

УДК 517.9

©2010. Н.В. Краснощек

ОБ ОДНОЙ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧЕ ДЛЯ СТАЦИОНАРНОЙ СИСТЕМЫ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ С ДОПОЛНИТЕЛЬНЫМ ДИНАМИЧЕСКИМ УСЛОВИЕМ НА ГРАНИЦЕ

Рассматривается смешанная граничная задача для стационарной системы теории упругости в двусвязной области с дополнительным динамическим условием на части границы. Неизвестными являются смещения u и некоторая дополнительная функция ρ . Методом построения регуляризатора доказано существование гладкого решения в пространствах Гельдера.

Ключевые слова: упругость, задача Коши, регуляризатор, оценки Шаудера.

1. Введение. Пусть Ω область типа кольца с внешней границей Σ и внутренней - Γ . Предполагаем, что кривые Σ и Γ принадлежат классу $C^{6+\alpha}$. Пусть b и q - положительные постоянные, $n = (n_1, n_2)$, $s = (s_1, s_2)$ - соответственно нормаль и касательная к кривой Γ , а Δ_Γ - оператор Лапласа-Бельтрами на Γ . Введем некоторые обозначения линейной теории упругости (в рамках плоской деформации)

$$\sigma_{ij}(u) = \frac{E}{1+\nu} \left(\frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) + \frac{\nu}{1-2\nu} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_2}{\partial x_2} \right) \delta_{ij} \right),$$

$$\text{Tr } \sigma(u) = \sigma_{11}(u) + \sigma_{22}(u) + \sigma_{33}(u) = \frac{E}{1-2\nu} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_2}{\partial x_2} \right).$$

Кроме того, введем следующие операторы

$$\mathbb{L}_i u = \frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial}{\partial x_i} \text{div } u + \Delta u_i, \quad \mathbb{Q} \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u = -q \sum_{i=1}^2 n_i(x) \Delta_\Gamma (\partial_{x_i} \text{Tr } \sigma(u)),$$

$$\mathbb{B}_1 \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u = s_i(x) \sigma_{ij}(u) n_j(x), \quad \mathbb{B}_2 \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u = n_i(x) \sigma_{ij}(u) n_j(x).$$

Здесь и ниже по всем повторяющимся индексам (кроме k) производится суммирование от 1 до 2.

Задача состоит в том, чтобы найти функции $u(x, t) = (u_1(x, t), u_2(x, t))$ и $\rho(x, t)$, удовлетворяющие системе

$$\mathbb{L}_i u = 0, \quad x \in \Omega, \quad t > 0, \quad i = 1, 2, \tag{1}$$

граничным условиям

$$u = 0 \quad x \in \Sigma, \quad t > 0,$$

$$\mathbb{B}_1 \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u = 0, \quad \mathbb{B}_2 \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u = b \Delta_\Gamma \rho, \quad x \in \Gamma, \quad t > 0, \tag{2}$$

динамическому условию

$$\rho_t = \mathbb{Q} \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u + h(x, t), \quad x \in \Gamma, \quad t > 0, \tag{3}$$

и нулевому начальному условию

$$\rho|_{t=0} = 0 \quad x \in \Gamma. \quad (4)$$

Задачу данного вида можно получить из постановки задачи, предложенной в работе [1], которая моделирует распространение полости в упругом теле. Для этого сначала нужно свести задачу со свободной границей к задаче в фиксированной области, а затем линеаризовать полученную нелинейную задачу на начальных данных (по этому поводу см., например, работу [2]), тогда вектор-функцию u можно интерпретировать как смещения, а ρ как отклонение свободной границы от ее начального положения в направлении нормали. Заметим, что начальные данные для u не задаются, а находятся из решения задачи (1)-(4) при $\rho|_{t=0} = 0$. Отсюда, в силу известных результатов (см., например, [3]), $u(x, 0) = 0$. Для классической разрешимости исходной задачи естественно потребовать выполнение условия согласования: $h(x, 0) = 0$ при $x \in \Gamma$.

Задачу (1)-(4) можно записать в виде задачи Коши для функции ρ на кривой Γ

$$\mathcal{A}\rho \equiv \rho_t - \mathcal{Q}\rho = h(x, t), \quad x \in \Gamma, \quad t > 0, \quad \rho|_{t=0} = 0, \quad x \in \Gamma, \quad (5)$$

где \mathcal{A} , \mathcal{Q} -линейные, нелокальные операторы. В данной работе доказана классическая разрешимость задачи (1)-(4) методом построения регуляризатора (см. [4], гл. IV) для оператора \mathcal{A} . При помощи данного подхода доказательство существования решения начально-краевой задачи для эллиптического уравнения с динамическим условием на границе области проводилось в работе [5] в весовых классах Гельдера и в работе [6] в пространствах Бесова-Никольского. По поводу других подходов см. работы [2], [7]-[10].

План работы состоит в следующем. В первом разделе введены необходимые обозначения, пространства, сформулированы некоторые вспомогательные утверждения и основной результат. Во втором разделе рассмотрена модельная задача в полупространстве, в третьем доказана основная теорема.

2. Предварительные сведения. Основной результат. Пусть Q некоторое множество на плоскости. Следуя [4], введем следующие обозначения (m - целое неотрицательное число, $0 < \alpha < 1$):

$$\begin{aligned} |v|_Q^{(0)} &= \sup_{x \in Q} |v(x)|, \quad |v|_Q^{(m)} = \sum_{0 \leq |j| \leq m} |D^j v|_Q^{(0)}, \\ \langle v \rangle_{x, Q}^{(\alpha)} &= \sup_{x, y \in Q; x \neq y} \frac{|v(x) - v(y)|}{|x - y|^\alpha}, \quad \langle v \rangle_{x, Q}^{(m+\alpha)} = \sum_{|j|=m} \langle D^j v \rangle_{x, Q}^{(\alpha)}. \end{aligned}$$

Кроме того, введем следующие полунормы:

$$\begin{aligned} \langle v \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} &= \sup_{t \in [0, T]} \sup_{x, y \in Q; x \neq y} \frac{|v(x, t) - v(y, t)|}{|x - y|^\alpha}, \\ \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\beta)} &= \sup_{t, s \in [0, T]; t \neq s} \sup_{x \in Q} \frac{|v(x, t) - v(x, s)|}{|t - s|^{(\beta)}}, \quad 0 < \beta < 1, \end{aligned}$$

$$\langle v \rangle_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} = \langle v \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} + \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{\alpha}{5})}, \quad \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha}{5})} = \sum_{0 < 5+\alpha-|l| < 5} \langle D_x^l v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha-|l|}{5})}$$

$$[v]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} = \sup_{t, s \in [0, T]; t \neq s} \frac{\langle v(\cdot, t) - v(\cdot, s) \rangle_{x, Q}^{(\alpha)}}{|t-s|^{\frac{\alpha}{5}}} = \sup_{t, s \in [0, T]; t \neq s} \sup_{x, y \in Q; x \neq y} \frac{|v(x, t) - v(y, t) - v(x, s) + v(y, s)|}{|t-s|^{\frac{\alpha}{5}} |x-y|^\alpha},$$

$$\langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha}{5})} = \sum_{0 < 5+\alpha-|l| < 5} \langle D_x^l v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha-|l|}{5})}.$$

