

УДК 531.38

©2009. В.В. Кириченко

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ МЕТОДА ДИАГОНАЛИЗАЦИИ ПРИ ПОСТРОЕНИИ ФУНКЦИИ ЛЯПУНОВА ДЛЯ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

В настоящей работе рассматривается линейная система обыкновенных дифференциальных уравнений общего вида. Указаны два способа отыскания функции Ляпунова для таких систем: первый из них приводит к построению существенно нелинейной функции, а второй – функции в виде квадратичной формы. Изучены свойства нелинейных преобразований, используемых при диагонализации системы.

Введение. Метод функций Ляпунова показывает важность функций, производная которых в силу системы дифференциальных уравнений является знакопостоянной. При этом все большее внимание привлекают случаи рассмотрения производных высших порядков. Простой пример системы линейных автономных дифференциальных уравнений диагонального вида с действительными коэффициентами показывает, что для функции $V = \|x\|^2$ вторая производная в силу системы будет положительнопостоянной. Для системы в нормальной жордановой форме ситуация более сложная.

В данной работе предложены два способа построения функции Ляпунова V для систем, имеющих жорданову нормальную форму. К такому виду может быть приведена любая линейная автономная система дифференциальных уравнений с помощью линейного преобразования. Первый способ заключается в приведении рассматриваемой системы с помощью нелинейного преобразования к диагональному виду. Однако построенная таким образом функция является существенно нелинейной. Поэтому второй способ предлагает способ построения функции V , когда она имеет квадратичный вид.

1. Системы диагонального вида. Рассмотрим систему линейных дифференциальных уравнений

$$\dot{Y} = MY, \quad (1)$$

где Y – вектор размерности n функций $y_k(t)$, $k = \overline{1, n}$; M – матрица коэффициентов размерности $n \times n$. Пусть $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ – набор собственных значений матрицы M . Произведем в (1) замену

$$Y = TX, \quad (2)$$

где T – некоторая постоянная невырожденная матрица. Тогда с учетом замены (2) система (1) примет вид

$$\dot{X} = T^{-1}MTX = NX. \quad (3)$$

Если в качестве матрицы T взять матрицу, у которой столбцы являются соответствующими собственными векторами матрицы M (предполагается что их число равно

n), то матрица N будет иметь диагональный вид. Причем по диагонали будут стоять соответствующие собственные числа матрицы M .

В случае, когда система собственных векторов матрицы M не является полной, приведение (1) к диагональному виду невозможно. В этом случае можно преобразовать систему (1) к жордановой нормальной форме [2].

Таким образом, задача построения функции Ляпунова для системы (1) сводится к задаче построения функции Ляпунова для системы (3), у которой матрица N имеет либо диагональный вид, либо приведена к жордановой форме.

Рассмотрим диагональную систему линейных дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = \lambda_1 x_1, \\ \dot{x}_2 = \lambda_2 x_2, \\ \dots \\ \dot{x}_n = \lambda_n x_n, \end{cases} \quad (4)$$

Пусть собственные числа λ_k являются действительными. Для функции

$$V = \sum_{k=1}^n x_k^2$$

вычислим первую и вторую производные в силу системы уравнений (4):

$$\dot{V} = 2 \sum_{k=1}^n \lambda_k x_k^2, \quad \ddot{V} = 4 \sum_{k=1}^n \lambda_k^2 x_k^2. \quad (5)$$

Следовательно, вторая производная функции V является положительнопостоянной.

В случае комплексных собственных чисел $\lambda_k = \alpha_k + i\beta_k$, система (4) сводится к следующей:

$$\begin{cases} \dot{\xi}_k = \alpha_k \xi_k - \beta_k \eta_k, \\ \dot{\eta}_k = \beta_k \xi_k + \alpha_k \eta_k \end{cases} \quad k = \overline{1, n}. \quad (6)$$

Для системы (6) рассмотрим функцию

$$V = \sum_{k=1}^n (\xi_k^2 + \eta_k^2).$$

Тогда

$$\dot{V} = 2 \sum_{k=1}^n \alpha_k (\xi_k^2 + \eta_k^2), \quad \ddot{V} = 4 \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 (\xi_k^2 + \eta_k^2). \quad (7)$$

Вторая производная функции V является положительнопостоянной.

В обоих случаях в качестве функции Ляпунова можно принять $V_f = \dot{V}$. Производная \dot{V}_f будет знакопостоянной и заключение об устойчивости делается на основании соответствующих теорем Ляпунова и их обобщений.

