

АТРАКТОР НАПІВПОТОКУ, ЩО ПОРОДЖУЄТЬСЯ СИСТЕМОЮ ФАЗОВО-ПОЛЬОВИХ РІВНЯНЬ БЕЗ ЄДИНОСТІ РОЗВ'ЯЗКУ

We prove the existence of a global compact attractor for multivalued semiflow generated by a system of phase-field equations with conditions on nonlinearity which do not guarantee the uniqueness of solution.

Доводиться існування глобального компактного атрактора для багатозначного напівпотoku, що породжується системою фазово-польових рівнянь з умовами на нелінійність, які не забезпечують єдиність розв'язку.

Розглядається задача

$$\begin{aligned} \tau \varphi_t - \xi^2 \Delta \varphi + f(x, \varphi) &= 2u + h_1(x), \\ u_t + l/2 \varphi_t &= k \Delta u + h_2(x), \quad x \in \Omega, \quad t \in R_+, \\ \varphi|_{\partial\Omega} = u|_{\partial\Omega} &= 0, \quad t \in R_+, \end{aligned} \quad (1)$$

$$\varphi(x, 0) = \varphi_0(x), \quad u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad \tau, \xi, l, k \in R_+, \quad \dim \Omega = 3.$$

При цьому Ω — обмежена регулярна область і виконані обмеження:

1) $h_i \in L_2(\Omega)$, $i = 1, 2$, $\{\varphi_0, u_0\} \in H_0^1(\Omega)$;

2) для кожного $s \in R$ $f(\cdot, s): \Omega \rightarrow R$ — вимірна, для м. в. $x \in \Omega$ $f(x, \cdot): R \rightarrow R$ — неперервна;

3) $\exists C_i > 0$, $i = 1, 2$ при $s \in R$, для м. в. $x \in \Omega$:

$$F(x, s) = \int_0^s f(x, r) dr \geq -C_1; \quad f(x, s)s - F(x, s) \geq -C_2;$$

4) $\exists A_i > 0$, $i = 1, 2, 3$, $\exists g \in L_2(\Omega)$, $g > 0$, такі, що для кожного $s \in R$ для м. в. $x \in \Omega$:

$$|f(x, s)| \leq g(x) + \sum_{i=1}^3 A_i |s|^i.$$

Теорема 1. При виконанні умов 1–4 задача (1) для довільного $T > 0$ має на $Q_T = [0, T] \times \Omega$ узагальнений розв'язок $\{\varphi, u\}$, причому він є глобальним, належить до простору $C(R_+; H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega))$ і для нього має місце оцінка

$$\xi^2 / 2 \|\varphi_x\|^2 + 2\tau k / l^2 \|u_x\|^2 \leq L + \left(K_0 + K_1 \|\varphi_{0,x}\|^2 + K_2 \|u_{0,x}\|^2 \right) e^{-\delta t}, \quad (2)$$

де K_i , $i = 0, 1, 2$, L , δ — додатні числа, що залежать лише від констант задачі.

Доведення ґрунтується на оцінці (2), встановлення якої з невеликими змінами повторює встановлення цієї ж оцінки в [1]. Проте за умов неперервної диференційовності f і оцінки росту на її похідну в [1] доводиться однозначна розв'язність (1), в той час як у нашому випадку про єдиність отриманого розв'язку нічого сказати не можна.

Стандартним чином (див. [6], звідти також всі позначення) приходимо до того, що $\forall T > 0 \exists \{\varphi, u\} \in V_2(Q_T) \forall \eta \in W_2^{1,1}, \eta(x, T) = 0$:

$$\begin{aligned}
 & -\tau \int_{Q_T} \varphi \eta_t - \tau \int_{\Omega} \varphi_0 \eta(x, 0) + \xi^2 \int_{Q_T} \varphi_x \eta_x + \int_{Q_T} f(x, \varphi) \eta = 2 \int_{Q_T} u \eta + \int_{Q_T} h_1 \eta, \\
 & - \int_{Q_T} u \eta_t - l/2 \int_{Q_T} \varphi \eta_t - \int_{\Omega} u_0 \eta(x, 0) - l/2 \int_{\Omega} \varphi_0 \eta(x, 0) = -k \int_{Q_T} u_x \eta_x + \int_{Q_T} h_2 \eta,
 \end{aligned} \tag{3}$$

причому для $\{\varphi, u\}$ справджується (2). Останнє дозволяє стверджувати, що $\{\varphi, u\}$ — глобальний розв'язок, тобто (3) для нього справедливе для кожного $T > 0$.

