

Предельные теоремы для общих одномерных краевых задач

ВЛАДИМИР А. МИХАЙЛЕЦ, ГАННА А. ЧЕХАНОВА

(Представлена А. М. Самойленко)

Аннотация. В работе найдены достаточные условия непрерывности по параметру решений общих неоднородных краевых задач для систем линейных дифференциальных уравнений порядка $n \in \mathbb{N}$ на конечном интервале вместе со своими производными до порядка $n-1$ в равномерной норме, а также равномерной сходимости отвечающих этим задачам матриц Грина.

2010 MSC. 34M03, 35F45.

Ключевые слова и фразы. Общая краевая задача, непрерывность по параметру, равномерная сходимость вместе с производными, сходимость матриц Грина.

1. Введение

Вопросы предельного перехода в системах дифференциальных уравнений присутствуют во многих задачах анализа. Существенный вклад в развитие этого направления внесли работы И. И. Гихмана [1], М. А. Красносельского и С. Г. Крейна [2], Я. Курцвейля и З. Вореля [3], А. М. Самойленко [4, 5] о зависимости решений дифференциальных уравнений и систем от параметра. Часть их связана с обоснованием известного принципа усреднения Н. Н. Боголюбова и характеризуется общей точкой зрения на линейный и нелинейный случаи. Применительно к линейным задачам Коши эти результаты усилены в работах [6–10]. Более сложный случай общих линейных краевых задач для систем уравнений порядка $n = 1$ изучен в [11–14]. В настоящей работе аналогичные вопросы исследуются для систем уравнений произвольного порядка. Часть результатов являются новыми и при $n = 1$.

Статья поступила в редакцию 28.01.2014

Исследование первого автора поддержано грантом 03-01-12 совместных проектов НАН Украины и СО РАН

Пусть числа $m, n \in \mathbb{N}$, $j \in \{1, 2, \dots, n\}$. Рассмотрим на конечном интервале $(a, b) \subset \mathbb{R}$ векторное линейное дифференциальное уравнение порядка n

$$y^{(n)} + A_{n-1}(t)y^{(n-1)} + \dots + A_0(t)y = f(t), \quad (1.1)$$

где квадратные $(m \times m)$ -матрицы $A_{j-1}(\cdot)$ и вектор-функция $f(\cdot)$ суммируемы на $[a, b]$. Решения уравнения (1.1) имеют абсолютно непрерывную производную порядка $n - 1$ и удовлетворяют равенству (1.1) почти всюду. Вместе с уравнением (1.1) рассмотрим общие неоднородные краевые условия

$$B_j y = c_j, \quad (1.2)$$

где векторы $c_j \in \mathbb{C}^m$, а линейные непрерывные операторы

$$B_j : C^{(n-1)}([a, b]; \mathbb{C}^m) \rightarrow \mathbb{C}^m.$$

Из теоремы Ф. Рисса о линейных непрерывных функционалах на пространстве $C([a, b], \mathbb{C})$ можно вывести, что каждый из этих операторов допускает однозначное аналитическое представление

$$B_j y = \sum_{k=1}^{n-1} \alpha_{jk} y^{(k-1)}(a) + \int_a^b [d\Phi_j(t)] y^{(n-1)}(t), \quad (1.3)$$

где α_{jk} — квадратные комплексные матрицы; $\Phi_j(t)$ — квадратная матрица-функция, элементы которой непрерывны справа на интервале (a, b) и имеют ограниченную вариацию на $[a, b]$, $\Phi_j(a) = 0$, а интеграл понимается по Риману–Стилтьесу.

Дополнительные условия такого вида охватывают все классические виды краевых условий. В частности, задачи Коши, двухточечные и многоточечные, интегральные и смешанные краевые задачи.

Известно, что для однозначной везде разрешимости задачи (1.1)–(1.2) необходимо и достаточно, чтобы соответствующая однородная краевая задача имела лишь тривиальное решение. В этом случае решение полуоднородной краевой задачи допускает интегральное представление

$$y(t) = \int_a^b G(t, s) f(s) ds, \quad (1.4)$$

где $G(t, s)$ — матрица Грина однородной краевой задачи. Формула обращения (1.4) определяет матрицу Грина неоднозначно. Мы будем выделять среди них одну.

