

О. В. Капустян (Київ. нац. ун-т ім. Т. Шевченка),  
 Д. В. Шкундін (Ін-т прикл. систем. аналізу НАН України, Київ)

## ГЛОБАЛЬНИЙ АТРАКТОР ОДНОГО НЕЛІНІЙНОГО ПАРАБОЛІЧНОГО РІВНЯННЯ\*

We apply the theory of multivalued semiflows to a nonlinear parabolic reaction-diffusion equation in the case where it is impossible to prove the uniqueness of solution of this equation. The multivalued semiflow is generated by solutions that satisfy certain time-global estimate. We prove the existence of a global compact attractor in the phase space for multivalued semiflow generated by nonlinear parabolic equations. We prove that this attractor is an upper semicontinuous function of a parameter.

Теорія багатозначних напівпотоків застосовується до нелінійного параболічного рівняння типу „реакція-дифузія” у випадку, коли для останнього не вдається довести єдиність розв’язку. Багатозначний напівпотік породжується розв’язками, що задовольняють певну глобальну за часом оцінку. Отримано існування глобального компактного атрактора у фазовому просторі для багатозначного напівпотіку, породженого нелінійним параболічним рівнянням. Доведено, що цей атрактор є напівнеперервною зверху функцією параметра.

**1. Теорема існування розв’язку.** Нехай  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  — обмежена область з гладкою межею  $\partial\Omega$ ,  $\Omega_T = \Omega \times [0, T]$ . Норму і скалярний добуток в  $L_2(\Omega)$  будемо позначати через  $\|\cdot\|$  і  $(\cdot, \cdot)$ , простір  $L_2(\Omega)$  — через  $H$ . Нехай  $(X, \rho)$  — метричний простір,  $2^X(P(X); \beta(X))$  — сукупність всіх (непорожніх; непорожніх і обмежених) підмножин простору  $X$ . Означення основних функціональних просторів запозичено в [1].

Розглянемо в області  $\Omega_T$  задачу

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a\Delta u - f(u) + \lambda u + \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i} - g(x), \quad (1)$$

$$u|_{\partial\Omega} = 0, \quad (2)$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad u_0 \in L_2(\Omega). \quad (3)$$

Припускаємо, що  $a > 0$ ,  $\lambda > 0$ ,

$$|b_i(x)| \leq C, \quad (4)$$

$f \in C(\mathbb{R})$  та задовольняє вимоги

$$f(u)u \geq \mu_0 |u|^p, \quad |f(u)u| \leq \mu_1 |u|^{p-1} + C, \quad p > 2, \quad (5)$$

$$g \in L_2(\Omega).$$

**Теорема 1.** При сформульованих вище умовах задача (1) – (3) має принаймні один розв’язок  $u(x, t)$ , що належить до класу  $L_2(0, T; H_0^1(\Omega)) \cap L_p(\Omega_T)$ .

**Означення 1.** Рівняння (1) розуміється як рівність в  $L_q(0, T; H^{-s}(\Omega))$ , де  $q$  є спряженим індексом до  $p$  із (5).

Це означає, що для кожного  $v \in L_p(0, T; H^s(\Omega))$

$$\left\langle \frac{\partial u}{\partial t}, v \right\rangle = \langle a\Delta u, v \rangle - \langle f(u), v \rangle + \langle \lambda u, v \rangle + \left\langle \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i}, v \right\rangle - \langle g(x), v \rangle$$

\* Виконана при фінансовій підтримці Державного фонду фундаментальних досліджень (грант № 01.07-00081).

для майже всіх (м. в.)  $t \in [0, T]$ . Поклавши  $s = 1$ , отримаємо, що рівняння розуміється як рівність у просторі  $L_q(0, T; H^{-1}(\Omega))$ .

**Доведення теореми 1.** Існування розв'язку встановлюється за допомогою методу гальоркінських апроксимацій.

Розглянемо апроксимуючий розв'язок  $u_n(t)$ , що належить скінченновимірному простору, натягнутому на перші  $n$  власних функцій оператора  $-\Delta$ :

$$u_n(t) = \sum_{j=1}^n u_{nj}(t) e_j, \quad (6)$$

і розв'язує задачу

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial u_n}{\partial t}, e_j \right\rangle - \langle a \Delta u_n, e_j \rangle &= \langle -f(u_n), e_j \rangle + \langle \lambda u_n, e_j \rangle - \\ &- \langle g, e_j \rangle + \left\langle \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u_n}{\partial x_i}, e_j \right\rangle, \\ 1 \leq j \leq n, \end{aligned}$$

