

УДК 517.949.2

В. Г. Паньков

Некоторые вопросы существования инвариантных тороидальных множеств систем разностных уравнений

Рассмотрим систему разностных уравнений

$$\varphi_{n+1} = \varphi_n + a(\varphi_n), \quad h_{n+1} = [E + b(\varphi_n)] h_n + c(\varphi_n), \quad (1)$$

где $h = (h^1, h^2, \dots, h^s)$, $\varphi = (\varphi^1, \varphi^2, \dots, \varphi^m)$; $a(\varphi)$, $b(\varphi)$, $c(\varphi)$ — непрерывные, удовлетворяющие условиям существования решения, периодические по φ с периодом 2π функции, $\|h\| = \left(\sum_{i=1}^s (y^i)^2 \right)^{1/2} \leq d$, E — единичная матрица.

Первое из уравнений системы (1) можно трактовать, как динамическую систему $\varphi \rightarrow \varphi_n(\varphi)$ на торе T_m . Здесь $\varphi_n(\varphi)$ — решение первого из уравнений системы (1), подчиненное начальному условию

$\varphi_n(\varphi)|_{n=0} = \varphi$, групповому свойству $\varphi_n(\varphi_k(\varphi)) = \varphi_{n+k}(\varphi)$ и следующему условию периодичности:

$$\varphi_n(\varphi + 2p\pi) = 2p\pi + \varphi_n(\varphi), \quad (2)$$

справедливым для всех $n, k \in Z$, $\varphi \in \mathcal{T}_m$ и целочисленных векторов $p = (p^1, \dots, p^m)$.

Поэтому систему (1) естественно назвать линейным расширением динамической системы на торе \mathcal{T}_m и рассматривать ее как динамическую систему в пространстве $\mathcal{T}_m \times E_s$.

Рассмотрим вопрос существования инвариантных тороидальных множеств системы (1). Под инвариантной будем понимать поверхность, обладающую следующим свойством: если в начальный момент $n = k$ решение системы (1) лежит на этой поверхности, то оно остается на ней при всех n . Инвариантное тороидальное множество будем искать в следующем виде:

$$h = u(\varphi), \quad \varphi \in \mathcal{T}_m. \quad (3)$$

Выражение (3) будет определять инвариантное тороидальное множество, если $\forall n \in Z$ выполняются соотношения

$$u(\varphi_{n+1}(\varphi)) = [E + b(\varphi_n(\varphi))] u(\varphi_n(\varphi)) + c(\varphi_n(\varphi)), \quad (4)$$

где $\varphi_n(\varphi)$ — решение системы

$$\varphi_{n+1} = \varphi_n + a(\varphi_n), \quad \varphi_0(\varphi) = \varphi, \quad (5)$$

φ — произвольная постоянная. Соотношение (4) с учетом (5) можно представить в виде

$$u(\varphi_n(\varphi) + a(\varphi_n(\varphi))) = [E + b(\varphi_n(\varphi))] u(\varphi_n(\varphi)) + c(\varphi_n(\varphi)), \quad (6)$$

и поскольку (6) выполняется для всех $n \in Z$, то при $n = 0$ приходим к следующему функциональному уравнению:

$$u(\varphi + a(\varphi)) - u(\varphi) = b(\varphi) u(\varphi) + c(\varphi). \quad (7)$$

Определим линейный оператор $L : C(\mathcal{T}_m) \rightarrow C(\mathcal{T}_m)$ следующим образом:

$$Lu(\varphi) = u(\varphi + a(\varphi)) - u(\varphi) - b(\varphi) u(\varphi), \quad \varphi \in \mathcal{T}_m. \quad (8)$$

Очевидно, что если функция $u(\varphi)$ определяет инвариантное тороидальное множество системы (1), то она удовлетворяет тождеству

$$Lu(\varphi) = c(\varphi), \quad \varphi \in \mathcal{T}_m. \quad (9)$$

Обратно, если некоторая функция $u(\varphi) \in C(\mathcal{T}_m)$ удовлетворяет тождеству (8), то $u(\varphi_n(\varphi))$, где $\varphi_n(\varphi)$ — решение системы (5) для всех $n \in Z$, удовлетворяет (4). Таким образом, вопрос существования инвариантных тороидальных множеств системы (1) сводится к вопросу разрешимости уравнения (8).

Цель настоящей работы — выяснить необходимые условия такой разрешимости и тем самым выяснить необходимые условия существования непрерывных тороидальных множеств системы разностных уравнений (1). Достаточные условия существования инвариантных тороидальных множеств систем разностных уравнений установлены в работе [3].