2. Случай жордановой клетки, соответствующей действительному собственному числу. Произвольная система линейных дифференциальных уравнений (1) заменой (2), если в качестве матрицы T взять матрицу, у которой столбцы являются соответствующими собственными векторами матрицы M , может быть преведена к диагональной форме в случае, когда система собственных векторов этой матрицы является полной.

Если система собственных векторов матрицы M не является полной, система (1) может быть приведена к виду [2]

$$\dot{X} = JX, \quad (8)$$

где J – жорданова матрица. При этом действительному характеристическому числу λ матрицы M соответствует обычная жорданова клетка J_λ

$$J_\lambda = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & \lambda & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \\ 0 & 0 & \dots & 1 & \lambda \end{pmatrix}.$$

Система (8) называется жордановой нормальной формой системы (1) и является блочно-диагональной формой, поскольку наряду с диагональной частью в ней присутствуют матричные блоки, соответствующие жордановым клеткам.

Рассмотрим систему размерности n , соответствующую жордановой клетке J_λ ,

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = \lambda x_1, \\ \dot{x}_2 = \lambda x_2 + x_1, \\ \dots \\ \dot{x}_n = \lambda x_n + x_{n-1}. \end{cases} \quad (9)$$

Система (9) преобразованием [1]

$$z_k = \sum_{s=0}^{k-1} \frac{(-1)^s}{s!} \left(\frac{\ln |x_1|}{\lambda} \right)^s x_{k-s}, \quad k = 1, \dots, n, \quad \lambda \neq 0 \quad (10)$$

приводится к диагональному виду. Обратное преобразование будет иметь вид

$$x_k = \sum_{s=0}^{k-1} \left(\frac{\ln |z_1|}{\lambda} \right)^s \frac{z_{k-s}}{s!}, \quad k = 1, \dots, n, \quad \lambda \neq 0.$$

В новых переменных функция V и ее производные \dot{V} , \ddot{V} имеют вид

$$V = \sum_{k=1}^n z_k^2, \quad \dot{V} = 2 \sum_{k=1}^n \lambda_k z_k^2, \quad \ddot{V} = 4 \sum_{k=1}^n \lambda_k^2 z_k^2.$$

Преобразование (10) является частным случаем рассмотренного ниже, поэтому его свойства будут рассмотрены позднее.

3. Случай жордановой клетки, соответствующей паре комплексных чисел. Рассмотрим систему, соответствующую жордановой клетке J_α , которая соответствует паре комплексно-сопряженных собственных чисел $\lambda = \alpha \pm i\beta$:

$$J_\alpha = \begin{pmatrix} \alpha & -\beta & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \beta & \alpha & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & \alpha & -\beta & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \beta & \alpha & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \alpha & -\beta \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \beta & \alpha \end{pmatrix}.$$

Система имеет вид:

$$\begin{cases} \dot{\xi}_1 = \alpha\xi_1 - \beta\eta_1, \\ \dot{\eta}_1 = \beta\xi_1 + \alpha\eta_1, \\ \dot{\xi}_2 = \alpha\xi_2 - \beta\eta_2 + \xi_1, \\ \dot{\eta}_2 = \beta\xi_2 + \alpha\eta_2 + \eta_1, \\ \dots \\ \dot{\xi}_n = \alpha\xi_n - \beta\eta_n + \xi_{n-1}, \\ \dot{\eta}_n = \beta\xi_n + \alpha\eta_n + \eta_{n-1}. \end{cases} \quad (11)$$

В случае $\beta \neq 0$ система (11) преобразованием [1]

$$\begin{aligned} u_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \left(\frac{1}{\beta} \arcsin \frac{\xi_1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}} \right)^s \frac{\xi_{k-s}}{s!}, \\ v_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \left(\frac{1}{\beta} \arcsin \frac{\xi_1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}} \right)^s \frac{\eta_{k-s}}{s!}, \quad k = 1, \dots, n \end{aligned} \quad (12)$$

приводится к диагональному виду. Обратное преобразование будет иметь вид

$$\begin{aligned} \xi_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \frac{(-1)^s}{s!} \left(\frac{1}{\beta} \arcsin \frac{u_1}{\sqrt{u_1^2 + v_1^2}} \right)^s u_{k-s}, \\ \eta_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \frac{(-1)^s}{s!} \left(\frac{1}{\beta} \arcsin \frac{u_1}{\sqrt{u_1^2 + v_1^2}} \right)^s v_{k-s}, \quad k = 1, \dots, n. \end{aligned}$$

Данное преобразование имеет особенность, о которой говорит следующее утверждение.

