

# ФОРМАЛЬНА МОДЕЛЬ КООРДИНАЦІЙНО-ОРИЄНТОВАНОЇ МЕРЕЖІ ДЛЯ КОЛАБОРАТИВНОЇ СИСТЕМИ НАВЧАННЯ

*М.М. Глибовець, Д.К. Гломозда*

Національний університет „Києво-Могилянська Академія”,

Київ, вул. Сковороди, 2, корпус 1,

тел. 463 6985, e-mail: [glib@ukma.kiev.ua](mailto:glib@ukma.kiev.ua), e-mail: [dmtrglm@yahoo.com](mailto:dmtrglm@yahoo.com);

В статье рассматривается задача построения формальной модели координационной системы сети для колаборативной среды обучения. Предлагается автоматная модель, описанная с помощью сетей Петри. На основе сетевой модели проведено исследование системы на ограниченность, сохранение и активность.

The problem of building a formal model of coordination system for a collaboration education environment is considered in the article. The automata model described with Petri nets is presented. The study of system's boundedness, preservation and liveness is conducted on the basis of the net model.

Першим кроком вирішення проблеми побудови ефективної комп'ютерної системи підтримки навчального середовища колаборативного типу (змішаного типу, яке б забезпечувало підтримку як традиційного очного навчання, так і електронного навчання) є створення формальної моделі. Це, вочевидь, має бути мережева модель. Втім, незважаючи на стрімкий розвиток мережевих технологій, питання побудови адекватної формальної моделі мережі — середовища взаємодії користувачів для спільнотного розв'язання конкретних задач (так зване *collaboration environment*) — все ще залишається відкритим. В даній статті робиться спроба побудови такої моделі за допомогою скінчених автоматів та мереж Петри.

За останні роки відбулося значне поширення Інтернет-послуг. Але технологія спільної роботи, що ґрунтуються на спеціальному програмному забезпеченні, розвивалася досить повільно через те, що навіть на неформальному рівні досить складно описати дистанційне співробітництво, яке дає змогу людям спільно використовувати і маніпулювати мультимедійною інформацією в реальному часі і на різних рівнях модальності. Цей аспект контрастує зі спадковими “клієнт-серверними” “застосуваннями”, такими, як “відео - на-замовлення” (*video-on-demand*) і з такими асинхронними, документаційно-орієнтованими інструментами, як e-mail, міттєва передача повідомень і чат-кімнати. Дуже часто спробували описати конструктивно мережеву синхронну мультимедійну роботу в Інтернет великих груп користувачів. На наш погляд, найбільш прискіпливо це було зроблено Кіншуком та іншими [1]. Ми будемо спиratися на основні положення цієї роботи.

Проектування системи дистанційного співробітництва достатньо складне, оскільки охоплює користувачів, мережу та проблеми з головними комп'ютерами (хостами), наприклад різномірні платформи для “застосувань”. Користувачі прагнуть отримати середовище дистанційного співробітництва, яке має забезпечити якість взаємодії, близької до “зустрічі віч-на-віч”. У цьому випадку стають необхідними координаційні механізми досягнення консенсусу для спільнотного й ефективного використання ресурсів. Конфлікти, що блокують перебіг процесу, можуть трапитись як до, так і безпосередньо під час використання. Телеспівробітницькі послуги будуються на забезпечені групових координаційних механізмів. Такі координаційні механізми необхідні, щоб надати користувачам можливості досягти індивідуальних цілей в контексті групової дистанційної взаємодії, коли “дистанційна присутність” замінюється на фізичну.

## Основні поняття

Комп'ютерну мережу зображенімо у вигляді графу  $(V, E)$ , де  $V$  — множина вершин графу, роль яких відіграють апаратні засоби мережі: комп'ютери користувачів, сервери тощо;  $E$  — множина ребер графу, які уособлюють канали зв'язку ( $E \subset V \times V$ ).

Середовищем роботи в мережі ( $\Theta$ ) називатимемо кортеж  $\Theta = \langle S, U, R, F \rangle$ , де  $S$  (session) =  $(V, E)$  — набір сеансів роботи,  $U$  (users) — набір користувачів,  $R$  (resources) — ресурси,  $F$  (floors) — рівні керування ресурсами.

Сеанс забезпечує інфраструктуру для кооперації і співробітництва в мережі. Якщо в якості прикладу взяти систему дистанційної освіти, характерними різновидами сеансів будуть, зокрема, лекції, семінари, тьюторські заняття, індивідуальна робота з викладачем.

Користувачі (в широкому аспекті) — особи (оператори), процеси, прикладні програми тощо. В системі користувачі репрезентуються своїми профілями. Під профілем користувача розуміємо його „особову справу”, що зберігається на головному сервері мережі. Профіль визначає права користувача в межах даної мережі та слугує джерелом інформації про поточні дії користувача. Операторами в рамках нашої предметної області є,

© М.М. Глибовець, Д.К. Гломозда, 2006

наприклад, адміністратори, вчителі та студенти. Прикладом програми може бути комунікаційна оболонка (чат чи відеоконференція), процес — запущена процедура проведення тестування.

*Ресурси* — прикладні компоненти координаційної структури (пам'ять, машинний час, канал зв'язку тощо). Характерними прикладами в системі дистанційної освіти є „класна дошка” (на яку викладач поміщає інформацію, призначенну для всіх студентів), індивідуальна скринька викладача (для прийому робіт) тощо.

*Рівень* — тимчасовий доступ та маніпуляційний привілей для ресурсів в рамках інтерактивної групової роботи. Наприклад, впродовж сеансу „лекція” користувач „викладач” має доступ до спільноти змінної „класна дошка” в режимі „читування/запис”, а користувач „слушач” — лише в режимі „читування”. Як наслідок, маємо два рівні — „викладацький” та „слушачський”.

## Автоматна модель системи

**1.1. Модель контролера сеансу.** Контролер сеансу (далі КС) регламентує створення сеансу та користування ним, забезпечує стабільність роботи, уможливлює доступ користувачів до потрібних їм ресурсів. Він же несе відповідальність за коректне завершення сеансу та звільнення зайнятих ресурсів.

Початковим станом контролера є стан бездіяльності (idle). Коли надходить запит на встановлення сеансу зв'язку, контролер опрацьовує його і ухвалює рішення. В разі, якщо у користувача немає права на таке з'єднання або задані ним параметри не відповідають можливостям системи, КС відмовляє йому. В іншому випадку сеанс створюється.

