

## ІНВАНІАНТНІ ТОЧКИ ДИНАМІЧНОЇ СИСТЕМИ КОНФЛІКТУ В ПРОСТОРІ КУСКОВО РІВНОМІРНО РОЗПОДІЛЕНИХ МІР\*

We prove the theorem on the existence and structure of invariant points of a dynamical system of conflict in the space of piecewise continuously distributed measures.

Доведено теорему про існування та структуру інваріантних точок динамічної системи конфлікту в просторі кусково рівномірно розподілених мір.

**1. Вступ.** Досліджується математична модель конфлікту між парою опонентів, поданих довільно нормованими кусково рівномірно розподіленими мірами. У термінах стохастичних векторів найпростішу модель такого типу запропоновано в роботі [1]. У ній введено некомутативну конфліктну композицію \* для пари нормованих на одиницю векторів з невід'ємними коефіцієнтами. У даній роботі ми розширюємо означення композиції \* на випадок, коли вектори мають довільне нормування, а також визначаємо її для пар кусково рівномірно розподілених мір. При цьому ми узагальнюємо побудови з [2] і показуємо, що така композиція породжує динамічну систему дискретного конфлікту. Основним результатом даної роботи є теорема 2, яка встановлює існування граничної інваріантної точки для довільної траєкторії динамічної системи у просторі кусково рівномірно розподілених мір. Одержано якісну характеристику усіх таких точок.

Зазначимо, що наш підхід у певному сенсі доповнює методи теорії еволюційної динаміки (див. [3 – 6]).

**2. Динамічна система конфлікту в просторі  $\mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n$ .** Нехай множина конфліктних позицій складається із скінченної кількості точок  $\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n\}$ ,  $2 \leq n < \infty$ . Розглянемо на  $\Omega$  пару дискретних мір  $\mu_0, \nu_0$ :

$$\mu_0(\omega_i) = p_i^{(0)} \geq 0, \quad \nu_0(\omega_i) = r_i^{(0)} \geq 0, \quad i = 1, \dots, n.$$

Замість дискретних мір  $\mu_0, \nu_0$  далі розглядаємо відповідну пару векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^n$  з невід'ємними координатами:

$$\mathbf{p}^0 = (p_1^{(0)}, p_2^{(0)}, \dots, p_n^{(0)}), \quad \mathbf{r}^0 = (r_1^{(0)}, r_2^{(0)}, \dots, r_n^{(0)})$$

і  $l_1$ -нормами:

$$|\mathbf{p}^0| := \sum_{i=1}^n p_i^{(0)} = \mu_0(\Omega) = c_p > 0, \quad |\mathbf{r}^0| := \sum_{i=1}^n r_i^{(0)} = \nu_0(\Omega) = c_r > 0.$$

Динамічну систему дискретного конфлікту будуюмо в прямому добутку  $\mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n$  за допомогою відображення

$$\mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n \ni \{\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0\} \xrightarrow{U(*)} \{\mathbf{p}^1, \mathbf{r}^1\} \in \mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n,$$

де вектори  $\mathbf{p}^1, \mathbf{r}^1$  визначаються некомутативною композицією конфлікту \*, введеною в [1] для стохастичних векторів. Тут ми розширюємо означення композиції \* на випадок векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$  з довільною нормою,  $|\mathbf{p}^0| = c_p > 0$ ,  $|\mathbf{r}^0| = c_r > 0$ . А саме, для пари  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$  вводимо нову пару:  $\mathbf{p}^1 = \mathbf{p}^0 * \mathbf{r}^0$ ,

\* Частково підтримано проектами DFG 436 UKR 113/67 та INTAS 00-257.

$\mathbf{r}^1 = \mathbf{r}^0 * \mathbf{p}^0$  з координатами  $p_i^{(1)}, r_i^{(1)}, i = 1, 2, \dots, n$ , які знаходяться за формулами

$$p_i^{(1)} := \frac{p_i^{(0)}(c_r - r_i^{(0)})}{z_{1,p}}, \quad r_i^{(1)} := \frac{r_i^{(0)}(c_p - p_i^{(0)})}{z_{1,r}}, \quad (1)$$

де нормуючі коефіцієнти  $z_{1,p}, z_{1,r}$  визначаються з умов  $|\mathbf{p}^1| = c_p, |\mathbf{r}^1| = c_r$ . Ці коефіцієнти легко обчислити:

$$z_{1,p} = \frac{1}{c_p} (c_p c_r - (\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0)), \quad z_{1,r} = \frac{1}{c_r} (c_p c_r - (\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0)), \quad (2)$$

де  $(\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0)$  — скалярний добуток в  $\mathbf{R}^n$ .

Варто зауважити, що у формулах (1) виникає невизначеність, якщо хоча б для одного  $i$  виконується рівність  $p_i^{(0)}/c_p = r_i^{(0)}/c_r = 1$ . Ми виключаємо з розгляду таку ситуацію.