Пусть теперь коэффициенты дифференциального уравнения, операторы B_j и правые части равенств (1.1) и (1.2) зависят от параметра ε , $0 \leq \varepsilon < \varepsilon_0$. Тогда решения $y(\cdot)$ и матрицы Грина также зависят от параметра. В данной работе найдены конструктивные достаточные условия, при которых

$$\|y(\cdot, \varepsilon) - y(\cdot, 0)\|_{(n-1)} \rightarrow 0, \quad (1.5)$$

$$\|G(\cdot, \cdot; \varepsilon) - G(\cdot, \cdot; 0)\|_\infty \rightarrow 0, \quad (1.6)$$

где $\varepsilon \rightarrow 0+$, $\|\cdot\|_{(n-1)}$ — норма в пространстве $C^{(n-1)}([a, b]; \mathbb{C}^m)$, а $\|\cdot\|_\infty$ — sup-норма.

2. Сходимость решений

Рассмотрим семейство общих неоднородных краевых задач:

$$y^{(n)}(t, \varepsilon) + A_{n-1}(t, \varepsilon)y^{(n-1)}(t, \varepsilon) + \dots + A_0(t, \varepsilon)y(t, \varepsilon) = f(t, \varepsilon), \quad (2.1)$$

$$B_j(\varepsilon)y(\cdot, \varepsilon) = c_j(\varepsilon), \quad j \in [n] := \{1, 2, \dots, n\}, \quad (2.2)$$

где при фиксированном значении параметра ε выполнены предположения о коэффициентах $A_j(\cdot, \varepsilon)$, операторах $B_j(\varepsilon)$ и правых частях $f(\cdot, \varepsilon)$ и $c_j(\varepsilon)$ задачи (1.1)–(1.2). Чтобы исследуемые задачи имели смысл, будем всюду далее считать, что *предельная однородная краевая задача* ($\varepsilon = 0$) *имеет только тривиальное решение*, т. е. невырождена. В этом случае предельная неоднородная краевая задача всегда имеет ровно одно решение.

Введем для краткости записи обозначения:

$$R_{j-1}(\cdot, \varepsilon) := A_{j-1}(\cdot, \varepsilon) - A_{j-1}(\cdot, 0),$$

$$R^\vee(t, \varepsilon) := \int_a^t R(s, \varepsilon) ds, \quad f^\vee(t, \varepsilon) := \int_a^t f(s, \varepsilon) ds,$$

$\|\cdot\|_1$ — норма в пространстве Лебега L_1 (вектор-функций или матриц-функций).

Основным результатом этого раздела является

Теорема 2.1. Пусть при $\varepsilon \rightarrow 0+$ и $j \in [n]$ выполнены условия:

$$(1) \|R_{n-1}(\cdot; \varepsilon)R_{j-1}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0;$$

$$(2) \|R_{j-1}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_\infty \rightarrow 0;$$

$$(3) B_j(\varepsilon)y \rightarrow B_j(0)y, \quad y \in C^{(n-1)}([a, b]; \mathbb{C}^m); \quad c_j(\varepsilon) \rightarrow c_j(0);$$

$$(4) \quad \|f(\cdot; \varepsilon)\|_1 = O(1); \quad \|f^\vee(\cdot; \varepsilon) - f^\vee(\cdot; 0)\|_\infty \rightarrow 0.$$

Тогда для достаточно малых ε решения $y(\cdot, \varepsilon)$ задачи (2.1)–(2.2) однозначно определены и для них выполняется предельное равенство (1.5).

Отметим, что условие (1) теоремы заведомо выполнено, если

$$\|R_{n-1}(\cdot; \varepsilon)\|_1 \cdot \|R_{j-1}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_\infty \rightarrow 0.$$

В частности, если верно предположение (2) и

$$\|A_{n-1}(\cdot; \varepsilon)\|_1 = O(1).$$

При этом нет никаких ограничений на асимптотическое поведение функций $\|A_{j-1}(\cdot; \varepsilon)\|_1$ при $j \in [n-1]$.

Для доказательства теоремы 2.1 рассмотрим сначала случай $n=1$. Тогда семейство исследуемых нами неоднородных краевых задач можно переписать в виде

$$x'(t, \varepsilon) = \tilde{A}(t, \varepsilon)x(t, \varepsilon) + \tilde{f}(t, \varepsilon), \quad (2.3)$$

$$\tilde{B}(\varepsilon)x(\cdot, \varepsilon) = \tilde{c}(\varepsilon), \quad (2.4)$$

где линейный непрерывный оператор

$$\tilde{B}(\varepsilon) : C([a, b]; \mathbb{C}^r) \rightarrow \mathbb{C}^r, \quad r \in \mathbb{N},$$

матрицы-функции $\tilde{A}(\cdot, \varepsilon) \in L_1([a, b]; \mathbb{C}^{r \times r})$, вектор-функции $\tilde{f}(t, \varepsilon) \in L_1([a, b]; \mathbb{C}^r)$, векторы $\tilde{c}(\varepsilon) \in \mathbb{C}^r$.

