

Случайные колебания механических систем при периодически изменяющейся собственной частоте

Для многих задач физики и техники большой интерес представляет исследование влияния параметрической нагрузки на колебания механических систем [1]. В [2] на основе асимптотических методов нелинейной механики и метода уравнений Колмогорова — Фоккера — Планка [3, 4] рассмотрены случайные колебания механических систем с одной степенью свободы под воздействием периодической силы и «белого шума». В данной работе аналогичная задача рассматривается для механических систем при периодически изменяющейся собственной частоте: указан один случай интегрируемости уравнений Колмогорова — Фоккера — Планка и дано применение метода разложения в ряд по обобщенной циклической координате, детально исследован случай линейной системы.

1. Один случай интегрируемости уравнений Колмогорова — Фоккера — Планка. Рассмотрим механическую систему с одной степенью свободы, уравнение движения которой имеет вид

$$\ddot{x} + \omega^2(1 + \varepsilon\lambda \cos 2vt)x = \varepsilon[h(x, \dot{x}) + \varphi(x, \dot{x}) \cos vt + g(x, \dot{x}) \cos 2vt + P \cos vt] + \sqrt{\varepsilon}\sigma\xi(t), \quad (1)$$

где $\xi(t)$ — «белый шум» с единичной интенсивностью, $h(x, \dot{x})$, $\varphi(x, \dot{x})$, $g(x, \dot{x})$ — многочлены от x , \dot{x} :

$$h(x, \dot{x}) = \sum_{s=1}^m \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \gamma_{ij}x_i\dot{x}_j, \quad \varphi(x, \dot{x}) = \sum_{s=1}^m \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \Gamma_{ij}x_i\dot{x}_j, \\ g(x, \dot{x}) = \sum_{s=1}^m \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \beta_{ij}x_i\dot{x}_j, \quad \omega, \lambda, v, P, \gamma_{ij}, \Gamma_{ij}, \beta_{ij}, \sigma = \text{const}. \quad (2)$$

Рассмотрим колебание в главной резонансной области:

$$\omega^2 - v^2 = \varepsilon\Delta. \quad (3)$$

Согласно (3) перепишем (1) в виде

$$\ddot{x} + v^2x = \varepsilon f(x, \dot{x}, t) + \sqrt{\varepsilon}\sigma\xi(t), \quad (4)$$

где

$$f(x, \dot{x}, t) = h(x, \dot{x}) + \varphi(x, \dot{x}) \cos vt + g(x, \dot{x}) \cos 2vt + P \cos vt - \lambda v^2 \cos 2vt x - \Delta x. \quad (5)$$

Совершая замену

$$x = a \cos \psi, \quad \dot{x} = -av \sin \psi, \quad \psi = vt + \theta, \quad (6)$$

при помощи формулы Ито преобразуем уравнение (4) к стандартному виду [3]

$$da = \left[-\frac{\varepsilon}{v} f(x, \dot{x}, t) \sin \psi + \frac{\varepsilon \sigma^2}{2v^2 a} \cos^2 \psi \right] dt - \frac{\sqrt{\varepsilon}\sigma}{v} \sin \psi d\xi(t), \\ d\theta = \left[-\frac{\varepsilon}{va} f(x, \dot{x}, t) \cos \psi - \frac{\varepsilon \sigma^2}{v^2 a^2} \sin \psi \cos \psi \right] dt - \frac{\sqrt{\varepsilon}\sigma}{av} \cos \psi d\xi(t). \quad (7)$$

Усредненное уравнение Колмогорова — Фоккера — Планка (КФП), составленное для стационарной плотности вероятностей $W(a, \theta)$ системы (7), будет иметь вид [3]

$$\frac{\partial}{\partial a} (K_1 W) + \frac{\partial}{\partial \theta} (K_2 W) = \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial a^2} (K_{11} W) + \frac{\partial^2}{\partial a \partial \theta} (K_{12} W) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} (K_{22} W), \quad (8)$$

$$K_1(a, \theta) = \left\langle -\frac{1}{v} f \left(a \cos \psi, -av \sin \psi, \frac{\psi - \theta}{v} \right) \sin \psi + \frac{\sigma^2}{2v^2 a} \cos^2 \psi \right\rangle =$$

$$= \frac{\sigma^2}{4v^2 a} - \frac{P}{2v} \sin \theta + \frac{v\lambda}{4} \sin 2\theta a - \frac{1}{v} \sum_{s=1}^m (A_s + B_s \cos \theta + C_s \sin \theta +$$