Отже, відображення  $U(*)$  є коректно означеним, якщо координати векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$  задовольняють одну з умов

$$\exists i \in \overline{1, n}: \frac{p_i^{(0)}}{c_p} \neq \frac{r_i^{(0)}}{c_r}, \quad (3)$$

або

$$\frac{p_i^{(0)}}{c_p} = \frac{r_i^{(0)}}{c_r} \neq 1 \quad \forall i \in \overline{1, n}. \quad (4)$$

Ітеруючи відображення  $U(*)$ , одержуємо траєкторію (орбіту) динамічної системи дискретного конфлікту в просторі  $\mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n$ :

$$\{\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0\} \xrightarrow{U(*)} \{\mathbf{p}^1, \mathbf{r}^1\} \xrightarrow{U(*)} \dots \xrightarrow{U(*)} \{\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N\} \xrightarrow{U(*)} \dots, \quad (5)$$

де  $\{\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N\} = U^N(*)\{\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0\} \equiv U(*)\{\mathbf{p}^{N-1}, \mathbf{r}^{N-1}\}, N = 1, 2, \dots$

У роботі [1] для стохастичних векторів  $|\mathbf{p}^0| = 1, |\mathbf{r}^0| = 1$  доведено теорему, яка стверджує існування пари граничних векторів  $\mathbf{p}^\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{p}^N, \mathbf{r}^\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{r}^N$ , інваріантних відносно дії відображення  $U(*)$ , а також встановлює певні співвідношення між граничними векторами. Аналогічна теорема справедлива і для пари довільно нормованих векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$  з простору  $\mathbf{R}_+^n$ .

**Теорема 1.** Припустимо, що пара векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^n$  ( $|\mathbf{p}^0| = c_p > 0, |\mathbf{r}^0| = c_r > 0$ ) задовольняє умову (3) або (4). Тоді траєкторія (5) збігається до інваріантної точки,

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \{\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N\} = \{\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty\} \in \mathbf{R}_+^n \times \mathbf{R}_+^n.$$

$$U(*)\{\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty\} = \{\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty\}.$$

При цьому, якщо виконується умова (3), граничні вектори ортогональні,  $\mathbf{p}^\infty \perp \mathbf{r}^\infty$ , а якщо виконується умова (4), кожен граничний вектор має однакові координати:

$$p_i^{(\infty)} = \frac{c_p}{m}, \quad r_i^{(\infty)} = \frac{c_r}{m}, \quad m \leq n, \quad (6)$$

де  $m$  — кількість відмінних від нуля координат векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}^n$ .

Розглянемо спочатку частинний випадок цієї теореми.

**Твердження 1.** Нехай  $n = 2$  і координати векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^2$  ( $|\mathbf{p}^0| = c_p > 0, |\mathbf{r}^0| = c_r > 0$ ) задовольняють одну з умов (3) або (4). Тоді існує гранична пара векторів

$$\{\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty\} = \lim_{N \rightarrow \infty} \{\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N\},$$

інваріантна відносно композиції конфлікту, яка має наступну структуру. Якщо виконується умова (3), то

$$\mathbf{p}^\infty = (c_p, 0), \quad \mathbf{r}^\infty = (0, c_r),$$

або

$$\mathbf{p}^\infty = (0, c_p), \quad \mathbf{r}^\infty = (c_r, 0);$$

а якщо виконується умова (4), то

$$\mathbf{p}^\infty = \left( \frac{c_p}{2}, \frac{c_p}{2} \right), \quad \mathbf{r}^\infty = \left( \frac{c_r}{2}, \frac{c_r}{2} \right).$$

**Доведення.** Нехай виконується умова (3). Покладемо  $\mathbf{p}^0 = (a, b)$ ,  $a + b = c_p$ . Використовуючи формули (1), (2), легко показати, що вже на першому кроці конфліктної композиції координати векторів  $\mathbf{p}^1$  і  $\mathbf{r}^1$  пов'язані таким чином:

$$\mathbf{p}^1 = (a_1, b_1), \quad \mathbf{r}^1 = (hb_1, ha_1), \quad h := \frac{c_r}{c_p}.$$

Після наступного кроку конфліктної композиції перша координата вектора  $\mathbf{p}^2$  обчислюється за формулою

$$p_1^{(2)} \equiv a_2 = \frac{a_1^2 c_p}{a_1^2 + b_1^2}, \quad p_2^{(2)} \equiv b_2 = \frac{b_1^2 c_p}{a_1^2 + b_1^2}.$$

Позначаючи

$$k_1 = \frac{c_p a_1}{a_1^2 + b_1^2},$$

можемо записати

$$b_2 = \frac{b_1^2}{a_1} k_1, \quad a_2 = a_1 k_1,$$

причому  $a_2 < a_1$ , оскільки  $k_1 = \frac{a_1 c_p}{a_1^2 + (c_p - a_1)^2} < 1$ , тому що не втрачаючи загальності можна вважати, що  $a_1 < \frac{c_p}{2} < b_1$ .

За індукцією на  $(N + 1)$ -му кроці конфліктної композиції маємо

$$p_1^{(N+1)} \equiv a_{N+1} = \frac{a_N^2 c_p}{a_N^2 + b_N^2}, \quad p_2^{(N+1)} \equiv b_{N+1} = \frac{b_N^2 c_p}{a_N^2 + b_N^2},$$

а також

$$a_{N+1} = a_N k_N = a_1 k_1 k_2 \dots k_N,$$

де

$$k_N = \frac{c_p a_N}{a_N^2 + b_N^2}.$$

При цьому  $a_N < a_{N-1} < \frac{c_p}{2}$ , оскільки, очевидно,  $k_N < 1$ . Більш того, покажемо, що  $k_{N+1} < k_N$ ,  $N \geq 2$ .

Легко бачити, що  $a_N < b_N$ , оскільки  $a_N + b_N = c_p$ . Тому  $(a_N - b_N)^2 > 0$ , що рівносильно нерівності

$$\frac{a_N b_N}{a_N^2 + b_N^2} < \frac{1}{2}.$$

Тепер нерівність  $k_{N+1} < k_N$  випливає із співвідношення

$$\begin{aligned} \frac{k_{N+1}}{k_N} &= \frac{c_p a_{N+1}}{a_{N+1}^2 + b_{N+1}^2} \frac{1}{k_N} = \frac{c_p a_N}{a_{N+1}^2 + b_{N+1}^2} = \\ &= \frac{a_N}{c_p} \frac{(a_N^2 + b_N^2)^2}{a_N^4 + b_N^4} < \frac{1}{2} \frac{1}{1 - 2 \left( \frac{a_N b_N}{a_N^2 + b_N^2} \right)^2} < 1. \end{aligned}$$

Отже,  $p_1^{(\infty)} = \lim_{N \rightarrow \infty} p_1^{(N)} \equiv \lim_{N \rightarrow \infty} a_N = 0$ , а тому  $p_2^{(\infty)} = \lim_{N \rightarrow \infty} p_2^{(N)} \equiv \lim_{N \rightarrow \infty} b_N = c_p$ .