з  $(u_n(0), e_j) = (u_0, e_j)$ . Останнє має місце, оскільки  $e_j \in H_0^1(\Omega)$ . Із (6) маємо  $u_{nj} = (u_n, e_j)$ . Позначимо  $Au_n = a \Delta u_n$ . Тоді  $(Au_n, e_j) = \lambda u_{nj}$ . Таким чином, маємо  $n$  диференціальних рівнянь для компоненти  $u_n$ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial u_n}{\partial t} - Au_n &= -\Pi_n B u_n, \\ u_n|_{t=0} &= u_{n0}, \end{aligned} \quad (7)$$

де

$$B u_n = f(u_n) - \lambda u_n - \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u_n}{\partial x_i} + g.$$

Аналогічно [1] отримуємо диференціальну нерівність

$$\frac{d}{dt} \|u_n(t)\|^2 \leq -\|u_n(t)\|^2 + \|g\|^2 + C_1, \quad (8)$$

з якої випливає оцінка

$$\|u_n(t)\|^2 \leq \|u_n(0)\|^2 e^{-t} + (1 - e^{-t})(\|g\|^2 + C_1). \quad (9)$$

З останньої, зокрема, випливає, що розв'язок  $u_n(t)$  рівняння (7) продовжується по  $t$  на піввісь  $0 \leq t < \infty$ . Також аналогічно [1] отримуємо

$$\|u_n(T)\|^2 + 2\mu_0 \int_0^T \int_{\Omega} |u_n(x, t)|^p dx dt + \int_0^T \|u_n(t)\|_{H_0^1(\Omega)}^2 dt \leq \|u_n(0)\|^2 + C_2 T.$$

З останньої нерівності випливає

$$\sup_{t \in [0, T]} \|u_n(t)\|^2 \leq K,$$

$$\int_0^T \int_{\Omega} |u_n(t)|_{H_0^1(\Omega)}^2 dt \leq K,$$

$$\int_0^T \int_{\Omega} |u_n(x, t)|^p dx dt \leq \frac{K}{2\mu_0},$$

де  $K = \|u_n(0)\|^2 + C_2 T$ .

Отже, можемо записати:

$u_n$  рівномірно обмежена в  $L_{\infty}(0, T; H)$ ;

$u_n$  рівномірно обмежена в  $L_2(0, T; H_0^1)$ ;

$u_n$  рівномірно обмежена в  $L_p(\Omega_T)$ .

Використаємо обмеженість  $u_n$  в  $L_p(\Omega_T)$  для доведення обмеженості  $f(u_n)$  в  $L_q(\Omega_T)$ , де  $1/p + 1/q = 1$ :

$$\|f(u_n)\|_{L_q(\Omega_T)}^q = \int_0^T \left( \int_{\Omega} |f(u_n)|^q dx \right) dt \leq$$

$$\leq \int_0^T \left( \int_{\Omega} (\mu_1 |u_n|^{p-1} + C)^q dx \right) dt \leq \int_0^T \int_{\Omega} (\mu_1^q |u_n|^{q(p-1)} + C^q) dx dt \leq$$

$$\leq \int_0^T \int_{\Omega} (\mu_1^q |u_n|^p + C^q) dx dt.$$

Отже,  $f(u_n)$  рівномірно обмежена в  $L_q(\Omega_T)$ .

Доведемо, що похідні  $\frac{\partial u_n}{\partial t}$  також рівномірно обмежені. По-перше, зауважимо, що  $L_2(0, T; H^{-1}(\Omega))$  та  $L_q(0, T; L_q(\Omega))$  неперервно вкладені в  $L_q(0, T; H^{-s}(\Omega))$ . Таким чином, оскільки

$$\frac{\partial u_n}{\partial t} = a \Delta u_n - f(u_n) + \lambda u_n + \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u_n}{\partial x_i} - g(x),$$

то  $\frac{\partial u_n}{\partial t}$  рівномірно обмежена в  $L_q(0, T; H^{-s}(\Omega))$ . Отже, вибравши підпоследовність, можемо гарантувати, що  $\frac{\partial u_n}{\partial t} \rightharpoonup \frac{\partial u}{\partial t}$ . Зауважимо, що

$$\frac{\partial u}{\partial t} \in L_2(0, T; H_0^1) + L_q(\Omega_T).$$

Виділимо слабку підпоследовність із последовності  $u_n$ . Цю підпоследовність будемо також позначати  $u_n$ . Маємо

$$u_n \rightharpoonup u \quad \text{в} \quad L_2(0, T; H_0^1),$$

$$u_n \rightharpoonup u \quad \text{в} \quad L_p(\Omega_T),$$

$$f(u_n) \rightharpoonup \chi \quad \text{в} \quad L_p(\Omega_T).$$

Неважко бачити, що

$$u_n \rightarrow u \quad \text{в} \quad L_2(0, T; H). \quad (10)$$

Справді,  $u_n$  рівномірно обмежена в  $L_2(0, T; H_0^1(\Omega))$ , а  $\frac{\partial u_n}{\partial t}$  — в  $L_q(0, T; H^{-1}(\Omega))$ . Оскільки  $H_0^1(\Omega) \subset\subset L_2(\Omega) \subset H^{-s}(\Omega)$  та  $H_0^1(\Omega)$  є рефлексивним, застосувавши теорему про компактність [2], отримуємо (10).

