

О некоторых точных решениях нелинейной системы Дирака—Гамильтона

Получен набор подстановок, сводящих систему многомерных дифференциальных уравнений Дирака—Гамильтона к обыкновенным дифференциальным уравнениям. Построены широкие классы точных решений этой системы.

Одержано набір підстановок, що зводять систему багатовимірних диференціальних рівнянь Дірака—Гамільтона до звичайних диференціальних рівнянь. Побудовано широкі класи точних розв'язків цієї системи.

Стандартной математической моделью, используемой для описания взаимодействия спинорного и скалярного полей, является система дифференциальных уравнений в частных производных (ДУЧП) вида [1]

$$\begin{cases} \gamma_{\mu} \rho^{\mu} \varphi = f_1(\bar{\psi} \psi, u) \psi, \\ \rho_{\mu} \rho^{\mu} u = f_2(\bar{\psi} \psi, u), \quad \mu = 0, 1, 2, 3, \end{cases} \quad (1)$$

где $\psi = \psi(x_0, x_1, x_2, x_3)$ — четырехкомпонентный дираковский спинор, $\bar{\psi} = \psi^{\dagger} \gamma_0$, γ_{μ} — (4×4) -матрицы Дирака, удовлетворяющие алгебре Клиффорда

$$\gamma_{\mu} \gamma_{\nu} + \gamma_{\nu} \gamma_{\mu} = 2g_{\mu\nu} I = 2I \begin{cases} 1, & \mu = \nu = 0, \\ -1, & \mu = \nu = \overline{1, 3}, \\ 0, & \mu \neq \nu, \end{cases}$$

$p_0 = i\partial/\partial x_0$, $p_a = -i\partial/\partial x_a$; $u(x)$ — скалярная функция. Здесь и в дальнейшем по повторяющимся индексам предполагается суммирование в пространстве Минковского $R(1, 3)$.

В раб.т. [2] предложена другая модель взаимодействия, базирующаяся на системе уравнений

$$\begin{cases} \gamma_\mu p^\mu \psi = f_1(\bar{\psi}\psi, u)\psi, \\ (p_\mu u)(p^\mu u) = f_2(\bar{\psi}\psi, u). \end{cases} \quad (2)$$

Важной особенностью уравнений (2) является то, что они образуют систему ДУЧП первого порядка.

В настоящей статье построены в явном виде анзацы (подстановки), редуцирующие уравнения (2) к системам обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ). Большинство из получаемых таким образом систем ОДУ удастся проинтегрировать и тем самым построить частные решения исходных нелинейных ДУЧП. Эта программа реализована для случая $f_1 = m$, $f_2 = \lambda(\bar{\psi}\psi)^k$; m, λ, k — const.

1. Р е д у к ц и я с и с т е м ы (2) к О Д У. Используемый подход существенно опирается на теоретико-групповые свойства системы ДУЧП (2). При произвольных f_1, f_2 максимальной группой симметрии системы (2) является группа Пуанкаре $P(1,3)$ с базисными генераторами

$$P_\mu = p_\mu, \quad J_{\mu\nu} = x_\mu p_\nu - x_\nu p_\mu + \frac{i}{4}(\gamma_\mu \gamma_\nu - \gamma_\nu \gamma_\mu), \quad \mu, \nu = \overline{0, 3},$$

дополненная группой калибровочных преобразований.

Решение уравнений (2) ищем в виде

$$\psi(x) = A(x)\varphi(\omega), \quad u(x) = \Phi(\omega), \quad (3)$$

где $\varphi(\omega)$, $\Phi(\omega)$ — новые неизвестные функции; переменная (4×4) -матрица $A(x)$ и скалярная функция $\omega(x)$ определяются из следующих соотношений:

$$Q_a^{\text{dif}}\omega(x) = 0, \quad Q_a A(x) = 0, \quad a = \overline{1, 3}. \quad (4)$$

В (4) Q_1, Q_2, Q_3 — образующие трехмерной подалгебры алгебры Ли $AP(1,3) = \{P_\mu, J_{\alpha\beta}\}$; Q_a^{dif} обозначает дифференциальную часть оператора Q_a .