У разі виникнення помилки часу виконання КС робить все можливе для того, щоб мінімізувати її вплив на роботу користувачів. В ідеалі користувачі взагалі не мають знати, що протягом певного часу щось було не так. Це стосується таких випадків, як неухвалення запиту про виділення певного ресурсу чи аварійне завершення роботи одного з користувачів.

Якщо ж помилка занадто серйозна, контролер розпочинає процедуру коректного завершення сеансу, в рамках якої звільняються всі виділені ресурси, коректно від'єднуються всі користувачі, приирається „сміття”. Якщо і на цьому етапі виникає невіправна позаштатна ситуація, контролер вимикає сеанс та повідомляє про помилку всім задіянім сторонам (профілям користувачів, контролерам ресурсів), щоб вони зробили „прибирання” в себе. Після цього він повертається до початкового стану.

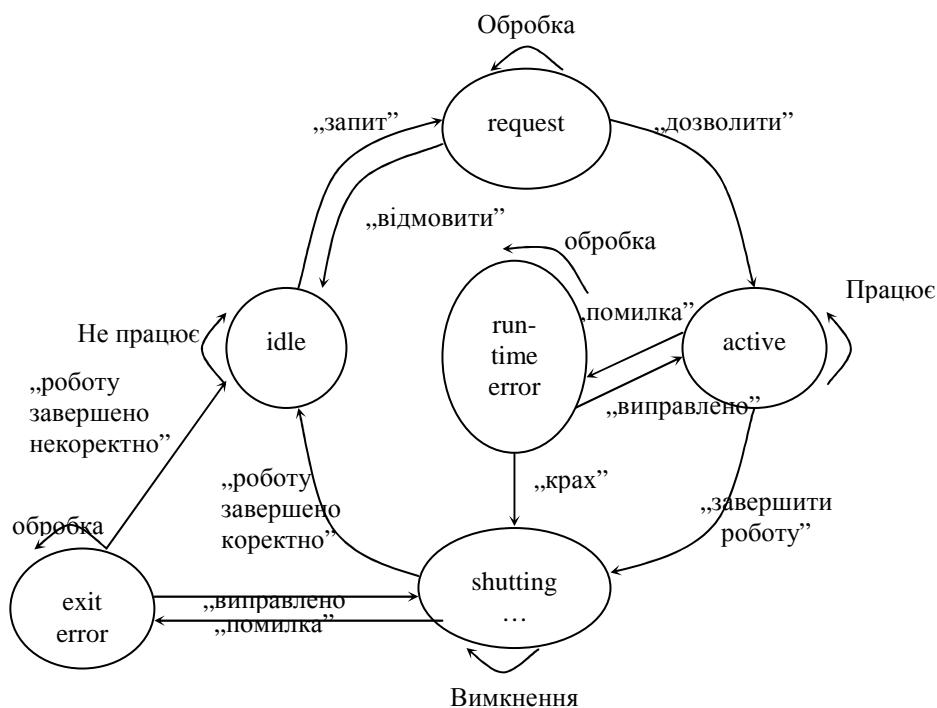


Рис. 1. Схема контролера сесії

## Автоматна модель контролера сесій:

Стани: q1 = 'idle' (сесія вільна), q2 = 'request' (обробка запиту на створення або приєднання до сесії), q3 = 'active' (сесія використовується), q4 = 'shutting ...' (процедура закриття сесії), q5='run-time error' (помилка в процесі роботи), q6='exit error' (помилка процедури завершення роботи).

Абетка (можливі повідомлення):

- „запит”=1-1 (запит на створення або приєднання до сесії),
- „відмовити”=2-1 (відхилити запит),

„дозволити”=2-2 (ухвалити запит),  
 „помилка”= #-1 (помилка),  
 „відправлено”= + (помилку відправлено),  
 „крах” = #-2 (невідправна помилка — аварійне завершення роботи),  
 „закінчили роботу”=3-2 (активація процедури коректного завершення роботи),  
 „роботу завершено некоректно” = #-3 (невідправна помилка — аварійне завершення роботи),  
 „роботу завершено коректно” = 4-1 (коректне завершення роботи).

Таблиця 1

	1-1	2-1	2-2	3-1	3-2	4-1	#-1	#-2	#-3	+
Q1	Q2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Q2	-	Q1	Q3	-	-	-	-	-	-	-
Q3	-	-	-	Q1	Q4	-	Q5	-	-	-
Q4	-	-	-	-	-	Q1	Q6	-	-	-
Q5	-	-	-	-	-	-	-	Q4	-	Q3
Q6	-	-	-	-	-	-	-	-	Q1	Q4

**1.2. Модель профілю користувача.** Поки користувач не увійшов у систему, профіль перебуває у стані „поза системою”. Увійшовши в систему, користувач приєднується до вже існуючої сесії або створює свою якщо має для цього повноваження (наприклад, розпочати семінар може лише викладач). Потім працює в мережі (цио „роботу” слід розуміти в найширшому сенсі, як довільну послідовність передбачених дій). Якщо користувач робить щось „не те”, система може примусово від'єднати його.

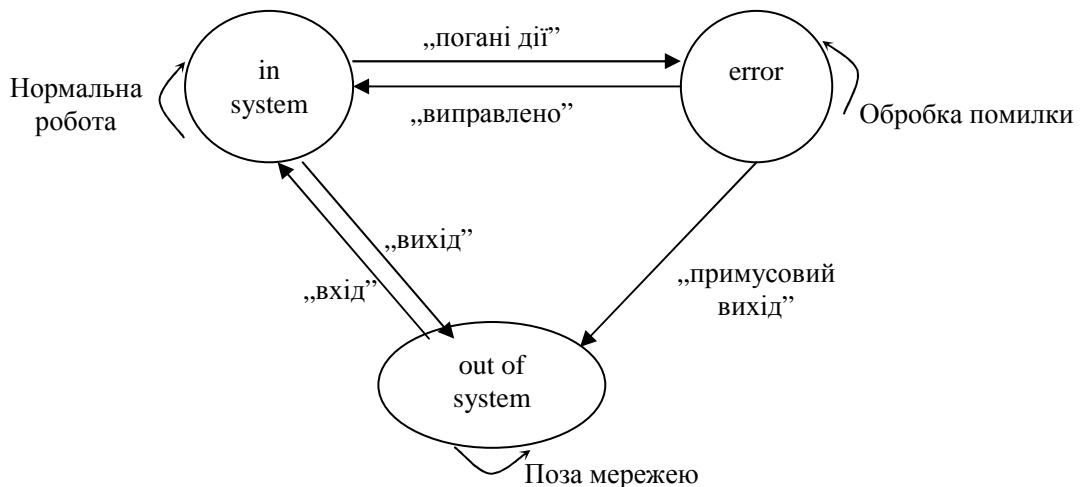


Рис. 2. Схема функціонування профілю користувача.