Аналогічно доводиться, що  $r_2^{(\infty)} = \lim_{N \rightarrow \infty} r_2^{(N)} = 0$ ,  $r_1^{(\infty)} = \lim_{N \rightarrow \infty} r_1^{(N)} = c_r$ .

У випадку, коли виконується умова (4), тобто  $h \mathbf{p}^0 = \mathbf{r}^0$ , з формул (1), (2) випливає, що не пізніше, ніж на першому кроці, траєкторія (5) збігається до

$$\text{інваріантної точки } \{ \mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty \} = \left\{ \left( \frac{c_p}{2}, \frac{c_p}{2} \right), \left( \frac{c_r}{2}, \frac{c_r}{2} \right) \right\}.$$

Твердження доведено.

**Доведення теореми 1.** У випадку, коли  $n = 2$ , справедливість теореми випливає з твердження 1, тому будемо розглядати випадок  $n \geq 3$ .

Нехай виконується умова (4), тобто  $h p_i^{(0)} = r_i^{(0)} \neq c_r$  для усіх  $i = 1, 2, \dots, n$ , де  $h = \frac{c_r}{c_p}$ . Припустимо, що  $h p_i^{(0)} = r_i^{(0)} \neq 0$ . Незавжди переконатися, що  $h p_i^{(N)} = r_i^{(N)}$  для усіх натуральних  $N$ .

Без втрати загальності координати вектора  $\mathbf{p}^0$  можна вважати впорядкованими:

$$0 < p_1^{(0)} \leq p_2^{(0)} \leq \dots \leq p_n^{(0)} < c_p. \quad (7)$$

Тоді внаслідок умови (4) і того, що  $\mathbf{p}^0 = h^{-1} \mathbf{r}^0$ ,  $h > 0$ , числа  $r_i^{(0),c} := c_r - r_i^{(0)}$  мають зворотну впорядкованість:

$$c_r > r_1^{(0),c} \geq r_2^{(0),c} \geq \dots \geq r_n^{(0),c} > 0. \quad (8)$$

З (8) випливає

$$r_1^{(0),c} > z_{1,p} > r_n^{(0),c}. \quad (9)$$

Дійсно, з (2) і рівності  $c_p = \sum_i p_i^{(0)}$  маємо

$$z_{1,p} = \frac{1}{c_p} \sum_{i=1}^n p_i^{(0)} (c_r - r_i^{(0)}) = \frac{1}{c_p} \sum_{i=1}^n p_i^{(0)} r_i^{(0),c}.$$

Тепер, замінюючи усі  $r_i^{(0),c}$  на  $r_i^{(0),c}$  або на  $r_n^{(0),c}$  і враховуючи (7), одержуємо (9).

Покажемо, що координати вектора  $\mathbf{p}^1$  задовольняють нерівності

$$p_1^{(0)} < p_1^{(1)} \leq p_i^{(1)} \leq p_n^{(1)} < p_n^{(0)}, \quad i=1, 2, \dots, n. \quad (10)$$

Справді, безпосередньо з (9) випливає  $p_1^{(0)} < p_1^{(1)}$  і  $p_n^{(1)} < p_n^{(0)}$ . Для доведення нерівностей  $p_1^{(1)} \leq p_i^{(1)} \leq p_n^{(1)}$  запишемо їх у еквівалентному вигляді

$$p_1^{(0)}(c_r - r_1^{(0)}) \leq p_i^{(0)}(c_r - r_i^{(0)}) \leq p_n^{(0)}(c_r - r_n^{(0)}),$$

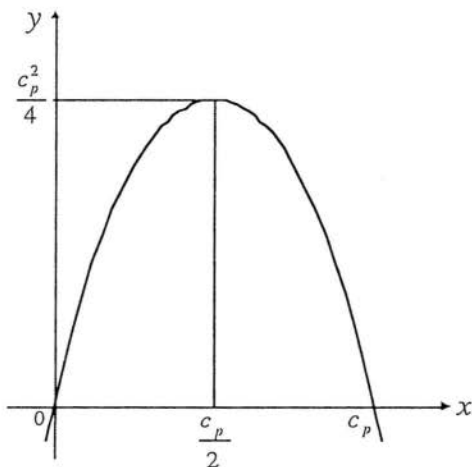
звідки, враховуючи співвідношення  $\mathbf{p}^0 = h^{-1} \mathbf{r}^0$ , маємо

$$p_1^{(0)}(c_r - hp_1^{(0)}) \leq p_i^{(0)}(c_r - hp_i^{(0)}) \leq p_n^{(0)}(c_r - hp_n^{(0)}).$$

Далі, оскільки  $h = \frac{c_r}{c_p} > 0$ , то

$$p_1^{(0)}(c_p - p_1^{(0)}) \leq p_i^{(0)}(c_p - p_i^{(0)}) \leq p_n^{(0)}(c_p - p_n^{(0)}).$$

Справедливість цих нерівностей (вони еквівалентні (10)) випливає з наступних міркувань. Розглянемо функцію  $y(x) = x(c_p - x)$ ,  $x \in [0, c_p]$  (див. рисунок).