Обозначим через $\mathcal{M} = \mathcal{M}(a, b; r)$ класс всех суммируемых по t на $[a, b]$ $(r \times r)$ -матричных функций $\tilde{R}(t, \varepsilon)$, $\varepsilon \in [0, \varepsilon_0)$, для которых матричное решение задачи Коши

$$Z'(t, \varepsilon) = \tilde{R}(t, \varepsilon)Z(t, \varepsilon), \quad Z(a, \varepsilon) = I_r, \quad t \in (a, b)$$

удовлетворяет предельному соотношению

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0+} \|Z(\cdot, \varepsilon) - I_r\|_\infty = 0,$$

где I_r — единичная $(r \times r)$ -матрица.

Для решений задачи (2.3)–(2.4) в работе [14] доказана

Теорема 2.2. Пусть при $\varepsilon \rightarrow 0+$ выполнены условия:

$$(i) \quad \tilde{R}(t, \varepsilon) := \tilde{A}(t, \varepsilon) - \tilde{A}(t, 0) \in \mathcal{M};$$

$$(ii) \quad \tilde{B}(\varepsilon)x \rightarrow \tilde{B}(0)x, \quad x \in C([a, b]; \mathbb{C}^r); \quad \tilde{c}(\varepsilon) \rightarrow \tilde{c}(0);$$

$$(iii) \quad \|\tilde{f}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{f}(\cdot, 0)\|_1 = O(1); \quad \|\tilde{f}^\vee(\cdot; \varepsilon) - \tilde{f}^\vee(\cdot; 0)\|_\infty \rightarrow 0.$$

Тогда для достаточно малых ε решения задач (2.3)–(2.4) однозначно определены и справедливо предельное равенство

$$\|x(\cdot, \varepsilon) - x(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0. \quad (2.5)$$

Условие (i) теоремы 2.2 нельзя заменить более широким. Оно является необходимым для выполнения асимптотического равенства (2.5), если

$$\tilde{B}(\varepsilon)x = \tilde{B}(0)x = x(a), \quad \tilde{f}(\cdot, \varepsilon) = \tilde{f}(\cdot, 0) = 0, \quad \tilde{c}(\varepsilon) = \tilde{c}(0).$$

Используемый в этом условии класс \mathcal{M} исследован пока недостаточно полно и, по-видимому, не допускает конструктивного описания. Вместе с тем в работах [8, 9] установлена важная

Теорема 2.3. *Если при $\varepsilon \rightarrow 0+$ выполнено любое из (попарно неэквивалентных) условий:*

$$(\alpha) \quad \|\tilde{R}(\cdot; \varepsilon)\|_1 = O(1);$$

$$(\beta) \quad \|\tilde{R}^\vee(\cdot; \varepsilon)\tilde{R}(\cdot; \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0;$$

$$(\gamma) \quad \|\tilde{R}(\cdot; \varepsilon)\tilde{R}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0;$$

$$(\delta) \quad \|\tilde{R}^\vee(\cdot; \varepsilon)\tilde{R}(\cdot; \varepsilon) - \tilde{R}(\cdot; \varepsilon)\tilde{R}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0,$$

то условие

$$\tilde{A}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{A}(\cdot, 0) \in \mathcal{M} \quad (2.6)$$

равносильно условию

$$\|\tilde{R}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_\infty \rightarrow 0. \quad (2.7)$$

В работе [9] также показано, что само по себе условие (2.7) не является ни необходимым, ни достаточным для выполнения включения (2.6). Условие (α) , в отличие от остальных, является линейным. Из условия (α) и соотношения (2.7) следует каждое из условий (β) , (γ) , (δ) .

Наше доказательство теоремы 2.1 состоит в ее редукции к теореме 2.2 на основе теоремы 2.3. Отметим сразу, что если использовать условие (α) этой теоремы, то вместо условия (1) придется требовать, чтобы $\|A_{j-1}(\cdot, \varepsilon)\|_1 = O(1)$ при всех $j \in [n]$.

