

А. О. Игнатъев, канд. физ.-мат. наук
(Ин-т прикл. математики и механики НАН Украины, Донецк)

ЭКВИАСИМПТОТИЧЕСКАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ ИНТЕГРАЛЬНЫХ МНОЖЕСТВ

A definition of equiasymptotic stability of an integral set of a system of ordinary differential equations is given. A number of theorems are proved.

Сформульовано означення еквіасимптотичної стійкості інтегральної множини системи звичайних диференціальних рівнянь. Доведено ряд теорем.

Пусть задана система обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\frac{dx}{dt} = X(t, x), \quad (1)$$

где $x, X \in R^n$; $t \in I = [0; \infty)$. Будем предполагать, что система (1) удовлетворяет условиям существования, единственности и непрерывной зависимости от начальных условий решений в области

$$(t, x) \in \Gamma_{H_1} = I \times B_{H_1}; \quad B_{H_1} = \{x \in R^n : \|x\| < H_1\}. \quad (2)$$

Введем ряд определений и обозначений аналогичных тем, которые использованы в работах [1–4].

Определение 1. Множество M пространства t, x называется интегральным, если для любой точки $(t_0, x_0) \in M$ выполняется $(t, x(t)) \in M$, где $x(t) = x(t, t_0, x_0)$ — решение уравнений (1) с начальными данными $x(t_0) = x_0$, а t принимает любые значения из промежутка существования решения $x(t)$.

Отметим, что в приложениях часто встречаются системы, все особенности которых сосредоточены на асимптотически устойчивых интегральных множествах (примером таких систем служат диссипативные системы). Этим объясняется интерес к их исследованию [1, 5].

Пусть $M \subset I \times R^n$ — интегральное множество уравнений (1). Обозначим через M_s пересечение M с гиперплоскостью $t = s$, $\rho(x, M_s)$ — расстояние от точки x до множества M_s , $S(M_t, r) = \{x \in R^n : \rho(x, M_t) < r\}$.

Определение 2. Интегральное множество M называется устойчивым, если для любых $\varepsilon > 0$ и $t_0 \in I$ можно указать $\delta = \delta(t_0, \varepsilon) > 0$ такое, что при любом $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$ выполняется неравенство $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ при $t \geq t_0$. M называется равномерно устойчивым, если δ зависит лишь от ε .

Определение 3. Интегральное множество M называется притягивающим, если для любого $t_0 \in I$ найдется $\eta = \eta(t_0)$ и для любых $\varepsilon > 0$ и $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$ найдется $\sigma = \sigma(t_0, \varepsilon, x_0) > 0$ такое, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ для всех $t \geq t_0 + \sigma$.

Определение 4. Интегральное множество M называется эквипротягивающим, если для любого $t_0 \in I$ найдется $\eta = \eta(t_0)$ и для любого $\varepsilon > 0$ найдется $\sigma = \sigma(t, \varepsilon) > 0$ такое, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ для всех $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$ и $t \geq t_0 + \sigma$.

Определение 5. Интегральное множество M называется равномерно притягивающим, если для некоторого $\eta > 0$ и любого $\varepsilon > 0$ найдется $\sigma = \sigma(\varepsilon) > 0$ такое, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ для всех $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$, $t_0 \in I$ и $t \geq t_0 + \sigma$.

Определение 6. Интегральное множество M уравнений (1) называется асимптотически устойчивым, если оно устойчиво и притягивающее; эквивасимптотически устойчивым, если оно устойчиво и эквипритягивающее; равномерно асимптотически устойчивым, если оно равномерно устойчиво и равномерно притягивающее.

Докажем ряд теорем, связывающих свойства интегральных множеств, определенных выше.

Теорема 1. Если интегральное множество M системы (1) является эквипритягивающим, то оно устойчиво.