Всюду ниже будем использовать очевидные неравенства:

$$\begin{aligned} \langle uv \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} &\leq \langle u \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} |v|_{Q \times [0, T]}^{(0)} + |u|_{Q \times [0, T]}^{(0)} \langle v \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} \\ \langle uv \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\beta)} &\leq \langle u \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\beta)} |v|_{Q \times [0, T]}^{(0)} + |u|_{Q \times [0, T]}^{(0)} \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\beta)}, \\ [uv]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} &\leq [u]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} |v|_{Q \times [0, T]}^{(0)} + \langle u \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{\alpha}{5})} \langle v \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} + \\ &\quad + \langle u \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{\alpha}{5})} + |u|_{Q \times [0, T]}^{(0)} [v]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}. \end{aligned} \quad (6)$$

Далее введем функциональные пространства $C^{m+\alpha}(Q)$ и $C^{\frac{\alpha}{5}}([0, T]; C^{m+\alpha}(Q))$ с нормами:

$$|v|_Q^{(m+\alpha)} \equiv |v|_Q^{(m)} + \langle v \rangle_{x, Q}^{(m+\alpha)}$$

и

$$|v|_{Q \times [0, T]}^{(m+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \equiv \sup_{t \in [0, T]} |v(\cdot, t)|_Q^{(m+\alpha)} + \sup_{t, s \in [0, T]; t \neq s} \frac{|v(\cdot, t) - v(\cdot, s)|_Q^{(m+\alpha)}}{|t-s|^{\frac{\alpha}{5}}}.$$

Старшая полунорма в $C^{\frac{\alpha}{5}}([0, T]; C^\alpha(Q))$ имеет вид

$$\langle \langle v \rangle \rangle_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} = \langle v \rangle_{x, Q \times [0, T]}^{(\alpha)} + \langle v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{\alpha}{5})} + [v]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})},$$

а в $C^{\frac{\alpha}{5}}([0, T]; C^{m+\alpha}(Q))$ соответственно -

$$\langle \langle v \rangle \rangle_{Q \times [0, T]}^{(m+\alpha, \frac{\alpha}{5})} = \sum_{|j|=m} \left(\langle D_x^j v \rangle_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} + [D_x^j v]_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} \right),$$

Пространства вида $C^{\frac{\alpha}{5}}([0, T]; C^{m+\alpha}(Q))$ будут полезны при определении гладкости функции u . Для функции ρ понадобятся пространства $P^{5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5}}(Q \times [0, T])$ с конечной нормой

$$|v|_{Q \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5})} \equiv |v|_{Q \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{\alpha}{5})} + |v_t|_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} + \sum_{1 \leq |l| \leq 5} \langle D_x^l v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha-|l|}{5})}$$

и старшей полунормой

$$\langle \langle v \rangle \rangle_{Q \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5})} = \langle \langle v \rangle \rangle_{Q \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{\alpha}{5})} + \langle \langle v_t \rangle \rangle_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})} + \sum_{1 \leq |l| \leq 5} \langle D_x^l v \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{5+\alpha-|l|}{5})}.$$

Сформулируем основной результат данной работы.

Теорема 1. Пусть $\alpha \in (0, 1)$, $S, \Gamma \in C^{6+\alpha}$, $h(x, 0) = 0$ и τ достаточно мало, тогда для любого $h \in C^{\frac{\alpha}{5}}([0, \tau]; C^\alpha(\Gamma))$ существует $\rho \in P^{5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5}}(Q \times [0, T])$ единственное решение задачи (5), которое удовлетворяет оценке

$$|\rho|_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5})} \leq C |\rho|_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}. \quad (7)$$

Метод построения регуляризатора, предложенный В.А.Солонниковым в (см. Главу IV монографии [4]), в нашем случае нуждается в некоторой модификации. Проблема в том, что в отличие от начально-краевой задачи для параболического уравнения, например, второго порядка, где производные первого порядка по пространственным переменным принадлежат классу Гёльдера по переменной t с показателем, большим, чем правая часть уравнения (и, соответственно, производные второго порядка); в задаче (1)–(4) относительно неизвестной функции u переменная t выступает как параметр, поэтому, вообще говоря, и сама функция, и все ее производные обладают одинаковой гладкостью по времени: той, что задаётся "правой частью" $b(x, t)\Delta_\Gamma \rho$. Поэтому, так же как в работе [5], нам понадобятся некоторые вспомогательные утверждения.

Лемма 1.А) Пусть $v \in C^{\frac{\alpha}{5}}([0, T]; C^{m+\alpha}(Q)) \cap C^{\frac{4+\alpha}{5}}([0, T]; C(Q))$, тогда $v \in C^{\frac{\alpha}{5} + \frac{4(4-m+\alpha)}{5(4+\alpha)}}([0, T]; C^m(Q))$ при $m = 1, \dots, 4$ и, кроме того,

$$|v|_{Q \times [0, T]}^{(m+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \leq C T^{\frac{4(4-m)}{5(4+\alpha)}} |v|_{Q \times [0, T]}^{(4+\alpha, \frac{\alpha}{5})}, \quad m = 1, \dots, 3.$$

Б) Пусть $v \in P^{5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5}}(Q \times [0, T])$, тогда $v \in C^{\frac{\alpha}{5} + \frac{(5-\alpha)(5-m+\alpha)}{25}}([0, T]; C^m(Q))$ и

$$|v|_{Q \times [0, T]}^{(m+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \leq C T^{\frac{(5-\alpha)(5-m)}{5(5+\alpha)}} |v|_{Q \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5})}, \quad m = 1, \dots, 4.$$

Утверждения леммы непосредственно вытекают из следующих неравенств

$$\begin{aligned} |v|_Q^{(m)} &\leq C \left(|v|_Q^{(s+\alpha)} \right)^{\frac{m}{s+\alpha}} \left(|v|_Q^{(0)} \right)^{\frac{s+\alpha-m}{s+\alpha}}, \quad m \leq s, \\ |v|_Q^{(m+\alpha)} &\leq C \left(|v|_Q^{(s+\alpha)} \right)^{\frac{m}{s}} \left(|v|_Q^{(\alpha)} \right)^{\frac{s-m}{s}}, \quad m < s, \end{aligned}$$

являющихся частным случаем интерполяционных неравенств Главы 3 монографии [11] (см. также [12]).