Дифференциальное уравнение (2.1) можно свести к уравнению (2.3) с $r = nm$, если положить:

$$\begin{aligned} x(\cdot, \varepsilon) &= \left(y(\cdot, \varepsilon), y'(\cdot, \varepsilon), \dots, y^{(n-1)}(\cdot, \varepsilon) \right), \\ \tilde{f}(\cdot, \varepsilon) &= (0, \dots, 0, f(\cdot, \varepsilon)) \in L_1([a, b]; \mathbb{C}^{nm}). \end{aligned} \quad (2.8)$$

Каждый из операторов $B_j(\varepsilon)$ в уравнении (2.2) допускает однозначное интегро-дифференциальное представление

$$B_j(\varepsilon)y := \sum_{k=1}^{n-1} \alpha_{jk}(\varepsilon)y^{(k-1)}(a) + \int_a^b [d\Phi_j(t, \varepsilon)] y^{(n-1)}(t), \quad (2.9)$$

где матрицы-функции $\Phi_j(t, \varepsilon)$ имеют ограниченное изменение на $[a, b]$, непрерывны справа на (a, b) и $\Phi_j(a, \varepsilon) = 0$.

Определим, исходя из формул (2.9), n^2 операторов $B_{jk}(\varepsilon) : C^{(n-1)}([a, b]; \mathbb{C}^m) \rightarrow \mathbb{C}^m$, положив для $j, k \in [n]$:

$$\begin{aligned} B_{jk}(\varepsilon)y &:= \alpha_{jk}(\varepsilon)y^{(k-1)}(a), \quad k \in [n-1], \\ B_{jn}(\varepsilon)y &:= \int_a^b [d\Phi_j(t, \varepsilon)] y^{(n-1)}(t). \end{aligned} \quad (2.10)$$

Положим

$$\begin{aligned} \tilde{B}(\varepsilon) &:= \begin{bmatrix} B_{11}(\varepsilon) & \dots & B_{1n}(\varepsilon) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{n1}(\varepsilon) & \dots & B_{nn}(\varepsilon) \end{bmatrix}, \\ \tilde{c}(\varepsilon) &:= (c_1(\varepsilon), \dots, c_n(\varepsilon)) \in \mathbb{C}^{nm}. \end{aligned} \quad (2.11)$$

Лемма 2.1. Неоднородная краевая задача (2.1)–(2.2) равносильна неоднородной краевой задаче (2.3)–(2.4) для системы $r = nm$ дифференциальных уравнений первого порядка, где блочные матрицы-функции

$$\tilde{A}(\cdot, \varepsilon) = \begin{bmatrix} 0_m & I_m & 0_m & \dots & 0_m & 0_m \\ 0_m & 0_m & I_m & \dots & 0_m & 0_m \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -A_0 & -A_1 & -A_2 & \dots & -A_{n-2} & -A_{n-1} \end{bmatrix}, \quad (2.12)$$

операторы $\tilde{B}(\varepsilon)$ и векторы $\tilde{c}(\varepsilon)$ определены равенствами (2.11), а $x(\cdot, \varepsilon)$ и $f(\cdot, \varepsilon)$ определены формулами (2.8).

Доказательство леммы 2.1 носит стандартный характер и его можно опустить.

Отметим, что если однородная предельная краевая задача вида (2.1)–(2.2) имеет лишь тривиальное решение, то однородная краевая задача вида (2.3)–(2.4) при $\varepsilon = 0$ также обладает этим свойством.

Переходя к доказательству теоремы 2.1, проверим выполнение предположений теоремы 2.2 для систем (2.3)–(2.4), данные которых задаются формулами (2.8)–(2.12).

Справедливость условия (iii) и $\tilde{c}(\varepsilon) \rightarrow \tilde{c}(0)$ в условии (ii) очевидна.

Из теоремы Ф. Рисса (см., например, [15]) о необходимых и достаточных условиях слабой сходимости линейных непрерывных функционалов на пространстве $C[a, b]$ следует, что при выполнении условия (3) теоремы 2.1

$$\begin{aligned} \alpha_{jk}(\varepsilon) &\rightarrow \alpha_{jk}(0), \quad V_a^b \Phi_j(\cdot, \varepsilon) = O(1), \\ \Phi_j^\vee(t, \varepsilon) &\rightarrow \Phi_j^\vee(t, 0), \quad t \in (a, b], \\ \Phi_j(b, \varepsilon) &\rightarrow \Phi_j(b, 0), \quad \varepsilon \rightarrow 0+. \end{aligned}$$

Отсюда, в силу той же теоремы вытекает, что

$$B_{jk}(\varepsilon)y \rightarrow B_{jk}(0)y, \quad y \in C^{(n-1)}([a, b]; \mathbb{C}^m), \quad j, k \in [n].$$

Из чего следует, что операторы $\tilde{B}(\varepsilon)$ сильно сходятся к оператору $\tilde{B}(0)$.