### Автоматна модель профілю користувача:

Стани: q1 = ‘out of system’ (поза системою), q2 = ‘in system’ (у системі), q3 = ‘error’ (помилкові дії).  
 Абетка (можливі повідомлення):

„вхід”=1-1 (вхід в систему),  
 „вихід”=2-1 (вихід з системи),  
 „погані дії”=2-2 (випадкові або навмисні дії, що не відповідають правилам мережі),  
 „відправлено”=3-1 (помилка ліквідована без наслідків),  
 „примусовий вихід”=3-2 (примусове від'єднання користувача від системи за грубе порушення).

Таблиця 2

	1-1	2-1	2-2	3-1	3-2
Q1	Q2	-	-	-	-
Q2	-	Q1	Q3	-	-
Q3	-	-	-	Q2	Q1

**1.3. Модель контролера ресурсу.** Контролер ресурсу відповідає за надання ресурсу за запитом та за коректне його звільнення (в разі аварійного завершення роботи відповідного контролера сесії).

Життєвий цикл контролера ресурсу починається зі створенням ресурсу. Після цього контролер переходить в пасивний стан очікування на запит на використання ресурсу. Коли ресурс виділено, контролер слідкує за його використанням і в разі вичерпання ресурсу (якщо йдеться, наприклад, про певну кількість машинного часу) повертається у пасивний стан. Якщо ресурс передбачає можливість паралельного використання кількома користувачами, контролер бере на себе функції забезпечення взаємовиключення/синхронізації використання ресурсу з метою уникнення взаємного блокування (на малюнку 3 відповідні стани та повідомлення позначені пунктиром). Ще одним завданням контролера є прибирання „сміття”: коректне звільнення пам'яті, каналів зв'язку тощо.

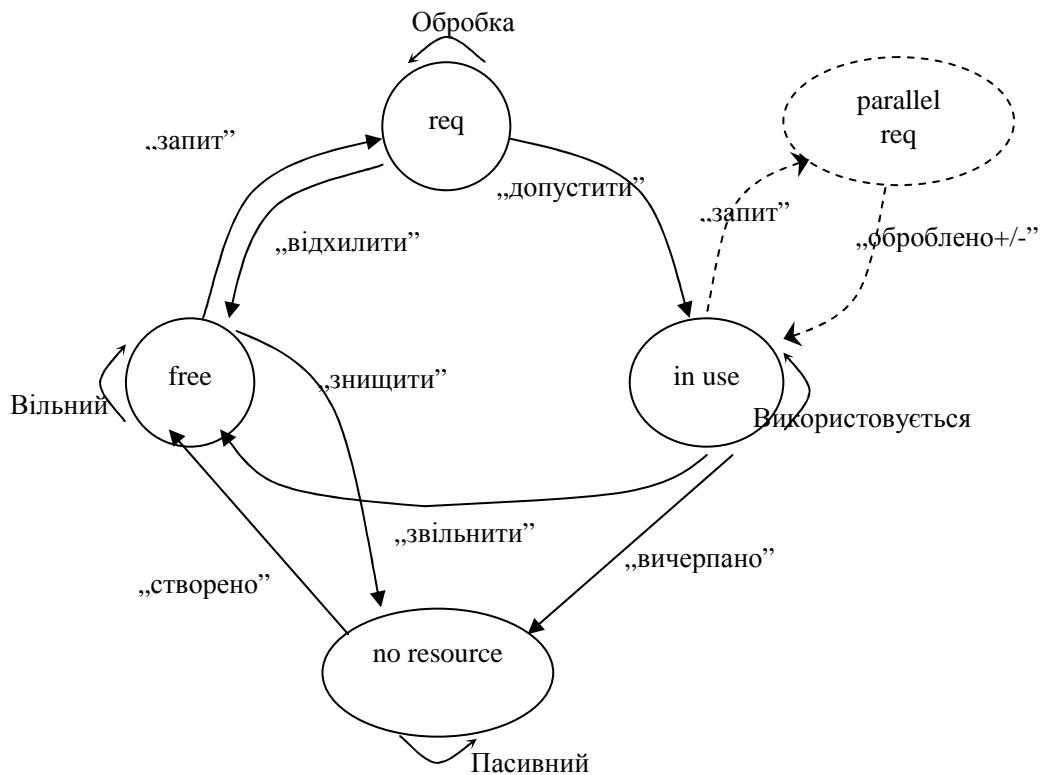


Рис. 3. Схема контролера ресурсу

#### Автоматна модель контролера ресурсу:

Стани: q1 = ‘no resource’ (ресурсу нема), q2 = ‘free’ (ресурс вільний), q3 = ‘req’ (обробка запиту на використання ресурсу), q4 = ‘in use’ (ресурс використовується), q5 = ‘parallel req’ (обробка запиту на спільне використання ресурсу).

Абетка (можливі повідомлення):

- „створено”=1-1 (поява ресурсу в системі),
- „запит”=2-1 (запит на використання ресурсу),
- „знищити”=2-2 (видалення ресурсу),
- „відхилити”=3-1 (відмова у наданні ресурсу),
- „допустити”=3-2 (згода на надання ресурсу),
- „звільнити”=4-1 (звільнення ресурсу),
- „вичерпано”=4-2 (сигнал про вичерпання ресурсу),
- „оброблено +”=5-1+ (позитивний результат обробки запиту на спільне використання ресурсу),
- „оброблено -”=5-1- (негативний результат обробки запиту на спільне використання ресурсу).

Таблиця 3

	1-1	2-1	2-2	3-1	3-2	4-1	4-2	5-1+/-
Q1	Q2	-	-	-	-	-	-	-
Q2	-	Q3	Q1	-	-	-	-	-
Q3	-	-	-	Q2	Q4	-	-	-
Q4	-	Q5	-	-	-	Q2	Q1	-
Q5	-	-	-	-	-	-	-	Q4

**1.4. Модель контролера рівня.** Протокол рівневого контролю домагається доступу до спільно використовуваних (розподілених) об'єктів, надаючи доступ до рівнів відповідно до політики, визначеної для групи обслуговування («слухачі лекцій», «група, що виконує лабораторну роботу», «екзаменаційна комісія» тощо).