3. Модельная задача. Обозначим $D = \{x \in R^2 : x_2 > 0\}$, $S = \{x \in R^2 : x_2 = 0\}$. Рассмотрим задачу найти функции w, p такие, что

$$\frac{1}{1-2\nu} \nabla \operatorname{div} w + \Delta w = 0, \quad x \in D, \quad t > 0, \quad (8)$$

$$\begin{aligned} w &\rightarrow 0, \quad \text{при } x_2 \rightarrow \infty, \\ \sigma_{12}(w) &= 0, \quad \sigma_{22}(w) = b \frac{\partial^2 p}{\partial x_1^2}, \quad x \in S, \quad t > 0, \end{aligned} \quad (9)$$

$$p_t = q \frac{\partial^3 \text{Tr} \sigma(w)}{\partial x_1^2 \partial x_2} + \psi(x, t), \quad x \in S, \quad t > 0, \quad (10)$$

$$\rho|_{t=0} = 0, \quad x \in S.$$

Всюду ниже полагаем, что $\psi(x_1, t) = 0$ для всех $x_1 \in R^1$ при $t \leq 0$. Обозначим через \tilde{w} , \tilde{p} , $\tilde{\psi}$ образы Фурье функций w , p и ψ при преобразовании Фурье по переменной x_1 . Система (8) для w и граничные условия (9) перейдут в соотношения

$$\begin{aligned} \frac{i\xi}{1-2\nu} (i\xi \tilde{w}_1 + \frac{d\tilde{w}_2}{dx_2}) + \frac{d^2 \tilde{w}_1}{dx_2^2} - \xi^2 \tilde{w}_1 &= 0, \\ \frac{1}{1-2\nu} \frac{d}{dx_2} (i\xi \tilde{w}_1 + \frac{d\tilde{w}_2}{dx_2}) + \frac{d^2 \tilde{w}_2}{dx_2^2} - \xi^2 \tilde{w}_2 &= 0, \\ \tilde{w} &\rightarrow 0, \quad \text{при } x_2 \rightarrow \infty, \\ \frac{iE\xi}{2(1+\nu)} \left[i\xi \tilde{w}_2 + \frac{d\tilde{w}_1}{dx_2} \right] &= 0, \quad \frac{E}{(1+\nu)} \left[\frac{d\tilde{w}_2}{dx_2} + \frac{\nu}{1-2\nu} (i\xi \tilde{w}_1 + \frac{d\tilde{w}_2}{dx_2}) \right] = -b \xi^2 \tilde{p}, \quad x_2 = 0, \end{aligned} \quad (11)$$

Решение задачи (11) имеет вид

$$\begin{aligned} \tilde{w}_1 &= \frac{b(1+\nu)}{E} i\xi ((1-2\nu) - |\xi|x_2) \tilde{p} e^{-|\xi|x_2}, \\ \tilde{w}_2 &= \frac{b(1+\nu)}{E} |\xi| (2(1-\nu) + |\xi|x_2) \tilde{p} e^{-|\xi|x_2}, \end{aligned} \quad (12)$$

кроме того,

$$i\xi \tilde{w}_1 + \frac{d\tilde{w}_2}{dx_2} = -\frac{2b}{E} (1+\nu)(1-2\nu) |\xi|^2 \tilde{p} e^{-|\xi|x_2}. \quad (13)$$

Теперь для \tilde{p} из (10), (13) получим

$$\tilde{p}_t = -2bq |\xi|^5 \tilde{p} + \tilde{\psi}(x, t), \quad x \in \omega, \quad t > 0, \quad \tilde{p}(\xi, 0) = 0.$$

Т.о. функцию p можно записать в виде:

$$p(x_1, t) = \int_0^t d\tau \int_{-\infty}^{+\infty} G(x_1 - \xi_1, t - \tau) \psi(\xi_1, \tau) d\xi_1, \quad \text{где } (a = 2bq)$$

$$G(x_1, t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \exp(-a|\xi|^5 t + i\xi x_1) d\xi \quad \text{при } t > 0; \quad G(x_1, t) = 0 \quad \text{при } t < 0.$$

Сделаем в представлении для функции G замену $\lambda = \xi t^{1/5}$, приходим к выражению

$$G(x_1, t) = t^{-\frac{1}{5}} \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} \exp(-a\lambda^5) \cos(y) d\lambda, \quad \text{где } y = x_1/t^{1/5}.$$

Используя метод интегрирования по частям (ср. [2]), можно доказать следующую лемму.

Лемма 2. *Имеют место оценки*

$$\left| D_t^k D_{x_1}^l G(x_1, t) \right| \leq C t^{-\frac{5k+l+1}{5}} \frac{1}{1 + (|x|^5/t)^{\frac{5(k+j)+l+1}{5}}}, \quad (14)$$

где $j = 0$ при нечётных значениях k и $j = 1$ при чётных k и $k = 0$.

Лемма 3. *Справедливы неравенства*

$$\langle D_{x_1}^5 p \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)}, \quad (15)$$

$$\langle D_{x_1}^l p \rangle_{t, R^1 \times [0, T]}^{\left(\frac{5+\alpha-l}{5}\right)} \leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)}, \quad (16)$$

$$\langle pt \rangle_{R^1 \times [0, T]}^{\left(\alpha, \frac{\alpha}{5}\right)} \leq C \langle \psi \rangle_{t, R^1 \times [0, T]}^{\left(\frac{\alpha}{5}\right)}, \quad (17)$$

$$[D_{x_1}^5 p]_{R^1 \times [0, T]}^{\left(\alpha, \frac{\alpha}{5}\right)} \leq C [\psi]_{R^1 \times [0, T]}^{\left(\alpha, \frac{\alpha}{5}\right)}. \quad (18)$$

Доказательство. Прежде всего следует отметить, что используемые здесь методы изложены в монографии [4]. Ввиду ограниченности объёма статьи оценим только величину $\langle D_{x_1}^l p \rangle_{t, R^1 \times [0, T]}^{\left(\frac{5+\alpha-l}{5}\right)}$.