Классификация всех неэквивалентных с точностью до группового автоморфизма подалгебр алгебры $AP(1,3)$ проведена в [3]. Каждой такой подалгебре соответствует некоторый анзац вида (3), который получается в результате интегрирования системы (4).

Процедура интегрирования переопределенных систем ДУЧП вида (4) подробно рассмотрена в [4]. Приведем конечный результат — наборы анзацев для $\psi(x)$, $u(x)$:

1) $\langle P_0, P_1, P_2 \rangle$: $A = I$, $\omega = x_3$;

2) $\langle P_1, P_2, P_3 \rangle$: $A = I$, $\omega = x_0$;

3) $\langle P_0 + P_3, P_1, P_2 \rangle$: $A = I$, $\omega = x_0 + x_3$;

4) $\langle J_{03}, P_1, P_2 \rangle$: $A = \exp\left\{\frac{1}{2}\gamma_0\gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\}$, $\omega = x_0^2 - x_3^2$;

5) $\langle J_{03}, P_0 + P_3, P_1 \rangle$: $A = \exp\left\{\frac{1}{2}\gamma_0\gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\}$, $\omega = x_2$;

6) $\langle J_{03} + \alpha P_2, P_0, P_3 \rangle$; $A = \exp\left\{\frac{x_2}{2\alpha}\gamma_0\gamma_3\right\}$, $\omega = x_1$;

7) $\langle J_{03} + \alpha P_2, P_0 + P_3, P_1 \rangle$: $A = \exp\left\{\frac{x_2}{2\alpha}\gamma_0\gamma_3\right\}$, $\omega = \alpha \ln(x_0 + x_3) - x_2$;

8) $\langle J_{12}, P_0, P_3 \rangle$: $A = \exp\left\{-\frac{1}{2}\gamma_1\gamma_2 \arctg \frac{x_1}{x_2}\right\}$, $\omega = x_1^2 + x_2^2$;

- 9) $\langle J_{12} + \alpha P_0, P_1, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ -\frac{x_0}{2\alpha} \gamma_1 \gamma_2 \right\}, \quad \omega = x_3;$
- 10) $\langle J_{12} + \alpha P_3, P_1, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_3}{2\alpha} \gamma_1 \gamma_2 \right\}, \quad \omega = x_0;$
- 11) $\langle J_{12} + P_0 + P_3, P_1, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{1}{4} (x_3 - x_0) \gamma_1 \gamma_2 \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 12) $\langle G_1, P_0 + P_3, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_1}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 13) $\langle G_1, P_0 + P_3, P_1 + \alpha P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{\alpha x_1 - x_2}{2\alpha(x_0 + x_3)} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\}, \quad \omega =$
 $= x_0 + x_3; \quad (5)$
- 14) $\langle G_1 + P_2, P_0 + P_3, P_1 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_2}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 15) $\langle G_1 + P_0, P_0 + P_3, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ -\frac{x_0 + x_3}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\}, \quad \omega = 2x_1 +$
 $+ (x_0 + x_3)^2;$
- 16) $\langle G_1 + P_0, P_1 + \alpha P_2, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ -\frac{x_0 + x_3}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\}, \quad \omega =$
 $= 2(x_2 - \alpha x_1) - \alpha(x_0 + x_3)^2;$
- 17) $\langle J_{03} + \alpha J_{12}, P_0, P_3 \rangle: A = \exp \left\{ -\frac{1}{2\alpha} (\gamma_0 \gamma_3 + \alpha \gamma_1 \gamma_2) \operatorname{arctg} \frac{x_1}{x_2} \right\}, \quad \omega =$
 $= x_1^2 + x_2^2;$
- 18) $\langle J_{03} + \alpha J_{12}, P_1, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{1}{2} (\gamma_0 \gamma_3 + \alpha \gamma_1 \gamma_2) \ln(x_0 + x_3) \right\}, \quad \omega =$
 $= x_0^2 - x_3^2;$
- 19) $\langle G_1, G_2, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{\gamma_0 + \gamma_3}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_1 x_1 + \gamma_2 x_2) \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 20) $\langle G_1 + P_2, G_2 + \alpha P_1 + \beta P_2, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{\gamma_0 + \gamma_3}{2[(x_0 + x_3)(x_0 + x_3 + \beta) - \alpha]} \times \right.$
 $\times [\gamma_1 [(x_0 + x_3 + \beta)x_1 - \alpha x_2] + \gamma_2 [(x_0 + x_3)x_2 - x_1]] \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 21) $\langle G_1, G_2 + P_1 + \beta P_2, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_1}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 + \right.$
 $\left. + \frac{x_2}{2(x_0 + x_3)(x_0 + x_3 + \beta)} (\gamma_0 + \gamma_3) [\gamma_2 (x_0 + x_3) - \gamma_1] \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 22) $\langle G_1, G_1 + P_2, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ (\gamma_0 + \gamma_3) \left[\frac{x_1}{2(x_0 + x_3)} \gamma_1 + \right. \right.$
 $\left. \left. + \frac{x_2}{2(x_0 + x_3 + 1)} \gamma_2 \right] \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$
- 23) $\langle G_1, J_{03}, P_2 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_1}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1 \right\} \exp \left\{ \frac{1}{2} \gamma_0 \gamma_3 \ln(x_0 + \right.$
 $\left. + x_3) \right\}, \quad \omega = x_0^2 - x_1^2 - x_3^2;$
- 24) $\langle J_{03} + \alpha P_1 + \beta P_2, G_1, P_0 + P_3 \rangle: A = \exp \left\{ \frac{x_1 - \alpha \ln(x_0 + x_3)}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_0 + \right.$
 $\left. + \gamma_3) \gamma_1 \right\} \exp \left\{ \frac{1}{2} \gamma_0 \gamma_3 \ln(x_0 + x_3) \right\}, \quad \omega = x_2 - \beta \ln(x_0 + x_3);$