Утверждение 1. Пусть Ω множество точек фазового пространства системы (11). Тогда преобразование (12) является непрерывным всюду в Ω . Преобразование (12) является дифференцируемым всюду в Ω , за исключением точек $P_0 = \{\xi_k, \eta_k, k = 1, \dots, n : \eta_1 = 0\} \in \Omega$.

Во всех точках P^0 новые функции $\xi_k, \eta_k, k = 2, \dots, n$ не имеют производной, т.к. не существует производной функции $\arcsin(x)$ в точке $x = 1$. Однако в этих точках функции ξ_k, η_k непрерывны. Докажем это. Величина $\frac{\xi_1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}}$ предела не имеет при $\xi_1, \eta_1 \rightarrow 0$, однако величина $\arcsin \frac{\xi_1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}}$ ограничена. Поэтому $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ что $\forall \xi_1, \eta_1, \xi_k : \sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2 + \xi_k^2} < \delta$ выполняется $\xi_k \arcsin \frac{\xi_1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}} < \varepsilon$. Утверждение доказано.

В случае $\alpha \neq 0$ система (11) преобразованием [1]

$$\begin{aligned} u_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \frac{(-1)^s}{s!} \left(\frac{\ln(\xi_1^2 + \eta_1^2)}{2\alpha} \right)^s \xi_{k-s}, \\ v_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \frac{(-1)^s}{s!} \left(\frac{\ln(\xi_1^2 + \eta_1^2)}{2\alpha} \right)^s \eta_{k-s}, \quad k = 1, \dots, n \end{aligned} \quad (13)$$

приводится к диагональному виду. Обратное преобразование будет иметь вид

$$\begin{aligned} \xi_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \left(\frac{\ln(u_1^2 + v_1^2)}{2\alpha} \right)^s \frac{u_{k-s}}{s!}, \\ \eta_k &= \sum_{s=0}^{k-1} \left(\frac{\ln(u_1^2 + v_1^2)}{2\alpha} \right)^s \frac{v_{k-s}}{s!}, \quad k = 1, \dots, n. \end{aligned}$$

Преобразование (10) является частным случаем преобразования (13). Действительно при $\eta_k = 0, k = 1, \dots, n$ (13) переходит в (10).

Укажем свойства преобразования (13):

Утверждение 2. Пусть Ω множество точек фазового пространства системы (11). Тогда преобразование (13) является непрерывно дифференцируемым всюду в Ω за исключением точек $P_0 = \{\xi_k, \eta_k, k = 1, \dots, n : \xi_1^2 + \eta_1^2 = 0\} \in \Omega$.

Во всех точках P^0 новые функции $\xi_k, \eta_k, k = 2, \dots, n$ не имеют производной, т.к. не существует производной функции $\ln(x)$ в точке $x = 0$. Кроме того, функции $\xi_k, \eta_k, k = 3, \dots, n$ имеют в этих точках разрыв. Действительно для любых $\varepsilon > 0, \delta > 0$ всегда можно найти такие ξ_1, η_1, ξ_k из области $\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2 + \xi_k^2} < \delta$ (например, зафиксировав ξ_k возле границы множества, а ξ_1, η_1 возле нуля), что будет выполняться условие $\left| \left(\frac{\ln(\xi_1^2 + \eta_1^2)}{2\alpha} \right) \xi_k \right| > \varepsilon, k = 3, \dots, n$. Утверждение доказано.

В новых переменных функция V и ее производные \dot{V}, \ddot{V} имеют вид

$$V = \sum_{k=1}^n (u_k^2 + v_k^2), \quad \dot{V} = 2 \sum_{i=k}^n \alpha_k (u_k^2 + v_k^2), \quad \ddot{V} = 4 \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 (u_k^2 + v_k^2). \quad (14)$$

4. Функция Ляпунова в виде квадратичной формы. Функция L , построенная способом, предложенным в пунктах 3,4, является существенно нелинейной.

Поэтому целесообразно построить квадратичную функцию L для системы, приведенной к нормальной жордановой форме. Рассмотрим случай пары комплексных собственных чисел. Случай вещественного кратного корня будет следовать из рассматриваемого как частный случай.

Лемма. Для системы (11) найдется такой набор коэффициентов a_1, \dots, a_n , что функция $V = a_1(\xi_1^2 + \eta_1^2) + \dots + a_n(\xi_n^2 + \eta_n^2)$ будет иметь знакоопределенную вторую производную, взятую в силу системы уравнений (11).