Для получения оценки (16) рассмотрим выражение ($0 < h < t$, $l = 1, \dots, 5$)

$$\begin{aligned} D_{x_1}^l p(x_1, t) - D_{x_1}^l p(x_1, t-h) &= \int_{t-2h}^t ds \int_{R^1} D_{x_1}^l G(x_1 - y, t-s) (\psi(y, s) - \psi(x_1, s)) dy - \\ &\quad - \int_{t-2h}^t ds \int_{R^1} D_{x_1}^l G(x_1 - y, t-h-s) (\psi(y, s) - \psi(x_1, s)) dy + \\ &\quad + \int_{-\infty}^{t-2h} ds \int_{R^1} (D_{x_1}^l G(x_1 - y, t-s) - D_{x_1}^l G(x_1 - y, t-s)) (\psi(y, s) - \psi(x_1, s)) dy = \sum_{i=1}^3 I_i. \end{aligned} \quad (19)$$

Слагаемые I_1 и I_2 оцениваются одинаковым образом. Например,

$$\begin{aligned} |I_1| &\leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \int_{t-2h}^t ds \int_{R^1} (t-s)^{-\frac{l+1}{5}} \frac{|x_1-y|^\alpha dy}{1 + \left(\frac{|x_1-y|^5}{t-s}\right)^{\frac{l+6}{5}}} \leq \\ &\leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \int_{t-2h}^t (t-s)^{\frac{\alpha-l}{5}} ds \leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} h^{\frac{5+\alpha-l}{5}}. \end{aligned}$$

К последнему слагаемому применяем оценку (14)

$$\begin{aligned} |I_3| &= \left| \int_{-\infty}^{t-2h} ds \int_{t-h}^t d\tau \int_{R^1} D_t D_{x_1}^l G(x_1 - y, \tau-s) (\psi(y, s) - \psi(z, s)) dy \right| \leq \\ &\leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \int_{-\infty}^{t-2h} ds \int_{t-h}^t d\tau \int_{R^1} \frac{|x_1-y|^\alpha}{(\tau-s)^{\frac{l+6}{5}} + |x_1-y|^{l+6}} d\tau \leq \\ &\leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \int_{t-h}^t d\tau \int_{-\infty}^{t-2h} (\tau-s)^{\frac{\alpha-l}{5}-1} ds \leq \\ &\leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \int_{t-h}^t (\tau - (t-2h))^{\frac{\alpha-l}{5}} d\tau \leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} h^{\frac{5+\alpha-l}{5}}, \end{aligned}$$

что влечет за собой оценку (16).

Ход рассуждений при доказательстве оценки (18), аналогично работе [2], состоит в том, чтобы, исходя из представления

$$D_{x_1}^5 p(x_1, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} ds \int_{-\infty}^{+\infty} D_{x_1}^5 G(x_1 - y, s) (\psi(y, t - s) - \psi(x_1, t - s)) dy,$$

оценить для разности $|D_{x_1}^5 p(x_1, t) - D_{x_1}^5 p(x_1, t - h)|/h^{\frac{\alpha}{5}}$ константу Гельдера по переменной x_1 , что фактически сводится к оценке (15). \square

Сформулируем без доказательства следующее утверждение:

Лемма 4. Пусть $\psi(x_1, t) = 0$ при $|x_1| > M$, $t \geq 0$ для некоторого $M > 0$, тогда

$$|D_{x_1}^l p(x_1, t)| \leq Ct^{\frac{5+\alpha-l}{5}} \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} \frac{1}{|x_1|^{5+l-\alpha}} \quad \text{при } |x_1| > 2M \quad (l = 1, \dots, 5). \quad (20)$$

Лемма 5. Справедливы неравенства

$$\langle w_1 \rangle_{t, D \times [0, T]}^{\left(\frac{4+\alpha}{5}\right)} + \langle w_2 \rangle_{t, D \times [0, T]}^{\left(\frac{4+\alpha}{5}\right)} \leq C \langle \psi \rangle_{t, R^1 \times [0, T]}^{\left(\frac{\alpha}{5}\right)}, \quad (21)$$

$$\sum_{|l|=4} (\langle D_x^l w_1 \rangle_{x, D \times [0, T]}^{\left(\frac{\alpha}{5}\right)} + \langle D_x^l w_2 \rangle_{x, D \times [0, T]}^{\left(\frac{\alpha}{5}\right)}) \leq C \langle \psi \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)}, \quad (22)$$

$$\sum_{|l|=4} (\langle D_x^l w_1 \rangle_{t, D \times [0, T]}^{(\alpha)} + \langle D_x^l w_2 \rangle_{t, D \times [0, T]}^{(\alpha)}) \leq C \langle \psi \rangle_{R^1 \times [0, T]}^{\left(\alpha, \frac{\alpha}{5}\right)}, \quad (23)$$

$$\sum_{|l|=4} ([D_x^l w_1]_{t, D \times [0, T]}^{(\alpha)} + [D_x^l w_2]_{t, D \times [0, T]}^{(\alpha)}) \leq C [\psi]_{R^1 \times [0, T]}^{\left(\alpha, \frac{\alpha}{5}\right)}. \quad (24)$$

Доказательство. Определим $K(x_1, x_2) = \frac{1}{\pi} \frac{x_1}{x_1^2 + x_2^2} = \frac{1}{\pi} \int_{R^1} \exp(-|\xi|x_2 + i\xi x_1) d\xi$. Вернёмся к формулам (12), (13). Из (12) получим

$$\frac{\partial w_1}{\partial x_1} + \frac{\partial w_2}{\partial x_2} = -\frac{b(1-2\nu)}{E} (K * p_{x_1 x_1}), \quad (25)$$

здесь и всюду ниже $(K * f) = \int_{R^1} K(x_1 - y_1, x_2) f(y_1) dy_1$.

Из (13) следует $w_1 = w_1^{(1)} + w_1^{(2)}$, $w_2 = w_2^{(1)} + w_2^{(2)}$, где

$$\begin{aligned} w_1^{(1)}(x, t) &= \frac{b(1+\nu)(1-2\nu)}{2E} (K * p_{x_1}), \quad w_1^{(2)}(x, t) = \frac{b(1+\nu)}{2E} (x_2 K_{x_2} * p_{x_1}), \\ w_2^{(1)}(x, t) &= -\frac{b(1+\nu)}{E} (x_2 K_{x_1} * p_{x_1 x_1}), \quad H(x_1, t) = \int_{R^1} |\xi| \exp(-a|\xi|^5 t + i\xi x_1), \\ w_2^{(2)}(x, t) &= \frac{b(1+\nu)}{2E} \int_{R^1} K(x_1 - y_1, x_2) dy_1 \int_0^t ds \int_{R^1} H(y_1 - z_1, t-s) \psi(z_1, s) dz_1. \end{aligned}$$