$$25) \quad \langle J_{12} + P_0 + P_3, G_1, G_2 \rangle: \quad A = \exp \left\{ \frac{\gamma_0 + \gamma_3}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_1 x_1 + \gamma_2 x_2) \right\} \times \\ \times \exp \left\{ -\frac{x_\mu x^\mu}{4(x_0 + x_3)} \gamma_1 \gamma_2 \right\}, \quad \omega = x_0 + x_3;$$

$$26) \quad \langle J_{03} + \alpha J_{12}, G_1, G_2 \rangle: \quad A = \exp \left\{ \frac{\gamma_0 + \gamma_3}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_1 x_1 + \gamma_2 x_2) \right\} \times \\ \times \exp \left\{ \frac{1}{2} (\gamma_0 \gamma_3 + \alpha \gamma_1 \gamma_2) \ln(x_0 + x_3) \right\}, \quad \omega = x_\mu x^\mu.$$

Здесь $G_h = J_{0h} + J_{h3}$, $k = \overline{1, 2}$; α, β — const.

Подставляя анзацы (3), (5) в уравнения (1), после некоторых довольно громоздких преобразований получаем системы ОДУ для функций $\varphi(\omega)$, $\Phi(\omega)$:

- 1) $i\gamma_3 \dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 2) $i\gamma_0 \dot{\varphi} = F_1, \quad \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 3) $i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$
- 4) $\frac{i}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i[\omega(\gamma_0 + \gamma_3) + \gamma_0 - \gamma_3] \dot{\varphi} = F_1, \quad 4\omega \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 5) $\frac{i}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i\gamma_2 \dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 6) $-\frac{i}{2\alpha} \gamma_1 \gamma_4 \varphi + i\gamma_1 \dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 7) $-\frac{i}{2\alpha} \gamma_1 \gamma_4 \varphi + i[\alpha(\gamma_0 + \gamma_3) e^{-\omega/\alpha} - \gamma_2] \dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 8) $\frac{i}{2} \gamma_2 \omega^{-1/2} \varphi + 2i\omega^{1/2} \gamma_2 \dot{\varphi} = F_1, \quad -4\omega \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 9) $-\frac{i}{2\alpha} \gamma_3 \gamma_4 \varphi + i\gamma_3 \dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 10) $\frac{i}{2\alpha} \gamma_0 \gamma_4 \varphi + i\gamma_0 \dot{\varphi} = F_1, \quad \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 11) $\frac{i}{4} (\gamma_0 - \gamma_3) \gamma_4 \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$
- 12) $\frac{i}{2\omega} (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$
- 13) $\frac{i}{2\alpha\omega} (\alpha + \gamma_4) (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$
- 14) $\frac{i}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_4 \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$
- 15) $2i\gamma_1 \dot{\varphi} = F_1, \quad -4\dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 16) $2i(\gamma_2 - \alpha\gamma_1) \dot{\varphi} = F_1, \quad -4(\alpha^2 + 1) \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 17) $\frac{i\omega^{-1/2}}{2\alpha} \gamma_2 (\alpha - \gamma_4) \varphi + 2i\gamma_2 \omega^{1/2} \dot{\varphi} = F_1, \quad -4\omega \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 18) $\frac{i}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) (1 + \alpha\gamma_4) \varphi + i[\omega(\gamma_0 + \gamma_3) + \gamma_0 - \gamma_3] \dot{\varphi} = F_1, \quad 4\omega \dot{\Phi}^2 = F_2;$
- 19) $\frac{i}{\alpha} (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$

