛІНІЙНИХ ТА МАЙЖЕ ЛІНІЙНИХ ВИРОДЖЕНИХ ОПЕРАТОРНИХ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ

We study a problem without initial conditions for linear and almost linear degenerate operator differential equations in Banach spaces. The uniqueness of a solution of this problem is proved in the classes of bounded functions and functions with the exponential behavior as $t \rightarrow -\infty$. In addition, sufficient conditions on the initial data are established under which there exists a solution of the considered problem in the class of functions with the exponential behavior at infinity.

Изучается задача без начальных условий для вырожденных линейных и почти линейных операторных дифференциальных уравнений в банаховых пространствах. Доказана единственность решения этой задачи в классах ограниченных функций и функций с экспоненциальным поведением при $t \rightarrow -\infty$. Кроме того, установлены достаточные условия на исходные данные, при которых существует решение указанной задачи в классе функций с экспоненциальным поведением на бесконечности.

Вступ. Нехай V — дійсний рефлексивний сепарабельний банахів простір, V' — спряжений до V простір, S — дійсна числова вісь або промінь $(-\infty, T]$, $T \in \mathbb{R}$. Розглянемо задачу без початкових умов: знайти функцію $u: S \rightarrow V$ таку, що

$$(Bu(t))' + \mathcal{A}(t, u(t)) = f(t), \quad t \in S, \quad (1)$$

де $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, \mathcal{B} — оператори, що діють з V в V' , а $f: S \rightarrow V'$ — деяка функція. Нас цікавить випадок, коли оператор \mathcal{B} є лінійним, а $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, — сім'я лінійних або майже лінійних операторів. Таку задачу у випадку $\mathcal{B} = I$ вивчено в роботі [1]. Крім того, задачу (1) у випадку лінійного оператора \mathcal{B} та сім'ї сильнонелінійних операторів $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, досліджено в роботі [2], де встановлено достатні умови на вихідні дані $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, \mathcal{B} та f для існування та єдиності розв'язку задачі (1) без обмежень на поведінку розв'язку і вихідних даних при $t \rightarrow -\infty$. Якщо ж оператори $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, є лінійними, то, як показують результати роботи [1], навіть у випадку $\mathcal{B} = I$ розв'язок задачі (1) може бути неєдиним у класі функцій з довільною поведінкою при $t \rightarrow -\infty$. Тому ми досліджуватимемо існування та єдиність розв'язку задачі (1) у класах функцій з певною поведінкою на нескінченності.

Багато фізичних процесів, зокрема деякі дифузійні процеси у пористих середовищах (див. [3 – 5]), моделюються рівняннями та системами диференціальних рівнянь із частинними похідними, які можна подати при відповідному виборі простору V у вигляді (1). Мотивовані практичним застосуванням задачі для рівняння (1) інтенсивно вивчалися багатьма математиками. Зокрема, у випадку лінійних операторів $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S = [0, T]$, та \mathcal{B} задача Коші для невіродженого рівняння (1) ($\mathcal{B}v = 0 \Leftrightarrow v = 0$) з відповідною початковою умовою вивчалася у роботах [6 – 9]. Така ж задача для виродженого рівняння (1) (оператор \mathcal{B} може набувати нульового значення на ненульових елементах) вивчалася у роботах [9 – 12]. У випадку, коли $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S = [0, T]$, — сім'я нелінійних операторів, задача Коші для рівняння (1) вивчалася в роботах [11, 13, 14]. Як було відмічено, задача без початкових умов для рівняння (1) досліджувалася у роботах [1, 2]. Крім того, ця задача вивчалася у класі інтегровних функцій на $S = (-\infty, 0)$ у роботах [11, 15], коли $\mathcal{B} = I$, а оператори $\mathcal{A}(t, \cdot)$, $t \in S$, є майже лінійними. У роботах [16 – 19] досліджувалася задача без початкових умов (1) у класах обмежених та майже періодичних функцій при $\mathcal{B} = I$.

Зазначимо, крім того, що задача знаходження розв'язку сингулярного еволюційного рівняння

$$\frac{1}{h(\tau)}(\mathcal{B}w(\tau))' + \mathcal{A}(\tau, w(\tau)) = f(\tau), \quad 0 < \tau \leq T_0, \quad (2)$$

де $T_0 > 0$ — деяке число, а $h(\cdot) > 0$ — локально інтегровна на $(0, T_0]$ функція така, що $\int_0^{T_0} h(\tau) d\tau = +\infty$, за допомогою заміни змінних $t = H(\tau)$, де $H(\cdot)$ — первісна функції $h(\cdot)$ на $(0, T_0]$, зводиться до задачі без початкових умов вигляду (1). Тобто функція w є розв'язком рівняння (2) тоді і лише тоді, коли функція $u \equiv w \circ H^{-1}$ є розв'язком задачі без початкових умов

$$(\mathcal{B}u(t))' + \mathcal{A}(H^{-1}(t), u(t)) = f(H^{-1}(t)), \quad -\infty < t \leq H(T_0).$$

Дослідженню сингулярного еволюційного рівняння (2) (при $\mathcal{B} = I$) присвячено роботи [11, 15, 20], в яких вивчалася лише розв'язність задачі Коші для цього рівняння.

Опишемо будову цієї статті. У першому пункті наведено основні позначення та деякі допоміжні факти, які використовуватимемо далі. Задачу і основні результати сформульовано в п. 2. Третій пункт містить доведення основних результатів. В останньому пункті наведено простий приклад застосування отриманих результатів.

1. Основні позначення та допоміжні поняття. Нехай V — дійсний рефлексивний сепарабельний банахів простір, а S — дійсна числова вісь або промінь $(-\infty, T]$, $T \in \mathbb{R}$. Далі у випадку, коли $S = (-\infty, T]$, без обмеження загальності будемо вважати, що $T \geq 0$.