Для завершення доведення теореми залишилось показати, що  $\eta = f(u)$ . Оскільки  $u_n \rightarrow u$  в  $L_2(\Omega_T)$ , існує підпослідовність  $u_{n_i}$  така, що  $u_{n_i}(x, t) \rightarrow u(x, t)$  для м. в.  $(x, t) \in \Omega_T$ . Із неперервності функції  $f$  випливає, що  $f(u_{n_i}(x, t)) \rightarrow f(u(x, t))$  для м. в.  $(x, t) \in \Omega_T$ . Беручи до уваги обмеженість  $f(u_{n_i})$  в  $L_q(\Omega_T)$ , отримуємо  $f(u_{n_i}) \rightharpoonup f(u)$  в  $L_q(\Omega_T)$ , а враховуючи єдиність слабкої границі, приходимо до висновку, що  $\eta = f(u)$ .

**Зауваження 1.** Із оцінки (8) неважко отримати оцінку

$$\|u(t)\|^2 \leq \|u(s)\|^2 e^{-(t-s)} + C_3. \tag{11}$$

**Лема 1.** *Якщо*

$$u \in L_2(0, T; H^1) \cap L_p(\Omega_T)$$

та

$$\frac{du}{dt} \in L_2(0, T; H^{-1}) + L_q(\Omega_T),$$

то  $u \in C(0, T; L_2(\Omega))$ .

**Доведення.** Апроксимуємо  $u$  послідовністю  $u_n \in C^1([0, T]; H^1)$ , яка збігається до  $u$  в сенсі:

$$\begin{aligned} u_n &\rightarrow u && \text{в } L_2(0, T; H^1) \cap L_p(\Omega_T), \\ \frac{du_n}{dt} &\rightarrow \frac{du}{dt} && \text{в } L_2(0, T; H^{-1}) + L_q(\Omega_T). \end{aligned}$$

Тоді для кожного  $t^0$

$$|u_n(t)|^2 = |u_n(t^0)|^2 + 2 \int_{t^0}^t \langle \dot{u}_n(s), u_n(s) \rangle ds.$$

Виберемо  $t^0$  так, щоб

$$|u_n(t^0)|^2 = \frac{1}{T} \int_0^T |u_n(t)|^2 dt.$$

Позначимо через  $X(t_1, t_2)$  простір  $L_2(t_1, t_2; H^1) \cap L_p(\Omega \times (t_1, t_2))$ , а через  $X^*(t_1, t_2)$  простір  $L_2(t_1, t_2; H^{-1}) + L_q(\Omega \times (t_1, t_2))$ . Отримуємо оцінку

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} |u_n(t)|^2 dx &= \frac{1}{T} \int_{\Omega} \int_0^T |u_n(t)|^2 dt dx + 2 \int_{\Omega} \int_{t^0}^t \dot{u}_n(s) u_n(s) ds dx \leq \\ &\leq \frac{1}{T} \int_{\Omega} \int_0^T |u_n(t)|^2 dt dx + 2 \| \dot{u}_n \|_{X^*(t^0, t)} \| u_n \|_{X(t^0, t)} \leq \\ &\leq \frac{1}{T} \int_{\Omega} \int_0^T |u_n(t)|^2 dt dx + 2 \| \dot{u}_n \|_{X^*(0, T)} \| u_n \|_{X(0, T)}. \end{aligned}$$

Отже,  $u_n$  є послідовністю Коші в  $C([0, T]; L_2(\Omega))$ . Таким чином, доведено, що  $u \in C([0, T]; L_2(\Omega))$ .

**Зауваження 2.** В умовах леми 1 справедлива оцінка

$$\int_0^T |u_t(s)|^2 ds + \|u(t)\|^2 \leq C_*(1 + \|u(0)\|^2). \quad (12)$$

Справді, розглядаючи гальоркінські апроксимації і повторюючи міркування [1], отримуємо для них оцінку (12).

**2. Існування глобального атрактора.** У цьому пункті вивчається поведінка розв'язків задачі (1), отриманих за допомогою теореми 1, при великих  $t$ . Поперше, умови теореми 1 ні в якому разі не гарантують єдиності розв'язку задачі (1), оскільки ми не накладаємо ніяких умов на похідну функції  $f$ . Тому застосуємо апарат теорії багатозначних напівпотоків [3–5], який дозволяє перенести значну кількість результатів теорії динамічних систем.