Тепер розглянемо поведінку розв'язків (1) при великих t . Врахувавши неєдиність розв'язку, застосуємо до нашої задачі апарат, розроблений в [2–5], який дозволяє перенести на багатозначний випадок значну кількість результатів теорії динамічних систем. Утворимо таке багатозначне відображення: $G(t, \{\varphi_0, u_0\}) = \{\{\varphi(t), u(t)\} \mid \{\varphi, u\} \text{ — розв'язок (1), для якого справджується оцінка (2), } \varphi(0) = \varphi_0, u(0) = u_0\}$,

$$G(\cdot, \cdot): R_+ \times (H_0^1 \times H_0^1) \rightarrow 2H_0^1 \times H_0^1.$$

Побудоване таким чином багатозначне відображення G є m -напівпотоком [2]. Доведемо, що при виконанні умов 1–4 G має глобальний компактний аттрактор в сенсі [2]. Для цього нам потрібні дві лєми.

Лема 1. *Якщо $\{\varphi, u\}$ задовольняє (3) і оцінку (2), то $\{\varphi, u\}$ задовольняє (1) для м. в. $(x, t) \in Q_T \forall T > 0$.*

Доведення. Зафіксуємо $\{\varphi, u\}$ — деякий глобальний розв'язок (3), для якого виконується оцінка (2). Позначимо $F(x, t) = -f(x, \varphi(x, t)) + 2u + h_1$. Задача

$$\begin{aligned}
 & -\tau \int_{Q_T} \psi \eta_t - \tau \int_{\Omega} \psi(0) \eta(x, 0) + \xi^2 \int_{Q_T} \psi_x \eta_x = \int_{Q_T} F \eta, \\
 & \psi|_{\partial\Omega} = 0, \quad \psi(0) = \varphi_0
 \end{aligned} \tag{4}$$

при $F \in L_2(Q_T)$ в класі $V_2(Q_T)$ має єдиний розв'язок [6]. Належність F до $L_2(Q_T)$ випливає з умови 4 та включення $H_0^1(\Omega) \subset L_6(\Omega)$ при $\dim \Omega = 3$. Отже, $\psi \equiv \varphi$ в $V_2(Q_T)$ для кожного $T > 0$. Але для розв'язку ψ задачі (4) можемо отримати оцінку [6]

$$\int_0^T \|\Delta \psi\|^2 + \int_0^T \|\psi_t\|^2 \leq M \left(1 + (\|\psi_x(0)\|^2 + \|u_x(0)\|^2)^3 \right), \tag{5}$$

де $M > 0$ залежить від T і констант задачі (1). Очевидно, що (5) справджується і для φ , а отже, в цьому легко пересвідчитись, і для u . Це дозволяє стверджувати, що $\{\varphi, u\}$ задовольняють (1) для м. в. $(x, t) \in Q_T$.

Лема 2. *За умов лєми 1 $\{\varphi, u\} \in C([0, T - \varepsilon]; H_0^1 \times H_0^1)$.*

Доведення з незначними змінами повторює доведення теореми 4.1 гл. 3 з роботи [6].

Теорема 2. *У фазовому просторі $X = H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ для m -напівпотоку G існує глобальний компактний аттрактор Ξ .*

Доведення. Згідно з [3] потрібно перевірити наступні факти:

1) якщо для довільного $t > 0$ $\xi_n \rightarrow \xi$, $\eta_n \rightarrow \eta$, $\xi_n \in G(t, \eta_n)$, то $\xi \in G(t, \eta)$;

2) якщо $\xi_n \in G(t_n, B)$, $t_n \rightarrow +\infty$, B — обмежена множина в фазовому просторі, то послідовність $\{\xi_n\}$ передкомпактна в X .