Вона має симетричний графік відносно прямої  $x = \frac{c_p}{2}$ , в якій досягає максимуму. Нехай  $p_n^{(0)} < \frac{c_p}{2}$ . Тоді внаслідок впорядкованості координат для будь-якого  $i = 1, 2, \dots, n$   $0 < p_i^{(0)} < \frac{c_p}{2}$ . Оскільки на інтервалі  $[0, \frac{c_p}{2}]$  функція  $y(x)$  монотонно зростає, то з нерівностей (7) випливає

$$y(p_1^{(0)}) \leq y(p_i^{(0)}) \leq y(p_n^{(0)}).$$

Нехай  $p_n^{(0)} > \frac{c_p}{2}$ . Тоді виконуються нерівності  $0 < p_i^{(0)} < c_p - p_n^{(0)} < \frac{c_p}{2}$ , оскільки  $\sum_{i=1}^n p_i^{(0)} = c_p$  для будь-якого  $i = 1, 2, \dots, n-1$ . Отже, внаслідок монотонного

зростання функції  $y(x)$  на інтервалі  $\left[0, \frac{c_p}{2}\right]$  з нерівностей (7) випливає

$$y(p_1^{(0)}) \leq y(p_i^{(0)}) \leq y(c_p - p_n^{(0)}).$$

Завдяки симетричності графіка функції  $y(x)$  маємо  $y(p_n^{(0)}) = y(c_p - p_n^{(0)})$ , звідки

$$y(p_1^{(0)}) \leq y(p_i^{(0)}) \leq y(p_n^{(0)}),$$

що й доводить (10).

За індукцією нерівності (10) встановлюються для координат векторів  $\mathbf{p}^N$  з довільним  $N$ :

$$p_1^{(0)} < p_1^{(1)} < \dots < p_1^{(N)} \leq p_i^{(N)} \leq p_n^{(N)} < \dots < p_n^{(1)} < p_n^{(0)}. \quad (11)$$

З (11) випливає, що принаймні для деякої підпослідовності  $N_k$  існують границі

$$p_i^{(\infty)} = \lim_{N_k \rightarrow \infty} p_i^{(N_k)}, \quad i = 1, \dots, n,$$

які задовольняють нерівності

$$0 < p_1^{(\infty)} \leq p_i^{(\infty)} \leq p_n^{(\infty)} < c_p. \quad (12)$$

Для цих границь на підставі (1) маємо

$$p_i^{(\infty)} = \frac{p_i^{(\infty)}(c_r - r_i^{(\infty)})}{z_{\infty, p}},$$

де  $r_i^{(\infty)} = h p_i^{(\infty)}$ . Звідси робимо висновок, що нормуючий коефіцієнт  $z_{\infty, p} = c_r - r_i^{(\infty)}$  не залежить від індексу  $i$ . У свою чергу, оскільки нормуючий коефіцієнт можна записати у вигляді  $z_{\infty, p} = \frac{c_r}{c_p}(c_p - p_i^{(\infty)})$ , співвідношення (12)

можливі, лише якщо  $p_i^{(\infty)} = \frac{c_p}{n}$  при умові  $p_i^{(0)} > 0$  для усіх  $i = 1, 2, \dots, n$ .

Аналогічні міркування проводимо і для координат вектора  $\mathbf{r}^0$ . Таким чином,

$$\lim_{N \rightarrow \infty} p_i^{(N)} = \frac{c_p}{n}, \quad \lim_{N \rightarrow \infty} r_i^{(N)} = \frac{c_r}{n}, \quad i = 1, \dots, n, \quad (13)$$

що доводить (6). Зрозуміло, що у випадку  $h p_i^{(0)} = r_i^{(0)} \neq 0$  лише для  $m < n$  координат границі в (13) дорівнюють  $\frac{c_p}{m}$  та  $\frac{c_r}{m}$  відповідно.

Розглянемо тепер ситуацію, коли для усіх  $i$  виконується умова (3) і, отже,  $h \mathbf{p}^0 \neq \mathbf{r}^0$ . Тоді знайдеться  $i$  таке, що  $p_i^{(0)} > h^{-1} r_i^{(0)}$ . На підставі (1) аналогічна нерівність виконується і для наступних координат,  $p_i^{(1)} > h^{-1} r_i^{(1)}$ , а також для усіх  $N$ :  $p_i^{(N)} > h^{-1} r_i^{(N)}$ . Покажемо, що з  $s_i^{(0)} := \frac{p_i^{(0)}}{r_i^{(0)}} > h^{-1}$  з необхідністю випливає

$$r_i^{(N)} \rightarrow 0, \quad N \rightarrow \infty. \quad (14)$$

Для доведення (14) достатньо показати, що відношення  $s_i^{(N)} := \frac{p_i^{(N)}}{r_i^{(N)}}$  прямує до нескінченності при  $N \rightarrow \infty$ . Так, для  $s_i^{(1)}$  маємо

$$s_i^{(1)} := \frac{p_i^{(1)}}{r_i^{(1)}} = h^{-1} \frac{p_i^{(0)}}{r_i^{(0)}} \frac{c_r - r_i^{(0)}}{c_p - p_i^{(0)}} = s_i^{(0)} k_i^{(0)},$$

де  $k_i^{(0)} := h^{-1} \frac{c_r - r_i^{(0)}}{c_p - p_i^{(0)}}$ . Неважко переконатись, що  $k_i^{(0)} > 1$ , тому  $s_i^{(0)} < s_i^{(1)}$ . За індукцією

$$h^{-1} < s_i^{(0)} < s_i^{(1)} < \dots < s_i^{(N)} < s_i^{(N+1)} = s_i^{(N)} k_i^{(N)} = s_i^{(0)} k_i^{(0)} \dots k_i^{(N)},$$