Доказательство. Выберем произвольные $\varepsilon > 0$ и $t_0 \in I$. Из определения 4 следует, что найдутся $\eta = \eta(t_0) > 0$ и $\sigma = \sigma(t_0, \varepsilon) > 0$ такие, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ для всех $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$ и $t \geq t_0 + \sigma$. Множество M является интегральным, следовательно, в силу непрерывной зависимости решений от начальных данных существует такое положительное число $\xi = \xi(t_0, \varepsilon, \sigma)$, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ при $t_0 < t < t_0 + \sigma$, $x_0 \in S(M_{t_0}, \xi)$. Учитывая, что σ зависит лишь от t_0 и ε , можно сделать вывод, что $\xi = \xi(t_0, \varepsilon)$. Выбирая теперь $\delta = \min\{\xi, \eta\}$, убеждаемся в том, что при таком $\delta > 0$ все условия определения 2 выполнены, т. е. интегральное множество M устойчиво.

Следствие 1. Если интегральное множество M системы (1) является эквипритягивающим, то оно эквивасимптотически устойчиво.

В дальнейшем через K будем обозначать класс функций Хана.

Теорема 2. Пусть непрерывная функция $V(t, x)$ удовлетворяет условию

$$V(t, x) \geq a(\rho(x, M_t)), \quad a \in K, \quad (3)$$

и при любом $t_0 \in I$ существует $\delta = \delta(t_0) > 0$ такое, что для любого $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$ функция $V(t, x(t, t_0, x_0))$ является монотонно невозрастающей и стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$. Тогда интегральное множество M системы (1) эквивасимптотически устойчиво.

Доказательство. В силу следствия 1 для доказательства эквивасимптотической устойчивости достаточно показать, что M — эквивасимптотически притягивающее множество. Возьмем произвольные $t_0 \in I$, $\varepsilon > 0$. Пусть $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta(t_0))$. Рассмотрим функцию $V(t, x(t, t_0, x_0))$. Она не возрастает и стремится к нулю. Следовательно, существует $T = T(\varepsilon, t_0, x_0) > 0$ такое, что $V(t, x(t, t_0, x_0)) < \varepsilon$ при $t \geq t_0 + T$. Из непрерывной зависимости решений уравнений (1) от начальных данных следует, что существует окрестность $Q(x_0)$ точки x_0 такая, что для любой точки y_0 , принадлежащей этой окрестности, выполняется условие $V(t_0 + T, x(t_0 + T, t_0, y_0)) < \varepsilon$, а из монотонности функции V вытекает

$$V(t, x(t, t_0, y_0)) < \varepsilon \quad \text{при} \quad y_0 \in Q(x_0), \quad t \geq t_0 + T(\varepsilon, t_0, x_0).$$

Множество $\{x \in R^n : \rho(x, M_{t_0}) \leq \delta(t_0)\}$ ограничено и замкнуто, следовательно, компактно. Оно покрыто семейством окрестностей $Q(x_0)$, из которого согласно теореме Гейне – Бореля можно выделить конечное подпокрытие $Q(x_0^{(1)}), Q(x_0^{(2)}), \dots, Q(x_0^{(k)})$. Выбирая $\eta = \delta(t_0)$, $\sigma(t_0, \varepsilon) = \max_{1 \leq i \leq k} T(\varepsilon, t_0, x_0^{(i)})$, можно сделать вывод, что для любых $t_0 \in I$ и $\varepsilon > 0$ существуют $\eta = \eta(t_0)$ и $\sigma = \sigma(t_0, \varepsilon)$ такие, что $V(t, x(t, t_0, x_0)) < \varepsilon$ для всех $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$ и $t \geq t_0 + \sigma$. Из неравенства (3) заключаем, что при таких x_0 и t справедливо соотношение

$a(\rho(x(t), M_t)) < \varepsilon$, т. е. интегральное множество M — эквипротягивающее, что и требовалось доказать.

Рассмотрим частный случай, когда правые части дифференциальных уравнений (1) являются периодическими функциями времени, т. е. существует такое число $T > 0$, что

$$X(t, x) \equiv X(t+T, x). \quad (4)$$

Определение 7. *Интегральное множество M системы (1) назовем периодическим с периодом T (T -периодическим), если справедливо тождество $M_t \equiv M_{t+T}$.*

Теорема 3. *Пусть правые части дифференциальных уравнений (1) T -периодичны по времени t и удовлетворяют в области (2) условию Липшица по x . Тогда если T -периодическое интегральное множество M системы (1) является эквипротягивающим, то оно равномерно асимптотически устойчиво.*