Введемо позначення, які використовуватимемо далі в роботі. Якщо X — нормований (напівнормований) простір, то через $\|\cdot\|_X$ позначатимемо норму (напівнорму) на ньому. Під X' розумітимемо спряжений до X простір, а під $\langle \cdot, \cdot \rangle_X$ — канонічний скалярний добуток на $X' \times X$. Через $L_{2,\text{loc}}(S; X)$ позначатимемо простір визначених на S зі значеннями в X функцій, звуження яких на будь-який відрізок $[t_1, t_2] \subset S$ належить $L_2(t_1, t_2; X)$. Відомо, що простір $L_{2,\text{loc}}(S; X)$ можна ототожнити з деяким підпростором простору $\mathcal{D}'(S; X)$ розподілів на $\text{int} S$ зі значеннями в X_w . Для функції v з простору $L_{2,\text{loc}}(S; X)$ під v' розумітимемо її похідну в сенсі розподілів $\mathcal{D}'(S; X)$ [14]. Простір неперервних функцій з S в X позначатимемо через $C(S; X)$. Символом $\mathcal{D}(S)$ ми позначатимемо простір нескінченно диференційовних дійсних функцій на S з компактними носіями в $\text{int} S$, наділений відповідною топологією (див. [14, с. 41]). Неперервне вкладення одного топологічного простору в інший позначатимемо символом “ \hookrightarrow ”, а неперервне та щільне — “ $\overset{d}{\hookrightarrow}$ ”.

Нехай $\mathcal{B}: V \rightarrow V'$ — лінійний неперервний симетричний (тобто $\langle \mathcal{B}v_1, v_2 \rangle_V = \langle \mathcal{B}v_2, v_1 \rangle_V \quad \forall v_1, v_2 \in V$) і монотонний (тобто $\langle \mathcal{B}v, v \rangle_V \geq 0 \quad \forall v \in V$) оператор. Тоді $\langle \mathcal{B}\cdot, \cdot \rangle_V$ — напівскалярний добуток, а $\|\cdot\|_{V_{\mathcal{B}}} \stackrel{\text{df}}{=} \langle \mathcal{B}\cdot, \cdot \rangle_V^{1/2}$ — напівнорма на V . Позначимо поповнення простору V у цій напівнормі через $V_{\mathcal{B}}$. Очевидно, що $V \overset{d}{\hookrightarrow} V_{\mathcal{B}}$ і для довільного $v \in V$ маємо $\|v\|_{V_{\mathcal{B}}} \leq \sqrt{\|\mathcal{B}\|} \cdot \|v\|_V$, де $\|\mathcal{B}\|$ — норма оператора \mathcal{B} у просторі $\mathcal{L}(V; V')$. Напівскалярний добуток $\langle \mathcal{B}\cdot, \cdot \rangle_V$ можна за неперервністю однозначно продовжити на $V_{\mathcal{B}}$. Через ототожнення функціоналів маємо вкладення $V'_{\mathcal{B}} \hookrightarrow V'$. На підставі теореми 3.5 гл. I монографії [9] простір $V'_{\mathcal{B}}$ є гільбертовим. Оператор \mathcal{B} має єдине лінійне

неперервне продовження $\mathcal{B}: V_{\mathcal{B}} \rightarrow V'_{\mathcal{B}}$. Скалярний добуток на $V'_{\mathcal{B}}$ задовольняє умову

$$(w, \mathcal{B}v)_{V'_{\mathcal{B}}} = \langle w, v \rangle_V, \quad w \in V'_{\mathcal{B}}, \quad v \in V,$$

звідки, покладаючи $w = \mathcal{B}v$, маємо

$$\|\mathcal{B}v\|_{V'_{\mathcal{B}}} = \|v\|_{V_{\mathcal{B}}}, \quad v \in V_{\mathcal{B}}. \quad (3)$$

Обґрунтування цих фактів можна знайти в монографіях [9, 11].

2. Формулювання задачі і основних результатів. Припустимо, що задано сім'ю операторів $\mathcal{A}(t, \cdot): V \rightarrow V'$, $t \in S$, таких, що:

1) для довільної вимірної за Бохнером функції $v: S \rightarrow V$ функція $w(\cdot) = \mathcal{A}(\cdot, v(\cdot)): S \rightarrow V'$ є вимірною на S ;

2) якщо $v \in L_{2,\text{loc}}(S; V)$, то $\mathcal{A}(\cdot, v(\cdot)) \in L_{2,\text{loc}}(S; V')$.

Розглянемо задачу: для заданої функції $f \in L_{2,\text{loc}}(S; V')$ знайти функцію $u \in L_{2,\text{loc}}(S; V) \cap C(S; V_{\mathcal{B}})$, що задовольняє рівняння

$$(\mathcal{B}u(t))' + \mathcal{A}(t, u(t)) = f(t) \quad \text{в } \mathcal{D}'(S; V'). \quad (4)$$

Далі цю задачу називатимемо *задачею без початкових умов для виродженого не-явного операторного диференціального рівняння (4) або просто задачею (4)*.

Теорема 1 (єдиність розв'язку). *Нехай:*

3) для майже всіх $t \in S$ і довільних $v, w \in V$, $v \neq w$, виконується нерівність

$$\langle \mathcal{A}(t, v) - \mathcal{A}(t, w), v - w \rangle_V > \gamma(t) \varphi(\|v - w\|_{V_{\mathcal{B}}}^2),$$

де $\gamma \in L_{1,\text{loc}}(S)$, $\gamma(t) > 0$ для майже всіх $t \in S$, $\int_{-\infty}^0 \gamma(t) dt = +\infty$, а функція

$\varphi \in C([0, +\infty))$ така, що $\varphi(0) = 0$, $\varphi(\tau) > 0$ при $\tau > 0$ і $\int_1^{+\infty} \frac{d\tau}{\varphi(\tau)} = +\infty$.