$$+ E_s \cos 2\theta + F_s \sin 2\theta) a^s, \quad K_2(a, \theta) = \left\langle -\frac{1}{av} f \left(a \cos \psi, -av \sin \psi, \frac{\psi - \theta}{v} \right) \cos \psi - \frac{\sigma^2}{v^2 a^2} \sin \psi \cos \psi \right\rangle = \frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} \cos 2\theta - \frac{P}{2va} \cos \theta -$$

$$- \frac{1}{v} \sum_{s=1}^m (D_s + M_s \cos \theta + N_s \sin \theta + L_s \cos 2\theta + H_s \sin 2\theta) a^{s-1},$$

$$A_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \gamma_{ij} (-v)^j \langle \cos^i \psi \sin^{i+1} \psi \rangle, \quad B_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \Gamma_{ij} (-v)^j \langle \cos^{i+1} \psi \times$$

$$\times \sin^{i+1} \psi \rangle, \quad C_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \Gamma_{ij} (-v)^j \langle \cos^i \psi \sin^{i+2} \psi \rangle,$$

$$E_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \beta_{ij} (-v)^j \langle \cos^i \psi \sin^{i+1} \psi \cos 2\psi \rangle, \quad F_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \beta_{ij} (-v)^j \times$$

$$\times \langle \cos^i \psi \sin^{i+1} \psi \sin 2\psi \rangle, \quad D_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \gamma_{ij} (-v)^j \times$$

$$\times \langle \cos^{i+1} \psi \sin^i \psi \rangle, \quad M_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \Gamma_{ij} (-v)^j \langle \cos^{i+2} \psi \sin^i \psi \rangle,$$

$$N_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \Gamma_{ij} (-v)^j \langle \cos^{i+1} \psi \sin^{i+1} \psi \rangle, \quad L_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \beta_{ij} (-v)^j \times$$

$$\times \langle \cos^{i+1} \psi \sin^i \psi \cos 2\psi \rangle, \quad H_s = \sum_{i,j=0}^{i+j=s} \beta_{ij} (-v)^j \langle \cos^{i+1} \psi \sin^i \psi \sin 2\psi \rangle,$$

$$K_{11} = \sigma^2 (2v^2)^{-1}, \quad K_{22} = \sigma^2 (2v^2 a^2)^{-1}, \quad K_{12} = 0. \quad (9)$$

Перепишем уравнение КФП (8) в виде (из (9) видно, что $K_{12} = 0$)

$$\frac{\partial}{\partial a} \left\{ K_1 W - \frac{\sigma^2}{4v^2} \frac{\partial W}{\partial a} \right\} = - \frac{\partial}{\partial \theta} \left\{ K_{22} W - \frac{\sigma^2}{4v^2 a^2} \frac{\partial W}{\partial \theta} \right\}.$$

Это уравнение будет удовлетворяться, если

$$K_1 W - \frac{\sigma^2}{4v^2} \frac{\partial W}{\partial a} = 0, \quad K_2 W - \frac{\sigma^2}{4v^2 a^2} \frac{\partial W}{\partial \theta} = 0.$$

Отсюда

$$\frac{\partial \ln W}{\partial a} = \frac{4v^2}{\sigma^2} K_1, \quad \frac{\partial \ln W}{\partial \theta} = \frac{4v^2 a^2}{\sigma^2} K_2. \quad (10)$$

Условием совместности системы (10) является равенство

$$\frac{\partial}{\partial \theta} K_1 = \frac{\partial}{\partial a} (a^2 K_2). \quad (11)$$

Подставляя в него выражения K_1, K_2 из (9), получим равенство

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \theta} \left\{ \langle h(x, \dot{x}) \sin \psi \rangle + \langle \varphi(x, \dot{x}) \sin \psi \cos \psi \rangle \cos \theta + \langle \varphi(x, \dot{x}) \sin^2 \psi \rangle \sin \theta + \right. \\ \left. + \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \cos 2\psi \rangle \cos 2\theta + \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \sin 2\psi \rangle \sin 2\theta \right\} = \\ = \frac{\partial}{\partial a} \left\{ \langle ah(x, \dot{x}) \cos \psi \rangle + \langle a\varphi(x, \dot{x}) \cos^2 \psi \rangle \cos \theta + \frac{\Delta}{2v} a^2 + \right. \\ \left. + \langle a\varphi(x, \dot{x}) \cos \psi \sin \psi \rangle \sin \theta + \langle ag(x, \dot{x}) \cos \psi \cos 2\psi \rangle \cos 2\theta + \right. \\ \left. + \langle ag(x, \dot{x}) \cos \psi \sin 2\psi \rangle \sin 2\theta \right\}, \end{aligned}$$