**Означення 2.** Відображення

$$G(\cdot, \cdot): [0, +\infty) \times L_2(\Omega) \rightarrow 2^{L_2(\Omega)}$$

називається  $m$ -напівпотоком, якщо:

- 1)  $G(0, x) = x$  для довільних  $x \in L_2(\Omega)$ ;
- 2)  $G(t_1 + t_2, x) \subset G(t_1, G(t_2, x))$  для довільних  $x \in L_2(\Omega)$ ,  $t_1, t_2 \geq 0$ .

Утворимо таке багатозначне відображення:

$$G(t, u_0) = \{u(t) | u(\cdot) \text{ — розв'язок (1),}$$

для якого справджується оцінка (11),  $u(0) = u_0\}$ ,

$$G(\cdot, \cdot): R_+ \times L_2(\Omega) \rightarrow 2^{L_2(\Omega)}.$$

Теорема 1 стверджує, що так побудоване відображення  $G$  непорожнє для довільних  $u_0 \in L_2(\Omega)$  і  $t \geq 0$ , зокрема воно охоплює всі розв'язки, отримані за допомогою гальоркінських апроксимацій.

**Лема 2.** Так побудоване багатозначне відображення  $G$  є  $m$ -напівпотоком.

**Доведення.** Перевіримо умови означення  $m$ -напівпотoku. Умова 1 очевидна. Перевіримо умову 2. Для цього рівняння (1) перепишемо у вигляді

$$\frac{\partial u(t)}{\partial t}(x) = Au(t)(x), \quad (13)$$

$$[u(0)](x) = u_0(x),$$

де

$$Au = a\Delta u - f(u) + \lambda u + \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i} - g(x).$$

Нехай  $u \in G(t_1 + t_2, x)$ . Тоді  $u = u(t_1 + t_2)$ , де  $u(\cdot)$  — розв'язок рівняння (13), що задовольняє оцінку (11) та початкову умову  $u(0) = u_0$ . Оскільки  $u(t_2) \in G(t_2, x)$ , то достатньо показати, що  $u \in G(t_1, u(t_2))$ . Нехай  $y(t) = u(t + t_2) \forall t \geq 0$ . Очевидно, що для будь-якого  $T > 0$  існує розв'язок  $y(\cdot)$  системи

$$\frac{\partial y(t)}{\partial t} = Ay(t), \quad t \in [0, T],$$

$$y(0) = u(t_2).$$

Таким чином,  $u = y(t_1) \in G(t_1, u(t_2))$ .

**Означення 3.** Множина  $\Psi \subset L_2(\Omega)$  називається глобальним атрактором  $m$ -напівпотoku  $G$ , якщо:

$\Psi$  — притягуюча множина, тобто  $\text{dist}(G(t, B), \Psi) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow \infty$  для довільної множини  $B \in \beta(L_2(\Omega))$ ;

$\Psi$  — напівінваріантна, тобто  $\Psi \subset G(t, \Psi)$  для довільних  $t \geq 0$ ;

$\Psi \neq L_2(\Omega)$  і якщо  $\Phi$  — довільна притягуюча множина, то  $\Psi \subset \overline{\Phi}$ .

**Теорема 2.** Для  $m$ -напівпотoku  $G$  існує глобальний атрактор, компактний у просторі  $L_2(\Omega)$ .

**Доведення.** Згідно з теоремою 3 [3] потрібно перевірити такі умови:

1)  $G$  — точково дисипативний;

2)  $G(t, \cdot)$  — замкнене відображення для довільного  $t \in R_+$ , тобто якщо для довільного  $t \geq 0$   $\xi_n \rightarrow \xi$ ,  $\eta_n \rightarrow \eta$ ,  $\xi_n \in G(t, \eta_n)$ , то  $\xi \in G(t, \eta)$ ;

3)  $G$  — асимптотично напівкомпактний зверху, тобто якщо  $\xi_n \in G(t, B)$ ,  $t_n \rightarrow +\infty$ ,  $B$  — обмежена множина у фазовому просторі  $X$ , то послідовність  $\{\xi_n\}$  передкомпактна в  $X$ .

**Лема 3.** Рівняння реакції-дифузії має поглинаючу множину в  $L_2(\Omega)$ ; існують константа  $C_4$  та час  $t_0(\|u_0\|)$  такі, що для розв'язку  $u(t, \cdot) = G(t, u(0, \cdot))$

$$\|u(t)\| \leq C_4 \quad \forall t \geq t_0(\|u_0\|).$$

**Доведення.** Із нерівності (9) випливає

$$\|u(t)\|^2 \leq \|u(0)\|^2 e^{-t} + (1 - e^{-t})(\|g\|^2 + C_2).$$

Отже, якщо

$$t \geq t_0(\|u_0\|) = \ln \frac{\|u_0\|^2}{\|g\|^2 + C_2},$$

то

$$\|u(t)\|^2 \leq C_4^2 = 2(\|g\|^2 + C_2).$$

1. Із леми 3 випливає, що  $G$  є точково дисипативним в  $L_2(\Omega)$ . За поглинаючу множину  $B_0$  можна взяти кулю  $B_r$ , де  $r^2 = 2(\|g\|^2 + C + 1)$ .