Надалі все розглядається для функції φ (для u — аналогічно) і при переході від деякої послідовності $\{x_n\}$ до її підпослідовності цю підпослідовність теж будемо позначати $\{x_n\}$, якщо це не впливає на подальші міркування, наприклад, якщо нас цікавить передкомпактність $\{x_n\}$.

1. Нехай $\{\xi_n\} \in G(t, \eta_n)$. Тоді існують $\{\varphi_n\}$ -розв'язки такі, що $\xi_n = \varphi_n(t)$. З оцінки (5) та леми про компактність випливає, що існує φ таке, що $\varphi_n \rightarrow \varphi$ в $L_2(0, T; H_0^1)$, $\varphi_n(t) \rightarrow \varphi(t)$ при $t \geq 0$ в $L_2(\Omega)$. Тоді φ — розв'язок (3), що задовольняє (2). Звідси випливає, що $\varphi \in C(R_+; H_0^1)$. Використовуючи оцінки (2), (5) та те, що $\varphi_n(t) \rightarrow \varphi(t)$ при $t \geq 0$ в L_2 , отримуємо $\varphi_n(t) \rightarrow \varphi(t)$, $t \geq 0$, в H_0^1 і $\varphi_{n_t} \rightarrow \varphi_t$ в $L_2(0, T; L_2)$. Незавжди пересвідчитись, що виконується така нерівність (див. першу рівність (3)):

$$\begin{aligned} \xi^2 \|\varphi_x(t)\|^2 + \tau \int_s^t \|\varphi_t\|^2 + \int_s^t (f(x, \varphi), \varphi_t) - (h_1, \varphi(t)) &\leq \\ &\leq \xi^2 \|\varphi_x(s)\|^2 + 2 \int_s^t (u, \varphi_t) - (h_1, \varphi(s)) \end{aligned}$$

для м. в. $t, s \in [0, T]$, $t \geq s$, тобто для функції

$$\begin{aligned} \Phi(t) = \Phi^{\varphi, u}(t) = \xi^2 \|\varphi_x(t)\|^2 + \\ + \tau \int_0^t \|\varphi_t\|^2 + \int_0^t (f(x, \varphi), \varphi_t) - (h_1, \varphi(t)) - 2 \int_0^t (u, \varphi_t) \end{aligned}$$

виконується нерівність $\Phi(t) \leq \Phi(s)$ для $t \geq s$ і м. в. $t, s \in [0, T]$. Але за вже доведеним $\Phi(\cdot)$ — неперервна функція, отже, $\Phi(t) \leq \Phi(s)$ при $t, s \in [0, T]$, $t \geq s$. Нехай $\Phi_n(t) = \Phi^{\varphi_n, u_n}(t)$. Тоді $\Phi_n(t) \rightarrow \Phi(t)$ для м. в. $t \in [0, T]$ і, враховуючи монотонність і неперервність Φ_n , Φ , маємо $\Phi_n(t) \rightarrow \Phi(t)$ для кожного $t \in [0, T]$. Але

$$\begin{aligned} \underline{\lim} \Phi_n(t) \geq \underline{\lim} \xi^2 \|\varphi_{n_x}(t)\|^2 + \underline{\lim} \tau \int_0^t \|\varphi_{n_t}\|^2 + \\ + \int_0^t (f(x, \varphi), \varphi_t) - (h_1, \varphi(t)) - 2 \int_0^t (u, \varphi_t). \end{aligned}$$

Отже, $\|\varphi_{n_x}(t)\|^2 \rightarrow \|\varphi_x(t)\|^2 \quad \forall t \in [0, T]$. Звідси, враховуючи слабку збіжність, маємо $\varphi_n \rightarrow \varphi$ в $H_0^1 \quad \forall t \geq 0$. Скориставшись другою рівністю, отримаємо аналогічний результат щодо послідовності розв'язків $\{u_n\} \Rightarrow \varphi_n(t) \rightarrow \varphi(t)$ і якщо $\xi_n \rightarrow \xi$, то $\xi = \varphi(t)$, $\eta_n = \varphi_n(0) \rightarrow \varphi(0) = \eta \Rightarrow \xi \in G(t, \eta)$ при $t \geq 0$.