Непосредственно из данных представлений следует оценка

$$\langle w_1 \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{4+\alpha}{5})} + \langle w_2^{(1)} \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{4+\alpha}{5})} \leq C \langle p_{x_1} \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{4+\alpha}{5})}. \quad (26)$$

Также как в Лемме 2, используя метод интегрирования по частям, приходим к оценке

$$\left| D_t^k D_{x_1}^l H(x_1, t) \right| \leq C t^{-\frac{5k+l+2}{5}} \frac{1}{1 + (|x|^5/t)^{\frac{5k+l+2}{5}}}.$$

Отмечая, что $\int_{R^1} K(x_1, x_2) dx_1 = \pi$ при $x_2 > 0$ и повторяя рассуждения Леммы 3 (см. оценку (16)), приходим к оценке

$$\langle w_2^{(2)} \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{4+\alpha}{5})} \leq C \langle \psi \rangle_{t, Q \times [0, T]}^{(\frac{\alpha}{5})}. \quad (27)$$

Из оценок (26), (27) следует (21).

Из представления (25) видим, что $w_{1,x_1} + w_{2,x_2}$ является гармонической функцией в полуплоскости D для всех $t \geq 0$, принимающей при $x_2 = 0$ граничное значение $\frac{b(1-2\nu)(1+\nu)}{E} p_{x_1 x_1}(x_1, t)$. Оценка (20) позволяет использовать результаты гл. III монографии [13]:

$$\sum_{|l|=3} \langle D_x^l (w_{1,x_1} + w_{2,x_2}) \rangle_{x, D \times [0, T]}^{(\alpha)} \leq C \langle D_{x_1}^5 p \rangle_{x, D \times [0, T]}^{(\alpha)}.$$

Располагая данной оценкой, оценкой

$$\langle D_{x_1}^4 w_1 \rangle_{x, D \times [0, T]}^{(\alpha)} + \langle D_{x_1}^4 w_2 \rangle_{x, D \times [0, T]}^{(\alpha)} \leq C \langle \psi \rangle_{x, D \times [0, T]}^{(\alpha)}, \quad (28)$$

и дифференцируя систему (8), можно получить оценку (22) для всех производных.

При доказательстве (28) ограничимся оценкой производной $\frac{\partial^4 w_1^{(2)}}{\partial x_1^4}$. Введём обозначение $K_*(x_1, x_2) = \frac{b(1+\nu)}{E} x_2 K_{x_2}(x_1, x_2)$. Следуя рассуждениям §2 главы III монографии [13], получим

$$|D_{x_1}^4 w_1^{(2)}(x_1, x_2, t) - D_{x_1}^4 w_1^{(2)}(\bar{x}_1, x_2, t)| \leq C \langle D_{x_1}^5 p \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} |x_1 - \bar{x}_1|^\alpha. \quad (29)$$

Далее, снова также как в монографии [13], выводим формулу

$$\begin{aligned} & \frac{\partial^4 w_1^{(2)}}{\partial x_1^4}(x_1, x_2, t) - \frac{\partial^4 w_1^{(2)}}{\partial \bar{x}_1^4}(x_1, \bar{x}_2, t) = \\ & = \int_{|x_1 - y_1| \leq |x_2 - \bar{x}_2|} K_*(y_1, x_2) \left(\frac{\partial^5 p}{\partial y_1^5}(y_1, t) - \frac{\partial^5 p}{\partial x_1^5}(x_1 - y_1, t) \right) dy_1 - \\ & - \int_{|x_1 - y_1| \leq |x_2 - \bar{x}_2|} K_*(y_1, \bar{x}_2) \left(\frac{\partial^5 p}{\partial y_1^5}(y_1, t) - \frac{\partial^5 p}{\partial x_1^5}(x_1 - y_1, t) \right) dy_1 + \\ & + \int_{|x_1 - y_1| > |x_2 - \bar{x}_2|} (K_*(y_1, x_2) - K_*(y_1, \bar{x}_2)) \left(\frac{\partial^5 p}{\partial y_1^5}(y_1, t) - \frac{\partial^5 p}{\partial x_1^5}(x_1 - y_1, t) \right) dy_1. \end{aligned}$$

При оценке первого и второго слагаемых воспользуемся тем, что $|K_*(x_1, x_2)| \leq C/|x_1|$, а при оценке последнего $|K_*(x_1, x_2) - K_*(x_1, \bar{x}_2)| \leq C|x_2 - \bar{x}_2|/|x_1|^2$, в итоге

$$|D_{x_1}^4 w_1^{(2)}(x_1, x_2, t) - D_{x_1}^4 w_1^{(2)}(x_1, \bar{x}_2, t)| \leq C \langle D_{x_1}^5 p \rangle_{x, R^1 \times [0, T]}^{(\alpha)} |x_2 - \bar{x}_2|^\alpha.$$

Из последнего неравенства и оценки (29) вытекает оценка (28). К оценкам (23)-(24) приходим, комбинируя рассуждения, приведенные выше при доказательстве Леммы 3 и оценок (21)-(22). \square

4. Построение регуляризатора. Доказательство Теоремы 1. Введем разбиение области Ω на подобласти $\omega^{(k)}$ и $\Omega^{(k)}$. Ввиду ограниченности объёма статьи, ограничимся ссылкой на Главу IV монографии [4], где приведено подробное описание данных множеств. Нас, в первую очередь, будут интересовать множества $\omega^{(k)}$, $\Omega^{(k)}$, примыкающие к кривой Γ , участки границы $\gamma^{(k)} = \Gamma \cap \omega^{(k)}$, $\Gamma^{(k)} = \Gamma \cap \Omega^{(k)}$ и соответствующий им набор индексов $k \in \mathfrak{N}$. Предполагается, что можно указать такое число $d > 0$, что в круге радиуса $d > 0$ с центром в $\xi^{(k)} \in \gamma^{(k)}$, кривая Γ задается в местной системе координат в точке $\xi^{(k)}$ уравнением $y_2 = F^{(k)}(y_1)$. Координаты $\{x\}$ и $\{y\}$ связаны соотношениями

$$y_i = \sum_{j=1}^2 \beta_{ij}^{(k)}(x_j - \xi_j^{(k)}) \quad i = 1, 2; \quad y = \mathcal{B}^{(k)}(x - \xi^{(k)}), \quad (30)$$

где $\mathcal{B}^{(k)} = \|\beta_{ij}^{(k)}\|_{i,j=1,2}$ - ортогональная матрица. Напомним, что при переходе от координат $\{x\}$ к локальным координатам $\{y\}$, вектор смещения и компоненты тензора напряжений преобразуются по правилу

$$u_i(x) = \sum_{j=1}^2 \beta_{ji}^{(k)} u_j(y), \quad \sigma_{ij}(u(x)) = \sum_{m,l=1}^2 \beta_{mi}^{(k)} \sigma_{ml}(u(y)) \beta_{lj}^{(k)}, \quad \text{Tr } \sigma(u(x)) = \text{Tr } \sigma(u(y)).$$

Локальное "выпрямление" границы осуществляется при помощи замены переменных

$$z_1 = y_1, \quad z_2 = y_2 - F^{(k)}(y_1), \quad (31)$$

причем производные связаны соотношениями $\frac{\partial}{\partial y_1} = \frac{\partial}{\partial z_1} - F_{z_1} \frac{\partial}{\partial z_2}$, $\frac{\partial}{\partial y_2} = \frac{\partial}{\partial z_2}$.