$$20) \frac{i}{2} [(\omega + \beta)\omega - \alpha]^{-1} (\gamma_0 + \gamma_3) \{[-\alpha + 1]\gamma_4 + 2\omega + \beta\} \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$$

$$21) i [2\omega(\omega + \beta)]^{-1} [(2\omega + \beta - \gamma_4)(\gamma_0 + \gamma_3)\varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3)\dot{\varphi}] = F_1, \quad 0 = F_2;$$

$$22) \frac{i}{2} (2\omega + 1) [\omega(\omega + 1)]^{-1} (\gamma_0 + \gamma_3) \varphi + i(\gamma_0 + \gamma_3) \dot{\varphi} = F_1, \quad 0 = F_2;$$

$$23) i(\gamma_0 + \gamma_3)\varphi + i[(\gamma_0 + \gamma_3)\omega + \gamma_0 - \gamma_3]\dot{\varphi} = F_1, \quad 4\omega\dot{\Phi}^2 = F_2;$$

$$24) i(\gamma_0 + \gamma_3)\varphi + i[\gamma_2 - \beta(\gamma_0 + \gamma_3)]\dot{\varphi} = F_1, \quad -\dot{\Phi}^2 = F_2;$$

$$25) i(\gamma_0 + \gamma_3)\dot{\varphi} + i[(\gamma_0 + \gamma_3)\omega^{-1} + \frac{1}{4}(\gamma_0 - \gamma_3)\gamma_4]\varphi = F_1, \quad 0 = F_2;$$

$$26) \frac{i}{2} (\gamma_0 + \gamma_3) (3 + \alpha\gamma_4) \varphi + i[(\gamma_0 + \gamma_3)\omega + \gamma_0 - \gamma_3]\dot{\varphi} = F_1, \quad 4\omega\dot{\Phi}^2 = F_2.$$

Здесь $\dot{\varphi} = d\varphi/d\omega$, $\dot{\Phi} = d\Phi/d\omega$, $F_1 = f_1(\bar{\varphi}\varphi, \Phi)$, $F_2 = f_2(\bar{\varphi}\varphi, \Phi)$.

2. Точные решения. Системы ОДУ 1—26 обладают тем замечательным свойством, что большинство из них может быть проинтегрировано в квадратурах при очень широких предположениях относительно нелинейностей f_1, f_2 . В дальнейшем будем рассматривать частный случай уравнений (2), когда $f_1 = m$, $f_2 = \lambda(\bar{\psi}\psi)^k$.