Из равенства (2.12) видно, что блочные матрицы-функции $\tilde{R}(\cdot, \varepsilon) \times \tilde{R}^\vee(\cdot, \varepsilon)$ имеют вид

$$\begin{aligned} &\tilde{R}(\cdot, \varepsilon) \tilde{R}^\vee(\cdot, \varepsilon) \\ &= \begin{pmatrix} 0_m & 0_m & \dots & 0_m \\ 0_m & 0_m & \dots & 0_m \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ R_{n-1}(\cdot, \varepsilon) R_0^\vee(\cdot, \varepsilon) & R_{n-1}(\cdot, \varepsilon) R_1^\vee(\cdot, \varepsilon) & \dots & R_{n-1}(\cdot, \varepsilon) R_{n-1}^\vee(\cdot, \varepsilon) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Однако, в силу условий (1) и (2) теоремы 2.1

$$\|R_{n-1}(\cdot, \varepsilon) R_{j-1}^\vee(\cdot, \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0.$$

Поэтому выполняется условие (γ) теоремы 2.3. Справедливость соотношения (2.7) этой теоремы обеспечена условием (2) теоремы 2.1.

Теорема 2.1 доказана.

При $n = 1$ для более широких классов краевых задач аналог теоремы 2.1 применительно к нормам каждого из соболевских пространств W_p^s , $s \in \mathbb{N}$, $p \in [1, \infty)$ доказан в работе [16].

3. Сходимость матриц Грина

Рассмотрим сначала краевую задачу (1.1)–(1.2) при $n = 1$. В этом случае представление (1.3) оператора B_1 имеет вид

$$B_1 y = \int_a^b [d\Phi_1(t)] y(t).$$

Пусть $Y(t)$ — матрицант системы, т. е. матричное решение задачи Коши

$$Y'(t) = A_0(t)Y(t), \quad Y(a) = I_m.$$

Определим с помощью интеграла Римана–Стилтьеса матричную функцию

$$H_Y(t) := \int_a^t [d\Phi_1(s)] Y(s).$$

Она может иметь разрывы в точках разрыва элементов матрицы-функции $\Phi_1(\cdot)$. При этом, если однородная векторная краевая задача

$$y'(t) = A_0(t)y(t), \quad B_1 y = 0 \quad (3.1)$$

имеет только тривиальное решение, то

$$\det H_Y(b) \neq 0 \quad (3.2)$$

и существует обратная матрица $H_Y^{-1}(b)$.

Как и в случае вещественнозначных функций (см., например, [17]) верна следующая

Лемма 3.1. *Если выполнено неравенство (3.2), то матрица Грина однородной краевой задачи (3.1) существует и представима в виде*

$$G(t, s) = \begin{cases} Y(t)Y^{-1}(s) - Y(t)H_Y^{-1}(b)H_Y(s)Y^{-1}(s), & a \leq s \leq t \leq b \\ -Y(t)H_Y^{-1}(b)H_Y(s)Y^{-1}(s), & a \leq t < s \leq b \end{cases} \quad (3.3)$$

Формула (3.3) по определению задает нормированную матрицу Грина. Она определена однозначно.

Рассмотрим теперь параметрическое семейство краевых задач (2.3)–(2.4) для систем дифференциальных уравнений первого порядка. Для них в работе [14] доказана

Теорема 3.1. Пусть выполнено условие (i) теоремы 2.2 и

$$(iv) \|\tilde{B}(\varepsilon) - \tilde{B}(0)\| \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0+.$$

Тогда для достаточно малых ε существуют нормированные матрицы Грина рассматриваемых задач и они удовлетворяют предельному равенству (1.6).

Условие (iv) можно эквивалентным образом выразить в терминах задающих операторы $\tilde{B}(\varepsilon)$ матриц-функций ограниченной вариации $\tilde{\Phi}(t, \varepsilon)$:

$$(iv') V_a^b [\tilde{\Phi}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{\Phi}(\cdot, 0)] \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0+.$$

Как показано в [14], условие (iv) в теореме 3.1 нельзя заменить более слабым условием сильной сходимости операторов $\tilde{B}(\varepsilon)$ к $\tilde{B}(0)$.