Тоді задача (4) не може мати більше одного розв'язку з простору $L_{\infty}(S; V_{\mathcal{B}})$.

Більш того, якщо функція Φ^{-1} , обернена до $\Phi(s) \stackrel{\text{df}}{=} \int_1^s \frac{d\tau}{\varphi(\tau)}$, $s > 0$, для будь-якого $a \geq 0$ задовольняє умову

$$\Phi^{-1}(a+b) = O[\Phi^{-1}(b)] \quad \text{при } b \rightarrow +\infty, \quad (5)$$

то задача (4) не може мати більше одного розв'язку, що задовольняє умову

$$\|u(t)\|_{V_{\mathcal{B}}}^2 = o\left[\Phi^{-1}\left(2 \int_t^0 \gamma(\tau) d\tau\right)\right] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty. \quad (6)$$

Наслідок 1. *Нехай в умовах теореми 1 функція $\varphi(\tau) = \tau$, $\tau \geq 0$. Тоді задача (4) не може мати більше одного розв'язку, що задовольняє умову*

$$\|u(t)\|_{V_{\mathcal{B}}} = o\left[\exp\left(\int_t^0 \gamma(\tau) d\tau\right)\right] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty.$$

Теорема 2 (існування розв'язку). *Нехай вкладення $V \hookrightarrow V_{\mathcal{B}}$ є компактним та*

4) існують функції $\alpha_1 \in L_{\infty,\text{loc}}(S)$ і $\alpha_2 \in L_{2,\text{loc}}(S)$ такі, що

$$\|\mathcal{A}(t, v)\|_{V'} \leq \alpha_1(t) \|v\|_V + \alpha_2(t), \quad v \in V, \quad \text{для майже всіх } t \in S;$$

5) $\langle \mathcal{A}(t, v_1) - \mathcal{A}(t, v_2), v_1 - v_2 \rangle_V \geq 0 \quad \forall v_1, v_2 \in V$, для майже всіх $t \in S$;

6) існують число $\beta_1 > 0$ та функція $\beta_2 \in L_{1,\text{loc}}(S)$, $\beta_2 \geq 0$, такі, що

$$\langle \mathcal{A}(t, v), v \rangle_V \geq \beta_1 \|v\|_V^2 + \beta_2(t), \quad v \in V, \quad \text{для майже всіх } t \in S;$$

7) для майже всіх $t \in S$ і довільних $v_1, v_2 \in V$ дійснозначна функція $s \mapsto \langle \mathcal{A}(t, v_1 + sv_2), v_2 \rangle_V$ є неперервною на \mathbb{R} .

Крім того, припустимо, що для деякого $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \|\mathcal{B}\| < 2\beta_1$, маємо

$$\int_{t-1}^t \|f(\tau)\|_V^2 d\tau + \int_{t-1}^t \beta_2(\tau) d\tau \leq C_1 e^{-\lambda t}, \quad t \leq 0, \quad (7)$$

де $C_1 > 0$ — стала, яка залежить від f та β_2 .

Тоді існує розв'язок задачі (4), що задовольняє оцінку

$$\|u(t)\|_{V_B}^2 + \int_{t-1}^t \|u(\tau)\|_V^2 d\tau \leq C_2 e^{-\lambda t}, \quad t \leq 0, \quad (8)$$

де C_2 — додатна стала, що залежить лише від C_1 , β_1 , λ і оператора \mathcal{B} .

Зауваження 1. Для того щоб сім'я операторів $\mathcal{A}(t, \cdot) : V \rightarrow V'$, $t \in S$, задовольняла умову 1, достатньо, щоб вона задовольняла умови 6, 7, а функція $w(\cdot) = \mathcal{A}(\cdot, v)$ була вимірною на S для довільного $v \in V$ (див., наприклад, [11]). Умова ж 2 виконується при виконанні умов 1 та 4.

Теорема 3 (існування єдиного розв'язку). Нехай вкладення $V \hookrightarrow V_B$ є компактним, сім'я операторів $\mathcal{A}(t, \cdot) : V \rightarrow V'$, $t \in S$, задовольняє умови 4, 6, 7 і

8) існує стала $K_1 > 0$ така, що для майже всіх $t \in S$ і довільних $v, w \in V$, $v \neq w$, виконується нерівність

$$\langle \mathcal{A}(t, v) - \mathcal{A}(t, w), v - w \rangle_V > K_1 \|v - w\|_{V_B}^2.$$

Тоді якщо для деякого $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \|\mathcal{B}\| < 2\beta_1$ і $\lambda < 2K_1$, виконується нерівність (7), то існує єдиний розв'язок задачі (4) у класі функцій $v \in C(S; V_B)$, що задовольняють умову

$$\|v(t)\|_{V_B} = o[e^{-K_1 t}] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty. \quad (9)$$

Більш того, цей розв'язок також задовольняє оцінку (8).

3. Доведення основних результатів. Доведення теореми 1. Нехай u_1, u_2 — два різні розв'язки задачі (4). Тоді для $w \stackrel{\text{df}}{=} u_1 - u_2$ з рівняння (4) отримуємо

$$(\mathcal{B}w(t))' + \mathcal{A}(t, u_1(t)) - \mathcal{A}(t, u_2(t)) = 0 \quad \text{в } \mathcal{D}'(S; V'). \quad (10)$$

Звідси та з умови 2 випливає, що $(\mathcal{B}w)' \in L_{2, \text{loc}}(S; V')$, а тому на підставі леми 2.1 роботи [2] маємо

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|w(t)\|_{V_B}^2 = \langle (\mathcal{B}w(t))', w(t) \rangle_V \quad \text{для майже всіх } t \in S. \quad (11)$$

Помноживши (10) скалярно на w , для майже всіх $t \in S$ одержимо

$$\langle (\mathcal{B}w(t))', w(t) \rangle_V + \langle \mathcal{A}(t, u_1(t)) - \mathcal{A}(t, u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle_V = 0. \quad (12)$$

З (11) і (12) отримуємо

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|w(t)\|_{V_B}^2 + \langle \mathcal{A}(t, u_1(t)) - \mathcal{A}(t, u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle_V = 0 \quad (13)$$

майже скрізь на S .