Можливі такі стани рівня. *Вільний (Free)* — доступний, невикористовуваний рівень. *Очікування (Idle)* — задіяний, але неактивний рівень. *Req (e запит)* — рівень, на який надійшли запити (створення або приєднання до рівня тощо). *Зайнятий (Busy)* — вже наданий і зайнятий рівень. „Скасування” рівня означає примусове скорочення терміну служби рівня контролером (наприклад, через помилку, що може привести до падіння всієї мережі).

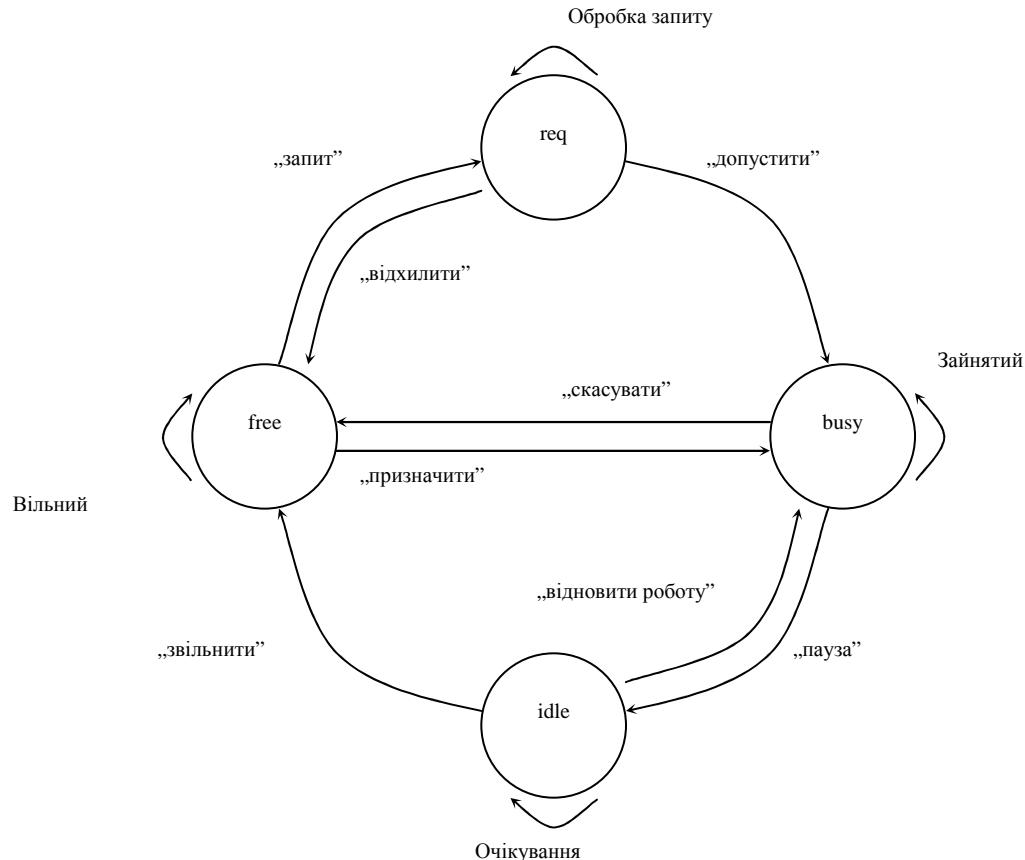


Рис. 4. Схема контролера рівня

### Автоматна модель контролера рівня:

Стани: q1 = ‘free’ (рівень вільний), q2 = ‘req’ (обробка запиту), q3 = ‘busy’ (рівень зайнято), q4 = ‘idle’ (перерва в роботі, але без звільнення рівня).

Абетка (можливі повідомлення):

- „запит”=1-1 (запит на використання рівня),
- „відхилити”=2-1 (запит відхилено),
- „допустити”=2-2 (запит ухвалено),
- „скасувати”=3-1 (невідкладно і примусово звільнити рівень),
- „призначити”=1-2 (невідкладно надати рівень),
- „пауза”=3-2 (пауза в роботі без звільнення рівня),
- „відновити роботу”=4-1 (відновлення роботи після паузи),
- „звільнити”=4-2 (звільнення рівня після завершення роботи).

Таблиця 4.

	1-1	2-1	2-2	3-1	1-2	3-2	4-1	4-2
Q1	Q2	-	-	-	Q3	-	-	-
Q2	-	Q1	Q3	-	-	-	-	-
Q3	-	-	-	Q1	-	Q4	-	-
Q4	-	-	-	-	-	-	Q3	Q1

## Мережева модель системи

Тепер на базі автоматної моделі побудуємо модель мовою мереж Петрі. Для скінченного автомата  $(Q, A, b, q_0, F)$  мережа Петрі  $(P, T, I, O)$  визначається так:

$$\begin{aligned} P &= Q \cup A \cup b, \\ T &= \{t_{q, \sigma} \mid q \in Q, \sigma \in A\}, \\ I(t_{q, \sigma}) &= \{q, \sigma\}, \\ O(t_{q, \sigma}) &= \{q_0(q, \sigma), F(q, \sigma)\} [2, С. 47]. \end{aligned}$$

Зразу хочемо пояснити, що „зайві” повідомлення, тобто такі, що відсутні в абетці автомматної моделі, введено для полегшення подальшого об'єднання мереж в єдину систему.

Отже:

### 2.1. Мережева модель контролера сесій

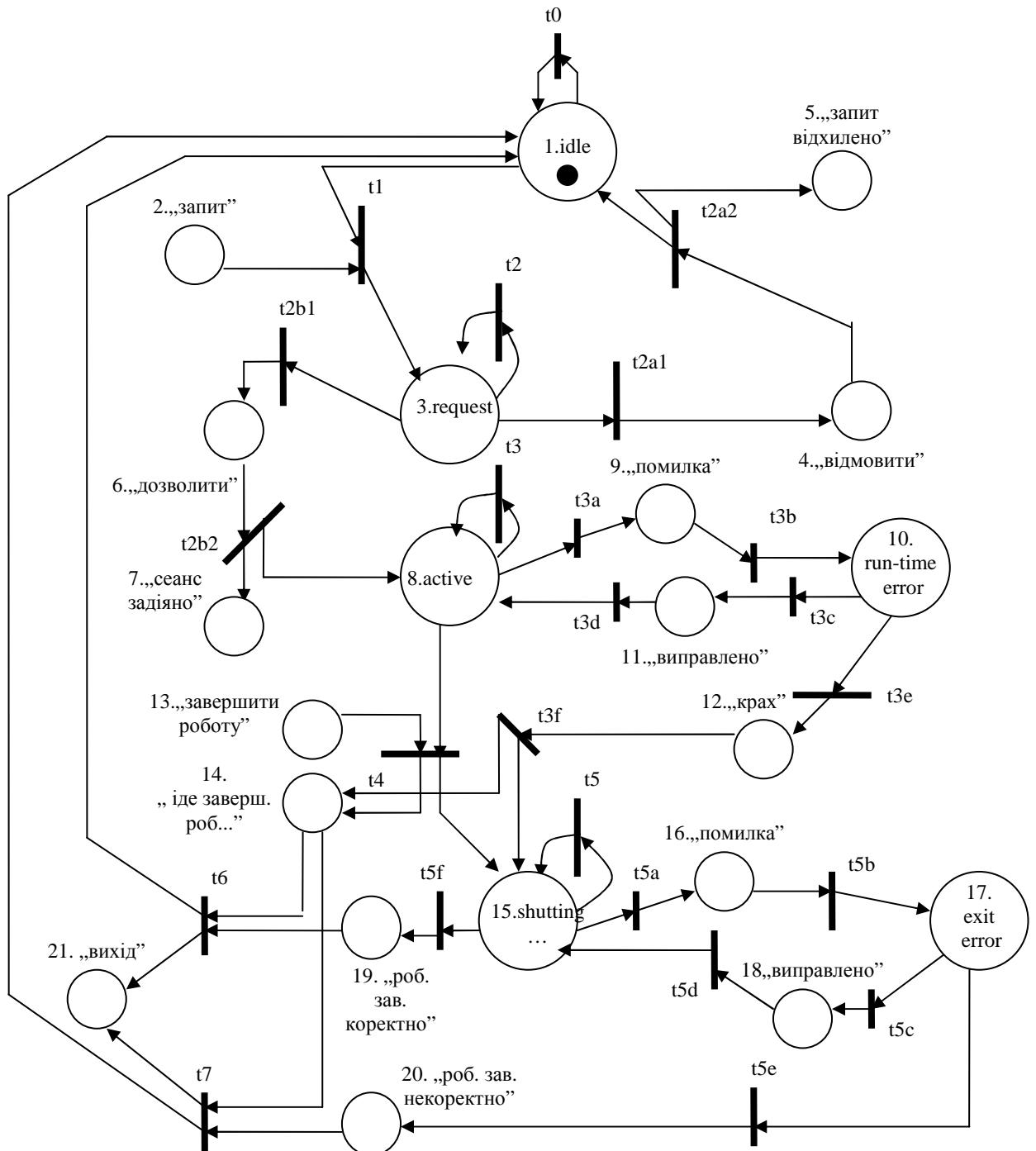


Рис. 5. Мережна модель контролера сесій

Таблиця 5

I(t0) = {idle}	O(t0) = {idle}
I(t1) = {idle, „запит”}	O(t1) = {request}
I(t2) = {request}	O(t2) = {request}
I(t2a1) = {request}	O(t2a1) = {„відмовити”}
I(t2a2) = {„відмовити”}	O(t2a2) = {idle, „запит відхилено”}
I(t2b1) = {request}	O(t2b1) = {„дозволити”}
I(t2b2) = {„дозволити”}	O(t2b2) = {active, „сесія задіяно”}
I(t3) = {active}	O(t3) = {active}
I(t3a) = {active}	O(t3a) = {„помилка”}
I(t3b) = {„помилка”}	O(t3b) = {run-time error}
I(t3c) = {run-time error}	O(t3c) = {„відремонтувано”}
I(t3d) = {„відремонтувано”}	O(t3d) = {active}
I(t3e) = {run-time error}	O(t3e) = {„крак”}
I(t3f) = {„крак”}	O(t3f) = {shutting ..., „іде заверш. роб...”}
I(t4) = {active, „завершити роботу”}	O(t4) = {shutting..., „іде заверш. роб...”}
I(t5) = {shutting ...}	O(t5) = {shutting...}
I(t5a) = {shutting ...}	O(t5a) = {„помилка”}
I(t5b) = {„помилка”}	O(t5b) = {exit error}
I(t5c) = {exit error}	O(t5c) = {„відремонтувано”}
I(t5d) = {exit error, „відремонтувано”}	O(t5d) = {shutting ...}
I(t5e) = {exit error}	O(t5e) = {„роб. зав. некоректно”}
I(t5f) = {shutting ...}	O(t5f) = {„роб. зав. коректно”}
I(t6) = {„іде заверш. роб...”, „роб. зав. коректно”}	O(t6) = {idle, „вихід”}
I(t7) = {„іде заверш. роб...”, „роб. зав. некоректно”}	O(t7) = {idle, „вихід”}