2. Нехай

$$\xi_n \in G(t, \eta_n), \quad T > t, \quad \xi_n \rightarrow \xi, \quad \eta_n \rightarrow \eta.$$

Тоді  $\xi_n = u_n(t)$ ,  $\eta_n = u_n(0)$ ,  $u_n$  — розв'язки рівняння (1), що задовольняють умову (11). Згідно з теоремою про компактність [2] можемо стверджувати, що існує функція  $u$  така, що деяка підпослідовність послідовності  $u_n$  (залишимо за нею те саме позначення) слабо збігається до  $u$  в  $L_2(0, T; H_0^1(\Omega))$ ,  $u_{n_i}$  слабо збігається до  $u_i$  в  $L_2(0, T; H^{-1}(\Omega))$ ,  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для м. в.  $t \in [0, T]$  і слабо збігається в  $L_2(\Omega)$  для кожного  $t \in [0, T]$ . Тоді для того щоб перейти до границі в означенні 1, записаному для  $u_n$ , залишається довести, що  $f(u_n(x, t)) \rightarrow f(u(x, t))$  в  $L_2(\Omega_T)$ . Оскільки  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для м. в.  $t \in [0, T]$ , можна вибрати підпослідовність таку, що  $u_n(x, t) \rightarrow u(x, t)$  для м. в.  $(x, t) \in \Omega \times [0, T]$ . Таким чином, з неперервності  $f(u)$  маємо, що  $f(u_n(x, t)) \rightarrow f(u(x, t))$  для м. в.  $(x, t) \in \Omega \times [0, T]$ . Беручи до уваги умову (5), отримуємо шукане. Враховуючи, що  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для довільного  $t \in [0, T]$ ,

маємо  $\xi = u(t)$ ,  $\eta = u(0)$ . Для того щоб стверджувати, що  $\xi \in G(t, s)$ , потрібно переконатись у тому, що для  $u$  виконується (11) для довільних  $t, s$ ,  $t \geq s$ .

**Лема 4.** Нехай  $g_n, g : [0, T] \rightarrow R$ , — вимірні, скрізь визначені, монотонно незростаючі (або монотонно неспадні) функції,  $n \geq 1$ ,  $g$  — неперервна і  $g_n(t) \rightarrow g(t)$  для м. в.  $t \in [0, T]$ . Тоді  $g_n(t) \rightarrow g(t)$  для довільних  $t \in (0, T)$ .

**Доведення.** Припустимо, що  $g_n, g$  — монотонно незростаючі (для монотонно неспадних функцій доведення аналогічне),  $t_0 \in (0, T)$ . Існує послідовність  $t_m \subset (0, T)$  така, що для довільного  $m \geq 1$   $g_n(t_m) \rightarrow g(t_m)$  і  $t_m \rightarrow t_0$ ,  $t_m < t_0$ . Тоді

$$g_n(t_0) - g(t_0) = g_n(t_0) - g_n(t_m) + g_n(t_m) - g(t_m) + g(t_m) - g(t_0),$$

і оскільки для довільного  $n \geq 1$   $g_n(t_m) \geq g_n(t_0)$ , для довільного  $\varepsilon > 0$  існують  $N \geq 1$ ,  $m \geq 1$  такі, що для довільних  $n \geq N$

$$g_n(t_0) - g(t_0) \leq |g_n(t_m) - g(t_m)| + |g(t_m) - g(t_0)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon.$$

Аналогічно, вибираючи  $t_m > t_0$ , приходимо до висновку, що для довільного  $\varepsilon$  існує  $N \geq 1$  таке, що для довільних  $n \geq N$   $g(t_0) - g_n(t_0) < \varepsilon$ . Отже,  $g_n(t_0) \rightarrow g(t_0)$  і на підставі довільності  $t_0 \in (0, T)$  одержуємо шукане.