З (13) та з умови 3 дістанемо диференціальну нерівність

$$\frac{dy(t)}{dt} + 2\gamma(t)\varphi(y(t)) \leq 0 \quad \text{для майже всіх } t \in S, \quad (14)$$

де $y(t) = \|u_1(t) - u_2(t)\|_{V_B}^2$, $t \in S$, — абсолютно (локально) неперервна функція. Якщо $y \equiv 0$ на S , то з (13) та з умови 3 випливає, що $u_1(t) = u_2(t)$ для майже всіх $t \in S$, а це суперечить тому, що u_1 та u_2 — два різні розв'язки задачі (4). Тому внаслідок неперервності функції y існує точка $t_0 \in S$ така, що $y(t_0) > 0$. Оскільки $\frac{dy(t)}{dt} \leq 0$ для майже всіх $t \in S$, то функція y не зростає на S . Тому $y(t) \geq y(t_0) > 0$ при $t \leq t_0$. Розглянемо нерівність (14) на $(-\infty, t_0]$. Поділимо цю нерівність на $\varphi(y)$ і зінтегруємо по t від t_1 до t_0 , де t_1 ($t_1 < t_0$) — довільне число. Після нескладних перетворень отримаємо

$$\int_1^{y(t_1)} \frac{d\tau}{\varphi(\tau)} - \int_1^{y(t_0)} \frac{d\tau}{\varphi(\tau)} \geq 2 \int_{t_1}^{t_0} \gamma(t) dt. \quad (15)$$

Припустимо, що $u_1, u_2 \in L_\infty(S; V_B)$, тоді функція y є обмеженою на S . Звідси і з нерівності (15), врахувавши, що $\int_{-\infty}^{t_0} \gamma(t) dt = +\infty$, отримаємо суперечність, якщо візьмемо t_1 достатньо меншим за t_0 . Тому $u_1(t) = u_2(t)$ для майже всіх $t \in S$. Першу частину теореми доведено.

Доведемо другу частину теореми. Нехай функція Φ^{-1} (обернена до функції Φ) задовольняє умову (5), а для розв'язків u_1 та u_2 виконується умова (6). Тоді функція y задовольняє умову

$$y(t) = o \left[\Phi^{-1} \left(2 \int_t^0 \gamma(\tau) d\tau \right) \right] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty. \quad (16)$$

Візьмемо $t_2 \leq \min\{0, t_0\}$ таке, що $\Phi(y(t_0)) + 2 \int_{t_2}^{t_0} \gamma(\tau) d\tau \geq 0$. З (5) і (16) маємо

$$y(t) = o \left[\Phi^{-1} \left(2 \int_t^{t_2} \gamma(\tau) d\tau \right) \right] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty. \quad (17)$$

З нерівності (15) дістаємо

$$\Phi(y(t_1)) \geq \Phi(y(t_0)) + 2 \int_{t_1}^{t_0} \gamma(t) dt \quad \forall t_1 \leq t_2.$$

Звідси внаслідок того, що функція Φ^{-1} монотонно зростає, отримуємо

$$y(t) \geq \Phi^{-1} \left(\Phi(y(t_0)) + 2 \int_t^{t_0} \gamma(\tau) d\tau \right) \geq \Phi^{-1} \left(2 \int_t^{t_2} \gamma(\tau) d\tau \right) \quad \forall t \leq t_2. \quad (18)$$

Але (18) суперечить (17). Тому $u_1(t) = u_2(t)$ для майже всіх $t \in S$.

Теорему доведено.

Доведення теореми 2 розіб'ємо на три кроки.

Крок 1 (апроксимація розв'язку). Побудуємо послідовність функцій, що в певному сенсі апроксимують розв'язок задачі (4). Визначимо $S_k \stackrel{\text{df}}{=} S \cap \{t \in \mathbb{R} : t \geq -k\}$, $k \in \mathbb{N}$. Для кожного $k \in \mathbb{N}$ розглянемо задачу знаходження функції $\hat{u}_k \in L_2(S_k; V)$, $\mathcal{B}\hat{u}_k \in C(S_k; V'_B)$, такої, що

$$(\mathcal{B}\hat{u}_k(t))' + \mathcal{A}(t, \hat{u}_k(t)) = f(t) \quad \text{в } \mathcal{D}'(S_k; V'), \quad (19)$$

$$\lim_{t \rightarrow -k} \mathcal{B}\hat{u}_k(t) = 0 \quad \text{в } V'_B.$$

Існування єдиного розв'язку задачі (19) випливає з наслідку III.6.3 [11]. Продовжимо функцію \hat{u}_k на весь проміжок S , поклавши її рівною нулю на $(-\infty, -k]$, і позначимо це продовження через u_k . Очевидно, що функція u_k для кожного $k \in \mathbb{N}$ є розв'язком задачі без початкових умов

$$(\mathcal{B}u_k(t))' + \mathcal{A}(t, u_k(t)) = f_k(t) \quad \text{в } \mathcal{D}'(S; V'), \quad (20)$$

де $f_k(t) = f(t)$ на S_k і $f_k(t) = \mathcal{A}(t, 0)$ на $(-\infty, -k]$.

Крок 2 (оцінки апроксимуючих розв'язків). Тепер для кожного $k \in \mathbb{N}$ знайдемо оцінки розв'язку u_k задачі (20). З (20) випливає, що $(\mathcal{B}u_k)' \in L_{2,\text{loc}}(S; V')$, а тому на підставі леми 2.1 [2] маємо, що $u_k \in C(S; V_B)$ і

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_k(t)\|_{V_B}^2 = \langle (\mathcal{B}u_k(t))', u_k(t) \rangle_V \quad (21)$$

для майже всіх $t \in S$.