де коефіцієнти  $k_i^{(N)}$  строго зростають при  $N \rightarrow \infty$ :

$$1 < k_i^{(0)} < k_i^{(1)} < \dots < k_i^{(N)}. \quad (15)$$

Справді, для  $k_i^{(1)}$  маємо

$$\begin{aligned} k_i^{(1)} &= h^{-1} \frac{c_r - r_i^{(1)}}{c_p - p_i^{(1)}} = h^{-1} \frac{c_r - \frac{1}{z_{1,r}} r_i^{(0)} (c_p - p_i^{(0)})}{c_p - \frac{1}{z_{1,p}} p_i^{(0)} (c_r - r_i^{(0)})} = \\ &= \frac{c_p (c_r - r_i^{(0)}) - \left( \sum_j p_j^{(0)} r_j^{(0)} - p_i^{(0)} r_i^{(0)} \right)}{c_r (c_p - p_i^{(0)}) - \left( \sum_j p_j^{(0)} r_j^{(0)} - p_i^{(0)} r_i^{(0)} \right)} = \frac{c_p (c_r - r_i^{(0)}) - I_i^0}{c_r (c_p - p_i^{(0)}) - I_i^0}, \end{aligned}$$

де

$$I_i^0 = \sum_{j \neq i} p_j^{(0)} r_j^{(0)} < c_r \sum_{j \neq i} p_j^{(0)} \frac{r_j^{(0)}}{c_r} < c_r \sum_{j \neq i} p_j^{(0)} = c_r (c_p - p_j^{(0)}),$$

тобто  $I_i^0 < c_r (c_p - p_j^{(0)})$ .

Крім того, оскільки  $c_r (c_p - p_i^{(0)}) < c_p (c_r - r_i^{(0)})$ , то

$$1 < k_i^{(0)} = \frac{c_p (c_r - r_i^{(0)})}{c_r (c_p - p_i^{(0)})} < k_i^{(1)} = \frac{c_p (c_r - r_i^{(0)}) - I_j^0}{c_r (c_p - p_i^{(0)}) - I_j^0}.$$

Аналогічно доводиться, що  $k_i^{(1)} < k_i^{(2)}$ , і за індукцією одержуємо (15). Отже, з  $h p_i^{(0)} > r_i^{(0)}$  випливає  $s_i^{(N)} \rightarrow \infty$ , і тому  $r_i^{(N)} \rightarrow 0$ , оскільки усі  $p_i^{(N)}$  обмежені. Аналогічно, з  $h p_k^{(0)} < r_k^{(0)}$  випливає  $p_k^{(N)} \rightarrow 0$ . Це означає, що скалярний добуток  $(\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N) \rightarrow 0$  і тому  $z_{N,p} \rightarrow c_r$ , а  $z_{N,r} \rightarrow c_p$  при умові, що початкові вектори  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$  не мають жодних координат таких, що  $h p_i^0 = r_i^0 \neq 0$ . Це означає, що існують границі

$$\lim_{N \rightarrow \infty} p_i^{(N)} = p_i^{(\infty)} \geq 0, \quad \lim_{N \rightarrow \infty} r_i^{(N)} = 0 \quad \text{при} \quad h p_i^{(0)} > r_i^{(0)},$$

$$\lim_{N \rightarrow \infty} r_k^{(N)} = r_k^{(\infty)} \geq 0, \quad \lim_{N \rightarrow \infty} p_k^{(N)} = 0 \quad \text{при} \quad h p_k^{(0)} < r_k^{(0)}.$$

Розглянемо тепер випадок, коли для координат векторів  $\mathbf{p}^0$  та  $\mathbf{r}^0$  одночасно існують такі  $i$ , для яких виконується умова (3), і такі  $j$ , для яких виконується умова (4).

Позначимо множину індексів, для яких виконується умова (4), через  $\Omega_{=}$ , тобто

$$\Omega_{=} := \left\{ i: \frac{p_i^{(0)}}{c_p} = \frac{r_i^{(0)}}{c_r} \neq 0 \right\}.$$

Граничні значення  $p_i^{(\infty)}$ ,  $r_k^{(\infty)}$ , для  $i, k \notin \Omega_{=}$  існують, як і в попередньому випадку. Це видно з формул (1), оскільки, як і раніше,  $r_i^{(n)} \rightarrow 0$  при  $hp_i^{(0)} > r_i^{(0)}$ , а також  $p_k^{(n)} \rightarrow 0$  при  $hp_i^{(0)} < r_i^{(0)}$ .

Очевидно, що для послідовності  $N = 1, 2, \dots$  значення  $t_N := \sum_{j \in \Omega_{=}} \left( \frac{p_j^{(N)}}{c} \right)^2$  такі, що  $0 < t_N < 1$ . Припустимо, що для деяких  $j \in \Omega_{=}$  послідовність  $p_j^{(N)}$  при  $N \rightarrow \infty$  не збігається до нуля. Тоді завдяки обмеженості значень  $t_N$  існує деяка підпослідовність  $N'$  така, що  $t_{N'} \rightarrow t > 0$  при  $N' \rightarrow \infty$ . Тому, використовуючи формулу (2) для нормуючого коефіцієнта, можемо записати його у вигляді

$$z_{N',p} = c_r \left( 1 - \sum_{j \in \Omega_{=}} \left( \frac{p_j^{(N')}}{c_p} \right)^2 \right) - \frac{1}{c_p} \sum_{j \notin \Omega_{=}} p_i^{(N')} r_i^{(N')} \rightarrow z'_{\infty,p} = c_r(1-t) < c_r,$$

оскільки  $\sum_{i \notin \Omega_{=}} p_i^{(N')} r_i^{(N')}$  збігається до нуля. Це означає, що для деякого  $i \notin \Omega_{=}$  права і ліва частини рівності

$$p_i^{(N'+1)} = \frac{p_i^{(N')} (c_r - r_i^{(N')})}{z_{N',p}}$$

збігаються до різних границь. Тобто ми прийшли до суперечності.