переходящее в тождество, если

$$\begin{aligned} \Delta = 0, \quad \langle h(x, \dot{x}) \cos \psi \rangle = 0, \quad -\langle \varphi(x, \dot{x}) \sin \psi \cos \psi \rangle = \\ = \frac{\partial}{\partial a} (a \langle \varphi(x, \dot{x}) \cos \psi \sin \psi \rangle), \quad \langle \varphi(x, \dot{x}) \sin^2 \psi \rangle = \frac{\partial}{\partial a} (a \langle \varphi(x, \dot{x}) \cos^2 \psi \rangle), \\ 2 \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \sin 2\psi \rangle = \frac{\partial}{\partial a} (a \langle g(x, \dot{x}) \cos \psi \cos 2\psi \rangle), \quad 2 \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \cos 2\psi \rangle = \\ = -\frac{\partial}{\partial a} (a \langle g(x, \dot{x}) \cos \psi \sin 2\psi \rangle). \end{aligned} \quad (12)$$

При выполнении условий (12) из (11) находим

$$\begin{aligned} W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ -\frac{2vPa}{\sigma^2} \sin \theta + \frac{v^3 \lambda a^2}{2\sigma^2} \sin 2\theta - \frac{4v}{\sigma^2} \int_0^a \left\{ \langle h(x, \dot{x}) \sin \psi \rangle + \right. \right. \\ \left. \left. + \langle \varphi(x, \dot{x}) \sin \psi \cos \psi \rangle \cos \theta + \langle \varphi(x, \dot{x}) \sin^2 \psi \rangle \sin \theta + \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \cos 2\psi \rangle \times \right. \right. \\ \left. \left. \times \cos 2\theta + \langle g(x, \dot{x}) \sin \psi \sin 2\psi \rangle \sin 2\theta \right\} da \right\}. \end{aligned} \quad (13)$$

После получения решения (13) необходимо проверить, обладает ли оно всеми свойствами плотности вероятностей. Рассмотрим два примера.

$$I. \ddot{x} + 2\varepsilon a \dot{x} + \varepsilon \gamma x^3 + v^2(1 + \varepsilon \lambda \cos 2vt) x = \varepsilon P \cos vt + \quad (14) \\ + \sqrt{\varepsilon} \sigma_5^\pm(t); \quad \gamma, \alpha > 0.$$

Здесь $h(x, \dot{x}) = -2a\dot{x} - \gamma x^3$, $\varphi(x, \dot{x}) = 0$, $g(x, \dot{x}) = 0$.

В данном случае условие интегрируемости (12) выполняется, а из (13) найдем решение соответствующего уравнения КФП:

$$W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ -\frac{2vP}{\sigma^2} \sin \theta a - \frac{v^2 a^2}{2\sigma^2} (4\alpha - v\lambda \sin 2\theta) - \frac{3\gamma v^4}{8\sigma^2} a^4 \right\}. \quad (15)$$

Для случая $\gamma = 0$, т. е. для уравнения

$$\ddot{x} + 2\varepsilon a \dot{x} + v^2(1 + \varepsilon \lambda \cos 2vt) x = \varepsilon P \cos vt + \sqrt{\varepsilon} \sigma_5^\pm(t), \quad (16)$$

соответствующая плотность вероятностей (13) принимает вид

$$W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ -\frac{2vPa}{\sigma^2} \sin \theta - \frac{v^2 a^2}{2\sigma^2} (4a - v\lambda \sin 2\theta) \right\}. \quad (17)$$

Отсюда следует условие существования стационарного случайного колебания в уравнении (16)

$$\alpha > v|\lambda|/4. \quad (18)$$

$$\text{II. } \ddot{x} + v^2(1 + \varepsilon\lambda \cos 2vt) \dot{x} = s[(1 - \gamma x^2)\dot{x} + P \cos vt] + V \bar{\epsilon} \sigma \xi(t). \quad (19)$$

Здесь $h(x, \dot{x}) = (1 - \gamma x^2)\dot{x}$, $\varphi(x, \dot{x}) = 0$, $g(x, \dot{x}) = 0$. В данном случае условие интегрируемости (12) выполняется, а из (13) получим решение соответствующего уравнения КФП

$$W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ -\frac{2vPa}{\sigma^2} \sin \theta + \frac{v^2}{\sigma^2} \left[1 + \frac{v\lambda}{2} \sin 2\theta \right] a^2 - \frac{\gamma v^2}{8\sigma^2} a^4 \right\}. \quad (20)$$

