

Б. І. Соклі, канд. фіз.-мат. наук (Львів. політехн. ін-т)

## ПРО ОДИН СПОСІБ ПОБУДОВИ ОДНОЧАСТОТНИХ РОЗВ'ЯЗКІВ ДЛЯ НЕЛІНІЙНОГО ХВИЛЬОВОГО РІВНЯННЯ

An approach to constructing one-frequency solutions of the nonlinear wave equation is given. The essence of the method is to write the asymptotic expansion in a modernized form by using the special periodic Ateb-functions. This method enables one to obtain an approximate solution to the problem under consideration without difficulties.

Викладено підхід до побудови одночастотних розв'язків нелінійного хвильового рівняння, який полягає у зображенні асимптотичного розкладу у модернізованій формі з використанням спеціальних періодичних Ateb-функцій. Запропонований метод дає можливість без особливих математичних труднощів одержати наближений розв'язок задачі.

Пропонується модернізована форма зображення асимптотичного розв'язку крайових задач для нелінійного хвильового рівняння. При традиційному поданні розв'язку [1] розглядуваного класу задач [2] виникають значні математичні труднощі вже при знаходженні першого "покрашеного" наближення.

Розглянемо хвильове рівняння

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \alpha \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)^v \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \varepsilon f(x, u, u'_x, u'_t) \quad (1)$$

для простоти при крайових умовах

$$u(x, t)|_{x=0} = u(x, t)|_{x=L} = 0, \quad (2)$$

в якому  $f(x, u, u'_x, u'_t)$  — відома аналітична функція;  $\alpha, v$  — постійні, причому  $1 + v = (2\mu_1 + 1)/(2\mu_2 + 1)$ ,  $\mu_i = 0, 1, 2, \dots, i = 1, 2$ ,  $\varepsilon$  — малий параметр. Одночастотний розв'язок [1] в  $k$ -й формі динамічної рівноваги для сформульованої задачі будемо шукати у вигляді

$$u(x, t) = aX_k(x)T_k(\psi_k) + \varepsilon U_1^k(a, x, T_k) + \varepsilon^2 U_2^k(a, x, T_k) + \dots, \quad (3)$$

де функції  $U_n^k(a, x, T_k)$  задовольняють умови

$$U_n^k(a, x, T_k)|_{x=0} = U_n^k(a, x, T_k)|_{x=L} = 0, \quad (4)$$

а параметри  $a$  і  $\psi_k$  зв'язані диференціальними рівняннями, як і в [2]. Для визначення функцій  $X_k(x)$  і  $T_k(\psi_k)$  із (1), враховуючи (3), одержуємо нелінійні диференціальні рівняння

$$\left( \frac{dX_k}{dx} \right)^v \frac{d^2 X_k}{dx^2} + \lambda_k X_k = 0, \quad (5)$$

$$\frac{d^2 T_k}{d\psi_k^2} \omega_k^2 + \alpha \lambda_k T_k^{v+1} = 0. \quad (6)$$

Легко перевірити, що розв'язок незбуреної ( $\varepsilon = 0$ ) крайової задачі виражається за допомогою Ateb-функцій [3] у вигляді

$$aX_k(x)T_k(\psi_k) = a \operatorname{sa} \left( 1, \frac{1}{v+1}, \frac{k\Pi x}{L} \right) \operatorname{sa} (v+1, 1, \omega_k t), \quad (7)$$

де

$$\omega_k = \left[ \alpha a^v \left( \frac{k\Pi}{L} \right)^{v+2} \right]^{1/2}, \quad \Pi = \frac{\sqrt{\pi} \Gamma \left( \frac{v+1}{v+2} \right)}{\Gamma \left( \frac{1}{2} + \frac{v+1}{v+2} \right)}.$$

**Теорема.** Якщо  $\{X_k(x)\}$  — система двічі диференційованих функцій, які є розв'язками нелінійного диференціального рівняння (5) і задовольняють крайові умови, які випливають з (2), то вона є ортогональною і повною на  $x \in [0, L]$ , тобто

$$\int_0^L X_k(x) X_m(x) dx = \begin{cases} 0 & \text{при } m \neq k; \\ \frac{L(v+2)}{3v+4} & \text{при } m = k. \end{cases} \quad (8)$$

Доведення теореми базується на властивостях періодичних Атеб-функцій.