## 2.2. Мережна модель профілю користувача

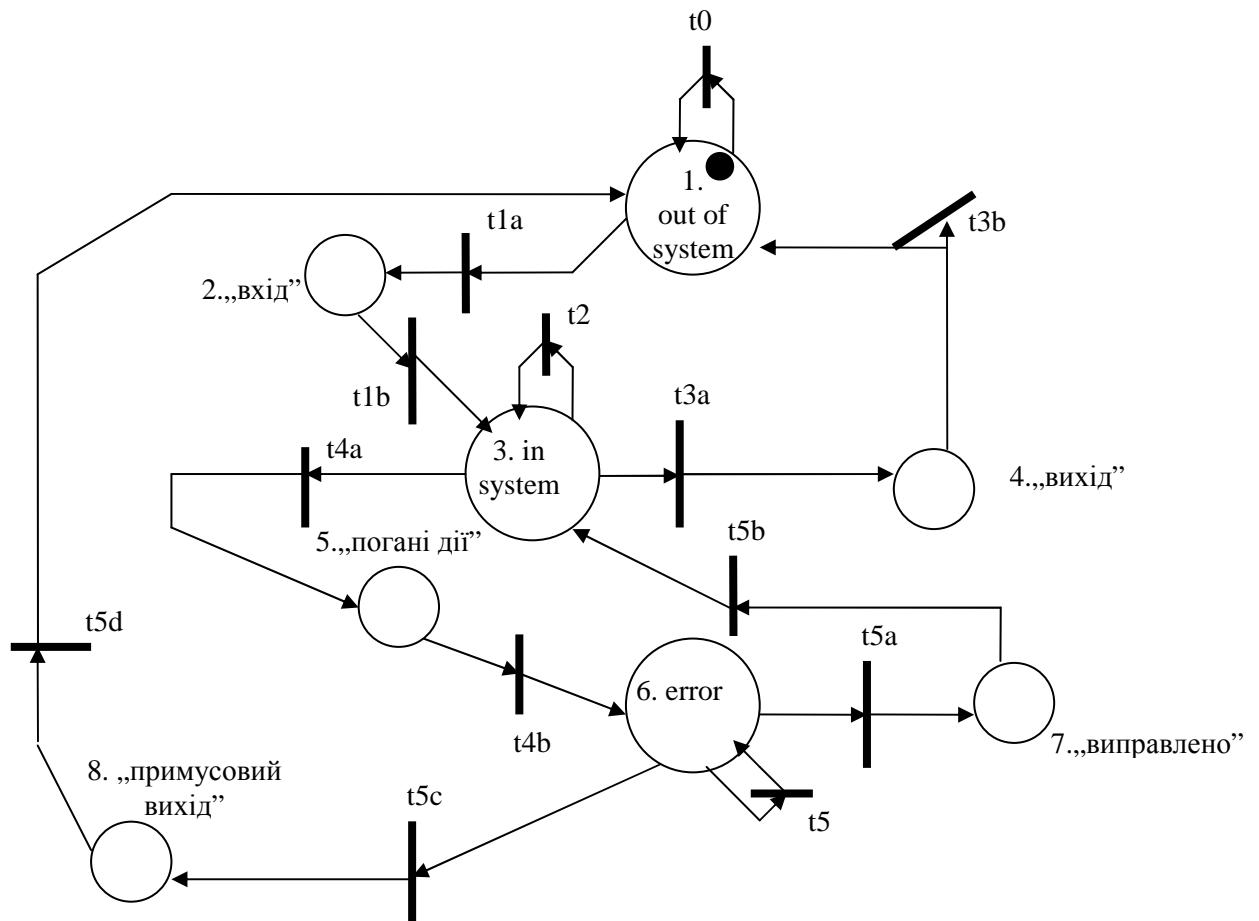


Рис. 6. Мережна модель профілю користувача

Таблиця 6

I(t0) = {out of system}	O(t0) = {out of system}
I(t1a) = {out of system}	O(t1a)={„вхід”}
I(t1b) = {„вхід”}	O(t1b)={in system}
I(t2) = {in system}	O(t2)={in system}
I(t3a) = {in system}	O(t3a)= {„вихід”}
I(t3b) = {„вихід”}	O(t3b)={out of system}
I(t4a) = {in system}	O(t4a)= {„погані дії”}
I(t4b) = {„погані дії”}	O(t4b)={error}
I(t5) = {error}	O(t5) = {error}
I(t5a) = {error}	O(t5a)= {„відхилено”}
I(t5b) = {„відхилено”}	O(t5b)={in system}
I(t5c) = {error}	O(t5c)= {„примусовий вихід”}
I(t5d) = {„примусовий вихід”}	O(t5d)={out of system}

### 2.3. Мережна модель контролера ресурсу

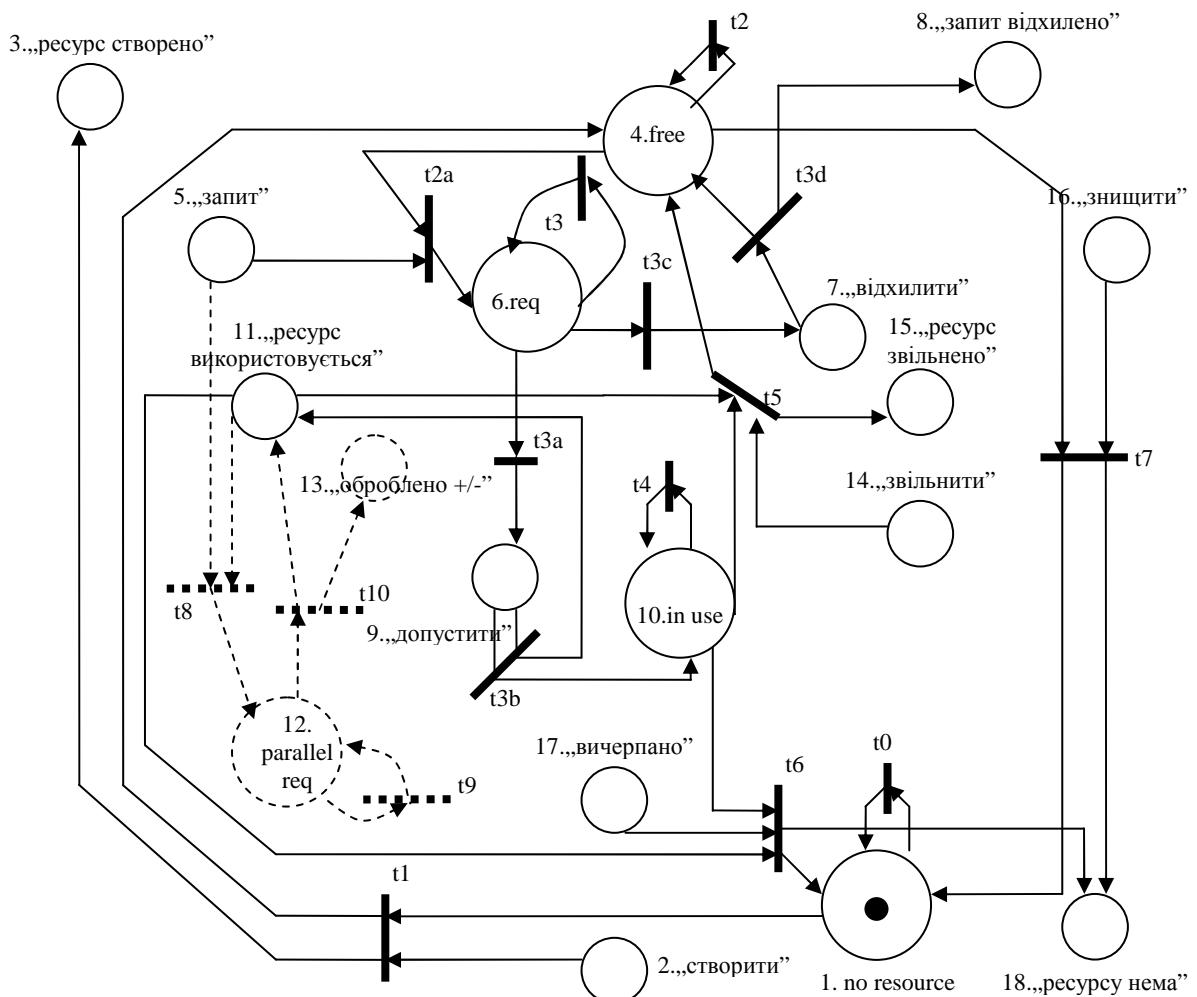


Рис. 7. Мережна модель контролера ресурсу

Таблиця 7

I(t0) = {no resource}	O(t0)={no resource}
I(t1) = {no resource, „створити”}	O(t1)={ free, „ресурс створено”}
I(t2) = {free}	O(t2)={free}
I(t2a) = {free, „запит”}	O(t2a)={req}
I(t3) = {req}	O(t3)={req}
I(t3a) = {req}	O(t3a)= {„допустити”}
I(t3b) = {„допустити”}	O(t3b)={in use, „ресурс використовується”}
I(t3c) = {req}	O(t3c)= {„відхилити”}
I(t3d) = {„відхилити”}	O(t3d)={free, „запит відхилено”}