Аналогічні міркування проводяться і відносно вектора  $\mathbf{r}$ .

Отже,  $(\mathbf{p}^N, \mathbf{r}^N) \rightarrow 0$ ,  $N \rightarrow \infty$ , в загальному випадку, що гарантує справедливність тверджень теореми.

Теорему доведено.

У випадку, коли вектори  $\mathbf{p}^0$ ,  $\mathbf{r}^0$  нормовані на одиницю,  $c_p = 1 = c_r$ , тобто є стохастичними, попередні формули мають простіший вигляд (див. [1, 2]). Наступне твердження описує зв'язок стохастичних векторів і векторів, не нормованих на одиницю при дії композиції конфлікту.

**Твердження 2.** Для довільної пари векторів  $\mathbf{p}^0$ ,  $\mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^n$  ( $|\mathbf{p}^0| = c_p$ ,  $|\mathbf{r}^0| = c_r$ ) і відповідної пари стохастичних векторів

$$\mathbf{p}'^0 := \frac{1}{c_p} \mathbf{p}^0, \quad \mathbf{r}'^0 := \frac{1}{c_p} \mathbf{r}^0$$

справджуються наступні рівності:

$$\mathbf{p}^N = c_p \mathbf{p}'^N, \quad \mathbf{r}^N = c_r \mathbf{r}'^N, \quad N = 0, 1, \dots, \quad (16)$$



$$\mathbf{p}^\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{p}^N = c_p \mathbf{p}'^\infty = c_p \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{p}'^N, \quad (17)$$

$$\mathbf{r}^\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{r}^N = c_r \mathbf{r}'^\infty = c_r \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{r}'^N.$$

*Доведення.* Якщо  $\mathbf{p}'^0 = \frac{1}{c_p} \mathbf{p}^0$  і  $\mathbf{r}'^0 = \frac{1}{c_r} \mathbf{r}^0$ , то  $p_i^{(0)} = c_p p_i'^{(0)}$ ,  $r_i^{(0)} = c_r r_i'^{(0)}$ .

Запишемо нормуючий коефіцієнт для  $\mathbf{p}'^1$ :

$$z_{1,p} = \frac{1}{c_p} (c_p c_r - (\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0)) = c_r (1 - (\mathbf{p}'^0, \mathbf{r}'^0)) = c_r z_{1,p}'.$$

Тоді отримаємо

$$p_i^{(1)} = \frac{1}{z_{1,p}} p_i^{(0)} (c_r - r_i^{(0)}) = c_p \frac{1}{z_{1,p}'} p_i'^{(0)} (1 - r_i'^{(0)}) = c_p p_i'^{(1)}.$$

Аналогічно для  $\mathbf{r}'^1$ :

$$z_{1,r} = c_p z_{1,r}', \quad r_i^{(1)} = c_r r_i'^{(1)}.$$

Внаслідок довільності вибраного  $i$  можна стверджувати, що  $\mathbf{p}^1 = c_p \mathbf{p}'^1$  та  $\mathbf{r}^1 = c_r \mathbf{r}'^1$ . За індукцією для довільного натурального  $N$  справджуються рівності  $\mathbf{p}^N = c_p \mathbf{p}'^N$  і  $\mathbf{r}^N = c_r \mathbf{r}'^N$ . Отже, маємо

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{p}^N = c_p \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{p}'^N,$$

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{r}^N = c_r \lim_{N \rightarrow \infty} \mathbf{r}'^N,$$

що і доводить справедливість (17).

Твердження доведено.

*Зауваження.* З твердження 1 випливає, що доведення теореми 1 можна спростити, пославшись на результати з [1, 2]. Наведене вище незалежне і повне доведення використовується в наступних дослідженнях, зокрема при побудові моделей конфлікту із зміною норми відповідних векторів.

**3. Динамічна система у просторі кусково рівномірно розподілених мір.** Нехай  $f_\mu(x) := \mu(\{-\infty, x\})$  позначає функцію розподілу борелевої міри  $\mu$  на  $\mathbf{R}$ . Міру  $\mu$ , визначену на деякому компактi з  $\mathbf{R}$ , називаємо кусково рівномірно розподіленою (пишемо  $\mu \in \mathcal{M}_{\text{kpp}}(\mathbf{R})$ ), якщо її щільність  $f'_\mu(x)$  є простою функцією, тобто кусково сталою. Отже, міру  $\mu$  можна зобразити скінченною сумою  $\mu = \sum_i \mu_i$ , де кожна міра  $\mu_i$  є рівномірно розподіленою на своєму носії  $\text{supp } \mu_i = [a_i, b_i]$ , при цьому  $(a_i, b_i) \cap (a_j, b_j) = \emptyset$ ,  $i \neq j$ .