Доказательство. Покажем вначале, что M является равномерно притягивающим. Выберем в качестве начального момента времени $t = 0$. Для него можно указать $\eta_0 > 0$ такое, что для любого $\varepsilon > 0$ существует $\sigma_0 = \sigma_0(0, \varepsilon)$ такое, что $\rho(x(t, 0, x_0), M_t) < \varepsilon$ для всех $x_0 \in S(M_0, \eta_0)$ и $t \geq \sigma_0$. Обозначим через t_1 произвольный момент времени из интервала $[0; T)$, $y_1 \in M_{t_1}$, x_1 — произвольная точка из некоторой окрестности множества M_{t_1} . Справедлива оценка [6]

$$\|x(0, t_1, x_1) - x(0, t_1, y_1)\| \leq \|x_1 - y_1\| \exp(LT),$$

где L — постоянная Липшица функции $X(t, x)$ в области (2). Если выбрать y_1 так, что $\|x_1 - y_1\| < \eta_0 \exp(-LT) = \eta_1$, то будет выполнено неравенство $\|x(0, t_1, x_1) - x(0, t_1, y_1)\| < \eta_0$, т. е. существует $\eta_1 > 0$ такое, что для любых $t_1 \in [0; T)$ и $x_1 \in S(M_{t_1}, \eta_1)$ можно указать $\sigma_1(\varepsilon) = \sigma_0(0, \varepsilon)$ такое, что $\rho(x(t, t_1, x_1), M_t) < \varepsilon$ для всех $t \geq \sigma_1$.

Возьмем теперь произвольный начальный момент времени $t_0 \in I$. В силу условия (4) существует такое целое число k , что $t_0 - kT \in [0; T)$ и выполняется соотношение

$$x(t, t_0, x_0) = x(t - kT, t_0 - kT, x_0).$$

Из доказанного выше следует, что если $x(t_0 - kT) \in S(M_{t_0 - kT}, \eta_1)$, то $x(t - kT, t_0 - kT, x_0) \in S(M_{t - kT}, \varepsilon)$ при $t - kT > \sigma_1(\varepsilon)$. Отсюда в силу T -периодичности интегрального множества M вытекает, что $x(t, t_0, x_0) \in S(M_t, \varepsilon)$ при $t \geq t_0 + \sigma_1(\varepsilon)$. Этим доказано, что M является равномерно притягивающим.

Покажем, что M — равномерно устойчиво. Пусть $x(t, t_0, x_0)$ и $y(t, t_0, y_0)$ — траектории системы (1), причем $y_0 \in M_{t_0}$. Из равномерности притяжения множества M и определения 5 имеем, что для некоторого $\eta > 0$ и любого $\varepsilon > 0$ можно указать $\sigma = \sigma(\varepsilon) > 0$ такое, что $\rho(x(t), M_t) < \varepsilon$ для любых $x_0 \in S(M_{t_0}, \eta)$, $t_0 \in I$ и $t \geq t_0 + \sigma$. При $t \geq t_0$ справедлива оценка [6]

$$\|x(t, t_0, x_0) - y(t, t_0, y_0)\| \leq \|x_0 - y_0\| \exp L(t - t_0).$$

Выбирая $y_0 \in M_{t_0}$ таким образом, чтобы выполнялось неравенство $\|x_0 - y_0\| \leq \eta$, получаем, что при $t - t_0 \in [0; \sigma]$ справедливо соотношение $\|x(t, t_0, x_0) -$

$-y(t, t_0, y_0)\| \leq \eta \exp L\sigma$. Полагая $\delta(\epsilon) = \min\{\eta, \epsilon \exp(-L\sigma)\}$, убеждаемся, что если $\rho(x(t_0), M_{t_0}) < \delta(\epsilon)$, то $\rho(x(t), M_t) < \epsilon$ при $t > t_0$. Это и доказывает равномерную устойчивость интегрального множества M . Теорема доказана.