**Лема 5.** Нехай функції  $u_n, u$ ,  $n \geq 1$ , належать  $C(0, T; L_2(\Omega))$ ,  $u_n \rightarrow u$  в  $L_2(\Omega_T)$ ,  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  сильно для м. в.  $t \in [0, T]$  і слабо для довільних  $t \in [0, T]$  і для довільних  $t \geq s$ , для м. в.  $s \geq 0$  виконуються нерівності

$$\begin{aligned} \frac{a}{2} \|u_n(t)\|^2 - \frac{a}{2} \|u_n(s)\|^2 &\leq \int_s^t (u_n, u_{n_t}) d\tau - \\ &- \int_s^t (g(x), u_{n_t}) d\tau + \int_s^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u_n}{\partial x_i}, \frac{\partial u_n}{\partial t} \right) d\tau + \int_s^t \mu C d\tau, \\ \frac{a}{2} \|u(t)\|^2 - \frac{a}{2} \|u(s)\|^2 &\leq \lambda \int_s^t (u, u_t) d\tau - \\ &- \int_s^t (g(x), u_t) d\tau + \int_s^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i}, \frac{\partial u}{\partial t} \right) d\tau + \int_s^t \mu C d\tau. \end{aligned}$$

Тоді  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  для довільних  $t \in (0, T)$ .

**Доведення.** Введемо функції

$$\begin{aligned} F_n(t) &= \frac{a}{2} \|u_n(t)\|^2 - \lambda \int_0^t (u_n, u_{n_t}) d\tau + \\ &+ \int_0^t (g(x), u_{n_t}) d\tau - \int_0^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u_n}{\partial x_i}, \frac{\partial u_n}{\partial t} \right) d\tau - \int_0^t \mu C d\tau, \\ F(t) &= \frac{a}{2} \|u(t)\|^2 - \lambda \int_0^t (u, u_t) d\tau + \end{aligned}$$

$$+ \int_0^t (g(x), u_t) dt - \int_0^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i}, \frac{\partial u}{\partial t} \right) dt - \int_0^t \mu C dt.$$

Тоді з умов леми маємо  $F_n(t) \leq F_n(s)$ ,  $F(t) \leq F(s)$  для довільних  $t \geq s$ , для м. в.  $s \geq 0$ . Але з умов леми і вигляду функцій  $F_n$ ,  $F$  отримуємо, що  $F_n$ ,  $F \in C([0, T])$ , отже, наведені вище нерівності виконуються для довільних  $t, s$ ,  $t \geq s \geq 0$ . На підставі попередніх результатів можемо стверджувати, що для довільного  $T > 0$   $F_n(t) \rightarrow F(t)$  для м. в.  $t \in [0, T]$ . Тоді з леми 4 випливає, що  $F_n(t) \rightarrow F(t)$  для довільних  $t \in (0, T)$ . Тепер врахуємо, що

$$\underline{\lim} (x_n + y_n) \geq \underline{\lim} x_n + \underline{\lim} y_n,$$

і перейдемо до нижньої границі в  $F_n(t)$ . З одного боку,

$$\underline{\lim} F_n(t) = F(t) = \frac{a}{2} \|u(t)\|^2 - \lambda \int_0^t (u, u_t) dt + \\ + \int_0^t (g(x), u_t) dt - \int_0^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i}, \frac{\partial u}{\partial t} \right) dt - \int_0^t \mu C dt,$$

а з іншого —

$$\underline{\lim} F_n(t) \geq \frac{a}{2} \underline{\lim} \|u(t)\|^2 - \lambda \int_0^t (u, u_t) dt + \\ + \int_0^t (g(x), u_t) dt - \int_0^t \left( \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i}, \frac{\partial u}{\partial t} \right) dt - \int_0^t \mu C dt.$$

Отже,  $\underline{\lim} \|u_n(t)\| \leq \|u(t)\|$ , але внаслідок слабкої збіжності  $u_n(t)$  до  $u(t)$  маємо обернену нерівність. Лему доведено.

Для завершення доведення п. 2 теореми залишилося перейти до границі в оцінці (11).

3. Згідно з (11) існує обмежена в  $L_2(\Omega)$  множина  $B_0$  (п. 1) така, що для довільної обмеженої в  $L_2(\Omega)$  множини  $B$  існує таке  $T_B > 0$ , що для довільного  $t \geq T_B$   $G(t, B) \subset B_0$ . Тоді, використовуючи властивість м-напівпотoku  $G(t_1 + t_2, B) \subset G(t_1, G(t_2, B))$ , маємо

$$\xi_n \in G(t_n, B) = G(t_n - t_* + t_*, B) \subset G(t_*, G(t_n - t_*, B)) \subset G(t_*, B_0)$$

для досить великих  $n \geq 1$ . Оскільки існує  $R > 0$  таке, що  $B_0 \subset \overline{B_R(0)}$ , то  $\xi_n \in G(t_*, \overline{B_R(0)})$ , починаючи з деякого  $n$ .