I(t4) = {in use}	O(t4)={in use}
I(t5) = {in use, „звільнити”, „ресурс використовується”}	O(t5)={free, „ресурс звільнено”}
I(t6) = {in use, „вичерпано”, „ресурс використовується”}	O(t6)={no resource, „ресурсу нема”}
I(t7) = {free, „знищити”}	O(t7)={no resource, „ресурсу нема”}
I(t8) = {„запит”, „ресурс використовується”}	O(t8)={parallel req}
I(t9) = {parallel req}	O(t9)={parallel req}
I(t10) = {parallel req}	O(t10)={„оброблено +/-”, „ресурс використовується”}

#### 2.4. Мережна модель контролера рівня

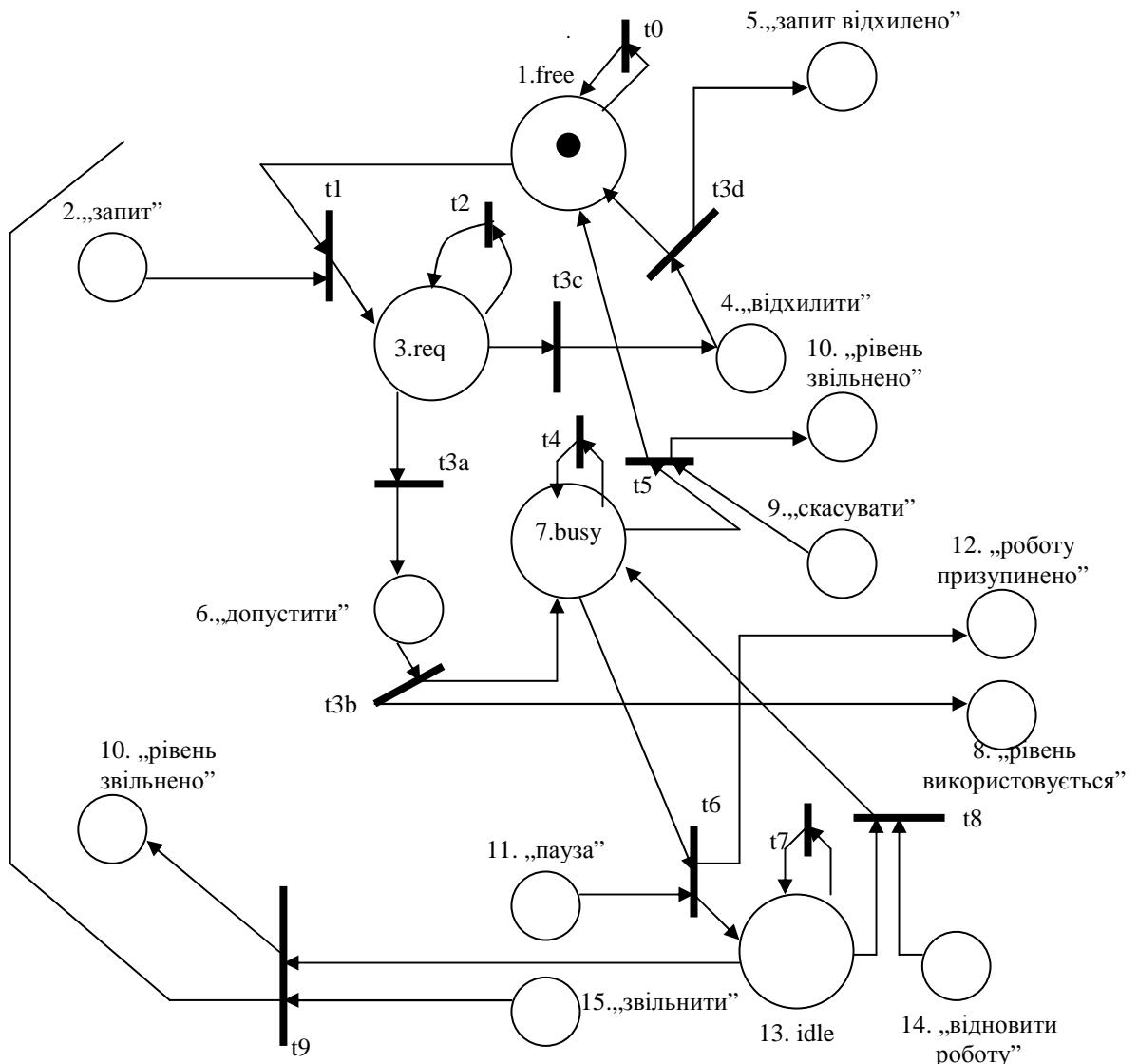


Рис. 8. Мережна модель контролера рівня

Таблиця 8

I(t0) = {free}	O(t0)={free}
I(t1) = {free, „запит”}	O(t1)={req}
I(t2) = {req}	O(t2)={req}
I(t3a) = {req}	O(t3a)={„допустити”}
I(t3b) = {„допустити”}	O(t3b)={busy, „рівень використовується”}
I(t3c) = {req}	O(t3c)={„відхилити”}
I(t4) = {busy}	O(t4)={busy}
I(t5) = {busy, „скасувати”}	O(t5)={free, „рівень звільнено”}
I(t6) = {busy, „пауза”}	O(t6)={idle, „роботу призупинено”}

I(t7) = {idle}	O(t7)={idle}
I(t8) = {idle, „відновити роботу”}	O(t8)={busy}
I(t9) = {idle, „звільнити”}	O(t9)={free, „рівень звільнено”}

Хоча опис за допомогою мережі Петрі більш громіздкий, ніж мовою скінчених автоматів, він має свої переваги, головною з яких є порівняння легкість об'єднання мереж, що описують окремі елементи системи, в одну загальну мережу, яка описуватиме систему загалом. Крім того, мережі Петрі краще пристосовані для опису паралельних процесів. Нарешті, аналізуючи мережу Петрі, можна багато чого сказати про властивості системи, яку вона моделює. Зокрема, дослідити систему на активність (відсутність тупикових (термінальних) вершин) та досяжність всіх станів за допомогою дерева досяжності [2, С. 79—106].