Нехай $\tau_1, \tau_2 \in S$, $\tau_1 < \tau_2$, — довільні дійсні числа. Підставимо u_k в рівняння (20) і отриману рівність, помноживши скалярно на $\exp(\lambda t)u_k(t)$, де $\lambda \in \mathbb{R}$ ($\lambda \|\mathcal{B}\| < 2\beta_1$) — поки що довільне число, зінтегруємо по t від τ_1 до τ_2 . В результаті отримуємо

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \{ \langle (\mathcal{B}u_k(t))', u_k(t) \rangle_V + \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V \} e^{\lambda t} dt = \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle f_k(t), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt. \quad (22)$$

З (22), використавши (21), матимемо

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \frac{d}{dt} \|u_k(t)\|_{V_B}^2 e^{\lambda t} dt + 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt = 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle f_k(t), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt. \quad (23)$$

Зінтегрувавши перший доданок у лівій частині рівності (23) за формулою інтегрування частинами, дістанемо

$$\begin{aligned} & \|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda \tau_2} + 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt = \\ & = \lambda \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_{V_B}^2 e^{\lambda t} dt + 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle f_k(t), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt + \|u_k(\tau_1)\|_{V_B}^2 e^{\lambda \tau_1}. \end{aligned} \quad (24)$$

Оцінимо, використавши умову 6, другий доданок у лівій частині рівності (24):

$$2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt \geq 2\beta_1 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt - 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \beta_2(t) e^{\lambda t} dt. \quad (25)$$

Оскільки $\|v\|_{V_B}^2 \leq \|\mathcal{B}\| \|v\|_V^2 \quad \forall v \in V$, то маємо оцінку

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_{V_B}^2 e^{\lambda t} dt \leq \|\mathcal{B}\| \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt. \quad (26)$$

Далі, застосувавши нерівність Юнга з $\varepsilon > 0$, оцінимо другий доданок у правій частині рівності (24):

$$2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \langle f_k(t), u_k(t) \rangle_V e^{\lambda t} dt \leq \varepsilon \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt + \frac{1}{4\varepsilon} \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 e^{\lambda t} dt. \quad (27)$$

З рівності (24), використавши (25) – (27) з $\varepsilon = \beta_1 - \lambda \|\mathcal{B}\| / 2$, якщо $\lambda > 0$, і $\varepsilon = \beta_1$ в іншому випадку, отримуємо

$$\begin{aligned} & \|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_2} + K_2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt \leq \\ & \leq C_3 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 e^{\lambda t} dt + 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \beta_2(t) e^{\lambda t} dt + \|u_k(\tau_1)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_1}, \end{aligned} \quad (28)$$

де $K_2 > 0$ і $C_3 > 0$ — деякі сталі, що залежать лише від β_1 , оператора \mathcal{B} і, можливо, λ .

Покладемо

$$M \stackrel{\text{df}}{=} e^{|\lambda|} C_1 (C_3 + 2) \left(1 + \frac{\|\mathcal{B}\|}{K_2} \right).$$

Тепер покажемо, що для довільних $\tau_1, \tau_2 \in S_k$ таких, що $\tau_1 < \tau_2 \leq 0$ і $\tau_2 - \tau_1 \leq 1$, та λ з умови теореми виконується нерівність

$$\|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_2} \leq \max \left\{ \|u_k(\tau_1)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_1}, M \right\}. \quad (29)$$

Якщо $\|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_2} \leq \|u_k(\tau_1)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_1}$, то нерівність (29) виконується. Тому припустимо, що $\|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_2} > \|u_k(\tau_1)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_1}$. Тоді з (28) випливає нерівність

$$K_2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt \leq C_3 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 e^{\lambda t} dt + 2 \int_{\tau_1}^{\tau_2} \beta_2(t) e^{\lambda t} dt. \quad (30)$$

Оскільки $\tau_2 - \tau_1 \leq 1$, то з (7), врахувавши, що $\max_{t \in [\tau_2-1, \tau_2]} \{e^{\lambda t}\} \leq e^{|\lambda|} e^{\lambda\tau_2}$, отримуємо

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 e^{\lambda t} dt \leq \int_{\tau_2-1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 e^{\lambda t} dt \leq e^{|\lambda|} e^{\lambda\tau_2} \int_{\tau_2-1}^{\tau_2} \|f_k(t)\|_{V'}^2 dt \leq C_1 e^{|\lambda|} \quad (31)$$

та

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \beta_2(t) e^{\lambda t} dt \leq \int_{\tau_2-1}^{\tau_2} \beta_2(t) e^{\lambda t} dt \leq e^{|\lambda|} e^{\lambda\tau_2} \int_{\tau_2-1}^{\tau_2} \beta_2(t) dt \leq C_1 e^{|\lambda|}. \quad (32)$$

Звідси та з нерівності (30) дістанемо

$$\int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt \leq e^{|\lambda|} \frac{C_1(C_3 + 2)}{K_2}. \quad (33)$$

З нерівностей (26), (33) та неперервності функції $t \mapsto \|u_k(t)\|_{V_B}^2 e^{\lambda t}$ на $[\tau_1, \tau_2]$ випливає існування точки $\tau_3 \in [\tau_1, \tau_2]$ такої, що

$$\|u_k(\tau_3)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_3} = \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_{V_B}^2 e^{\lambda t} dt \leq \|\mathcal{B}\| \int_{\tau_1}^{\tau_2} \|u_k(t)\|_V^2 e^{\lambda t} dt \leq e^{|\lambda|} C_1 (C_3 + 2) \frac{\|\mathcal{B}\|}{K_2}. \quad (34)$$

Тепер застосуємо нерівність (28) для $\tau_1 = \tau_3$. Використавши при цьому (31) – (34), будемо мати

$$\|u_k(\tau_2)\|_{V_B}^2 e^{\lambda\tau_2} \leq e^{|\lambda|} C_1 (C_3 + 2) \left(1 + \frac{\|\mathcal{B}\|}{K_2} \right) = M.$$

Отже, нерівність (29) доведено.