Теорема 4. Пусть правые части дифференциальных уравнений (1) таковы, что существует непрерывно-дифференцируемая функция $V(t, x)$, удовлетворяющая условиям: $V(t, x) = 0$ для любого $x \in M_t$; $V(t, x) \geq \theta(t)a(\rho(x, M_t))$, где $a \in K$, $\theta(t)$ — монотонно неубывающая непрерывная функция такая, что $\theta(0) = 1$, $\lim_{t \rightarrow \infty} \theta(t) = \infty$; $\dot{V}(t, x) \leq 0$. Тогда интегральное множество M системы (1) эквиасимптотически устойчиво.

Доказательство. Обозначим через H такое положительное число, что $S(M_t, H) \subset B_{H_1}$ при $t \geq 0$. Покажем, что при любом t_0 существует такое $\delta = \delta(t_0)$, что $x(t) \in S(M_t, H)$ при любых $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$, $t \geq t_0$. Рассмотрим функцию $V(t_0, x)$. Она непрерывна и обращается в нуль на множестве M_{t_0} . Следовательно, существует такое число $\delta > 0$, что $V(t_0, x) < a(H)$ при $x \in S(M_{t_0}, \delta)$. Выбирая x_0 из множества $S(M_{t_0}, \delta)$, получаем неравенства

$$\theta(t)a(\rho(x(t), M_t)) \leq V(t, x(t, t_0, x_0)) \leq V(t_0, x_0) < a(H), \quad (5)$$

откуда в силу условия $\theta(t) \geq 1$ имеем $\rho(x(t), M_t) < H$ при $t > t_0$, что и доказывает устойчивость интегрального множества M . Покажем теперь, что M имеет свойство эквипротяжения. Пусть ϵ — произвольное положительное число ($\epsilon < H$). Из неравенств (5) имеем

$$a(\rho(x(t), M_t)) < \frac{a(H)}{\theta(t)}. \quad (6)$$

Так как $\theta(t) \rightarrow \infty$ при $t \rightarrow \infty$, то можно указать такое $\sigma > 0$, что $\theta(t) > a(H)/a(\epsilon)$ при $t > \sigma$. Отсюда и из неравенства (6) следует, что $\rho(x(t), M_t) < \epsilon$ при $t \geq t_0 + \sigma$. Теорема доказана. Этот результат обобщает результаты работ [5, 7] на случай устойчивости интегральных множеств.

Как и прежде, через H будем обозначать такое положительное число, что $S(M_t, H) \subset B_{H_1}$. Справедлива следующая теорема.

Теорема 5. Пусть дифференциальные уравнения (1) таковы, что в области (2) существует непрерывно-дифференцируемая функция $V(t, x)$, удовлетворяющая следующим условиям:

- 1) $\dot{V} \leq 0$;
- 2) $V(t, x) = 0$ при $x \in M_t$, $V(t, x) \geq a(\rho(x, M_t))$, $a \in K$, и для любого $\xi > 0$ из $V(t, x) \geq \xi$ следует

$$\dot{V}(t, x) \leq -m_\xi(t), \quad (7)$$

причем

$$\int_0^\infty m_\xi(t) dt = +\infty. \quad (8)$$

Тогда интегральное множество M системы (1) эквиасимптотически устойчиво.

Доказательство. Воспользуемся методом работ [5, 8]. Аналогично тому, как это сделано при доказательстве предыдущей теоремы, можно показать, что для любого $t_0 \in I$ существует такое положительное $\delta = \delta(t_0)$, что $x(t, t_0, x_0) \in S(M_t, H)$ при $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$, $t \geq t_0$. Покажем, что при $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$ функция $V(t, x(t, t_0, x_0))$ монотонно не возрастает и стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$. Действительно, в силу первого из условий теоремы она не возрастает и стремится к неотрицательному пределу ξ . Предположим, что $\xi > 0$. Тогда при $t \geq t_0$ будет справедливо неравенство $V(t, x(t, t_0, x_0)) \geq \xi > 0$, откуда на основании условия (7) получаем

$$0 < \xi \leq V(t, x(t, t_0, x_0)) \leq V(t_0, x_0) - \int_{t_0}^t m_{\xi}(s) ds. \quad (9)$$

Неравенство (9) при достаточно больших значениях t противоречит условию (8), откуда можно сделать вывод, что $\xi = 0$. Используя теорему 2, заключаем, что интегральное множество M системы (1) эквивасимптотически устойчиво.