2. Метод разложения в ряд по обобщенной циклической координате. Следуя [2, 4], в уравнении (8) совершим замену

$$W(a, \theta) = \exp \{ \Phi(a, \theta) \}, \quad (21)$$

тогда уравнение (8) для $\Phi(a, \theta)$ принимает вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial K_1}{\partial a} + \frac{\partial K_2}{\partial \theta} + K_1 \frac{\partial \Phi}{\partial a} + K_2 \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} &= \frac{\sigma^2}{4v^2} \left[\frac{\partial^2 \Phi}{\partial a^2} + \left(\frac{\partial \Phi}{\partial a} \right)^2 \right] + \\ &+ \frac{\sigma^2}{4v^2 a^2} \left[\frac{\partial^2 \Phi}{\partial \theta^2} + \left(\frac{\partial \Phi}{\partial \theta} \right)^2 \right]. \end{aligned} \quad (22)$$

Решение уравнения (22) отыскиваем в виде

$$\Phi(a, \theta) = \ln a + \sum_{i=1}^{\infty} \mu_i(\theta) a^i, \quad (23)$$

где $\mu_i(\theta)$ — неизвестные коэффициенты, зависящие только от θ . Подставляя (23), (9) в (22), приравнивая коэффициенты при $a^{-1}, a^0, a^1, a^2, \dots$ в обеих частях тождества, получим систему разделяющихся дифференциальных уравнений для $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n, \dots$:

$$\begin{aligned} \mu_1'' + \mu_1 &= 0, \quad \mu_1' = \frac{\partial}{\partial \theta}, \quad \mu_2'' + 4\mu_2 = -\frac{4v}{\sigma^2} [2A_1 + (2B_1 + N_1) \cos \theta + \\ &+ (2C_1 - M_1) \sin \theta + (2E_1 + 2H_1) \cos 2\theta + (2F_1 - 2L_1) \sin 2\theta] - (\mu_1^2 + \mu_1'^2) - \\ &- \frac{2vP}{\sigma^2} (\sin \theta \mu_1 + \cos \theta \mu_1'), \quad \mu_{n+2}'' + (n+2)^2 \mu_{n+2} = -\frac{2vP}{\sigma^2} \times \\ &\times [\sin \theta (n+1) \mu_{n+1} + \cos \theta \mu_{n+1}] + \frac{4v^2}{\sigma^2} \left[\frac{v\lambda}{4} \sin 2\theta n \mu_n + \left(\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} \cos 2\theta \right) \times \right. \\ &\times \left. \mu_n \right] - \frac{4v}{\sigma^2} (n+2) [A_{n+1} + B_{n+1} \cos \theta + C_{n+1} \sin \theta + E_{n+1} \cos 2\theta + \\ &+ F_{n+1} \sin 2\theta] - \frac{4v}{\sigma^2} [-M_{n+1} \sin \theta + N_{n+1} \cos \theta - 2L_{n+1} \sin 2\theta + 2H_{n+1} \cos 2\theta] - \\ &- \frac{4v}{\sigma^2} \sum_{s=1, i=1}^{s+t=n+1} \{ i \mu_s (A_s + B_s \cos \theta + C_s \sin \theta + E_s \cos 2\theta + F_s \sin 2\theta) + \\ &+ \mu_i' (D_s + M_s \cos \theta + N_s \sin \theta + L_s \cos 2\theta + H_s \sin 2\theta) \} - \end{aligned}$$

$$-\sum_{i=1, j=1}^{i+j=n+2} (ij\mu_i\mu_j + \mu_i\mu_j), \quad A_h, B_h, C_h, E_h, F_h, D_h, M_h, L_h, N_h, H_h = 0, \\ k \geq m+1, \quad n = 1, 2, \dots. \quad (24)$$

Уравнения (24) позволяют последовательно определить все $\mu_i(\theta)$. Произвольные постоянные интегрирования находятся из условия периодичности функций $\mu_i(\theta)$. Во многих случаях система (24) допускает точное решение вида $\mu_i(\theta) = \psi_i(\theta)$, $\mu_l(\theta) = 0$, $i = \overline{1, N}$, $l \geq N+1$. Тогда точное решение уравнения КФП получим в виде

$$W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ \sum_{i=1}^N \psi_i(\theta) a^i \right\}. \quad (25)$$