**3.1. Дослідження моделі контролера сеансу.** *Твердження 1.* Мережа моделі контролера сеансу обмежена, незберігаюча та активна.

Доведення. Побудуємо дерево досяжності для мережі контролера сеансу (рис. 9).

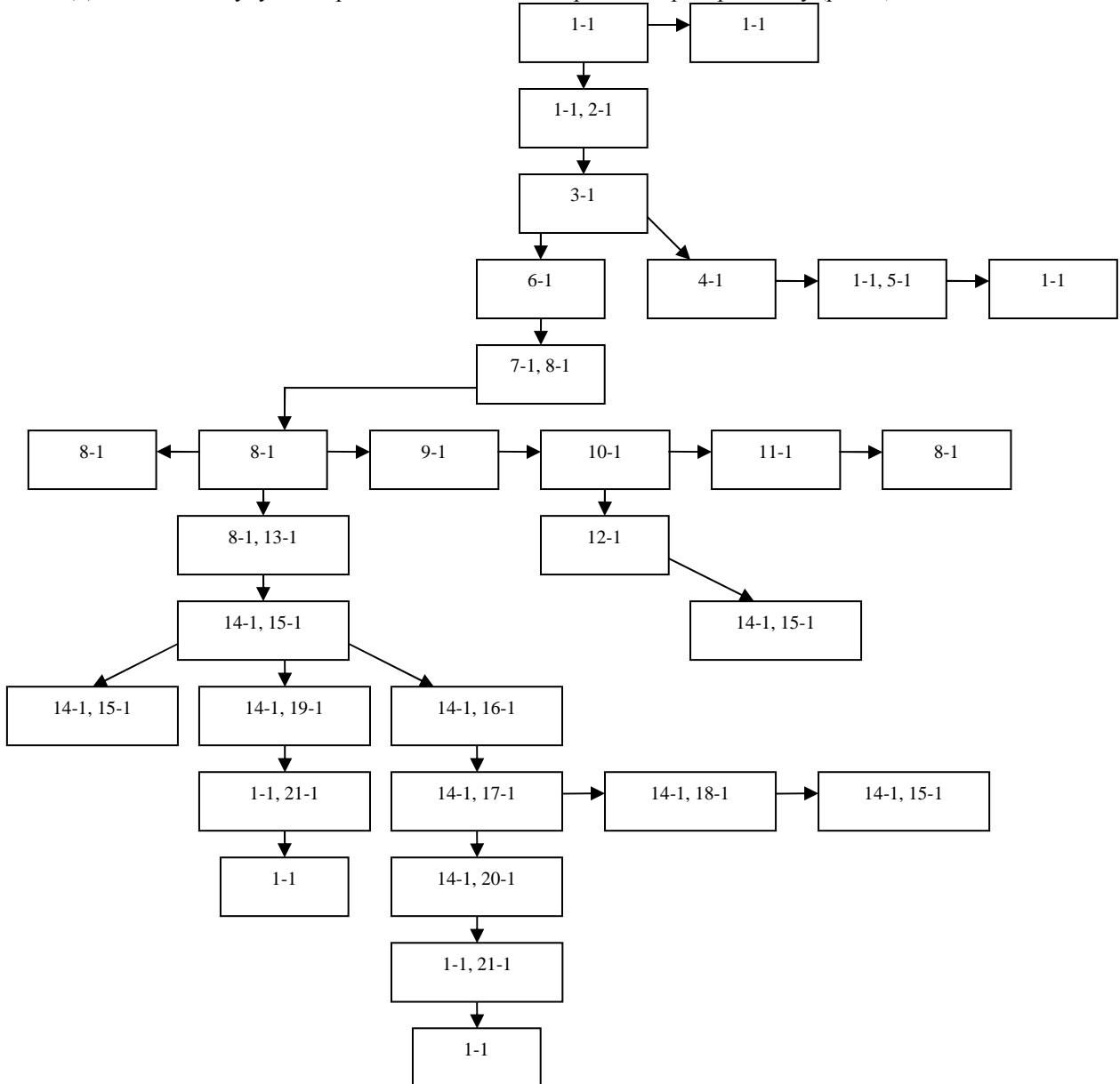


Рис. 9. Дерево досяжності для мережкої моделі контролера сеансу

Цифри на вершинах відповідають певному маркуванню мережі. Наприклад, (14-1, 16-1) означає, що у вершинах з номерами 14 та 16 розташовано по одній фішці.

Аналізуючи це дерево, можемо сказати, що мережа обмежена (кількість фішок не може сягнути нескінченості); незберігаюча (кількість фішок може змінюватися за рахунок додавання та вилучення фішок, що відповідають вхідним та вихідним сигналам); активна (термінальні вершини відсутні).

Провівши аналогічні дослідження інших наведених нами моделей, одержимо такі результати.

*Твердження 2.* Мережа моделі профілю користувача є обмеженою, зберігаючою та активною.

*Твердження 3.* Мережа моделі контролера ресурсу є обмеженою, незберігаючою та активною.

*Твердження 4.* Мережа моделі контролера рівня є обмеженою, незберігаючою та активною.

## **Висновки**

Запропонований нами варіант моделі не є остаточним і отримає розвиток у ході подальшої праці. Але його можна вважати базисом, користуючись яким можна досліджувати різноманітні координаційні системи.

Представлена модель обслуговує як теоретичні, так і практичні цілі. Вона забезпечує більш складну структуру для формальної специфікації і перевірки правильності спільніх систем, наприклад системи перевірки прототипу. Модель також враховує описи можливостей процесу для оперативної специфікації, встановлення і запиту членства та стану координації активної конференції. Цю можливість можна вважати ресурсною чи системною характеристикою, що впливає на вибір корисних конфігурацій окремих компонентів.

1. *Chen N. S., Ko H.-C., Kinshuk, Lin T. Synchronous Learning Model over the Internet // Innovations in Education and Teaching International.* — 2005. — Vol. 42 (2). — P. 181—194.
2. *Питерсон Дж. Теория сетей Петри и моделирование систем.* — М.: Мир, 1984. — 264 с.
- 1.