Следуя [4], введем также функции $\eta^{(k)}$, $\zeta^{(k)}$ такие, что $0 \leq \zeta^{(k)} \leq 1$, $|D_x^s \zeta^{(k)}| \leq \frac{c}{\lambda^{|s|}}$, $\sum_k \eta^{(k)}(x) \zeta^{(k)}(x) = 1$, $\zeta^{(k)} = \begin{cases} 1 & \text{при } x \in \omega^{(k)}, \\ 0 & \text{при } x \in \Omega^{(k)} \setminus \omega^{(k)}. \end{cases}$ Прямую и обратную связь между x и z через соотношения (30), (31) обозначим $x = Z_k(z)$ и $z = Z_k^{-1}(x)$.

Обозначим через $p^{(k)}$, $w^{(k)}$ решение задачи (8)-(10), в которой положим $\psi = h^{(k)} \equiv Z_k^{-1}\{\eta^{(k)}h\}$. Леммы 3 и 4 приводят к оценке

$$\langle \langle p^{(k)} \rangle \rangle_{S \times [0, T]}^{(5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5})} + \langle \langle w^{(k)} \rangle \rangle_{D \times [0, T]}^{(m+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \leq C \langle \langle h^{(k)} \rangle \rangle_{S \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{5+\alpha}{5})}. \quad (32)$$

Введем пространства $\mathfrak{E}^{m+\alpha} = \{h \in C^{\frac{\alpha}{5}}([0, \tau]; C^{m+\alpha}(\Gamma)) : h|_{t=0} = 0\}$, $(m = 0, \dots, 5)$, $\mathfrak{P}^{5+\alpha} = \left\{ \rho \in P^{5+\alpha, \frac{5+\alpha}{5}}(\Gamma \times [0, \tau]) : \rho|_{t=0} = 0 \right\}$. Оператор \mathcal{R} , действующий из \mathfrak{E}^α в

$\mathfrak{P}^{5+\alpha}$, определим следующим образом:

$$\mathcal{R}h = \sum_k \eta^{(k)} Z_k \{p^{(k)}\}. \quad (33)$$

Здесь и всюду ниже, по умолчанию, суммирование производится по всем значениям $k \in \mathfrak{N}$. В пространстве \mathfrak{C}^α введем норму $\{h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} = \sup_k \langle \langle h \rangle \rangle_{\Gamma^{(k)} \times [0, \tau]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}$. Следуя доказательству Леммы 4.2 Главы IV монографии [4], можно доказать, что при $\tau = \varkappa \lambda^{\frac{5(4+\alpha)}{4}}$, $h \in \mathfrak{C}^\alpha$ справедливы неравенства

$$\{h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} \leq \langle \langle h \rangle \rangle_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} \leq c \{h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)},$$

причём правое неравенство имеет место при дополнительном предположении, что $h \in C^{\frac{\alpha}{5} + \frac{4\alpha}{5(4+\alpha)}}([0, \tau]; C(\Gamma))$.

Далее определим вспомогательную функцию $v_h(x)$ по правилу $v_h = \sum_k \eta^{(k)} \theta^{(k)}$, $\theta^{(k)} = Z_k \{\mathcal{B}^{(k)*} w^{(k)}\}$, где $\mathcal{B}^{(k)*}$ - транспонированная матрица $\mathcal{B}^{(k)}$.

Обозначим через u_h решение задачи

$$\begin{aligned} \mathbb{L}_i u_h &= 0, \quad i = 1, 2, \quad x \in \Omega, \quad t > 0, \\ u_h &= 0 \quad x \in \Sigma, \quad t > 0, \\ \mathbb{B}_1(x, t, \frac{\partial}{\partial x}) u_h &= 0, \quad \mathbb{B}_2(x, t, \frac{\partial}{\partial x}) u = b \Delta_\Gamma \mathcal{R}h, \quad x \in \Gamma, \quad t > 0. \end{aligned} \quad (34)$$

Тогда, как видим, (ср. (5))

$$\mathcal{A} \mathcal{R}h = \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{R}h - \mathbb{Q} \left(x, \frac{\partial}{\partial x} \right) u_h. \quad (35)$$

Доказательство Теоремы 1. Следуя подходу, предложенному в работе [14], разобьём доказательство на два этапа. Первый - состоит в том, чтобы доказать, что оператор \mathcal{R} является правым регуляризатором оператора \mathcal{A} , т.е. при любых $h \in \mathfrak{C}^\alpha$ справедливо соотношение $\mathcal{A} \mathcal{R}h = h + \mathcal{T}h$, в котором \mathcal{T} ограниченный оператор в пространстве \mathfrak{C}^α и

$$\|\mathcal{T}\| \leq \frac{1}{2}, \quad (36)$$

если τ достаточно мало. На втором этапе доказывается справедливость оценки (7).

Возвращаясь к равенству (35), непосредственно из определения функций $p^{(k)}$, $w^{(k)}$, v_h получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{R}h - \mathbb{Q} u_h &= h + \sum_k \eta^{(k)} [Z_k \frac{\partial^3 q \text{Tr} \sigma(w^{(k)})}{\partial z_1^2 \partial z_2} - \mathbb{Q} Z_k \mathcal{B}^{(k)*} w^{(k)}] + \\ &+ \sum_k [\eta^{(k)} \mathbb{Q} Z_k \mathcal{B}^{(k)*} w^{(k)} - \mathbb{Q} \eta^{(k)} Z_k \mathcal{B}^{(k)*} w^{(k)}] + \mathbb{Q}(v_h - u_h) = h + \sum_i \mathcal{T}_i h. \end{aligned} \quad (37)$$

Как будет показано ниже, "малость" второго $\mathcal{T}_1 h$ и третьего \mathcal{T}_2 слагаемых обеспечивается за счёт того, что в них присутствуют либо произведения "старших производных" на функции, нормы которых "достаточно малы" либо же "младшие производные". Наконец, соответствующая норма четвертого слагаемого $\mathcal{T}_3 h$ будет мала,

так как функция v_h "достаточно хорошо приближает" функцию u_h , а именно является решением неоднородной задачи вида (34), с правыми частями, нормы которых "малы" при малых τ .