Таким свойством обладают, например, системы, для которых выполняется условие интегрируемости (12). В качестве применения системы (24) рассмотрим линейную систему

$$\ddot{x} + 2\varepsilon\alpha\dot{x} + \omega^2(1 + \varepsilon\lambda \cos 2vt)x = \varepsilon P \cos vt + V\varepsilon\sigma_5^{\pm}(t), \quad (26)$$

$$\omega^2 - v^2 = \varepsilon\Delta. \quad (27)$$

Подставляя (27) в (26) и пренебрегая членами порядка ε^2 , получим

$$\ddot{x} + v^2x = \varepsilon[-\Delta x - v^2x \cos 2vt] + V\varepsilon\sigma_5^{\pm}(t). \quad (28)$$

Вычисление по формуле (9) дает

$$K_1(a, \theta) = \frac{\sigma^2}{4v^2} a^{-1} - \frac{P}{2v} \sin \theta + \left(\frac{v\lambda}{4} \sin 2\theta - \alpha \right) a, \quad K_2(a, \theta) = \\ = -\frac{P}{2v} \cos \theta a^{-1} + \left(\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} \cos 2\theta \right), \quad K_{11}(a, \theta) = \frac{\sigma^2}{4v^2}, \\ K_{22}(a, \theta) = \frac{\sigma^2}{4v^2 a^2}, \quad K_{12} = 0. \quad (29)$$

Решение соответствующего уравнения КФП (22) отыскиваем в виде

$$\Phi(a, \theta) = \ln C + \ln a + \mu_1(\theta)a + \mu_2(\theta)a^2. \quad (30)$$

В данном случае система, соответствующая системе (24), принимает вид

$$\mu_1'' + \mu_1 = 0, \quad (31)$$

$$\mu_2'' + 4\mu_2 = -\frac{8\alpha v^2}{\sigma^2} - (\mu_1^2 - \mu_1'^2) - \frac{2vP}{\sigma^2} (\sin \theta \mu_1 + \cos \theta \mu_1'), \quad (32)$$

$$\mu_1 \left(-\alpha + \frac{v\lambda}{4} \sin 2\theta \right) + \left(\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} \cos 2\theta \right) \mu_1' - \frac{P}{2v} (\sin 2\theta \mu_2 + \cos \theta \mu_2') - \\ - \frac{\sigma^2}{4v^2} (4\mu_1 \mu_2 + 2\mu_1' \mu_2) = 0, \quad (33)$$

$$2\mu_2 \left(-\alpha + \frac{v\lambda}{4} \sin 2\theta \right) + \left(\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} \cos 2\theta \right) \mu_2' - \frac{\sigma^2}{4v^2} (4\mu_2^2 + \mu_2'^2) = 0. \quad (34)$$

Решая уравнения (31), (32), получим:

$$\mu_1(\theta) = A \cos \theta + B \sin \theta, \quad (35)$$

$$\mu_2(\theta) = N + D \cos 2\theta + C \sin 2\theta, \quad (36)$$

$$N = -\frac{2v^2\alpha}{\sigma^2} - \frac{1}{4} \left(A^2 + B^2 + \frac{2vP}{\sigma^2} B \right), \quad (37)$$

где A, B, C, D — пока произвольные постоянные интегрирования. Для определения их подставим (35), (36) в уравнения (33), (34) и, приравняв коэффициенты разложения Фурье двух частей этих уравнений, получим шесть уравнений для пяти неизвестных A, B, D, C, N :

$$\left(-\alpha - \frac{\sigma^2}{v^2} N\right)D + \frac{\Delta}{2v} C = 0, \quad (38)$$

$$-\frac{\Delta}{2v} D + \left(-\alpha - \frac{\sigma^2}{v^2} N\right)C = -\frac{v\lambda}{4} N, \quad (39)$$

$$-2\alpha N + \frac{v\lambda}{2} C = \frac{\sigma^2}{v^2} (D^2 + C^2 + N^2), \quad (40)$$

$$\left(-\alpha - \frac{\sigma^2}{v^2} N - \frac{\sigma^2}{v^2} D\right)A + \left(\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} - \frac{\sigma^2}{v^2} C\right)B = 0, \quad (41)$$

$$\left(-\frac{\Delta}{2v} + \frac{v\lambda}{4} - \frac{\sigma^2}{v^2} C\right)A + \left(-\alpha - \frac{\sigma^2}{v^2} N + \frac{\sigma^2}{v^2} D\right)B = 0. \quad (42)$$