Оскільки $u_k(t) = 0$ для майже всіх $t \leq -k$, то з (29) випливає оцінка

$$\|u_k(t)\|_{V_B}^2 \leq M e^{-\lambda t} \quad \forall t \leq 0. \quad (35)$$

Покладемо в (33) $\tau_1 = t - 1$, $\tau_2 = t$, де $t \leq 0$ — довільне число. Звідси, врахувавши, що $\min_{\tau \in [t-1, t]} \{e^{\lambda \tau}\} \geq e^{-|\lambda|} e^{\lambda t}$, отримуємо

$$\int_{t-1}^t \|u_k(\tau)\|_V^2 d\tau \leq e^{|\lambda|} e^{-\lambda t} \int_{t-1}^t \|u_k(\tau)\|_V^2 e^{\lambda \tau} d\tau \leq \frac{e^{2|\lambda|} C_1(C_3 + 2)}{K_2} e^{-\lambda t}. \quad (36)$$

З оцінок (28) при $\lambda = 0$ і (35) при $t = 0$, вибравши $\tau_1 = 0$, $\tau_2 = t > 0$, де t — довільне число, дістанемо

$$\|u_k(t)\|_{V_B}^2 + K_2 \int_0^t \|u_k(\tau)\|_V^2 d\tau \leq C_3 \int_0^t \|f_k(\tau)\|_V^2 d\tau + 2 \int_0^t \beta_2(\tau) d\tau + M. \quad (37)$$

З оцінок (35) – (37) і обмеженості послідовності $\{f_k\}_{k=1}^{+\infty}$ в $L_{2,loc}(S; V')$ випливає, що

$$\begin{aligned} &\text{послідовність } \{u_k\}_{k=1}^{+\infty} \text{ є обмеженою} \\ &\text{у просторі } L_{\infty,loc}(S; V_B) \cap L_{2,loc}(S; V), \end{aligned} \quad (38)$$

а з (38) і умови 4 — що

$$\text{послідовність } \{\mathcal{A}(\cdot, u_k(\cdot))\}_{k=1}^{+\infty} \text{ є обмеженою у просторі } L_{2,loc}(S; V'). \quad (39)$$

Оскільки оператор $\mathcal{B}: V \rightarrow V_B$ є лінійним, то його реалізація $\mathcal{B}: L_{2,loc}(S; V) \rightarrow L_{2,loc}(S; V_B)$ також є лінійним і неперервним оператором (див., наприклад, [11]). Тому з (3) і умови (38) випливає, що

$$\text{послідовність } \{\mathcal{B}u_k\}_{k=1}^{+\infty} \text{ є обмеженою у просторі } L_{\infty,loc}(S; V'_B). \quad (40)$$

Крок 3 (граничний перехід). Оскільки V — рефлексивний банахів простір, а V'_B — гільбертів простір, то з (38) – (40) випливає, що з послідовності $\{u_k\}_{k=1}^{+\infty}$ можна вибрати підпослідовність (яку ми знову позначатимемо через $\{u_k\}_{k=1}^{+\infty}$) таку, що

$$u_k(\cdot) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} u(\cdot) \text{ слабко в } L_{2,loc}(S; V), \quad (41)$$

$$\mathcal{B}u_k(\cdot) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \zeta(\cdot) \text{ *-слабко в } L_{\infty,loc}(S; V'_B), \quad (42)$$

$$\mathcal{A}(\cdot, u_k(\cdot)) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \chi(\cdot) \text{ слабко в } L_{2,loc}(S; V'). \quad (43)$$

З (41), враховуючи, що оператор \mathcal{B} , будучи неперервним, є слабконеперервним, маємо

$$\mathcal{B}u_k(\cdot) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \mathcal{B}u(\cdot) \text{ слабко в } L_{2,loc}(S; V'_B). \quad (44)$$

Перейдемо в (20) до границі при $k \rightarrow \infty$, врахувавши при цьому (43), (44) і означення функції f_k . В результаті отримуємо

$$(\mathcal{B}u(t))' + \chi(t) = f(t) \text{ в } \mathcal{D}'(S; V'). \quad (45)$$

Звідси і з леми 2.1 роботи [2] випливає, що $u \in C(S; V_B)$. Крім того, з (42) і (44) маємо $\mathcal{B}u(t) = \zeta(t)$ для майже всіх $t \in S$. Тому зі збіжності (42) випливає, що

$$\mathcal{B}u_k(\cdot) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \mathcal{B}u(\cdot) \text{ *-слабко в } L_{\infty,loc}(S; V'_B). \quad (46)$$

Отже, теорему буде доведено, якщо ми покажемо, що

$$\chi(t) = \mathcal{A}(t, u(t)) \quad \text{в } V' \quad \text{для майже всіх } t \in S. \quad (47)$$

Доведемо (47), використавши метод монотонності. Візьмемо довільну функцію $\psi \geq 0$ з $\mathcal{D}(S)$ і для будь-якого $v \in L_{2,\text{loc}}(S; V)$ позначимо

$$E_k = \int_S \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)) - \mathcal{A}(t, v(t)), u_k(t) - v(t) \rangle_V \psi(t) dt, \quad k \in \mathbb{N}.$$

З умови (5) випливає, що $E_k \geq 0$.