**Лема 6.** Для довільних  $R \geq 0$ ,  $t_* > 0$   $G(t_*, \overline{B_R(0)})$  — компакт в  $L_2(\Omega)$ .

**Доведення.** Виберемо  $T > t_*$ . Як і в п. 2, існують  $u_n$ :  $\xi_n = u_n(t_*)$ ,  $u_n(0) \in \overline{B_R(0)}$ , а також  $u$  така, що деяка підпоследовність послідовності  $u_n$  (залишимо за нею те саме позначення) слабо збігається до  $u$  в  $L_2(0, T; H_0^1(\Omega))$ ,  $u_n$  слабо збігається до  $u_t$  в  $L_2(0, T; H^{-1}(\Omega))$ ,  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для м. в.  $t \in [0, T]$  і слабо збігається в  $L_2(\Omega)$  для кожного  $t \in [0, T]$ . Безпосередньо переходячи до границі при  $n \rightarrow \infty$ , переконаємось, що  $u$  — розв'язок рівняння (1) на  $[0, T]$ . Крім того,  $u_n(0) \in \overline{B_R(0)}$ , отже, внаслідок слабкої збіжності  $u_n(t)$  до  $u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для довільних  $t \in [0, T]$  маємо  $u(0) \in \overline{B_R(0)}$ . Застосо-



вуючи лему 1, отримуємо  $u \in C(0, T; L_2(\Omega))$ . Після цього, повторюючи міркування попереднього пункту, впевнюємось, що  $u_n(t)$  сильно збігається до  $u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для довільних  $t \in (0, T)$ . Для того щоб стверджувати компактність  $G(t_*, \overline{B_R}(0))$ , залишається довести, що для  $u$  справджується оцінка (11). Те, що ця оцінка має місце при  $t \geq s > 0$ , встановлюється граничним переходом. Перевіримо (11) при  $s = 0$ . Для  $t \in (0, T)$  можна вибрати послідовність  $t_m \in (0, T)$  таку, що  $t_m \rightarrow 0$ ,  $m \rightarrow \infty$ , та

$$\|u(t)\|^2 \leq \|u(t_m)\|^2 e^{-(t-t_m)} + C.$$

Оскільки  $u \in C(0, T; L_2(\Omega))$ , то в наведеній нерівності можна перейти до границі при  $m \rightarrow \infty$  і отримати (11) для  $u$  при  $s = 0$ .

З леми 6 випливає, що  $\xi_n = u_n(t_*)$  має збіжну підпослідовність, отже, передкомпактна. Теорему доведено.

**3. Напівнеперервна зверху залежність атрактора від параметра.** Розглянемо послідовність задач

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a\Delta u - f_n(u) + \lambda u + \sum_{i=1}^n b_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i} - g(x), \quad (14)$$

$$u|_{\partial\Omega} = 0,$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad u_0 \in L_2(\Omega),$$

де  $\Omega \subset R^n$  — обмежена область з досить гладкою межею і виконуються умови:

1) для м. в.  $x \in R$   $f_n(x)$  рівномірно збігається до деякої функції  $f(x)$  на кожному скінченному відрізку;

2)  $g \in L_2(\Omega)$ ;

3)  $f_n(u)u \geq \mu_0 |u|^p$ ,  $|f_n(u)u| \leq \mu_1 |u|^{p-1} + C$ ,  $p > 2$ .

На підставі умов 1–3 за теоремою 1 одержуємо, що кожна задача (14) для довільного  $T > 0$  має принаймні один розв'язок на  $[0, T]$ , що задовольняє оцінку (11). Утворюючи на цих розв'язках  $m$ -напівпотік  $G_n$ , за теоремою 2 отримуємо існування глобального компактного атрактора  $\Psi_n$ . За умови 1 маємо, що для м. в.  $x \in R$  функція  $f(x): R \rightarrow R$  неперервна. Тоді можемо стверджувати, що умови 1–3 виконуються для функції  $f$ , отже, за теоремою 2 існує глобальний компактний аттрактор  $\Psi$  для  $m$ -напівпотіку  $G$ .

**Теорема 3.** За умов 1–3  $\text{dist}(\Psi_n, \Psi) \rightarrow 0$ ,  $n \rightarrow +\infty$ .

Для  $A, B \subset X$  покладемо

$$\text{dist}(A, B) = \sup_{x \in A} \inf_{y \in B} \rho(x, y).$$

**Доведення.** Спочатку на множині натуральних чисел з нескінченно віддаленою точкою  $\Xi = \{n, n \geq 1, +\infty\}$  введемо метрику

$$\sigma(m, n) = \left| \frac{1}{n} - \frac{1}{m} \right|.$$

$(\Xi, \sigma)$  є метричним компактом і  $\xi_0 = +\infty$  — єдина гранична точка. Достатньо перевірити, що

$$B_1 = \left( \bigcup_{n \geq 1} \Psi_n \right) \cup \Psi \in \beta(X)$$

і для деякого досить великого  $t > 0$  і  $B_r(0) \supset B_1$  відображення

$$\Xi \ni \xi \mapsto G_{\xi}(t, \overline{B_r(0)})$$

є слабко напівнеперервним зверху (сл. н. н. зв.) у точці  $\xi_0$ .