Корректным расширением теоремы 3.1 является

Теорема 3.2. Пусть выполнено условие (i) теоремы 2.2 и при $\varepsilon \rightarrow 0+$

$$(v) V_a^b \tilde{\Phi}(\cdot, \varepsilon) = O(1), \quad \|\tilde{\Phi}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{\Phi}(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0.$$

Тогда справедливо утверждение теоремы 3.1.

Используя теорему Ф. Рисса, нетрудно убедиться, что условие (v) влечет за собою сильную сходимость операторов $\tilde{B}(\varepsilon) \rightarrow \tilde{B}(0)$.

Доказательство. Формулу (3.3) удобно переписать в виде $G(t, s) = G_1(t, s) + G_2(t, s)$, где

$$G_1(t, s) = -Y(t)H_Y^{-1}(b)H_Y(s)Y^{-1}(s),$$

$$G_2(t, s) = \begin{cases} Y(t)Y^{-1}(s), & a \leq s \leq t \leq b, \\ 0, & a \leq t < s \leq b. \end{cases}$$

Теперь нам достаточно показать, что при $\varepsilon \rightarrow 0+$

$$\|G_i(t, s; \varepsilon) - G_i(t, s; 0)\|_\infty \rightarrow 0, \quad i = 1, 2. \quad (3.4)$$

В работе [14] показано, что предельные равенства (3.4) верны, если

$$\det H_Y(b, \varepsilon) \neq 0 \quad (3.5)$$

для достаточно малых ε и при $\varepsilon \rightarrow 0+$

$$\|Y(\cdot, \varepsilon) - Y(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0, \quad \|Y^{-1}(\cdot, \varepsilon) - Y^{-1}(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0, \quad (3.6)$$

$$\|H_Y(\cdot, \varepsilon) - H_Y(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0. \quad (3.7)$$

Как показано в [14], соотношения (3.6) равносильны условию (i) теоремы 2.2. Там же установлено, что неравенство (3.5) вытекает из (3.6) и условия сильной сходимости операторов $\tilde{B}(\varepsilon) \rightarrow \tilde{B}(0)$. Последнее условие, как отмечалось, вытекает из условия (v).

Переходя к соотношению (3.7), имеем

$$\begin{aligned} & \|H_Y(t, \varepsilon) - H_Y(t, 0)\|_\infty \\ &= \left\| \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, \varepsilon)] Y(s, \varepsilon) - \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, 0)] Y(s, 0) \right\|_\infty \\ &\leq \left\| \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, \varepsilon)] [Y(s, \varepsilon) - Y(s, 0)] \right\|_\infty \\ &\quad + \left\| \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, \varepsilon) - d\tilde{\Phi}(s, 0)] Y(s, 0) \right\|_\infty. \end{aligned}$$

Оценим каждое слагаемое в правой части неравенства.

$$\begin{aligned} & \left\| \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, \varepsilon)] [Y(s, \varepsilon) - Y(s, 0)] \right\|_\infty \\ &\leq V_a^b \tilde{\Phi}(s, \varepsilon) \cdot \|Y(\cdot, \varepsilon) - Y(\cdot, 0)\|_\infty \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Оценим теперь второе слагаемое, используя формулу интегрирования по частям для интеграла Римана–Стилтьеса

$$\begin{aligned} & \left\| \int_a^t [d\tilde{\Phi}(s, \varepsilon) - d\tilde{\Phi}(s, 0)] Y(s, 0) \right\|_\infty \\ &\leq \left\| \int_a^t [\tilde{\Phi}(s, \varepsilon) - \tilde{\Phi}(s, 0)] Y'(s, 0) ds \right\|_\infty \\ &\quad + \left\| [\tilde{\Phi}(t, \varepsilon) - \tilde{\Phi}(t, 0)] Y(t, 0) \right\|_\infty \\ &\leq \|\tilde{\Phi}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{\Phi}(\cdot, 0)\|_\infty \cdot (\|Y'(\cdot, 0)\|_1 + \|Y(\cdot, 0)\|_\infty) \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Теорема 3.2 доказана. \square

Рассмотрим теперь параметрическое семейство краевых задач (2.1)–(2.2) с произвольным $n \in \mathbb{N}$. Из доказательства теоремы 2.1