Введем для оператора L , как для оператора, действующего из $L_2(\mathcal{T}_m)$ в $L_2(\mathcal{T}_m)$, сопряженный к нему оператор L^* , связанный с L соотношением

$$(Lu, v)_0 = (u, L^*v)_0 \quad \forall u, v \in L_2(\mathcal{T}_m), \quad (10)$$

где

$$(u, v)_0 = \frac{1}{(2\pi)^m} \int_{\mathcal{T}_m} \langle u(\varphi), v(\varphi) \rangle d\varphi. \quad (11)$$

Здесь $\langle u, v \rangle = \sum_i f_i g_i$ — обычное скалярное произведение функций u и v , как векторов евклидова пространства. Из теоремы Риса о представлении

линейного операторного функционала в гильбертовом пространстве следует существование для оператора L сопряженного к нему оператора L^* . С помощью соотношений (10), (11) и замены переменных

$$\varphi + a(\varphi) = \psi \quad (12)$$

находим вид оператора L^* :

$$L^*u(\varphi) = |\partial f / \partial \varphi| u(f(\varphi)) - [b^*(\varphi) + E] u(\varphi). \quad (13)$$

Справедливо следующее утверждение.

Теорема 1. Для того чтобы уравнение (8) с функцией $c(\varphi) \in L_2(\mathcal{T}_m)$ имело в $L_2(\mathcal{T}_m)$ решение, необходимо, чтобы правая часть $c(\varphi)$ была ортогональна к любому решению $v(\varphi) \in L_2(\mathcal{T}_m)$ однородного сопряженного уравнения $L^*v = 0$.

Доказательство. Пусть (8) имеет решение в $L_2(\mathcal{T}_m)$, т. е. $\exists u(\varphi) \in L_2(\mathcal{T}_m)$ такая, что $Lu(\varphi) \equiv c(\varphi)$. Для произвольного $v \in \text{Ker } L^*$ имеем $(Lu(\varphi), v(\varphi))_0 = (c(\varphi), v(\varphi))_0$. Поскольку $(Lu(\varphi), v(\varphi))_0 = (u(\varphi), L^*v(\varphi))_0 = (u(\varphi), 0)_0 = 0$, то $(c(\varphi), v(\varphi))_0 = 0$, а это возможно тогда и только тогда, когда $c(\varphi) \perp v(\varphi)$.

Оказывается, что необходимые условия существования инвариантного торoidalного множества в (1), или, что то же самое, разрешимости уравнения (8), можно усилить. С этой целью необходимо изучить решения уравнения

$$Lu = 0 \quad (14)$$

в классе $C(\mathcal{T}_m)$.

Будем называть решение уравнения (14) $u(\varphi) \in L_2(\mathcal{T}_m)$ вырожденным, если выполняется следующее соотношение:

$$\lim_{|n| \rightarrow \infty} u(\varphi_n(\varphi)) = 0 \quad (15)$$

для произвольного $\varphi_n(\varphi)$, являющегося решением динамической системы на торoidalном множестве

$$\varphi_{n+1} - \varphi_n = a(\varphi_n), \quad \varphi_0(\varphi) = \varphi \quad \forall \varphi \in \mathcal{T}_m. \quad (16)$$

Назовем ядро оператора L вырожденным и будем писать $\text{Ker } L = \{0 \mid n \mid \rightarrow \infty\}$, если он будет состоять лишь из вырожденных решений уравнения (14).

Будем говорить, что ядро оператора L тривиально и писать $\text{Ker } L = \{0\}$, если оно состоит лишь из функций $u = 0$.

Выясним теперь необходимые условия разрешимости уравнения (8) для произвольной функции $c(\varphi) \in C(\mathcal{T}_m)$. Обозначим через $\Omega_0^n(\varphi)$ матрицант системы уравнений

$$h_{n+1} - h_n = b(\varphi_n(\varphi)) h_n, \quad (17)$$

где $\varphi_n(\varphi)$ — решение системы (16), т. е. функциональную матрицу ее решений, у которой $\Omega_0^n(\varphi)|_{n=0} = E$, где E — единичная матрица.

Аналогично [2] справедливо следующее утверждение.