Следствие 2. Если правые части уравнений (1) удовлетворяют в области (2) условию Липшица, интегральное множество M системы (1) является T -периодическим и справедливы тождества (4), то при выполнении условий теоремы 5 множество M равномерно асимптотически устойчиво.

Доказательство следует из теорем 3 и 5.

Теорема 6. Пусть существуют функции $V(t, x)$ и $W(t, x)$, удовлетворяющие в области (2) следующим условиям:

1) для любого $t_0 \in I$ можно указать $\xi = \xi(t_0) > 0$ такое, что для любой точки $x_0 \in S(M_{t_0}, \xi)$ существует положительная константа $A = A(t_0, x_0)$ такая, что выполняется условие

$$V(t, x(t, t_0, x_0)) \geq -A \quad \text{при } t \geq t_0; \quad (10)$$

2) $\dot{V}(t, x) \leq -W(t, x)$, причем $W(t, x) \geq c(\rho(x, M_t))$; $c \in K$;

3) $\dot{W}(t, x) \leq 0$.

Тогда интегральное множество M дифференциальных уравнений (1) эквивасимптотически устойчиво.

Доказательство. Воспользуемся методом работ [5, 9]. Аналогично предыдущему можно показать, что для любого $t_0 \in I$ найдется положительное $\delta = \delta(t_0)$ такое, что $x(t, t_0, x_0) \in S(M_t, H)$ при $t \geq t_0$, $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$. Здесь H обозначает такое положительное число, что $S(M_t, H) \subset B_{H_1}$; кроме того, будем предполагать, что $\delta \leq \xi$. Покажем теперь, что функция $W(t, x(t, t_0, x_0))$ стремится к нулю при $t \rightarrow \infty$, монотонно не возрастая при $x_0 \in S(M_{t_0}, \delta)$. Предположим противное. Тогда в силу второго и третьего условий теоремы имеем $W(t, x(t, t_0, x_0)) \geq \alpha > 0$. Следовательно, $\dot{V}(t, x(t, t_0, x_0)) \leq -\alpha$, откуда на основании условия (10) получаем

$$-A \leq V(t, x(t, t_0, x_0)) \leq V(t_0, x_0) - \alpha(t - t_0), \quad t \geq t_0,$$

что невозможно при достаточно больших значениях t . Полученное противоречие доказывает, что $W(t, x(t, t_0, x_0))$ стремится к нулю, монотонно не возрастая. Отсюда согласно теореме 2 заключаем, что интегральное множество M системы (1) эквивасимптотически устойчиво.

В частном случае, когда $\dot{V}(t, x) = W(t, x)$, можно сформулировать такое следствие.

Следствие 3. Если существует функция $V(t, x)$, удовлетворяющая в области (2) условию 1 теоремы 6 и неравенствам

$$\dot{V}(t, x) \leq -c(\rho(x, M_t)), \quad c \in K; \quad \ddot{V}(t, x) \geq 0,$$

то интегральное множество M системы (1) эквиасимптотически устойчиво.

1. Плисс В. А. Интегральные множества периодических систем дифференциальных уравнений. – М.: Наука, 1977. – 304 с.
2. Самойленко А. М. Элементы математической теории многочастотных колебаний. – М.: Наука, 1987. – 304 с.
3. Митропольский Ю. А., Лыкова О. Б. Интегральные многообразия в нелинейной механике. – М.: Наука, 1973. – 512 с.
4. Руш Н., Абетс П., Лалуа М. Прямой метод Ляпунова в теории устойчивости. – М.: Мир, 1980. – 300 с.
5. Румянцев В. В., Озираниер А. С. Устойчивость и стабилизация движения по отношению к части переменных. – М.: Наука, 1987. – 256 с.
6. Барбашии Е. А. Введение в теорию устойчивости. – М.: Наука, 1967. – 223 с.
7. Четаев Н. Г. Устойчивость движения. – М.: Гостехиздат, 1955. – 207 с.
8. Красовский Н. Н. Некоторые задачи теории устойчивости движения. – М.: Физматгиз, 1959. – 211 с.
9. Salvadori L. Sul problema della stabilita asintotica // Rend. Accad. naz. Lincei. – 1972. – 53. – P. 35 – 38.

Получено 26.04.93