Підставляючи (3) в (1) і прирівнюючи коефіцієнти при однакових степенях  $\varepsilon$ , одержуємо рівняння для знаходження функцій  $U_n^k(a, x, T_k)$ ,  $n = 1, 2, \dots$ :

$$\begin{aligned} L(U_n^k) &= \frac{4\omega_k^2}{(v+2)^2} \frac{\partial}{\partial T_k} \left[ (1 - T_k^{v+2}) \frac{\partial U_n^k}{\partial T_k} \right] + \frac{2\omega_k^2}{v+2} T_k^{v+1} \frac{\partial U_n^k}{\partial T_k} - \\ &- \alpha \frac{\partial}{\partial x} \left[ \left( a T_k \frac{dX_k}{dx} \right)^v \frac{\partial U_n^k}{\partial x} \right] = F_n^k(a, x, T_k) - \\ &- X_k(x) \left\{ \left[ \frac{2\alpha}{v+2} (1 - T_k^{v+2}) \right]^{1/2} \left( 2\omega_k + a \frac{d\omega_k}{da} \right) A_n^k(a) + 2\alpha\omega_k T_k^{v+1} B_n^k(a) \right\}, \quad (9) \end{aligned}$$

де  $F_n^k(a, x, T_k)$  — відомі функції.

Можна довести, що якщо функції  $U_n^k(a, x, T_k)$  задовольняють умови (4), то виконуються співвідношення

$$\int_0^L \int_{-1}^1 L(U_n^k) \rho_i(T_k) X_k(x) dT_k dx = 0, \quad (10)$$

де

$$\rho_1(T_k) = 1, \quad \rho_2(T_k) = \int_1^{T_k} \left[ \frac{2}{v+2} (1 - \bar{T}_k^{v+2}) \right]^{-3/2} d\bar{T}_k.$$

Тоді із (9), враховуючи (10), одержуємо систему алгебраїчних рівнянь для знаходження функцій  $A_n^k(a)$  і  $B_n^k(a)$ :

$$\alpha_{ni}^k(a) A_n^k(a) + \beta_{ni}^k(a) B_n^k(a) = F_{ni}^k(a), \quad (11)$$

де

$$\alpha_{ni}^k(a) = \left( 2\omega_k + a \frac{d\omega_k}{da} \right) \int_0^L \int_{-1}^1 \left[ \frac{2\alpha}{v+2} (1 - T_k^{v+2}) \right]^{1/2} \rho_i(T_k) X_k^2(x) dT_k dx,$$

$$\beta_{ni}^k(a) = 2\alpha\omega_k \int_0^L \int_{-1}^1 T_k^{v+1} \rho_i(T_k) X_k^2(x) dT_k dx,$$

$$F_{ni}^k(a) = \int_0^L \int_{-1}^1 F_n^k(a, x, T_k) \rho_i(T_k) X_k(x) dT_k dx.$$

Таким чином, в першому наближенні одночастотний розв'язок розглядуваної крайової задачі описується співвідношенням (7), в якому параметри  $a$  і  $\psi_k$  визначаються відомими диференціальними залежностями

$$\frac{da}{dt} = \varepsilon A_1^k(a) \quad \frac{d\psi_k}{dt} = \omega_k + \varepsilon B_1^k(a). \quad (12)$$