Второе слагаемое $\mathcal{T}_1 h$ из (37) можно записать в виде:

$$\mathcal{T}_1 h = \sum_k \eta^{(k)} Z_k \left\{ \left(\mathbb{P} \left(z, \frac{\partial}{\partial z} \right) - \mathbb{P} \left(0, \frac{\partial}{\partial z} \right) \right) \mathbb{T}r \sigma(w^{(k)}) + \mathbb{P} \left(z, \frac{\partial}{\partial z} \right) \mathbb{T}r \sigma \langle F_{z_1}, w^{(k)} \rangle \right\},$$

где $\mathbb{P} \left(z, \frac{\partial}{\partial z} \right) = -qn_j^{(k)}(z) \left(\frac{1}{(1+F_{z_1}^2(z))^{1/2}} \frac{\partial}{\partial z_1} \right)^2 \left(\frac{\partial}{\partial z_j} + F_{z_j}(z) \frac{\partial}{\partial z_2} \right)$, $\mathbb{P} \left(0, \frac{\partial}{\partial z} \right) = q \frac{\partial^3}{\partial z_1^2 \partial z_2}$, а также $\mathbb{T}r \sigma \langle F_{z_1}, w^{(k)} \rangle = -\frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} F_{z_1} w_{1,z_1}^{(k)}$.

Применяя Лемму 1, неравенства (6) и оценку (32), получим

$$\{\mathcal{T}_1 h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} \leq C \left(\varkappa^{\frac{4}{5(4+\alpha)}} + \varkappa^{\frac{12}{5(4+\alpha)}} + \lambda + \lambda^\alpha \right) |h|_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}. \quad (38)$$

Т.к.

$$\begin{aligned} \sigma_{ij}(\eta^{(k)} \theta^{(k)}) &= \eta^{(k)} \sigma_{ij}(\theta^{(k)}) + [\sigma_{ij}, \eta^{(k)}] \theta^{(k)}, \\ [\sigma_{ij}, \eta^{(k)}] \theta^{(k)} &\equiv \frac{E}{1+\nu} \left(\frac{1}{2} (\eta_{x_j}^{(k)} \theta_i^{(k)} + \eta_{x_i}^{(k)} \theta_j^{(k)}) + \frac{\nu}{1-2\nu} \eta_{x_i}^{(k)} \theta_l^{(k)} \delta_{ij} \right), \end{aligned} \quad (39)$$

$$\begin{aligned} \mathbb{T}r \sigma(\eta^{(k)} \theta^{(k)}) &= \eta^{(k)} \mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}) + [\mathbb{T}r \sigma, \eta^{(k)}] (\theta^{(k)}), \\ [\mathbb{T}r \sigma, \eta^{(k)}] (\theta^{(k)}) &= \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \eta_{x_i}^{(k)} \theta_i^{(k)}, \end{aligned}$$

выводим, что $\mathcal{T}_2 h = \sum_k \left([\mathbb{Q}, \eta^{(k)}]' (\theta^{(k)}) + [\mathbb{Q}, \eta^{(k)}]'' (\theta^{(k)}) \right)$, где

$$\begin{aligned} [\mathbb{Q}, \eta^{(k)}]' (\theta^{(k)}) &= -qn_i(x) \left(\frac{\partial^2}{\partial \omega^2} \eta_{x_i}^{(k)} \mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}) + 2 \frac{\partial}{\partial \omega} \eta_{x_i}^{(k)} \frac{\partial}{\partial \omega} \mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}) + \right. \\ &\left. + \eta_{x_i}^{(k)} \frac{\partial^2}{\partial \omega^2} \mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}) + \frac{\partial^2}{\partial \omega^2} \eta^{(k)} (\mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}))_{x_i} + 2 \frac{\partial}{\partial \omega} \eta^{(k)} \frac{\partial}{\partial \omega} (\mathbb{T}r \sigma(\theta^{(k)}))_{x_i} \right), \\ [\mathbb{Q}, \eta^{(k)}]'' (\theta^{(k)}) &= -qn_i \frac{\partial^2}{\partial \omega^2} ([\mathbb{T}r \sigma, \eta^{(k)}] (\theta^{(k)}))_{x_i}. \end{aligned}$$

Снова применяя Лемму 1, неравенства (6) и оценку (32), получим

$$\{\mathcal{T}_2 h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} \leq C \left(\varkappa^{\frac{4}{5(4+\alpha)}} + \varkappa^{\frac{12}{5(4+\alpha)}} + \lambda + \lambda^\alpha \right) |h|_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}. \quad (40)$$

Для оценки слагаемого \mathcal{T}_3 необходимо получить представления для выражений $\mathbb{L}_i v_h, \mathbb{B}_i v_h, i = 1, 2$.

Непосредственными вычислениями можно убедиться в том, что при известном наборе функций $p^{(k)}$ и $w^{(k)}$, разность $v_h - u_h$ является решением задачи вида

$$\begin{aligned} \mathbb{L}_n(v_h - u_h) &= f_n, \quad x \in \Omega, \quad n = 1, 2, \quad t > 0, \\ \mathbb{B}_i(x, t, \frac{\partial}{\partial x})(v_h - u_h) &= g_i, \quad x \in \Gamma, \quad i = 1, 2, \quad t > 0, \\ v_h - u_h &= 0 \quad x \in \Sigma, \quad t > 0. \end{aligned}$$