Доказательство. Возьмем функцию V следующего вида

$$V = a_1(\xi_1^2 + \eta_1^2) + a_2(\xi_2^2 + \eta_2^2) + \dots + a_n(\xi_n^2 + \eta_n^2). \quad (15)$$

Заметим, что если положить $\eta_k = 0$, $k = \overline{1, n}$, то система (11) сведется к системе (9). Посчитаем первую и вторую производные в силу системы (11):

$$\begin{aligned} \dot{V} = & 2a_1\alpha(\xi_1^2 + \eta_1^2) + 2a_2\alpha(\xi_2^2 + \eta_2^2) + \dots + 2a_n\alpha(\xi_n^2 + \eta_n^2) + \\ & + 2a_2(\xi_1\xi_2 + \eta_1\eta_2) + 2a_3(\xi_2\xi_3 + \eta_2\eta_3) + \dots + 2a_n(\xi_{n-1}\xi_n + \eta_{n-1}\eta_n), \end{aligned} \quad (16)$$

$$\begin{aligned} \ddot{V} = & 2[(2a_1\alpha^2 + a_2)(\xi_1^2 + \eta_1^2) + (2a_2\alpha^2 + a_3)(\xi_2^2 + \eta_2^2) + \dots + \\ & + (2a_{n-1}\alpha^2 + a_n)(\xi_{n-1}^2 + \eta_{n-1}^2) + 2a_n\alpha^2(\xi_n^2 + \eta_n^2) + \\ & + 4a_2\alpha(\xi_1\xi_2 + \eta_1\eta_2) + 4a_3\alpha(\xi_2\xi_3 + \eta_2\eta_3) + \dots + 4a_n\alpha(\xi_{n-1}\xi_n + \eta_{n-1}\eta_n) + \\ & + a_3(\xi_1\xi_3 + \eta_1\eta_3) + a_4(\xi_2\xi_4 + \eta_2\eta_4) + \dots + a_n(\xi_{n-2}\xi_n + \eta_{n-2}\eta_n)]. \end{aligned} \quad (17)$$

Матрица квадратичной формы (17) будет состоять из двух одинаковых матриц, стоящих на диагонали следующего вида:

$$\begin{pmatrix} 2a_n\alpha^2 & 2a_n\alpha & \frac{a_n}{2} & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 2a_n\alpha & 2a_{n-1}\alpha^2 + a_n & 2a_{n-1}\alpha & \frac{a_{n-1}}{2} & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \frac{a_n}{2} & 2a_{n-1}\alpha & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \frac{a_{n-1}}{2} & \ddots & \ddots & \ddots & \frac{a_5}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 2a_4\alpha & \frac{a_4}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \ddots & 2a_3\alpha^2 + a_4 & 2a_3\alpha & \frac{a_3}{2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 2a_3\alpha & 2a_2\alpha^2 + a_3 & 2a_2\alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \frac{a_3}{2} & 2a_2\alpha & 2a_1\alpha^2 + a_2 \end{pmatrix}.$$

Выпишем окаймляющие миноры этой матрицы:

$$\begin{aligned}
 A_1 &= 2a_n\alpha^2, \\
 A_2 &= (2a_{n-1}\alpha^2 + a_n)A_1 - 4a_n^2\alpha^2, \\
 A_3 &= (2a_{n-2}\alpha^2 + a_{n-1})A_2 - 4\alpha^2a_{n-1}^2A_1 - (2a_{n-1}\alpha^2 + a_n)\frac{a_n^2}{4} + 4\alpha^2a_{n-1}a_n^2, \\
 A_4 &= (2a_{n-3}\alpha^2 + a_{n-2})A_3 - 4\alpha^2a_{n-2}^2A_2 - \\
 &\quad - (2a_{n-2}\alpha^2 + a_{n-1})\frac{a_{n-1}^2}{4}A_1 + \frac{a_{n-1}^2a_n^2}{16} + \\
 &\quad + 4\alpha^2a_{n-2}a_{n-1}^2A_1 - 2\alpha^2a_{n-2}a_{n-1}a_n^2, \\
 A_{i+1} &= (2a_{n-i}\alpha^2 + a_{n-i+1})A_i - 4\alpha^2a_{n-i+1}A_{i-1} - \\
 &\quad - (2a_{n-i+1}\alpha^2 + a_{n-i+2})\frac{a_{n-i+2}^2}{4}A_{i-2} + \frac{a_{n-i+2}^2a_{n-i+3}^2}{16}A_{i-3} + \\
 &\quad + \alpha^2 \sum_{k=2}^i (-2)^{4-k} A_{i-k} a_{n-i+k} \prod_{j=1}^k a_{n-i+j}.
 \end{aligned}$$

Здесь $A_0 = 1$, $i = 3, \dots, n$.