Помноживши (20) скалярно на ψu_k та зінтегрувавши отриману рівність по t в S , отримуємо

$$\int_S \{ \langle (Bu_k(t))', u_k(t) \rangle_V + \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V \} \psi(t) dt = \int_S \langle f_k(t), u_k(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (48)$$

З (48), використавши (21), означення функції f_k і формулу інтегрування частинами, дістанемо

$$\int_S \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V \psi(t) dt = \frac{1}{2} \int_S \|u_k(t)\|_{V_B}^2 \psi'(t) dt + \int_S \langle f(t), u_k(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (49)$$

Нехай t_1, t_2 — довільні числа такі, що $\text{supp } \psi' \subset [t_1, t_2] \subset S$. З (41) маємо слабку збіжність до u послідовності $\{u_k\}_{k=1}^{+\infty}$ у просторі $L_2(t_1, t_2; V)$. Звідси на підставі компактності вкладення $V \hookrightarrow V_B$ та леми 2.2 роботи [2] випливає, що з послідовності $\{u_k\}_{k=1}^{+\infty}$ можна виділити підпослідовність, за якою ми збережемо те саме позначення:

$$u_k(\cdot) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} u(\cdot) \quad \text{сильно в } L_2(t_1, t_2; V_B). \quad (50)$$

З (50) маємо

$$\int_S \|u_k(t)\|_{V_B}^2 \psi'(t) dt \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_S \|u(t)\|_{V_B}^2 \psi'(t) dt. \quad (51)$$

Використавши (41) та (51), перейдемо в (49) до границі

$$\int_S \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V \psi(t) dt \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \int_S \|u(t)\|_{V_B}^2 \psi'(t) dt + \int_S \langle f(t), u(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (52)$$

Домножимо (45) скалярно на ψu та зінтегруємо отриману рівність по t в S . В результаті дістанемо

$$\int_S \langle \chi(t), u(t) \rangle_V \psi(t) dt = \frac{1}{2} \int_S \|u(t)\|_{V_B}^2 \psi'(t) dt + \int_S \langle f(t), u(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (53)$$

З (50) та (53) маємо

$$\int_S \langle \mathcal{A}(t, u_k(t)), u_k(t) \rangle_V \psi(t) dt \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_S \langle \chi(t), u(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (54)$$

Використовуючи (41), (43) та (54), знаходимо

$$0 \leq \lim_{k \rightarrow \infty} E_k = \int_S \langle \chi(t) - \mathcal{A}(t, v(t)), u(t) - v(t) \rangle_V \psi(t) dt. \quad (55)$$

Покладемо в (55) $v = u - sw$, де $s > 0$, а $w \in L_{2,\text{loc}}(S; V)$ — довільна функція. В результаті отримуємо

$$\int_S \langle \chi(t) - \mathcal{A}(t, u(t) - sw(t)), w(t) \rangle_V \psi(t) dt \geq 0. \quad (56)$$

Спрямувавши в (56) s до 0, на підставі умови 7 дістанемо

$$\int_S \langle \chi(t) - \mathcal{A}(t, u(t)), w(t) \rangle_V \psi(t) dt \geq 0.$$

Звідси внаслідок довільності $\psi \geq 0$ з $\mathcal{D}(S)$ і w з $L_{2,\text{loc}}(S; V)$ отримуємо рівність (47).

Оцінка ж розв'язку (8) впливає безпосередньо з оцінок (35), (36), властивості (3), збіжностей (41), (46) та теорем 1 і 9 монографії [21, с. 173, 179].

Доведення теореми 3. Існування єдиного розв'язку u задачі (4) у класі функцій, що задовольняють оцінку (8), впливає з теореми 2. Крім того, з оцінки (8) і того, що $\lambda < 2K_1$, маємо

$$\|u(t)\|_{V_B}^2 \leq C_2 e^{-\lambda t} = C_2 e^{-2K_1 t} e^{(2K_1 - \lambda)t} = o[e^{-2K_1 t}] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty. \quad (57)$$

Звідси та з наслідку 1 випливає, що u — єдиний розв'язок задачі (4) у класі функцій, що задовольняють умову (9).

4. Приклад. Нехай Ω — обмежена область в \mathbb{R}^n , $n \in \mathbb{N}$, $S = \mathbb{R}$. Позначимо через $\dot{H}^1(\Omega)$ простір Соболева, отриманий в результаті замикання простору $\mathcal{D}(\Omega)$ щодо норми $\|w\|_{\dot{H}^1(\Omega)} = \left(\int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^n |w_{x_i}|^2 + |w|^2 \right) dx \right)^{1/2}$, а через $H^{-1}(\Omega)$ — спряжений до $\dot{H}^1(\Omega)$ простір. З теореми Релліха – Кондрашова (див. [11, с. 57]) випливає, що вкладення $\dot{H}^1(\Omega) \hookrightarrow L_2(\Omega)$ є компактним.

Покладемо $V = \dot{H}^1(\Omega)$, тоді $V' = H^{-1}(\Omega)$. Визначимо сім'ю операторів $\mathcal{A}(t, \cdot): V \rightarrow V'$, $t \in \mathbb{R}$, за правилом

$$\langle \mathcal{A}(t, u), v \rangle_{V'} = \int_{\Omega} \left\{ \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t) u_{x_i}(x) v_{x_j}(x) + a(x, t) u(x) v(x) \right\} dx, \quad u, v \in V,$$

де a_{ij} , $a \in L_{\infty}(\Omega \times \mathbb{R})$, $i, j = \overline{1, n}$, — деякі задані функції, що задовольняють умову: для майже всіх $(x, t) \in \Omega \times \mathbb{R}$

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t) \xi_i \xi_j + a(x, t) \xi_0^2 \geq \bar{a} \sum_{i=0}^n \xi_i^2 \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^n, \quad \xi_0 \in \mathbb{R},$$

де $\bar{a} = 0$ — деяка стала.

Також визначимо оператор $\mathcal{B}: V \rightarrow V'$ за правилом

$$\langle \mathcal{B}(u), v \rangle_{V'} = \int_{\Omega} b(x) u(x) v(x) dx, \quad u, v \in V,$$

де $b \in L_{\infty}(\Omega)$ — деяка функція така, що $b(x) \geq 0$ для майже всіх $x \in \Omega$. Зауважимо, що b може дорівнювати нулю на множині додатної міри.