следует, что при выполнении ее условий на коэффициенты $A_{j-1}(\cdot, \varepsilon)$ и операторы $B_j(\varepsilon)$ краевые задачи (2.1)–(2.2) однозначно разрешимы, если ε достаточно мало. Поэтому существуют заданные на квадрате $[a, b]^2$ матрицы Грина соответствующих однородных краевых задач. Каждая из них определяется из формулы обращения однозначно лишь с точностью до своих значений на подмножестве меры нуль. Это может изменить величину \sup -нормы. В связи с этим вопрос о справедливости асимптотического равенства (1.6) нуждается в уточнении. Оно состоит в том, что среди всех матриц Грина краевой задачи специальным образом выделяется одна, которая именуется *нормированной*. При $n = 1$ она задается формулой (3.3). Общий случай можно свести к уже рассмотренному.

При каждом фиксированном ε в силу леммы 2.1 однородная краевая задача вида (2.1)–(2.2) равносильна однородной системе nm дифференциальных уравнений первого порядка с коэффициентом $\tilde{A}(\cdot, \varepsilon)$ и матричным оператором $\tilde{B}(\varepsilon)$ вида (2.10)–(2.11). Для этих систем нормированные матрицы Грина $\tilde{G}(\cdot, \cdot; \varepsilon)$ уже определены. Каждая из них является матричной функцией размера $n \times n$, элементы которой сами являются матрицами-функциями размера $m \times m$, т. е.

$$\tilde{G}(\cdot, \cdot; \varepsilon) = \begin{bmatrix} \tilde{G}_{11}(\cdot, \cdot; \varepsilon) & \dots & \tilde{G}_{1n}(\cdot, \cdot; \varepsilon) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \tilde{G}_{n1}(\cdot, \cdot; \varepsilon) & \dots & \tilde{G}_{nn}(\cdot, \cdot; \varepsilon) \end{bmatrix}.$$

Условимся называть *нормированной* матрицей Грина однородной краевой задачи вида (2.1)–(2.2) $(m \times m)$ -матрицу-функцию

$$G(\cdot, \cdot; \varepsilon) := \tilde{G}_{1n}(\cdot, \cdot; \varepsilon). \quad (3.8)$$

Это определение оправдано тем, что для каждой вектор-функции $f(\cdot, \varepsilon) \in L_1([a, b]; \mathbb{C}^m)$ интеграл

$$y(t, \varepsilon) = \int_a^b G(t, s; \varepsilon) f(s, \varepsilon) ds$$

существует и задает решение уравнения (2.1) с однородными краевыми условиями $B_j(\varepsilon)y(\cdot, \varepsilon) = 0$. Этот факт следует из леммы 2.1 и формул (2.12), (2.10), (2.11).

Из равенства (3.8) и уже доказанных теорем вытекает, что верна

Теорема 3.3. Пусть при $\varepsilon \rightarrow 0+$ и $j \in [n]$ выполнены условия:

$$(1) \|R_{n-1}(\cdot; \varepsilon)R_{j-1}^\vee(\cdot; \varepsilon)\|_1 \rightarrow 0;$$

$$(2) \|R_{j-1}^{\vee}(\cdot; \varepsilon)\|_{\infty} \rightarrow 0;$$

$$(3) \|B_j(\varepsilon) - B_j(0)\| \rightarrow 0.$$

Тогда для достаточно малых ε определены нормированные матрицы Грина рассматриваемых задач и для них справедливо асимптотическое равенство (1.6).

Замечание 3.1. Условия теоремы 3.3 можно ослабить, заменив предположения (1) и (2) на $\tilde{A}(\cdot, \varepsilon) - \tilde{A}(\cdot, 0) \in \mathcal{M}(a, b; nm)$, а условие (3) на предположение (v) теоремы 3.2. Однако в такой форме теорема теряет свой конструктивный характер.

Примеры показывают, что матрицы-функции $G(\cdot, \cdot; \varepsilon) - G(\cdot, \cdot; 0)$ могут иметь разрывы. Их нельзя устранить переопределением матриц-функций на подмножестве меры нуль, в частности, иной нормировкой матрицы Грина.

В более слабой форме предельное соотношение (1.6), где вместо равномерной нормы присутствует норма пространства Лебега L_{∞} , использовалось в [18, 19] при исследовании равномерной резольвентной аппроксимации операторов Штурма–Лиувилля с потенциалами-распределениями операторами с гладкими потенциалами. Такие операторы возникают в задачах современной математической физики. Относительно дифференциальных операторов высокого порядка см. [20, 21].