Розглянемо пару мір  $\mu, \nu \in \mathcal{M}_{\text{kpp}}(\mathbf{R})$ . Припустимо, що  $\text{supp } \mu, \text{supp } \nu \subset [0, 1]$ , тобто  $\mu, \nu \in \mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1])$ . Нехай  $\{r_1, r_2, \dots, l_1, l_2, \dots\}$  — точки розриву кусково сталих функцій  $f'_\mu, f'_\nu(x)$ , відповідних мірам  $\mu, \nu$ . Нехай  $\{s_1, s_2, \dots, s_{k+1}\}$  позначає впорядковану послідовність різних точок з набору  $\{0, r_1, r_2, \dots, l_1, l_2, \dots, 1\}$ . Послідовність  $\{s_1, s_2, \dots, s_{k+1}\}$  утворює деяке скінченне розбиття відрізка  $[0, 1]$ :

$$[0, 1] = \bigcup_{i=1}^k [s_i, s_{i+1}], \quad (18)$$

де кожен проміжок  $[s_i, s_{i+1}]$  має ненульову довжину  $q_i := s_{i+1} - s_i$ . Зрозуміло, що кожна з мір  $\mu, \nu$  є рівномірно розподіленою на проміжку  $[s_i, s_{i+1}]$ .

Використовуючи розбиття (18), поставимо у відповідність мірам  $\mu, \nu$  пару векторів  $\mathbf{p}, \mathbf{r} \in \mathbf{R}_+^k$ ,  $\mathbf{p} = (p_1, \dots, p_k)$ ,  $\mathbf{r} = (r_1, \dots, r_k)$ , з невід'ємними координатами, які задаються таким чином:

$$p_i := \mu([s_i, s_{i+1}]), \quad r_i := \nu([s_i, s_{i+1}]), \quad i = 1, \dots, k. \quad (19)$$

При цьому

$$\sum_{i=1}^k p_i = \mu([0, 1]) =: c_\mu, \quad \sum_{i=1}^k r_i = \nu([0, 1]) =: c_\nu.$$

І навпаки, кожній парі векторів  $\mathbf{p}, \mathbf{r} \in \mathbf{R}_+^k$  розбиття (18) однозначно співставляє пару кусково рівномірно розподілених мір  $\mu, \nu \in \mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1])$ . Для відновлення цих мір досить покласти  $\mu([s_i, s_{i+1}]) := p_i$ ,  $\nu([s_i, s_{i+1}]) := r_i$ . А для довільної борелевої підмножини  $A \subseteq [s_i, s_{i+1}]$  значення  $\mu(A) := p_i |A| / q_i$ ,  $\nu(A) := r_i |A| / q_i$ , де  $|A|$  позначає міру Лебега множини  $A$ . Таким чином, фіксоване розбиття (18) встановлює взаємно однозначну відповідність між векторами з  $\mathbf{R}_+^k$  та мірами з  $\mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1])$ , які рівномірно розподілені на кожному проміжку  $[s_i, s_{i+1}]$ .

Цю відповідність можна використати для побудови динамічної системи у просторі  $\mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1]) \times \mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1])$ . З цією метою розглянемо у просторі пар таких мір відображення:

$$\{\mu_0, \nu_0\} \xrightarrow{V(*)} \{\mu_1, \nu_1\}, \quad (20)$$

де нова пара мір  $\mu_1, \nu_1$  визначається по  $\mu_0 \equiv \mu$  і  $\nu_0 \equiv \nu$  таким чином: кожна з мір  $\mu_1, \nu_1$  є кусково рівномірно розподіленою із набором проміжків  $[s_i, s_{i+1}]$  з розбиття (18). При цьому

$$\mu_1([s_i, s_{i+1}]) := p_i^{(1)}, \quad \nu_1([s_i, s_{i+1}]) := r_i^{(1)}, \quad i = 1, \dots, k,$$

де координати векторів  $\mathbf{p}^1 = \{p_i^{(1)}\}_{i=1}^k$ ,  $\mathbf{r}^1 = \{r_i^{(1)}\}_{i=1}^k$  визначено згідно з композицією конфлікту  $*$  (див. формули (1), (2) з попереднього пункту). Для довільної борелевої множини  $A \in \mathcal{B}$  міри  $\mu_1, \nu_1$  визначаються таким чином:

$$\mu_1(A) = \sum_{i=1}^k \mu_1(A_i) = \sum_{i=1}^k \frac{p_i^{(1)} |A_i|}{q_i}, \quad \nu_1(A) = \sum_{i=1}^k \nu_1(A_i) = \sum_{i=1}^k \frac{r_i^{(1)} |A_i|}{q_i}, \quad (21)$$

де  $A_i = A \cap [s_i, s_{i+1}]$ .

Ітеруючи відображення (20), одержуємо орбіту динамічної системи конфлікту в просторі  $\mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1]) \times \mathcal{M}_{\text{kpp}}([0, 1])$ :

$$\{\mu_0, \nu_0\} \xrightarrow{V(*)} \{\mu_1, \nu_1\} \xrightarrow{V(*)} \dots \xrightarrow{V(*)} \{\mu_N, \nu_N\} \xrightarrow{V(*)} \dots \quad (22)$$

з початковою точкою  $\{\mu_0, \nu_0\}$ , де  $\{\mu_N, \nu_N\} := V^N(*)\{\mu_0, \nu_0\}$ ,  $N = 1, 2, \dots$ , — пара мір на  $N$ -му кроці ітерації.

Наступна теорема містить опис стаціонарних станів побудованої динамічної системи.