Теперь, используя критерий Сильвестра и свойство самосопряженности комплексных корней, найдем условия на коэффициенты, при которых \dot{V} будет знакоопределенной.

$$A_k > 0, \quad (-1)^k A_k > 0, \quad k = 1, \dots, n. \quad (18)$$

Заметим, что коэффициент a_{n-i} входит в определитель A_{i+1} линейно и только в первое слагаемое ($i = 0, \dots, n-1$), а характеристический корень α имеет только четную степень и, следовательно, на выбор параметров a_i не влияет. Поэтому все неравенства (18) разрешаются последовательно относительно коэффициентов a_i , начиная с первого. Лемма доказана. \square

Используя вышедоказанную лемму для системы дифференциальных уравнений (11) можно построить функцию Ляпунова следующего вида $L = a_1x_1^2 + \dots + a_nx_n^2$, где a_1, \dots, a_n – некоторые вещественные коэффициенты.

Рассмотрим функцию V вида:

$$V = a_1(\xi_1^2 + \eta_1^2) + a_2(\xi_2^2 + \eta_2^2) + \dots + a_n(\xi_n^2 + \eta_n^2). \quad (19)$$

Возьмем коэффициенты a_i , ($i = \overline{1, n}$) таким образом, чтобы выполнялись условия (18). Тогда вторая производная функции V , взятая в силу системы уравнений (11), будет знакоопределена, а первая производная имеет вид (16).

Матрица квадратичной формы (16) будет состоять из двух одинаковых матриц,

стоящих на диагонали следующего вида:

$$\begin{pmatrix} 2a_n\alpha & 2a_n & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ a_n & 2a_{n-1}\alpha & a_{n-1} & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_{n-1} & 2a_{n-2}\alpha & a_{n-2} & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_{n-2} & 2a_{n-3}\alpha & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 2a_4\alpha & a_4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & a_4 & 2a_3\alpha & a_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_3 & 2a_2\alpha & a_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & a_2 & 2a_1\alpha \end{pmatrix}.$$

Выпишем окаймляющие миноры этой матрицы:

$$\begin{aligned} B_1 &= 2a_n\alpha, \\ B_2 &= 2\alpha a_{n-1}B_1 - a_n^2, \\ B_3 &= 2\alpha a_{n-2}B_2 - a_{n-1}^2B_1, \\ B_{i+2} &= 2\alpha a_{n-i-1}B_{i+1} - a_{n-i}^2B_i, \quad i = 1, \dots, n-2. \end{aligned}$$

С помощью критерия Сильвестра найдем условия знакоопределенности квадратичной формы (16):

$$(-1)^k B_k > 0, \quad B_k > 0 \quad k = 1, \dots, n. \tag{20}$$

Знаки миноров B_k зависят от коэффициентов a_i и знака вещественной части характеристического числа α . Из формул видно, при $\alpha > 0$ легко подобрать коэффициенты a_i ($i = \overline{1, n}$) таким образом, чтобы выполнялись условия $A_k > 0$, $B_k > 0$, $k = 1, \dots, n$. В качестве функции Ляпунова берем функцию $L = \dot{V}$. Тогда L и \dot{L} будут определено-положительными функциями и, следовательно, нулевое решение неустойчиво. Если $\alpha < 0$, то коэффициенты a_i ($i = \overline{1, n}$) подбираются из условий $A_k > 0$, $(-1)^k B_k > 0$, $k = 1, \dots, n$. Тогда L будет определено-отрицательной функцией, а \dot{L} – определено-положительной. Тогда нулевое решение асимптотически устойчиво в смысле Ляпунова.

Заключение. Данная статья дополняет результаты работы [3]. С целью использования построенных функций при анализе устойчивости проанализированы свойства используемых нелинейных преобразований. Кроме того, дано детальное доказательство теоремы о построении функции Ляпунова в виде квадратичной формы. Проведенный анализ позволяет сделать вывод о нецелесообразности построения функции со знакопостоянной производной для систем с жордановой клеткой при нулевых и чисто мнимых собственных числах.

1. Ковалев А.М. Диагонализация линейных автономных динамических систем // Доповіді НАНУ. – 2007, №1. – С.7-11.
2. Беллман Р. Введение в теорию матриц. – М.: Наука, 1976. – 351с.

3. *Кириченко В.В, Ковалев А.М.* Построение функций с положительнопостоянной второй производной для линейной системы дифференциальных уравнений // Тр. Ин-та прикл. матем. и мех. НАНУ. – 2008, – Т.17. – С.74-79.

Ин-т прикл. математики и механики НАН Украины, Донецк
vkirichenko@iamm.ac.donetsk.ua

Получено 10.03.09