Лемма. Пусть $u_0 \in \text{Ker } L$, u_j — решение уравнения $Lu = u_{j-1}$, $j = 1, 2, \dots$. Тогда справедливы следующие соотношения:

$$\begin{aligned} u_j(\varphi_n(\varphi)) &= \Omega_0^n(\varphi) \left[u_j(\varphi) + n u_{j-1}(\varphi) + u_{j-2}(\varphi) \sum_{v=0}^n v + \dots + u_0(\varphi) \times \right. \\ &\quad \times \left. \sum_{i_{j-1}=0}^n \sum_{i_{j-2}=0}^{i_{j-1}-1} \dots \sum_{i_1=0}^{i_2} i_1 \right], \end{aligned} \quad (18)$$

$$\begin{aligned} \Omega_0^n(\varphi) u_j(\varphi) &= u_j(\varphi_n(\varphi)) - n u_{j-1}(\varphi_n(\varphi)) + u_{j-2}(\varphi_n(\varphi)) \left(n^2 - \sum_{v=0}^n v \right) + \dots \\ &\quad \dots + u_0(\varphi_n(\varphi)) g_0 \left(n, \sum_{v=0}^n v, \sum_{i_2=0}^n \sum_{i_1=0}^{i_2} i_1, \dots, \sum_{i_{j-1}=0}^n \sum_{i_{j-2}=0}^{i_{j-1}-1} \dots \sum_{i_1=0}^{i_2} i_1 \right). \end{aligned} \quad (19)$$

Здесь функции g_0, g_1, \dots стремятся к бесконечности при $n \rightarrow \infty$.

Доказательство леммы и теоремы 2 приведено в работе [4].

Используя лемму, можно доказать следующее утверждение.

Теорема 2. Для того чтобы система уравнений (8) имела решение для произвольной функции $c(\varphi) \in C(\mathcal{T}_m)$, необходимо чтобы:

1) однородное сопряженное уравнение имело только тривиальное решение $v(\varphi) \equiv 0, \varphi \in \mathcal{T}_m$;

2) однородное уравнение (14) имело лишь вырожденные решения, т. е. необходимо, чтобы $\text{Ker } L^* = \{0\}$, либо $\text{Ker } L = \{0 \mid n \mid \rightarrow \infty\}$.

Приведем пример, показывающий достижимость условий разрешимости уравнения (8).

Рассмотрим систему разностных уравнений

$$\varphi_{n+1} - \varphi_n = 0, \quad h_{n+1} = [E + b(\varphi_n)] h_n + c(\varphi), \quad (20)$$

для которой

$$\begin{aligned} Lu(\varphi) &= u(\varphi + 0) - u(\varphi) - b(\varphi)u(\varphi) = -b(\varphi)u(\varphi), \quad L^*u(\varphi) = \\ &= |\partial f / \partial \varphi| u(f(\varphi)) - [b^*(\varphi) + E]u(\varphi). \end{aligned}$$

Но согласно (20) $f(\varphi) = \varphi$. Тогда $L^*u(\varphi) = -b(\varphi)u(\varphi)$ и необходимые условия разрешимости уравнения (8) сводятся к требованию

$$\det b(\varphi) \neq 0 \quad \forall \varphi \in \mathcal{T}_m, \quad (21)$$

поскольку линейное однородное уравнение имеет нулевое решение лишь при условии (21), а $\det b(\varphi) = \det b^*(\varphi)$. Но в нашем случае уравнение (8) имеет вид

$$-b(\varphi)u(\varphi) = c(\varphi), \quad (22)$$

так что необходимые условия (21) оказываются и достаточными, ибо решением (22) является функция $u(\varphi) = -b^{-1}(\varphi)c(\varphi)$, $\varphi \in \mathcal{T}_m$. Приведенный пример характеризует «неулучшимость» условий теоремы 2.

1. Самойленко А. М. О сохранении инвариантного тора при возмущении // Изв. АН СССР. Сер. мат.— 1970.— 34, № 6.— С. 1219—1240.
2. Самойленко А. М. Необходимые условия существования инвариантных торов линейных расширений динамических систем на торе // Дифференц. уравнения.— 1980.— 16, № 8.— С. 1427—1437.
3. Митропольский Ю. А., Самойленко А. М., Мартынюк Д. И. Системы эволюционных уравнений с периодическими и условно-периодическими коэффициентами.— Киев : Наук. думка, 1984.— 213 с.
4. Паньков В. Г. Некоторые вопросы существования инвариантных торов систем разностных уравнений.— Киев, 1987.— 19 с.— Деп. в ИИОН АН СССР, № 2465 №к. 87.