Из первого уравнения системы ОДУ 1 следует, что $\bar{\psi}\psi = \text{const}$. Используя этот факт, нетрудно получить общее решение этой системы

$$\varphi(\omega) = \exp\{im\gamma_3\omega\}\chi, \quad \Phi(\omega) = (-\lambda)^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}\omega. \quad (6)$$

Подстановка решения (6) в формулы (3) дает частное решение уравнений (2) вида

$$\psi(x) = \exp\{im\gamma_3x_3\}\chi, \quad u(x) = (-\lambda)^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}x_3.$$

Интегрируя аналогичным образом системы 2, 4—6, 8, 15, 16, 23, 24, 26, получаем следующие классы точных решений системы Дирака—Гамильтона (2):

$$\psi_1(x) = \exp\{im\gamma_3x_3\}\chi, \quad u_1(x) = (-\lambda)^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}x_3;$$

$$\psi_2(x) = \exp\{-im\gamma_0x_0\}\chi, \quad u_2(x) = \lambda^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}x_0;$$

$$\psi_3(x) = \exp\left\{\frac{1}{2}\gamma_0\gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\} \exp\left\{\frac{1}{2}\gamma_2(\gamma_0 + \gamma_3 + 2im)x_2\right\} \chi, \quad u_3(x) = (-\lambda)^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}x_2;$$

$$\psi_4(x) = \exp\left\{-\frac{x_0 + x_3}{2}(\gamma_0 + \gamma_3)\gamma_1\right\} \exp\left\{\frac{im}{2}\gamma_1[2x_1 + (x_0 + x_3)^2]\right\} \chi,$$

$$u_4(x) = \frac{1}{2}(-\lambda)^{1/2}(\bar{\chi}\chi)^{1/2}[2x_1 + (x_0 + x_3)^2];$$

$$\psi_5(x) = \exp\left\{-\frac{x_0 + x_3}{2}(\gamma_0 + \gamma_3)\gamma_1\right\} \exp\left\{\frac{im}{2(\alpha^2 + 1)}(\gamma_2 - \alpha\gamma_1)[2(x_2 - \alpha x_1) - \alpha(x_0 + x_3)^2]\right\} \chi, \quad u_5(x) = \frac{(-\lambda)^{1/2}}{2(1 + \alpha^2)^{1/2}}(\bar{\chi}\chi)^{k/2}[2(x_2 - \alpha x_1) - \alpha(x_0 + x_3)^2];$$

$$\psi_6(x) = \exp\left\{\frac{x_1 - \alpha \ln(x_0 + x_3)}{2(x_0 + x_3)}(\gamma_0 + \gamma_3)\gamma_1\right\} \exp\left\{\frac{1}{2}\gamma_0\gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\} \times \\ \times \exp\{[\gamma_2 - \beta(\gamma_0 + \gamma_3)](\gamma_0 + \gamma_3 + im)(x_2 - \beta \ln(x_0 + x_3))\} \chi,$$

$$u_6(x) = (-\lambda)^{1/2} (\bar{\chi}\chi)^{k/2} [x_2 - \beta \ln(x_0 + x_3)];$$

$$\psi_7(x) = \exp\left\{\frac{x_2}{2\alpha} \gamma_0 \gamma_3\right\} \exp\left\{\frac{x_1}{2\alpha} (\gamma_4 + 2i\alpha m \gamma_1)\right\} \chi_1, \quad u_7(x) = (-\lambda)^{1/2} \times \\ \times \int_0^{x_1} [\tau_1 \operatorname{ch}^2 \tau z + \tau_2 \operatorname{sh}^2 \tau z + \tau_3 \operatorname{ch} \tau z \operatorname{sh} \tau z]^{k/2} dz;$$

$$\psi_8(x) = (x_1^2 + x_2^2)^{-1/4} \exp\left\{-\frac{1}{2} \gamma_1 \gamma_2 \operatorname{arctg} \frac{x_1}{x_2}\right\} \exp\left\{\frac{im}{2} \gamma_2 (x_1^2 + x_2^2)\right\} \chi,$$

$$u_8(x) = (-\lambda)^{1/2} (\bar{\chi}\chi)^{k/2} \begin{cases} 2(2-k)^{-1} (x_1^2 + x_2^2)^{(2-k)/4}, & k \neq 2, \\ \frac{1}{2} \ln(x_1^2 + x_2^2), & k = 2; \end{cases}$$

$$\psi_9(x) = \exp\left\{\frac{1}{2} \gamma_0 \gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\} \varphi_1(x_0^2 - x_3^2),$$