Благодарности. Авторы признательны А. М. Самойленко за внимание и интерес к работе.

Литература

- [1] И. И. Гихман, *По поводу одной теоремы Н. Н. Боголюбова* // Укр. мат. журн., **4** (1952), No. 2, 215–219.
- [2] М. А. Красносельский, С. Г. Крейн, *О принципе усреднения в нелинейной механике* // Успехи мат. наук., **10** (1955), вып. 3, 147–153.
- [3] Я. Курцвейль, З. Ворел, *О непрерывной зависимости решений дифференциальных уравнений от параметра* // Чех. мат. журн., **7** (1957), No. 4, 568–583.
- [4] А. М. Самойленко, *Про непрерывну залежність розв'язків дифференціальних рівнянь від параметра* // Доп. АН УРСР, Сер. А., (1962), No. 10, 1290–1293.
- [5] А. М. Самойленко, *Об одном случае непрерывной зависимости решений дифференциальных уравнений от параметра* // Укр. мат. журн., **14** (1962), No. 3, 289–298.
- [6] W. T. Reid, *Some limit theorems for ordinary differential systems* // J. Different. Equat., **3** (1967), No. 3, 423–439.
- [7] Z. Opial, *Continuous parameter dependence in linear systems of differential equations* // J. Different. Equat., **3** (1967), No. 4, 571–579.

- [8] А. Ю. Левин, *Предельный переход для несингулярных систем $\dot{X} = A_n(t)X$* // Докл. АН СССР, **176** (1967), No. 4, 774–777.
- [9] А. Ю. Левин, *Вопросы теории обыкновенного линейного дифференциального уравнения. I* // Вестн. Ярослав. ун-та, (1973), вып. 5, 105–132.
- [10] Нгуен Тхе Хоан, *О зависимости от параметра решений линейной системы дифференциальных уравнений* // Дифференц. уравнения, **29** (1993), No. 6, 970–975.
- [11] И. Т. Кигурадзе, *Краевые задачи для систем обыкновенных дифференциальных уравнений* // Совр. пробл. математики. Новейшие достижения / ВИНТИ, **30** (1987), 3–103.
- [12] M. Ashordia, *Criteria of correctness of linear boundary value problems for systems of generalized differential equations* // Czechoslovak Math. J., **46** (1996), No. 3, 385–404.
- [13] В. А. Михайлец, Н. В. Рева, *Обобщения теоремы Кигурадзе о корректности линейных краевых задач* // Доп. НАН України, (2008), No. 9, 23–27.
- [14] T. I. Kodlyuk, V. A. Mikhailets, N. V. Reva, *Limit theorems for one-dimensional boundary-value problems* // Ukr. Math. J., **65** (2013), No. 1, 77–90.
- [15] С. М. Никольский, *Курс математического анализа*, т. II, издание четвертое, Москва: Наука, 1991, 544 с.
- [16] T. I. Kodlyuk, V. A. Mikhailets, *Solutions of one-dimensional boundary-value problems with a parameter in Sobolev spaces* // Journal of Mathematical Sciences, **190** (2013), No. 4, 589–599.
- [17] И. Т. Кигурадзе, *Некоторые сингулярные краевые задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений*, Тбилиси: Изд-во Тбил. ун-та, 1975, 352 с.
- [18] A. S. Goriunov, V. A. Mikhailets, *Resolvent convergence of Sturm–Liouville operators with singular potentials* // Math. Notes, **87** (2010), No. 2, 287–292.
- [19] A. S. Goriunov, V. A. Mikhailets, *Regularization of singular Sturm–Liouville equations* // Meth. Funct. Anal. and Top., **16** (2010), No. 2, 120–130.
- [20] A. S. Goriunov, V. A. Mikhailets, *Regularization of two-term differential equations with singular coefficients by quasiderivatives* // Ukr. Math. J., **63** (2012), No. 9, 1361–1378.
- [21] A. S. Goriunov, V. A. Mikhailets, K. Pankrashkin, *Formally self-adjoint quasi-differential operators and boundary-value problems* // Electron. J. Diff. Equ., (2013), No. 101, 1–16.

СВЕДЕНИЯ ОБ АВТОРАХ

**Владимир
Андреевич
Михайлец,
Ганна Алексеевна
Чеханова**

Институт математики НАН Украины,
ул. Терещенковская 3,
01601, Киев-4,
Украина
E-Mail: mikhailets@imath.kiev.ua,
anna0024@web.de