2. Оцінка (2) дає нам обмежену в X множини B_0 таку, що для довільної обмеженої множини B існує $T_B > 0$ при $t \geq T_B: G(t, B) \subset B_0$. Тоді, використовуючи властивість m -напівпотoku, $G(t_1 + t_2, B) \subset G(t_1, G(t_2, B))$, маємо

$$\xi_n \in G(t_n, B) = G(t_n - t + t, B) \subset G(t, G(t_n - t, B)) \subset G(t, B_0)$$

для досить великих $n \geq 1$. Візьмемо $T > t$ і $\delta > 0$ таке, що $t \in (\delta, T - \delta)$. Так само, як в пункті 1, маємо, що існують $\{\varphi_n\}: \xi_n = \varphi_n(t)$, $\varphi_n(0) \in B_0$. Існує φ_T таке, що $\varphi_n \rightarrow \varphi_T$ в $L_2(0, T; H_0^1)$ (функція φ_T залежить від T), але $\{\varphi_n(0)\}$ може не бути передкомпактною, отже, міркування з леми 2 дослівно не застосовні. Але φ_T все ж таки задовольняє (5). Тоді, замінюючи функцію ω в доведенні теореми 4.1 гл. 3 роботи [6] на таку:

$$\omega^* = \begin{cases} 1, & t \in [-T - \delta, -\delta] \cup [\delta, T - \delta], \\ 0, & |t| < \delta/2; |t| \geq T \end{cases}$$

і повторюючи всі викладки цього доведення для функції $v = \varphi_T \omega^*$, отримаємо, що φ_T неперервна, як функція $[\delta, T - \delta] \rightarrow H_0^1$. Тоді, застосовуючи всі міркування пункту 1 на цьому відрізку, отримаємо $\xi_n = \varphi_n(t) \rightarrow \varphi_T(t)$, $t \in (\delta, T - \delta)$, отже, $\{\xi_n\}$ — передкомпактна.

Зауваження. Цікаво, що якщо накласти на f додаткову умову: $\exists f'$ і $f'(s) \geq -C_0 \quad \forall s \in R$, то вона теж не буде гарантувати єдиності розв'язку (1) і навіть не полегшить (принаймні для функції u) наведених вище міркувань. Проте ця умова дозволяє оцінити фрактальну розмірність отриманого атратора.

Неважко навести приклад функції, яка не задовольняє умови із роботи [1] і задовольняє умови 2–4: $f(x, r) = g(x) + \phi(r)$, де функція $g(x)$ — з умови 4, а функція ϕ є неперервною на R , має невід'ємну похідну скрізь, крім зліченної кількості точок, в околі яких похідна необмежена.

Очевидно, так побудована $f(x, r)$ задовольняє умови 2–4, але її похідна необмежена зверху на скінченних інтервалах, отже, умови роботи [1] не виконані.

1. Калантаров В. К. О минимальном глобальном аттракторе системы фазово-полевых уравнений // Зап. науч. сем. ЛОМИ. — 1987. — 188 (22). — С. 70–96.
2. Мельник В. С. Многозначная динамика нелинейных бесконечномерных систем. — Киев, 1994. — 40 с. — (Препринт / НАН Украины. Ин-т кибернетики; № 92 — 14).
3. Капустян О. В., Мельник В. С. Аттракторы многозначных полудинамических систем и их аппроксимации // Допов. НАН України. — 1998. — № 10. — С. 25–39.
4. Mel'nik V. S., Valero J. On attraction of multivalued semi-flows and differential inclusions // Set-valued Anal. — 1998. — 6. — С. 83–111.
5. Чеван Д. Н., Факих Д. С. Глобальные аттракторы дисперсных динамических систем. — Кишинев: Сигма, 1994. — 168 с.
6. Ладыженская О. А., Солонников В. А., Уральцева Н. Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. — М.: Наука, 1967. — 736 с.

Одержано 09.12.98,
після доопрацювання — 18.02.99