$$u_9(x) = \begin{cases} 2(2-k)^{-1} \lambda^{1/2} C^{k/2} (x_0^2 - x_3^2)^{(2-k)/4}, & k \neq 2, \\ \frac{1}{2} \lambda^{1/2} C \ln(x_0^2 - x_3^2), & k = 2; \end{cases}$$

$$\psi_{10}(x) = \exp\left\{\frac{x_1}{x_0 + x_3} (\gamma_0 + \gamma_3) \gamma_1\right\} \exp\left\{\frac{1}{2} \gamma_0 \gamma_3 \ln(x_0 + x_3)\right\} \varphi_2(x_0^2 - x_1^2 - x_3^2),$$

$$u_{10}(x) = \begin{cases} (1-k)^{-1} \lambda^{1/2} C^{k/2} (x_0^2 - x_1^2 - x_3^2)^{(1-k)/2}, & k \neq 1, \\ \frac{1}{2} \lambda^{1/2} C^{1/2} \ln(x_0^2 - x_1^2 - x_3^2), & k = 1; \end{cases}$$

$$\psi_{11}(x) = \exp\left\{\frac{\gamma_0 + \gamma_3}{2(x_0 + x_3)} (\gamma_1 x_1 + \gamma_2 x_2)\right\} \exp\left\{\frac{1}{2} (\gamma_0 \gamma_3 + \alpha \gamma_1 \gamma_2) \ln(x_0 + x_3)\right\} \times \\ \times \varphi_3(x_\mu x^\mu),$$

$$u_{11}(x) = \begin{cases} 2\lambda^{1/2} (2-3k)^{-1} C^{k/2} (x_\mu x^\mu)^{(2-3k)/4}, & k \neq 2/3, \\ \frac{1}{2} \lambda^{1/2} C^{1/3} \ln(x_\mu x^\mu), & k = 2/3, \end{cases}$$

где χ — постоянный четырехкомпонентный спинор; функции φ_N даются формулами

$$\varphi_N^0 = \omega^{(2-N)/4} [\chi^0 J_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^2 Y_\nu(m\sqrt{\omega})],$$

$$\varphi_N^1 = \frac{i(2-N)}{2m} \omega^{-(2+N)/4} [\chi^3 J_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^1 Y_\nu(m\sqrt{\omega})] + i\omega^{-N/4} \times \\ \times [\chi^3 \dot{J}_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^1 \dot{Y}_\nu(m\sqrt{\omega})],$$

$$\varphi_N^2 = \frac{i(2-N)}{2m} \omega^{-(2+N)/4} [\chi^0 J_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^2 Y_\nu(m\sqrt{\omega})] + i\omega^{-N/4} \times \\ \times [\chi^0 \dot{J}_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^2 \dot{Y}_\nu(m\sqrt{\omega})],$$

$$\varphi_N^3 = \omega^{(2-N)/4} [\chi^3 J_\nu(m\sqrt{\omega}) + \chi^1 Y_\nu(m\sqrt{\omega})],$$

$$\nu = (2-N)/2, \quad C = \frac{2i}{\pi m} (\chi^0 \chi^2 - \chi^0 \chi^{2*} + \chi^3 \chi^1 - \chi^3 \chi^{1*}).$$

В заключение отметим, что полученные в настоящей работе анзацы могут быть использованы для редукции произвольных систем ДУЧП для спинорного и скалярного полей, инвариантных относительно группы Пуанкаре $P(1,3)$.

1. Боголюбов Н. Н., Ширков Д. В. Введение в теорию квантованных полей.— М.: Наука, 1984.— 600 с.
2. Фуцич В. И. О пуанкаре-, галилеево-инвариантных нелинейных уравнениях и методах их решения // Теоретико-групповые исследования уравнений математической физики.— Киев: Ин-т математики АН УССР, 1985.— С. 4—19.
3. Grundland A., Harnad J., Winternitz P. Symmetry reduction for nonlinear relativistically invariant equations // J. Math. Phys.— 1984.— 25, N 4.— P. 791—807.
4. Fushchich W. I., Zhdanov R. Z. On some exact solutions of a system of nonlinear differential equations for spinor and vector fields // J. Phys.— 1987.— 20A, N 13.— P. 4173—4190.

Ин-т математики АН УССР, Киев

Получено 19.09.88