**Теорема 2.** Нехай задано пару кусково рівномірно розподілених мір  $\mu_0, \nu_0$  на інтервалі  $[0, 1]$ , який розбито на проліжки  $[s_i, s_{i+1}]$ ,  $i = 1, \dots, k$ , згідно з (18). Припустимо, що виконується одна з умов:

$$\exists i \in \overline{1, k}: \frac{\mu_0([s_i, s_{i+1}])}{c_\mu} \neq \frac{\nu_0([s_i, s_{i+1}])}{c_\nu}, \quad (23)$$

або

$$\frac{\mu_0([s_i, s_{i+1}])}{c_\mu} = \frac{\nu_0([s_i, s_{i+1}])}{c_\nu} \neq 1 \quad \forall i \in \overline{1, k}, \quad (24)$$

де  $c_\mu := \mu([0, 1])$ ,  $c_\nu := \nu([0, 1])$ . Тоді траєкторія (22) збігається до інваріантної точки у просторі  $\mathcal{M}_{\text{крр}}([0, 1]) \times \mathcal{M}_{\text{крр}}([0, 1])$ , тобто існує пара кусково рівномірно розподілених граничних мір

$$\mu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mu_N, \quad \nu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \nu_N,$$

інваріантних відносно відображення  $V(*)$ :

$$V(*)\{\mu_\infty, \nu_\infty\} = \{\mu_\infty, \nu_\infty\}.$$

При цьому, якщо виконується умова (23), міри  $\mu_\infty, \nu_\infty$  є взаємно сингулярними,

$$\mu_\infty \perp \nu_\infty,$$

а якщо виконується умова (24), граничні міри  $\mu_\infty$  і  $\nu_\infty$  набувають на проліжках  $[s_i, s_{i+1}]$  таких значень:

$$\mu_\infty([s_i, s_{i+1}]) = \frac{c_\mu}{k}, \quad \nu_\infty([s_i, s_{i+1}]) = \frac{c_\nu}{k}.$$

**Доведення.** Нехай для деякого  $i$  виконується умова (23). Внаслідок (19) для координат векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^k$ , що відповідають мірам  $\mu_0, \nu_0$ , виконується аналогічна умова

$$\frac{p_i^{(0)}}{c_\mu} \neq \frac{r_i^{(0)}}{c_\nu}.$$

За теоремою 1 існують граничні взаємно ортогональні вектори  $\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty \in \mathbf{R}_+^k$ , інваріантні відносно композиції конфлікту. Нехай  $\mu_\infty, \nu_\infty$  позначає пару відповідних кусково рівномірно розподілених мір із простору  $\mathcal{M}_{\text{крр}}([0, 1]) \times \mathcal{M}_{\text{крр}}([0, 1])$ .

Згідно з формулою (21) для довільної борелевої множини  $A$  та будь-якого натурального  $N = 1, 2, \dots$  існують міри  $\mu_N(A)$  та  $\nu_N(A)$ . Таким чином, використовуючи формули (21), переходимо до границь

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mu_N(A) = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^k \mu_N(A_i) = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^k \frac{p_i^{(N)} |A_i|}{q_i} = \sum_{i=1}^k \frac{p_i^{(\infty)} |A_i|}{q_i} = \mu_\infty(A),$$

де  $A_i = A \cap [s_i, s_{i+1}]$ .

Аналогічно  $\lim_{N \rightarrow \infty} \nu_N(A) = \nu_\infty(A)$ . Отже,

$$\mu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mu_N, \quad \nu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \nu_N.$$

При цьому з ортогональності векторів  $\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty$  випливає взаємна сингулярність граничних мір.

У випадку, коли для всіх  $i = 1, 2, \dots, k$  виконується умова (24), для координат відповідних векторів  $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbf{R}_+^k$  маємо

$$0 < \frac{p_i^{(0)}}{c_\mu} = \frac{r_i^{(0)}}{c_\nu} \neq 1.$$

Знову за теоремою 2 існують граничні вектори  $\mathbf{p}^\infty, \mathbf{r}^\infty$  такі, що для всіх їхніх координат

$$p_i^{(\infty)} = \frac{c_\mu}{k}, \quad r_i^{(\infty)} = \frac{c_\nu}{k}.$$

Згідно з формулою (21) для довільної борелевої множини  $A$  та будь-якого натурального  $N = 1, 2, \dots$  існують міри  $\mu_N(A)$  та  $\nu_N(A)$ . Отже,

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \mu_N(A) = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^k \mu_N(A_i) = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^k \frac{p_i^{(N)} |A_i|}{q_i} = \sum_{i=1}^k \frac{p_i^{(\infty)} |A_i|}{q_i} = \mu_\infty(A),$$

де  $A_i = A \cap [s_i, s_{i+1}]$ .

Аналогічно  $\lim_{N \rightarrow \infty} \nu_N(A) = \nu_\infty(A)$ . Таким чином,

$$\mu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \mu_N, \quad \nu_\infty = \lim_{N \rightarrow \infty} \nu_N.$$

При цьому для  $i = 1, 2, \dots, k$

$$\mu_\infty([s_i, s_{i+1}]) = p_i^{(\infty)} \frac{|[s_i, s_{i+1}]|}{q_i} = \frac{c_\mu}{k},$$

$$\nu_\infty([s_i, s_{i+1}]) = r_i^{(\infty)} \frac{|[s_i, s_{i+1}]|}{q_i} = \frac{c_\nu}{k}.$$

Останнє доводить справедливість теореми.

1. Кошманенко В. Д. Теорема про конфлікт для пари стохастичних векторів // Укр. мат. журн. – 2003. – 55, № 4. – С. 555 – 560.
2. Koshmanenko V. The theorem on conflict for probability measures // Math. Math. Oper. Res. – 2004. – 59, № 2. – P. 303 – 313.
3. Epstein J. M. Nonlinear dynamics, mathematical biology, and social science. – Addison-Wesley Publ. Co., 1997. – 164 p.
4. Hofbauer J., Sigmund K. The theory of evolution and dynamical systems. – Cambridge: Cambridge Univ. Press, 1988. – 341 p.
5. Hofbauer J., Sigmund K. Evolutionary games and population dynamics. – Cambridge: Cambridge Univ. Press, 1998. – 323 p.
6. Sigmund K. The population dynamics of conflict and cooperation // Doc. Math. J. DMV, I. – 1998. – P. 487 – 506.

Одержано 27.05.2003