где, например,

$$f_n = \sum_k \left(\eta^{(k)} \beta_{in}^{(k)} Z_k \left\{ (\mathbb{L}_i(z, \frac{\partial}{\partial z}) - \mathbb{L}_i(0, \frac{\partial}{\partial z})) w^{(k)} + \mathbb{L}_i(z, \frac{\partial}{\partial z})' F_{z_1} \frac{\partial w_1^{(k)}}{\partial z_2} \right\} + \beta_{in}^{(k)} [\mathbb{L}_i, \eta^{(k)}] (\theta^{(k)}) \right),$$

$$\mathbb{L}_i(z, \frac{\partial}{\partial z}) w^{(k)} = \frac{1}{1-2\nu} \left(\frac{\partial}{\partial z_i} + F_{z_i}(z) \frac{\partial}{\partial z_2} \right) \operatorname{div} w^{(k)} + \left(\frac{\partial}{\partial z_1} + F_{z_1}(z) \frac{\partial}{\partial z_2} \right)^2 w_i^{(k)} + \frac{\partial^2}{\partial z_2^2} w_i^{(k)},$$

$$\mathbb{L}_i(z, \frac{\partial}{\partial z})' = \frac{1}{1-2\nu} \left(\frac{\partial}{\partial z_i} + F_{z_i}(z) \frac{\partial}{\partial z_2} \right), \quad \mathbb{L}_i(0, \frac{\partial}{\partial z}) w^{(k)} = \frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial}{\partial z_i} \operatorname{div} w^{(k)} + \Delta w_i^{(k)} = 0,$$

$$[\mathbb{L}_i, \eta^{(k)}] (\theta^{(k)}) \equiv \frac{1}{1-2\nu} \left(\eta_{x_i x_j}^{(k)} \theta_j^{(k)} + \eta_{x_i}^{(k)} \theta_{j, x_i}^{(k)} + \eta_{x_i}^{(k)} \theta_{j, x_j}^{(k)} \right) + \theta_i^{(k)} \Delta \eta^{(k)} + 2\eta_{x_j}^{(k)} \theta_{i, x_j}^{(k)}.$$

Из результатов работы [15] следует оценка

$$|v_h - u_h|_{\Omega \times [0, T]}^{(4+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \leq \left(\sum_{i=1}^2 |f_i|_{\Omega \times [0, T]}^{(2+\alpha, \frac{\alpha}{5})} + \sum_{i=1}^2 |g_i|_{\Gamma \times [0, T]}^{(3+\alpha, \frac{\alpha}{5})} \right), \quad (41)$$

Лемма 1, неравенства (6) и оценки (32), (41) приводят к оценке

$$\{\mathcal{T}_3 h\}_{\Gamma \times [0, \tau]}^{(\alpha)} \leq C(\varkappa^{\frac{4}{5(4+\alpha)}} + \varkappa^{\frac{12}{5(4+\alpha)}} + \varkappa^{\frac{5-\alpha}{5(5+\alpha)}} + \varkappa^{\frac{4(5-\alpha)}{5(5+\alpha)}} + \lambda + \lambda^\alpha) |h|_{Q \times [0, T]}^{(\alpha, \frac{\alpha}{5})}. \quad (42)$$

Из (38), (40), (42) при достаточно малых \varkappa, λ вытекает (36).

Для доказательства оценки (7) применяется метод Шаудера. Разбиение единицы при помощи срезающих функций $\chi^{(k)} = \eta^{(k)} \xi^{(k)}$ приводит к модельной задаче вида (8)-(10), и оценка (7) следует из Лемм 1, 3 и 5. \square

В заключение автор приносит глубокую благодарность Б.В.Базалию и Н.В.Васильевой за полезные консультации.

1. Barra F., Herrera M., Procaccia I. Conformal Dynamics of Precursors to Fracture // Europhysics Letters.- 2003.- 63, 708.
2. Базалий Б.В. Задача Стефана для уравнения Лапласа с учетом кривизны свободной границы // Укр.мат.журнал. - 1997. - т.49. - С.1299-1315.
3. Мусхелишвили Н.И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. - М.: Физматгиз, 1966. - 707 с.
4. Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уралъцева Н.Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. - Москва: Наука, 1967. - 736 с.
5. Васильева Н.В. Об одной краевой задаче со старшими производными в граничном условии, возникающей при исследовании задачи Hele-Shaw с нерегулярной границей // Труды ИПММ НАН Украины. - 2002. - т. 7. - Р. 33-44.
6. Mucha P. On the weak solutions to the Stefan problem with Gibbs-Thompson correction // Differential and integral equations. - V. 20, - 2007. P. 769-792.
7. Esher J., Simonett G. Classical solutions for Hele-Shaw models with surface tension // Adv. Differential Eqs. - 1997. - V.2. - No. 4. - P. 619-642.
8. Bum Ja Jin Estimates of the solutions of the elastic system in a moving domain with free upper interface // Nonlinear Analysis. - 2002. - v. 51. - P. 1009-1029.
9. Гусаков В.Н., Дегтярев С.П. Существование гладкого решения в одной задаче фильтрации // Укр. матем. журнал.- 1989. - 41, No.9. - С.1192-1198.
10. Antontsev S.N., Gonçalves C.R., Meirmanov A.M. Exact estimates for the classical solutions to the free boundary problem in the Hele-Shaw cell // Advances in Differential Equations. - 2003. - v. 8. - P. 1259-1280.

11. Крылов Н.В. Лекции по эллиптическим и параболическим уравнениям в пространствах Гёльдера. – Новосибирск: Научная книга, 1998. – 176 с.
12. Lunardi A. Analytic semigroups and optimal regularity in parabolic problems. – Basel, Boston, Berlin: Birkhäuser, 1995. – 424 p.
13. Ладыженская О.А., Уральцева Н.Н. Линейные и квазилинейные уравнения эллиптического типа. – Москва: Наука, 1973. – 576 с.
14. Bizhanova G.I., Rodrigues J.F. Classical solutions to parabolic systems with free boundary of Stefan type // Advances in Differential Equations. – 2005. – v. 10. – P. 1345-1388.
15. Agmon S., Douglis A., Nirenberg L. Estimates near the boundary for solutions of elliptic partial differential equations satisfying general boundary conditions II // Comm. Pure Appl. Math. – 1964. – v. 17. – P. 35-92.

M.V.Krasnoschok

On an initial-boundary value problem for stationary system of the theory of elasticity with additional dynamical condition on a boundary of domain.

We consider mixed boundary-value problem for stationary system of the theory of elasticity in doubly-connected domain with additional dynamical condition on a part of boundary. Displacements u and some additional function ρ is unknowns. The existence of smooth solution in Hölder spaces is proved by use of the method of construction of regularizer.

Keywords: *elasticity, Cauchy problem, regularizer, Schauder estimates.*

М.В. Краснощок

Про одну початково-крайову задачу для стаціонарної системи пружності з додатковою динамічною умовою на частині межі області.

Розглянуто мішану граничну задачу для стаціонарної системи теорії пружності в двозв'язній області з додатковою динамічною умовою на частині межі. Невідомими є переміщення u та додаткова функція ρ . За допомогою методу побудови регуляризатора доведено існування гладкого розв'язку в просторах Гельдера.

Ключові слова: *пружність, задача Коші, регуляризатор, оцінки Шаудера.*

Ин-т прикл. математики и механики НАН Украины, Донецк
krasnoschok@iamm.ac.donetsk.ua

Получено 9.11.10