Припустимо, що $\bar{b} \stackrel{\text{def}}{=} \|b\|_{L_{\infty}(\Omega)} > 0$. З означення оператора \mathcal{B} , нерівностей Коші – Буняковського і Гельдера випливає, що $\|\mathcal{B}\| \leq \bar{b}$. Крім того, $\|v\|_{V_B}^2 \leq \bar{b} \|v\|_{L_2(\Omega)}^2$ для довільного $v \in L_2(\Omega)$. Звідси і з компактності вкладення $v \hookrightarrow L_2(\Omega)$ маємо компактність вкладення $V \hookrightarrow V_B$.

Нехай $\lambda < 2\bar{a}/\bar{b}$ — довільне число, $f \in L_{2,\text{loc}}(\mathbb{R}; L_2(\Omega))$ — функція така, що

$$\int_{t-1}^t \int_{\Omega} |f(x, \tau)|^2 dx d\tau \leq C_4 e^{-\lambda t}, \quad t \leq 0,$$

де $C_4 > 0$ — залежна від f стала, $f(x, t) \stackrel{\text{df}}{=} f(t)(x)$. Тоді с теорема 3 впливає існування єдиного узагальненого розв'язку $u \in L_{2,\text{loc}}(\mathbb{R}; V) \cap C(\mathbb{R}; V_B)$ задачі без початкових умов для лінійного еліптико-параболічного рівняння

$$\frac{\partial}{\partial t}(b(x)u) - \sum_{i,j=1}^n (a_{ij}(x, t)u_{x_i})_{x_j} + a(x, t)u = f(x, t), \quad (x, t) \in \Omega \times \mathbb{R},$$

з однорідною крайовою умовою Діріхле у класі функцій, що задовольняють умову

$$\int_{\Omega} b(x)u^2(x, t)dx = o\left[\exp\left(-\frac{2\bar{a}t}{b}\right)\right] \quad \text{при } t \rightarrow -\infty,$$

де $u(x, t) \stackrel{\text{df}}{=} u(t)(x)$.

1. *Бокало Н. М.* О задаче без начальных условий для некоторых классов нелинейных параболических уравнений // Тр. сем. им. И. Г. Петровского. – 1989. – Вып. 14. – С. 3–44.
2. *Bokalo M., Dmytryshyn Yu.* Problems without initial conditions for degenerate implicit evolution equations // Electron. J. Different. Equat. – 2008. – **2008**, № 4. – P. 1–16.
3. *Clark G. W., Showalter R. E.* Fluid flow in a layered medium // Quart. Appl. Math. – 1994. – **52**, № 4. – P. 777–795.
4. *Clark G. W., Showalter R. E.* Two-scale convergence of a model for flow in a partially fissured medium // Electron. J. Different. Equat. – 1999. – **1999**, № 2. – P. 1–20.
5. *Showalter R. E., Visarraga D. B.* Double-diffusion models from a highly-heterogeneous medium // J. Math. Anal. and Appl. – 2004. – **295**. – P. 191–210.
6. *Showalter R. E.* Existence and representation theorems for semilinear Sobolev equation in Banach space // SIAM J. Math. Anal. – 1972. – **3**, № 3. – P. 527–643.
7. *Showalter R. E.* Equations with operators forming a right angle // Pacif. J. Math. – 1973. – **45**, № 1. – P. 357–362.
8. *Lagnese J.* Existence, uniqueness and limiting behavior of solutions of a class of differential equations in Banach space // Ibid. – 1974. – **53**, № 2. – P. 473–485.
9. *Showalter R. E.* Hilbert space methods for partial differential equations // Monogr. and Stud. Math. – London etc.: Pitman, 1977. – **1**. – vi + 212 p.
10. *Showalter R. E.* Degenerate evolution equations and applications // Indiana Univ. Math. J. – 1974. – **23**, № 8. – P. 655–677.
11. *Showalter R. E.* Monotone operators in Banach space and nonlinear partial differential equations // Math. Surv. and Monogr. – Providence: Amer. Math. Soc., 1997. – **49**. – xiv + 278 p.
12. *Мельникова И. В.* Задача Коши для включения в банаховых пространствах и пространствах распределений // Сиб. мат. журн. – 2001. – **42**, № 4. – С. 892–910.
13. *Showalter R. E.* Nonlinear degenerate evolution equations and partial differential equations of mixed type // SIAM J. Math. Anal. – 1975. – **6**, № 1. – P. 25–42.
14. *Гаевский Х., Грезер К., Захаруас К.* Нелинейные операторные уравнения и операторные дифференциальные уравнения. – М.: Мир, 1978. – 336 с.
15. *Showalter R. E.* Singular nonlinear evolution equations // Rocky Mountain J. Math. – 1980. – **10**, № 3. – P. 499–507.
16. *Левитан Б. М., Жиков В. В.* Почти периодические функции и дифференциальные уравнения. – М.: Изд-во Моск. ун-та, 1978. – 204 с.
17. *Панков А. А.* Ограниченные и почти периодические решения нелинейных дифференциальных операторных уравнений. – Киев: Наук. думка, 1985. – 184 с.
18. *Bahaj M., Sidki O.* Almost periodic solutions of semilinear equations with analytic semigroups in Banach spaces // Electron. J. Different. Equat. – 2002. – **2002**, № 98. – P. 1–11.
19. *Hu Z.* Boundedness and Stepanov's almost periodicity of solutions // Ibid. – 2005. – **2005**, № 35. – P. 1–7.
20. *Freedman M. A.* Existence of strong solutions to singular nonlinear evolution equations // Pacif. J. Math. – 1985. – **120**, № 2. – P. 331–344.
21. *Иосида К.* Функциональный анализ. – М.: Мир, 1967. – 624 с.

Одержано 23.05.08