Решая эти уравнения, находим:

$$A = \frac{\alpha P \Delta}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]}, \quad B = -\frac{2\alpha^2 Pv}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]}, \quad N = -\frac{2v^2 \alpha}{\sigma^2}, \quad (43)$$

$$D = -\frac{\alpha \lambda \Delta v^2}{4\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]}, \quad C = \frac{\alpha^2 v^3 \lambda}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]}.$$

Следовательно, решение системы (31) — (34) будет иметь вид

$$\mu_1(\theta) = \frac{2P\alpha v}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]} \left(\frac{\Delta}{2v} \cos \theta - \alpha \sin \theta \right), \quad \mu_2(\theta) = \quad (44)$$

$$= -\frac{2v^2 \alpha}{\sigma^2} + \frac{\alpha \lambda v^3}{2\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]} \left(-\frac{\Delta}{2v} \cos 2\theta + \alpha \sin 2\theta \right).$$

Требуя, чтобы $\mu_2(\theta) < 0$, и замечая, что

$$\max_{\theta} \mu_2(\theta) = -\frac{2v^2 \alpha}{\sigma^2} + \sqrt{D^2 + C^2} = \frac{\alpha v^2}{2\sigma^2} \left(-4 + \frac{|\lambda| v}{\sqrt{\alpha^2 + (\Delta/v)^2}} \right),$$

получим условие существования установившегося случайного колебания в линейной системе (28):

$$\sqrt{\alpha^2 + (\Delta/2v)^2} > v |\lambda| / 4. \quad (45)$$

Подставляя (24) в (30), получим плотность вероятностей $W(a, \theta)$ амплитуды и фазы системы (28):

$$W(a, \theta) = Ca \exp \left\{ \frac{2P\alpha v a}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]} \left(\frac{\Delta}{2v} \cos \theta - \alpha \sin \theta \right) - \frac{2v^2 \alpha a^2}{\sigma^2} + \right. \\ \left. + \frac{\alpha \lambda v^3 a^2}{2\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]} \left(-\frac{\Delta}{2v} \cos 2\theta + \alpha \sin 2\theta \right) \right\}. \quad (46)$$

В момент наступления точного резонанса ($\Delta = 0$) решение (46) совпадает с решением (17), а условие (45) — с условием (18). В отсутствие внешней периодической силы ($P = 0$) из решения (46) получим решение, исследованное в [5].

Плотность вероятностей (46) достигает экстремума в точках (a, θ) , где $\partial W/\partial a = 0, \partial W/\partial \theta = 0$; отсюда следует система уравнений для сред-

него значения амплитуды и фазы:

$$\begin{aligned} \frac{1}{a} + \frac{\alpha\Delta(P \cos \theta - (v^2\lambda a/2) \cos 2\theta) + \alpha^2 v (v^2\lambda \sin 2\theta a - 2P \sin \theta)}{\sigma^2 [\alpha^2 + (\Delta/2v)^2]} - \\ - \frac{4v^2\alpha}{\sigma^2} a = 0, \quad \frac{\Delta}{v} (v^2\lambda a^2 \sin 2\theta - P \sin \theta) + 2\alpha (\lambda v^2 a^2 \cos 2\theta - P \cos \theta) = 0. \end{aligned} \quad (47)$$

В отсутствие случайного действия ($\sigma = 0$) система (47) совпадает с системой, полученной в [1].

1. Боголюбов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний.— М. : Физматгиз, 1963.— 457 с.
2. Нгуен Донг Ань. К вопросу о решении уравнения Фоккера — Планка — Колмогорова для неавтономных систем, подверженных периодическим и случайным возбуждениям.— Укр. мат. журн., 1982, 34, № 4, с. 525—528.
3. Митропольский Ю. А., Коломиц В. Г. Применение асимптотических методов в стохастических системах.— В кн.: Приближенные методы исследования нелинейных систем. Киев : Ин-т математики АН УССР, 1976, с. 102—147.
4. Нгуен Донг Ань. О некоторых методах интегрирования уравнений Фоккера — Планка — Колмогорова в теории случайных колебаний.— Укр. мат. журн., 1981, 33, № 1, с. 87—91.
5. Диментберг М. Ф. Нелинейные стохастические задачи механических колебаний.— М. : Наука, 1980.— 368 с.

Ин-т матем. АН УССР, Киев

Поступила 17.04.84