Перейдемо до знаходження першого "покрашеного" і наступних наближень

поставленої крайової задачі. Для цього невідомі функції  $U_n^k(a, x, T_k)$  будемо шукати у вигляді

$$U_n^k(a, x, T_k) = \sum_{m=1} U_{nm}^k(a, T_k) X_m(x), \quad (13)$$

де згідно з ортогональністю функцій  $\{X_k(x)\}$  невідомі коефіцієнти  $U_{nm}^k(a, T_k)$  визначаються диференціальними рівняннями

$$\begin{aligned} \omega_k^2 \frac{4}{(\nu+2)^2} \frac{\partial}{\partial T_k} \left[ (1-T_k^{\nu+2}) \frac{\partial U_{nm}^k}{\partial T_k} \right] + \frac{2\omega_k}{\nu+2} \frac{\partial U_{nm}^k}{\partial T_k} T_k^{\nu+1} + \\ + \frac{2(\nu+1)}{\nu+2} \omega_k^2 T_k^\nu U_{nm}^k = \bar{F}_{nm}^k(a, T_k), \end{aligned} \quad (14)$$

в яких

$$\begin{aligned} \bar{F}_{nm}^k(a, T_k) = \\ = \begin{cases} F_{nm}^k(a, T_k) - A_n^k(a) \left[ \frac{2\alpha}{\nu+2} (1-T_k^{\nu+2}) \right]^{1/2} \left( 2\omega_k + a \frac{d\omega_k}{da} \right) - \\ - 2\alpha\omega_k T_k^{\nu+1} B_n^k(a) & \text{при } m = k; \\ F_{nm}^k(a, T_k) & \text{при } m \neq k, \end{cases} \end{aligned}$$

а  $F_{nm}^k(a, T_k)$  — коефіцієнти розкладу функції  $F_n^k(a, x, T_k)$  в ряд за системою ортогональних функцій  $\{X_k(x)\}$ , тобто

$$F_n^k(a, x, T_k) = \sum_{m=1} F_{nm}^k(a, T_k) X_m(x). \quad (15)$$

Легко перевірити, що однорідне рівняння, яке відповідає (14), має частинні розв'язки

$$\begin{aligned} \bar{U}_{nm}^k(a, T_k) = \left[ \frac{2}{\nu+2} (1-T_k^{\nu+2}) \right]^{1/2}; \\ \bar{\bar{U}}_{nm}^k(a, T_k) = \bar{U}_{nm}^k(a, T_k) \int_0^{T_k} \left[ \frac{2}{\nu+2} (1-\bar{T}_k^{\nu+2}) \right]^{-3/2} d\bar{T}_k. \end{aligned} \quad (16)$$

Тоді загальні розв'язки неоднорідних рівнянь (14) можна записати у вигляді

$$\begin{aligned} U_{nm}^k(a, T_k) = \int \bar{F}_{nm}^k(a, \bar{T}_k) [\bar{U}_{nm}^k(a, \bar{T}_k) \bar{U}_{nm}^k(a, \bar{T}_k) - \\ - \bar{U}_{nm}^k(a, \bar{T}_k) \bar{\bar{U}}_{nm}^k(a, \bar{T}_k)] d\bar{T}_k. \end{aligned} \quad (17)$$

Таким чином, виклавши загальний підхід до знаходження функцій  $U_n^k(a, x, T_k)$ , можна перейти (попередньо знайшовши функцію  $F_2^k(a, x, T_k)$  і на основі неї  $U_2^k(a, x, T_k)$ ) до розв'язку задачі у другому наближенні і аналогічно до наступних наближень.

Слід зауважити, що запропонований підхід до побудови одночастотних розв'язків можна застосувати і для більш складних крайових умов, а також для деяких інших класів нелінійних рівнянь з частинними похідними.

1. Митропольский Ю. А., Мосеевков Б. И. Асимптотические решения уравнений в частных производных. — Киев: Выща шк., 1976. — 592 с.
2. Сокол Б. І., Барвінський А. Ф. Про асимптотичний розв'язок однієї нелінійної крайової задачі // Допов. АН УРСР. Сер. А. — 1980. — № 1. — С. 22 — 26.
3. Селик П. М. Обернення неповної Вета-функції // Укр. мат. журн. — 1969. — 21, № 3. — С. 325 — 333.

Одержано 28.12.92