Що стосується умови  $B_1 \in \beta(X)$ , то вона отримується з таких міркувань:

$$\Psi_n \subset G(t, \Psi_n) \subset B_0, \quad \Psi \subset G(t, \Psi) \subset B_0$$

для досить великих  $t$ , де

$$B_0 = \{u, \|u\|^2 \leq C+1\}.$$

Звідси  $B_1 \subset B_0 \in \beta(X)$ .

Для перевірки другої умови потрібен такий результат.

**Твердження** [6]. *Нехай  $X_1, X_2$  — метричні простори,  $X_1$  — компакт,  $F: X_1 \rightarrow P(X_2)$  — компактнозначне відображення. Тоді  $F$  — сл. н. н. зв., якщо*

$$\text{graph } F = \{(x, y) \mid x \in X_1, y \in F(x)\}$$

*є компактом в  $X_1 \times X_2$ .*

У розглядуваному випадку  $(\Xi, \sigma)$  — метричний компакт, з леми 6 для довільних  $\xi \in \Xi$ ,  $t > 0$ ,  $r > 0$  випливає, що  $G_{\xi}(t, \overline{B_r(0)})$  — компакт в  $X$ . Отже, потрібно довести, що  $\{(\xi, y_{\xi}) \mid \xi \in \Xi, y_{\xi} \in G_{\xi}(t, \overline{B_r(0)})\}$  — компакт в  $\Xi \times X$ , або що з послідовності  $y_n \in G_n(t, \overline{B_r(0)})$  можна вибрати підпослідовність, яка збігається до  $y \in G(t, \overline{B_r(0)})$ . Нехай  $y_n = \{u_n(t)\}$ ,  $u(\cdot)$  — розв'язки задачі (14), що задовольняють (11), причому  $y_n(0) = \{u_n(0)\} \in \overline{B_r(0)}$ . Тому, застосовуючи міркування, аналогічні наведеним у п. 2, отримуємо, що для  $T > t$  існує  $u$  таке, що деяка підпослідовність послідовності  $u_n$  (залишимо за нею те саме позначення) слабко збігається до  $u$  в  $L_2(0, T; H_0^1(\Omega))$ ,  $u_n$  слабко збігається до  $u_t$  в  $L_2(0, T; H^{-1}(\Omega))$ ,  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $L_2(\Omega)$  для м.в.  $t \in [0, T]$  і слабко збігається в  $L_2(\Omega)$  для кожного  $t \in [0, T]$ ,  $y(0) = \{u(0)\} \in \overline{B_r(0)}$ . Тепер для того щоб стверджувати, що  $u$  — розв'язок рівняння (1) на  $[0, T]$ , потрібно довести, що  $f_n(u_n(x, t)) \rightarrow f(u(x, t))$  в  $L_2(\Omega_T)$ . Справді, оскільки  $u_n(x, t) \rightarrow u(x, t)$  для м.в.  $(x, t) \in \Omega \times [0, T]$ , то для кожного  $(x, t)$  існують  $a > 0$ ,  $N \geq 1$  такі, що для довільних  $n \geq N$  маємо  $u_n(x, t) \in [-a, a]$ , і внаслідок рівномірної збіжності для довільного  $l > 0$  існує  $N_l \geq N$  таке, що для довільного  $n \geq N_l$

$$|f_n(u_n) - f(u)| \leq |f_n(u_n) - f(u_n)| + |f(u_n) - f(u)| \leq l.$$

Отже,  $f_n(u_n(x, t)) \rightarrow f(u(x, t))$  для м.в.  $(x, t) \in \Omega \times [0, T]$ . Застосовуючи умову 3, отримуємо шукане. Звідси також випливає, що  $u \in C(0, T; L_2(\Omega))$ . Тоді на підставі лем 4 та 5 отримуємо  $u_n(t) \rightarrow u(t)$  в  $X$  і  $y = y(t) = u(t) \in G(t, \overline{B_r(0)})$ .

1. Бабин А. В., Вишик М. И. Аттракторы эволюционных уравнений. — М.: Наука, 1989. — 294 с.
2. Лионс Ж.-Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач. — М.: Мир, 1972. — 587 с.
3. Melnik V. S., Valero J. On attractors of multivalued semi-flows and differential inclusions // Set-Valued Analysis. — 1998. — 6. — P. 83–111.
4. Капустян О. В. Атрактор напівпотоку, породженого системою фазово-польових рівнянь без єдиності розв'язку // Укр. мат. журн. — 1999. — 51, №7. — С. 23–30.
5. Мельник В. С. Многозначные полупотоки и их аттракторы // Докл. РАН. — 1994. — 337, №4. — С. 876–881.
6. Обен Ж.-П., Экланд И. Прикладной нелинейный анализ. — М.: Мир, 1988. — 510 с.

Одержано 11.09.2001